

۷ کارنیل، بزرگترین شبکه موفقیت ایرانیان می باشد، که افرادی زیادی توانسته اند با آن به موفقیت برسند، فاطمه رتبه ۱۱ کنکور کارشناسی، محمد حسین رتبه ۶۸ کنکور کارشناسی، سپیده رتبه ۳ کنکور ارشد، مریم و همسرش راه اندازی تولیدی مانتو، امیر راه اندازی فروشگاه اینترنتی، کیوان پیوستن به تیم تراکتور سازی تبریز، میلاد پیوستن به تیم صبا، مهسا تحصیل در ایتالیا، و.... این موارد گوشه از افرادی بودند که با کارنیل به موفقیت رسیده اند، شما هم می توانید موفقیت خود را با کارنیل شروع کنید.

برای پیوستن به تیم کارنیلی های موفق روی لینک زیر کلیک کنید.

www.karnil.com

همچنین برای ورود به کانال تلگرام کارنیل روی لینک زیر کلیک کنید.

<https://telegram.me/karnil>



دوره کمال

نجوم

جلد اول

مشقات کروی، منظره آسمان، حرکت می، دستگاههای تخصصی روابط زمین و آسمان
حرکت ظاهری خورشید، زمان

نگارش

محمد علی سعادت

استاد دانشگاه، دکتر نجوم ریاضی

چاپخانه دانشگاه شهید ۱۳۲۷

بنام خدا

مقدمه

علمای بزرگ و مراحل مهم علم نجوم

پیشرفت‌ها و اکتشافات شگرف زمان حاضر در علم نجوم که بعضی از آنها بنظر تخیلی می‌آید و برخی دیگر پیاده شدن و سکونت بشر را در ماه و سیارات نوید میدهد بی‌شک مدیون زحمات و کوشش‌های بیدریغ و طاقت فرسای عده زیادی از علمای این علم میباشد که ممکن است نام عده‌ای از آنان در بوته فراموشی افتاده باشد، اینک برای پرکردن این خلا و ربط گذشته و حال علم نجوم و برای آنکه نشان دهیم که چگونه در طول تاریخ علم نجوم تکمیل شده است مراحل مختلف اکتشافات این علم را بطور خلاصه ذکر میکنیم.

یقین است که علم نجوم دارای ریشه بسیار کهن میباشد حتی انسان در عصر حجر نیز اطلاعات نجومی داشته است و سنگچینه‌هایی که از این عهد باقی مانده است نقاط و امتدادهایی را مشخص میکند که از روی آن مواضع طلوع خورشید در هنگام اعتدالین و یا انقلابین مشخص میشود پس از تملک مزارع و گله حیوانات توجه بشر بسوی آسمان معطوف گردید و در آنموقع هنوز پدیده‌های روی سطح زمین مورد مطالعه قرار نگرفته بود زیرا برای اینکار احتیاج به اندازه گیری‌های کمی بود که هنوز انسان برای آن مهیا نشده بود بالعکس بموجب مدارکی که از تمدن‌های بسیار کهن باقی مانده است آنها حرکات منظم ستارگان را با دقت زیاد و باروشی که لازمه

تحقیق در يك علم واقعی است تحت مطالعه قرار داده‌اند و بالاخره پس از چندین قرن بعد باپیدایش سایر علوم نجوم مهیای پیشرفت سریع گردید و مردم فراگرفتند که رصد کنند و اندازه‌گیری نمایند و نتایج را مورد مطالعه قرار دهند در نتیجه حوادث فلکی برای اولین بار باعلام و اعداد مشخص شد و در فورمولها وارد گردید و بدین ترتیب روش علوم تجربی ابتدا در نجوم بکار رفت و سپس این روش در علوم فیزیک و شیمی، زیست‌شناسی، و بالاخره در طب و روانشناسی و جامعه‌شناسی بکار رفت و چهره جهان را عوض کرد هانری پوانکاره (۱) می‌گوید «روح درك طبیعت را علم نجوم بافسان داده است».

تاریخ علم نجوم را میتوان بچهار دوره تقسیم نمود: اول دوره قدیم که آغاز آن نامعلوم است و در اواسط قرن شانزدهم میلادی ختم میشود. دوم دوره جدید که از اواسط قرن شانزدهم تا اواسط قرن ۱۹. سوم دوره معاصر نزدیک از نیمه قرن نوزدهم تا اوایل قرن بیستم. چهارم دوره معاصر. باید دانست که این دوره‌ها را نمیتوان بطور دقیق از هم مجزا نموده و هر دو دوره متوالی حد فاصل مشخصی ندارد و اینک در هر يك از این دوره‌ها اکتشافات مهم و نام‌مکشفین مربوطه را ذکر میکنیم:

دوره قدیم - همانطور که ذکر شد تعیین تاریخ شروع این دوره کار مشکلی است و می‌توان تصور نمود که اولین ستاره‌شناسان شبانان بوده‌اند، اولین اسنادی که بطور مبهم شامل نکات مقدماتی نجومی از قبیل نقاط و صفحات اصلی معموله در علم نجوم میباشد لوحه‌های متعلق به آسوریها و کلدانیها میباشد که مربوط به ۶۰۰۰ سال قبل است. اهرام مصر که ۳۰۰۰ سال قبل بنا شده‌اند دقیقاً جهت یابی شده‌اند و ابعاد آنها شامل نسبت‌های هندسی است که اکثر آنها اعداد پیرا بدست میدهند که بابعضی از اکتشافات نجومی تطابق مینمایند که نمیتوان آنها را صرفاً يك تصادف دانست. يك سند پرارزش از کلدانیان بدست آمده است که مربوط به رصد مهخسوف واقع بین سالهای ۷۱۹ و ۷۲۰ قبل از میلاد است و بطليموس (۲) برای تدوین نظریه خود درباره حرکت ماه از آن استفاده نموده است کلدانیان شاخص آفتابی را می‌شناختند و میدانستند که ماه و خورشید در يك منطقه معین آسمان موسوم به منطقه البروج حرکت میکند، علاوه براین آنها سیارات عطارد، زهره، مریخ، مشتری و زحل را می‌شناختند ولی آنها نفهمیده بودند که ستاره زهره گاهی در اول شب در طرف مغرب و گاهی قبل از طلوع آفتاب در طرف

مشرق دیده میشود و آنرا دوسپاره متمایز از هم میدانستند . در مورد عطارد نیز بهمین ترتیب اشتباه میکردند .

مصریها تعداد زیادی خوف و کسوف را رصد کرده و علت ایجاد این حوادث را بیان کرده‌اند ، پلوتارک (۳) نوشته است که مصریها میدانستند که هنگامیکه ماه ، بین زمین و خورشید قرار گیرد جلو نور خورشید را گرفته و تقریباً خورشید از نظر محو میشود و کسوف حاصل میگردد. همچنین دیوجانس (۴) میگوید که بعقیده مصریان در هنگام خوف ماه در سایه زمین قرار گرفته و مخفی میشود . بالاخره دیودر از اهالی سیسیل روایت میکند که مصریها خوف و کسوف را پیش‌بینی میکردند و بدون اشتباه معین میکردند که چه زمانی این حوادث ظاهر میشود . از بین آلاتی که در نجوم بکار می‌بردند میتوان شاخص و ساعت آفتابی ، دایره نصف النهاری ، سمت یاب ، نمونه کره آسمان و ساعت آبی را نام برد .

اولین منجم یونانی تالس (۴) بوده است که در ۶۴۰ قبل از میلاد متولد شده است ، تالس برای تحمیل نجوم به مصر رفت و پس از مراجعت بکشور خویش مدرسه ایونی را تأسیس کرد و در آنجا علل تولید خسوف و کسوف و میل دایره البروج و تجرد و کرویت زمین را می‌آموخت و ضمناً او معتقد بود که ستارگان از تراکم تدریجی ذرات بیار ریز و سبک که از ابتدا تمام فضای عالم را پر کرده است تولید میشود .

متاسفانه یکی از شاگردان تالس بنام اناکسیماندر (۶) (۶۱۰ تا ۵۴۷ ق م) که پس از او سرپرستی مدرسه را بعهده گرفت نظریه افلاک بلورین را پیش آورد او عقیده داشت که آسمان مانند یک کره بلوری است که بر سطح آن ستارگان مانند میخهای نقره‌ای کوبیده شده باشند و این عقیده تا قرن شانزدهم در افکار بسیاری از منجمین باقی بود ، با اینهمه بعضی از تصورات وی نااندازه‌ای بحقیقت نزدیک بود . او میگفت «زمین در مرکز جهان قرار گرفته و به چیزی تکیه ندارد ، وضع هر قسمت در سطح زمین نسبت به کره بلوری که آنرا احاطه کرده است یکسان میباشد ، چون زمین در حال تعادل است هیچ دلیلی وجود ندارد که زمین در آسمان در امتداد خاصی حرکت کرده و از یکطرف جهان بطرف دیگر برود» .

3- Plutarque .

4- Diogène .

5- Thalès .

6- Anaximandre .

یکی دیگر از شاگردان تالی بنام فیثاغورث (۷) که در حدود ۵۸۳ قبل از میلاد در ساموس متولد شده است بنا بر توصیه استاد برای تکمیل مطالعات خود به مصر رفت و پس از آنکه اسرار کاهنان مصری را فراگرفت به کشور خود بازگشت و در کروتون (۹) مکتب فیثاغورثی را بنا نهاد، اما در نتیجه مبارزه شدیدیکه بین مردم و طبقه اشراف مالک و حامی مکتب او در گرفت مجبور شد که از آنجا فرار کرده و به تارانت (۱۰) واقع در ایتالیا پناهنده شود و در آنجا نیز همچنانکه بعضی از مورخان روایت کرده‌اند تعلیمات مکتب خود را از سر گرفت، تعالیم فیثاغورث بتدریج بوسیله شاگردانش نظیر فیلولائوس (۱۱) (حدود ۴۵۰ ق م) توسعه یافت و تکمیل شد بقسمی که اغلب مشکل است تشخیص دهیم کدامیک از قضایا توسط خود فیثاغورث بیان شده است.

فیثاغورثیان مطالب زیر را تعلیم میدادند:

زمین و خورشید گروهی هستند، خورشید روی کره سماوی دایره عظیمه‌ای طی میکند موسوم به دایره خسوف و کسوف و صفحه این دایره با صفحه استوا زاویه‌ای می‌سازد. ماه جسی است نظیر زمین، و همچنین میتوان تصور کرد که آنان معتقد بوده‌اند که سیارات و دنباله داران بدور خورشید حرکت میکنند. یکی از آنان بنام دموکریت (۱۲) (متولد در حدود ۴۷۰ ق م) عقیده درستی در باره کهکشان بیان نمود و گفت که کهکشان از مجموعه بسیار زیادی از ستارگان تشکیل شده است که در فاصله بسیار دوری از ما قرار دارند، هر همین زمان متن (۱۳) و اکتون (۱۴) برای آنکه یک ترتیب منظمی برای اعیاد یونانی مشخص نمایند محقق نمودند که در ۱۹ سال شمسی ماه ۲۳۵ گردش کامل انجام میدهد و مجدداً این دوره تکرار میشود، دوره مذکور بنام دوره متن اشتهار یافت و در تمام شهرها و متصرفات یونان منتشر شد و اعداد مربوطه را با حروف طلائی روی ساختمانهای عمومی ثبت نمودند بدینجهت این اعداد موسوم به اعداد طلائی گردید.

فیثاغورثیان همچنین مبتکر علم هندسه استدلالی میباشند که در آن سلسله قضایا با

7- Pythagore .

8- Samos

9- Croton .

10- Tarente .

11- Philolaüs .

12- Démocrite .

13- Méton .

14- Euctémon .

استدلالاتی بیان شده است. در حقیقت چهار مقاله هندسه اقلیدس بر اساس تحقیقات هندسی فیثاغورثیان تدوین شده است.

علاوه بر مطالعات نجومی و علمی فیثاغورثیان عقاید فلسفی و اخلاقی عالی دارا بوده‌اند. با همه این نظرات عالی که فیثاغورثیان داشتند مایه تأسف است که آنان معتقد بودند که بر جهان قوانین ابدی اعداد و اشکال حکومت می‌کند یعنی دایره را شکل کامل هندسی و سرعت یکنواخت را حد کمال یک متحرک دانسته و می‌گفتند که چون جهان از کمال کامل برخوردار است پس مسیر حرکت اجرام سماوی دایره بوده و با سرعت یکنواخت حرکت می‌کنند هر چند که ظاهر این حرکات چنین مشهود نشود و برای رفع عدم تطابق مشاهدات با حرکت یکنواخت محل مرکز دوائر مسیر را مختلف اختیار می‌کردند، این نظریه اساس هیاتهای بعد از آنها واقع شد تا زمانیکه کیلر محقق نمود که مسیر سیارات بیضی شکل است.

افلاطون (۱۵) (۲۷۰ تا ۳۴۷ ق.م) مدرسه آکادمی را بنیان نهاد که بسیار معروف است و از نظر یونانیان جنبه خدائی داشت او در نجوم نظریه فیثاغورثیان را قبول داشت و بنظر او جهان مجموعه منظمی است که در آن قوانین هندسی حکم فرماست، او اولین کسی است که نظریه پست و عالی را برای اجسام رد کرد و معتقد بود که آنچه باعث تردیکی و یا دوری اجسام بمرکز جهان میشود در اثر تمایل آنها میباشد. در مقابل عقل عمومی آترمان که نمی‌توانستند تصور کنند که روی قسمت دیگر سطح زمین اگر آدمی راه برود سرش بطرف پائین است او این مطلب را بصراحت بیان کرد، واضح است که این موضوع نتیجه بدیهی کروییت زمین است که فیثاغورثیان به آن معتقد بودند، ولی آنان این موضوع را بصراحت توضیح نداده‌اند.

افلاطون نه فقط نسبت به منجمین بلکه نسبت به همه متفکران حق ابدی دارد زیرا وی ارزش معنوی علوم را بصراحت کامل اعلام کرده او به سقراط می‌گوید «بالاترین مزیت علوم که ارزش آن به آسانی احساس نمیشود اینست که علوم آن قسمت از روح انسان را تصفیه کرده و جلا میدهد که نگهدارنده هزاران بار ارزنده‌تر از چشمان آدمی است و بوسیله همان است که انسان حقیقت را در می‌یابد».

تعلیمات افلاطون بوسیله شاگردانش از قبیل ادوکس (۱۶) (۴۰۹ تا ۳۵۶ ق.م) و ارسطو (۱۷) (۳۸۴ تا ۳۲۲ ق.م) به ابرخس (۱۸) و پالمیوس (۱۹) منتقل شده و دنبال گردید اقلیدس (۲۰) در حدود ۳۰۰ قبل از میلاد مکتب اسکندریه تاسیس کرد و در این مکتب نجوم با استفاده بسیار از ابزارهای نجومی و با مقایسه رصدهای انجام شده صورت علمی بخود گرفت ، مشهورترین منجمین این عصر اریستارک (۲۱) است که در قرن سوم قبل از میلاد میزیسته است ، اریستارک بواسطه دقت زیادی که در رصدهایش وجود داشته و همچنین از نظر استحکامی که در استدلال مطالب بکار برده است از پیشینیان خود ممتاز میباشد ، او با روشی بسیار ماهرانه برای تعیین نسبت فواصل خورشید و ماه تا زمین کوشیده است و به نحوی قابل تحسین اعلام نموده است که زمین و سیارات بر دور خورشید میگردند و در این باره پل کوردک مینویسد «معلوم نیست چرا این حقیقت پس از وی ۱۸ قرن تمام از انظار منجمین مخفی مانده است» .

اراتستن (۲۲) (۲۷۶ - ۱۹۴ ق.م) جانشین اریستارک ، زاویه میل دایره البروج را نسبت به استوا معین نمود و همچنین محیط نصف النهار زمین را از روی طول قوس نصف النهار مابین سین (۲۳) (آسوان فعلی) تا اسکندریه تعیین نمود . همچنین او یک دستگاه زاویه یاب برای رصدهای نجومی ساخته است .

ابرخس در حدود ۱۵۰ قبل از میلاد در نیسه (۲۴) واقع در آسیای صغیر تولد یافت ، ابرخس را به سبب انجام رصدهای بسیار دقیق و از نظر کشفیات بدیعی که انجام داده است میتوان یکی از پایه گذاران نجوم جدید دانست او با دقت قابل تحسینی مدت يك گردش ماه به دور زمین را تعیین نموده است و خروج از مرکز مسیر ماه را نسبت به نصف دایره البروج (البته تصور میکردند که مسیر گردش ماه بدور زمین يك دایره است ولی مرکز این دایره را خارج صفحه دایره البروج می گرفتند و بدین ترتیب تا حدودی به مسیر واقعی گردش ماه بدور زمین نزدیک

16- Eudoxe .

17- Aristot .

18- Hipparque .

19- Ptolémée .

20- Eclide .

21- Aristarque .

22- Eratosthène .

23- Syène .

24- Nicée .

می‌شدند) و حرکت عقده‌نمین مسیر ماه و همچنین حرکت خط اوج و حضیض را معین نموده است و علاوه بر حرکت خورشید را ادقت زیادتری از پیشینیان خود تعیین کرده است او مسیر حرکت خورشید را دایره اختیار میکرد ولی زمین را بر مرکز آن منطبق نمی‌دانست و بدین ترتیب فاصله زمانی مابین اعتدالین و انقلابین و اختلاف طول فصول را بدست می‌آورد و این مسیر با تقریب بسیار خوبی بر مسیر بیضی گردش ظاهری خورشید بدور زمین منطبق است و ضمناً او اولین جداول نجومی که حرکات خورشید و ماه را پیش بینی میکند تنظیم نمود .

ابرخس اولین کاتالگ ستارگان را تنظیم نموده است و بطوریکه در پلین لائین (۲۵) نقل شده است هنگامیکه وی یک ستاره متغیر انفجاری را در آسمان مشاهده کرد تصمیم گرفت که کاتالگی شامل تمام ستارگان قابل رؤیت با چشم را تهیه کند برای آنکه بتواند اجرام جدید آسمانی را تشخیص دهد یعنی ملاحظه کند که آیا تعداد ستارگان ثابت است و یا کم و زیاد میشود ستاره متغیر انفجاری ستاره‌ای است که یکمرتبه پرتو آن در حدود ۱۰ قدر زیاد شده و پس از مدتی دوباره بحالت اول برمیگردد و ستاره انفجاری که ابرخس ظهور آنرا ملاحظه کرد از قدر پائین‌تر از ۶ بوده و قبلاً با چشم نامرئی بوده است ولی با زیاد شدن پرتو آن جزء ستارگان مرئی در آمده و ابرخس آنرا مشاهده نموده ولی پس از مدتی دوباره پرتوش کم شده و نامرئی شده است) . کاتالگ ابرخس شامل حدود ۱۰۲۶ ستاره بوده است که در ۳۶ صورت فلکی منظور شده‌اند نظیر صور خرس بزرگ ، خرس کوچک اژدها و غیره در کاتالگ ابرخس ستارگان در جدولی درج شده است که این جدول شامل چهار ستون بوده است. ستون اول مشخصات ستاره ، ستون دوم طول سماوی آن ، ستون سوم عرض سماوی آن و ستون چهارم قدر ستاره ابرخس ستارگان را بر حسب پرتو ظاهریشان به ۶ گروه تقسیم کرد و این گروه‌ها را قدر ستاره نامیده است و پرنورترین آنها را از قدر اول و کم‌نورترین آنها را ز قدر ششم در نظر گرفته است و این طبقه‌بندی هم‌اکنون نیز با انطباق با اصول علمی متداول است .

ابرخس حرکت قهقرائی اعتدالین را با مقایسه رصدهای خویش در مورد طول سماوی ستارگان با رصدهائی که قبل از وی انجام شده کشف نمود این کشف برای آن عصر واقعاً شگفت‌انگیز است و تنها همین یک کشف کافی است که نام او را تا ابد جاودان نماید .

با اینهمه اکتشافات انجام شده توسط ابرخس بجرأت میتوان گفت که پیشرفت علم نجوم

در زمان وی به‌تنهایی برابر تمام کارهای انجام‌شده قبل از وی می‌باشد و بعد از وی سه‌قرن تمام طول کشید تا منجم دیگری که شایستگی چنین‌عنوانی باشد ظهور نمود، این منجم بطلمیوس بود.

بطلمیوس در سال ۱۴۰ میلادی در اسکندریه متولد شد، دوره نجوم قدیم به او ختم می‌شود، وی با در دست داشتن قسمت اعظم رصدهای انجام شده دوره ابرخس و ماقبل آن و با کمک کارهای انجام شده تا آترمان نه‌فقط نظریه‌های ابرخس را تکمیل نمود بلکه با تهور فوق‌العاده نظریه‌های جدیدی به آن اضافه نمود و بدین‌وسیله راه را برای پیشرفتهای بیشتر و تحول علم نجوم به‌دوره جدید هموار ساخت، او نتایج رصدهای شخصی و همچنین نظریه خود را درباره ساختمان عالم و طرز حرکات اجرام‌سماوی که بنام هیئت بطلمیوس مشهور است به علاوه کاتالگ ابرخس و جداول نجومی و شرح‌اسبابهای مورد استفاده در نجوم در کتابی بنام مجیست‌سینتاکسی (۲۶) منتشر نمود، بعدها علمای اسلامی این کتاب را به‌ری ترجمه کرده و آن را به‌المجسطی نامیدند و اروپائیان از روی این کتاب از وجود کاتالگ ابرخس مطلع شده و آنرا مآخذ مطالعات نجومی خود قرار دادند.

هیئت بطلمیوس مبنی بر مرکزیت زمین و گردش اجرام سماوی بدور آن می‌باشد و برای حرکت ماه، عطارد، زهره، خورشید، مریخ، مشتری و زحل که بترتیب فاصله دور از زمین قرار دارند مدارات دایره‌ای در نظر می‌گرفت که مرکز آنها خارج از زمین بوده است و بخصوص در مورد سیارات مراکز آنها را روی سطوح کراتی بر مرکز زمین و شعاعهای مختلف موسوم به افلاک در نظر می‌گرفت بدین‌طریق که سیاره روی یک دایره در مدت همین یک دور حرکت نماید و مرکز این دایره در فلک مربوطه همراه با فلک ثوابت شبانه روزی یک‌دور بدور زمین حرکت کنند و بدین‌ترتیب حرکات ستارگان و سیارات و ماه و خورشید توجیه می‌گردید و تا اندازه‌ای با مقدار کمی تقریب وضع آنها در آسمان مشخص می‌شد و نتایج محاسبه با رصد تطبیق می‌نمود و بدین‌طریق حرکات اجرام سماوی را با قوانین پیچیده ولی ماهرانه تشریح کرد، انطباق نسبی قوانین هیئت بطلمیوس با رصدها سبب شد که این قوانین با همه پیچیدگی آن تا چهارده قرن مورد قبول قرار گیرد. الفونس دهم (۱۲۵۲ - ۱۲۸۴ م) پادشاه اسپانیا که به نجوم علاقه وافر داشت و رصدخانه معروفی در اسپانیا تاسیس کرد و خود

نیز اطلاعاتی در این علم داشت گفته است «اگر من مامور ساختمان منظومه شمسی بودم آنرا خیلی ساده‌تر از آن می‌ساختم» .

بعد از بطلمیوس مطالعات مهم نجومی توسط علمای اسلامی بخصوص ایرانیان انجام شده است اما بیشتر مطالعات آنها تشریح کارهای بطلمیوس و منجمین قبل از وی بوده است و البته کشفیاتی هم انجام داده‌اند ، مشهورترین منجمین دوره اسلامی البتانی ، ابوریحان بیرونی ، خواجه نصیرالدین طوسی ، خیام ونوبخت و غیره بودند . ایرانیان چه قبل از اسلام و چه بعد از اسلام در نجوم اطلاعاتی داشته و کارهای مهمی نیز انجام داده‌اند و تشریح کشفیات و کارهای آنان مستلزم مطالعه و تحقیق در آثار آنان بوده و باید ضمن مقاله جداگانه‌ای به تفصیل بیان شود . لازم بتذکر است که علم نجوم در ایران باستان و چین و هند نیز رواج داشته است و آنها نیز بنوبه خود اکتشافات زیادی در این علم نموده‌اند .

رومیها نیز هیئت بطلمیوس را پذیرفته و علم نجوم را اشاعه داده‌اند و علمای آنان نیز نظریاتی از خود بجا گذاشته‌اند مثلاً کاپلا (۲۷) که در قرن پنجم میلادی میزبسته است نوشته که «عطارد و زهره هرچند که مانند همه ستارگان طلوع و غروب دارند ولی آنها بدور زمین نمی‌گردند بلکه میر آنها دواگیری است که مرکز آن خورشید است» ضمناً یکی از کارهای مهم رومیان اصلاح تقویم است که به امر ژولسزار انجام گرفت و بدین ترتیب تقویم ژولین تنظیم شد .

در اسپانیا همچنانکه ذکر شد الفونس دهم رصدخانه‌ای در طلیطله (۲۸) تاسیس کرد و در آنجا منجمین مسلمان و مسیحی و کلیمی بالاتفاق کار میکردند و در آنجا يك جدول نجومی بنام (زیج الفونسی) تهیه کردند که در آن حرکات ستارگان را بادقتی بیشتر از اسلاف خود تعیین نموده‌اند .

بطور خلاصه میتوان گفت که دوره قدیم نجوم مشتمل است از يك عده رصدهای نسبتاً دقیق و قابل توجه و بعضی تعبیرهای غلط که ضمن نظریه‌های بسیار ماهرانه بیان شده‌اند ممهذاً در بین این نظریات افکار بسیار عالمانه‌ای نیز وجود داشته است که چون اشعدهای تابناک تمام این دوره را روشن کرده است . مثلاً نظریه اریستارک مبنی بر گردش سیارات بدور خورشید

27- Capelha .

28- Tolède .

که مدتی مدید در بوته فراموشی افتاد و بعدها بوسیله کپرنیک (۲۹) مجدداً عنوان شد و نام او را جاودان ساخت و دوره جدید نجوم در عصر او شروع شد .

دوره جدید :

نیکلا کپرنیک (۱۴۷۳ - ۱۵۴۳ م) در شهر تورن (۳۰) متولد ، او تعلیمات اولیه را نزد عموی خود که اسقف بود فرا گرفت و پس از مطالعه آثار ژان مولر (۳۱) و تحصیل علم نجوم مدت یکسال در رم بتدریس ریاضیات اشتغال ورزید و سپس به کشور خود مراجعت نمود و در ۱۵۰۲ شغل کشیشی را اختیار کرد و در سال ۱۵۱۰ کشیش رسمی شهر فروئنبورگ (۳۲) گردید و در آنجا رصدخانه مجهزی بنا نمود و تا هنگام مرگ خود در آنجا ماند .

کپرنیک ملاحظه کرد که هیئت بطلمیوس خیلی پیچیده است بنابراین به آثار سایر منجمین قدیمی نظیر فیثاغورث و فیلالاوس و کاپلا و غیره مراجعه نمود و سپس به اتمام رصدهای بیشماری مشغول گردید و ضمناً دریافت که مریخ و مشتری و زحل در هنگام تقارن (وقتی که بین زمین و خورشید قرار میگیرند) دارای بزرگترین قطر ظاهری میباشند و بالاخره پس از رصدهای زیاد و محاسبات بسیار و تامل در نتایج آنها برای ساختمان منظومه شمسی و حرکات اجرام آن نظریه‌ای بیان کرد که به هیئت کپرنیک مشهور است و این همان نظریه‌ای بود که عده‌ای از علمای قبل از بطلمیوس طرح اولیه آنرا تصور کرده بودند براساس هیئت کپرنیک پدیده‌های آسمانی از قبیل حرکت شبانه‌روزی ستارگان و تغییرات قطر ظاهری سیارات و حرکات متقیم و معکوس آنها در آسمان بخوبی قابل توجیه است . براساس هیئت کپرنیک خورشید ثابت است و سیارات که به ترتیب دوری از خورشید عبارتند از : عطارد زهره ، زمین ، مریخ ، مشتری ، و زحل بدور آن حرکت میکنند و بالاخره ماه بنوبه خود در جهت مغرب بمشرق بدور زمین دوران می‌نماید کپرنیک حقیقت موضوع را آشکار نمود و با يك روش بسیار ساده حوادث سماوی را تشریح کرد ، هیئت کپرنیک مانند همه عقاید تازه با مخالفت روبرو شد زیرا مدت ۱۴ قرن افکار بطلمیوس برجهانیان احاطه داشت و جزء عقاید تغییر ناپذیر آنان شده بود و نمی‌توانستند یکباره روی آن قلم سرخ بکشند و ضمناً در نظر عده‌ای از مخالفان نظریه کپرنیک توهینی به زمین و ساکنان آن محسوب میگردید زیرا او زمین را در عداد

29- Copernic .

30- Torun .

31- Jean Müller .

32- Frauenburg .

سایر سیارات قرار داده و از مرکزیت عالم و مقام ارجحیت خود پائین آورده بود و علاوه بر این حرکت ماه بدور زمین در حالیکه زمین خود بدور خورشید در حرکت است خیلی پیچیده بظن میرسید، عقاید کپرنیک در همان زمان حیاتش اشاعه یافت ولی کتاب وی بنام (*De revolutionibus orbium caelestium*) در سال ۱۵۴۳، مجاهدات شاگردانش چاپ شد و هنگامی اولین نسخه چاپی آن بدست وی رسید که بیش از چند ساعتی از حیاتش باقی نمانده بود کپرنیک در مقدمه‌ای که برای این کتاب نوشته است آن را به پاپ اهدا کرده و نوشته است که این کتاب را در انراصراردوستان منتشر میکند و فرضیه خود را برای بررسی روشنفکران ارائه میدهد و امیدوار است که مقام شامخ پاپ او را از تعرض مخالفان مصون بدارد و علاوه میکند که این فرضیه را برای این قبول میکنیم که ساده و زیباست و ضمناً بر نتایج تعداد بیشماری رصد ها استوار شده است .

پس از کپرنیک به نام عدای از منجمین طراز دوم نظیر **گیوم چهارم (۳۳)** که در سال ۱۵۶۱ در صدخانه‌ای در کاسل (۳۴) بنا کرد بر خورد میکنیم اگر از این عده صرف نظر کنیم بیکی از بزرگترین راصد جهان یعنی **تیخو براهه (۳۵)** میرسیم .

تیخو براهه (۱۵۴۶-۱۶۰۱) از فامیل اصیل دانمارکی در کندستروپ (۳۶) نزدیک شهر **هلینگبرگ (۳۷)** (واقع در سوئد) متولد شد، او میل وافری برای مطالعات نجومی داشت ولی با مخالفت خانواده خود روبرو شد زیرا آنها کارهای نجومی را دون شان خود میدانستند لذا تیخو براهه پنهانی بمطالعه نجوم پرداخت و اولین رصد او روی یکی از ستارگان متغیر انفجاری بود که در سال ۱۵۷۲ در صورت فلکی خداوند کرسی (۳۸) ظاهر شده بود و پرتوی شبیه زهره داشت و حتی در روز روشن نیز دیده میشد این ستاره پس از ۱۸ ماه پرتوش کم شده و ناپدید گردید تیخو براهه قدر، رنگ، و مختصات استوائی و دوره و تغییرات پرتو این ستاره را تعیین نمود .

در سال ۱۵۷۶ **فردریک دوم** پادشاه دانمارک جزیره کوچک **هون (۳۹)** را باو بخشید و تیخو

33- Guillaume IV .

34- Cassel .

35- Thicho Brahé .

36- Knudstrup .

37- Helsingborg .

38- Cossiopeia .

39- Hven .

براهه در آنجا يك رصدخانه بنا کرد و مشغول رصد شده ولی پس از مرگ فردريك و در زمان کریستین چهارم تیخوبراهه گرفتار شد و دسیسه مردمان شد و ناچار آنجا را ترك نمود و بد ویتنبرگ (۴۰) نزدیک هامبورگ پناهنده گردید و بالاخره بنا بدعوت امپراطور رودولف دوم به پراگ رفت و در آنجا تا آخر عمرش به مطالعات نجومی و رصد ستارگان پرداخت و در اواخر عمرش کیپلر دستیار او بود .

تیخوبراهه یکی از اعجوبه‌های راصدان جهان است و چون در آن زمان هنوز دوربین اختراع نشده بود و ناچار تمام رصدها را با چشم غیر مسلح انجام میداد از اینرو شایستگی وی شایان تحسین میباشد و ضمناً او با مهارت کامل اغلب دستگاههای اندازه گیری مورد لزوم خود را طرح ریزی کرده و فراهم مینمود ، ظرف ۳۰ سال او تعداد زیادی رصد روی ستارگان و سیارات و دنباله‌داران انجام داد ، وی کاتالگی از اوضاع ۱۰۰۵ ستاره ترتیب داد که در آن مختصات این ستارگان را با دقت کافی تعیین نموده بود و از روی نتیجه رصدهای دقیق او بود که شاگردش کیپلر موفق به کشف قوانین حرکت سیارات گردید ، تیخوبراهه هیئتهای بطلمیوس و کپرنیک را قبول نداشت و خود هیئت دیگری وضع نموده بود که بنام وی معروف است ، هر چند که این هیئت با مشاهدات آسمانی تا اندازه‌ای مطابقت مینمود ولی برخلاف واقعیت است و مخصوصاً با رصدهائی که مربوط بفاصله زمین تا خورشید است مابینت دارد .

ژان کیپلر (۱۵۷۱ - ۱۶۳۰) در نانگستات (۴۲) واقع در سوآب (۴۳) در یک خانواده بسیار نجیب ولی فقیر دنیا آمد ، خود هم در تمام مدت حیات با تنگدستی میزیست و چنانچه پل کودرک میگوید تیره بختی‌های تأثر آور زندگی چهره‌ای دوست‌داشتنی برای او ایجاد کرده است که والاتر از چهره نبوغ او میباشد .

پدرش پسر یکی از شهرداران شهر ویل (۴۴) و مادرش دختر یک مهمان‌خانه‌دار و یک زن عامی بود و خواندن و نوشتن را نمیدانست ، کیپلر هفت ماهه بدینا آمد و بهمین جهت ضعیف‌البنیه بود و زمان کودکی او ترد عمه‌اش (که بعداً بانهام جادوگری سوزانده شد) سپری گردید ، در ۶ سالگی آبله گرفت و هنوز کاملاً بهبود نیافته بود که او را به مدرسه فرستادند و هنگامیکه

40- Wittemberg .

41- Johanes Kepler .

42- Nagstatt .

43- Souabe .

44- Weil .

مدرش از میدان جنگ که بر علیه بلژیکها پیش آمده بود مراجعت کرد او را برای پیشخدمتی در
 دت کاباره واداشت و تا ۱۲ سالگی بهمین خدمت مشغول بود و در ۱۳ سالگی سخت مریض
 شد بقسمی که از حیات او قطع امید کرده بودند ولی بهبود یافت ، مادرش سخت گیر بود
 و سنت باو آزار و سختی روا میداشت ، برادرش نیز نسبت باو بی مهر بود ، عمویش که کشیش
 پروسنان بود او را بدتحصیل علوه الهی وورود به جامعه کشیشان تشویق نمود ولی او رغبتی
 سان نداد و درعوض در دانشگاه تیوبنژن (۴۵) در کلاس درس نجوم عواستلن (۴۶) حاضر میشد
 این اسناد با آنکه مجبور به تدریس نجوم براساس هیئت بطلمیوس بود ولی عملاً به هیئت
 کبریث علاقمند بود و او کیلر را به هیئت جدید آشنا نموده و برای انجام رصدهای نجومی
 تشویق کرد ، کیلر برای اداره زندگی خود در سال ۱۵۹۳ حلالی وطن کرد و در گراتز (۴۷)
 به تدریس ریاضیات مشغول شد و در سال ۱۵۹۷ در همانجا ازدواج کرد و در سال ۱۶۰۰
 فرمانروای جدید او را از خدمت منفصل نمود ، کیلر با خاطری پریشان با خانواده اش بدپراک
 رفت و در آنجا دستیار تیخو بر اهد شد ، رودولف دوم بوی عنوان افتخاری ریاضیدان امپراطوری
 داد ، کیلر در لیتز کرسی ریاضیات بدست آورد و تا سال ۱۶۲۹ آن را حفظ نمود ، بعد از آن
 منجم باشی در باروالشتین (۴۸) دوتش مکلانبورگ (۴۹) گردید ولی در این پست دوامی نیاورد و کمی
 بعد در سال ۱۶۳۰ بدون داشتن هیچگونه ممرعایدی با حالتی مریض به شهر راتیسبن رفت
 و در آنجا بخاطر پرداختن کرایه خانه به دادگاه کشیده شد و بالاخره کمی بعد در همین شهر
 در اثر فرسودگی از مسافرتها متعدد و سختی معیشت و رنج و مصائبی که بر او وارد شده
 بود وفات یافت ، کیلر در دوران زندگی خود با مصائب و سختی ها و ناکامیهای فراوان دست
 بگریبان بود مثلاً در سال ۱۶۱۱ زتش دیوانه شد و سه تن از فرزندانش ناپدید شدند و پس از
 مرگ زتش در سال ۱۶۱۳ تجدید فراش کرد و برای امرار معاش عائله زیادش غیر از عایدی
 مختصری که از فروش سالنامه ای که شخصاً تنظیم میکرد درآمد دیگری نداشت.

کیلر با وجود چنین زندگی سختی پیشرفتهای علمی شگرفی داشت ، حسابگر عجیبی بود
 و با پشتکار عجیبی که تا سرحد عناد پیش میرفت بمطالعات و محاسبات خود ادامه میداد و بالاخره

45- Tübingen .

46- Moestlin .

47- Gratz .

48- Wallenstein .

49- Mecklembourg .

به تنهایی موفق شد که سه قانون اساسی برای حرکت اجرام منظومه شمسی کشف نماید بدین شرح
 ۱- هر سیاره مدار بیضی شکلی بدور خورشید می‌پیماید بقسمی که خورشید در یکی از کانونهای
 این بیضی قرار دارد . ۲- سطح ایجاد شده از دوران شعاع واصل بین خورشید و سیاره متناسب
 زمان است . ۳- نسبت مربع زمان یکدوران کامل به مکعب قطر مدار سیاره مقداری است ثابت
 تنها قانون دوم کیپلر نتیجه ۱۷ سال مطالعه و محاسبه و مقایسه نتایج آنها بوده است .

کیپلر دارای تألیفات متعددی نیز در زمینه های مختلف علوم است یعنی وی درباره نجوم
 ستاره شناسی ، نور ، هندسه ، هواشناسی و غیره دارای آثاری است ولی مهمترین آثار وی عبارتند
 از کتاب «نجوم جدید» (۵۰) که شامل قوانین اول و دوم میباشد و آنرا در سال ۱۶۰۹ منتشر
 نمود ، «جهان هماهنگ» (۵۱) که شامل قانون سوم وی است در سال ۱۶۱۹ منتشر شد و
 «زیچ رودلفی» (۵۲) که شامل جداول نجومی است که براساس قوانین سه گانه فوق حساب
 شده است و در سال ۱۶۲۷ انتشار یافت این کتاب را به حامی خود رودلف دوم اهدا کرده است
 سنگ نبشته قبر کیپلر که بوسیله خودش قبلاً تنظیم شده عبارت زیر ختم میشود : «من که آسمانها
 را اندازه گرفتم اکنون درون زمین را اندازه میگیرم ، روح من در آسمان جاودان است و در
 اینجا اثر جسم من مدفون است» .

گالیله (۵۳) (۱۵۶۴ - ۱۶۴۲) از يك قاميل اشرافی ولی عیالوار و کم ثروت در شهر
 پیز (۵۴) دنیا آمد ، او معاصر کیپلر است و نابغه‌ای است که روش علوم تجربی را ابداع کرد،
 گالیله از اوان طفولیت استعداد خاصی در کارهای مکانیکی داشت و از راه تقلید و پیاپی اوقات
 به ابتکار شخصی ماشینهای متعددی میساخت ، پدرش او را بتحصيل طب گماشت و هنگامیکه
 ۱۹ ساله بود یکی از قوانین اساسی پاندول را کشف کرد و آن مساوی بودن زمان نوسان کامل
 پاندولهای بادامنه کوتاه میباشد ، مشهور است که روزی در کلیسا متوجه حرکت نوسانی
 چهلچراغ که از طاق آویزان بود گردید و احساس کرد که زمان هر نوسان کامل آن ثابت
 است و سپس با تجربیات متعدد این موضوع را محقق نمود و متوجه شد که از این خاصیت
 میتوان برای اندازه گیری زمان استفاده نمود ولی نجوم در آن موقع از آن بهره‌مند نشد تا بعد از کارهای

50- Astronomia nova .

51- Harmonica Mundi .

52- Tabulae Rudolphinae .

53- Galilée .

54- Pise .

عملی هویژن (۵۵) ساعت پاندولی اختراع شد. گالیله مدعی علاقه‌ای بدانش و بالعکس طانسدرک مطالعہ ریاضی بود همین جهت اری ریچی (۵۶) یکی از مهمیین ریاضی که حیوانه آنها رفت و آمد دلت نرحوات بود که محمیانه با ریاضیات تصدیق دهد و (لاخره بحسب گراف که برخلاف هر پندوش از تحصیل برشکی نیست کشیده و ریاضت تحصیل میدهد و در این علم جان با سرعت پیشرفت بود که در سن ۲۵ سالگی در مؤسسه علمی پیز استاد ریاضیات شد. گالیله ضمناً تحرییات فیزیکی را نیز تدار میگرد و (لاخره بواسی شیوه آرد که در کشف نمود یعنی محفوظ بود که همه جسم خود سبک یا سنگین، کوچک یا بزرگ در سقوط آزاد اگر هوا باشد باهم سافت میسود و سرعت در هر لحظه باهم مساوی است و این موضوع در خلاف نظر ارسطو بود که گفته بود بیرونی کشش زمین نسبت به جسم زیاد مختلف است و حیضه‌ای است دانسی مربوط بهمان جسم بهمین جهت مورد محالمت طرفداران ارسطو واقع شد و آنها موفق شدند که او را مجبور بشرث پیز نمایند. گالیله در ۱۵۹۲ به پادوا (۵۷) رفت و در آنجا تا سال ۱۶۱۰ بتعلیم ریاضیات مشغول شد و در آنجا میزان الحراره و تراویق مخصوص اندازه گیری جگالی مایعات و میکروسکپ را اختراع کرد.

در سربکه در سال ۱۶۰۹ به ونیز رفته و تفهیم کندی دهند دوربینی اختراع کرده اند که لشیاء دور را نظر نزدیک نموده و دیده میشوند و بی اطلاعاتی از طرز ساختمان دوربین بدست آورد و موفق شد که دوربینی شیه به آن سازد و آنرا برای مطالعه آسمان مکار برد. اولین کشف او در آسمان تشخیص وجود کوهها و دهانه‌های آتشفشان در ماه بود و موفق شد که از طریق علمی ارتفاع کوههای ماه را تعیین نماید و بالاخره ملاحظه کرد که کهکشان از اجتماع تعداد بیشماری ستاره تشکیل شده است و ضمناً متوجه شد که بر سطح خورشید لکه‌هایی وجود ملود و از روی حرکت این لکه‌ها میتوان زمان حرکت وضعی خورشید را تعیین نمود. در هفتم ژانویه ۱۶۱۰ سه قمر مشتری را کشف کرد و ۱۴ همان ماه قمر چهارمی آنرا ملاحظه نمود و ضمناً هلالهای زهره را نیز کشف کرد و همچنین ملاحظه کرد که وضع زحل کمی پیچیده است ولی دوربین وی قدرت نداشت که حلقه زحل را بطور وضوح ببیند، مشاهدات او روی سیارات بسیار است که وی هیئت کپرنیک را قبول نماید و در سال ۱۶۳۲ کتابی منتشر نمود

55- Huygens .

56- Ricci .

57- Padova .

بصورت مباحثه‌های مابین دونفر که یکی طرفدار هیئت بطليموس و دیگری طرفدار هیئت کپرنیک است و هر يك دلائل خود را ذکر مینمایند و سرانجام بطور وضوح حقانیت هیئت کپرنیک را محقق می‌نماید ، کمی بعد از انتشار این کتاب گالیله در اثر فعالیت‌های مخالفین حسود بداد گاه کشانده شد و در آنجا مجبور شد که عقاید خود را منکر شود ولی در همانجا در حالیکه با پاپ بر زمین اشاره میکرد با صدای خفیفی می‌گفت «با وجود براین تو میچرخي» گالیله بعد از آن در ویلای خودش واقع در سین منزوی شد .

هرچند که کشفیات گالیله در نجوم قابل ملاحظه و مهم است ولی کارهای او در فیزیک از آنها مهمتر است ، زیرا علاوه بر آنکه نتایج تجربیات او در فیزیک منجر بکشف قوانین مهمی شد اساس مهمی نیز برای مطالعه و کشف علوم باقی گذاشت و آن روش تجربه در علوم است که در حقیقت میتوان گالیله را واضع این طریقه دانست .

در زمانیکه کیلر و گالیله توجه دانشمندان را به کشفیات اساسی خود در نجوم جلب کرده بودند منجمین دیگری نیز برای ساختمان دوره جدید علم نجوم کمک کرده و سنگ بنای آنها فراهم مینمودند تا این بنا بتدریج کامل شود . عده‌ای از این دانشمندان بشرح زیراند :

گاسندی (۵۸) فرانسوی (۱۵۹۲-۱۶۵۵) استاد فلسفه نجوم در کلژ دو فرانس بود و از عقاید گالیله باتهور بیار جانبداری میکرد . ریچیولی (۵۹) ایتالیائی (۱۵۹۸ - ۱۶۷۱) پیشنهاد کرد که ابعاد زمین با دقت اندازه گیری شود و آنها اساس اندازه گیری فواصل اجرام نجومی قرار دهند . جان هول (۶۰) آلمانی (۱۶۱۱-۱۶۸۷) رصدهایش از لحاظ صحت ودقت قابل ملاحظه است . پیکارد (۶۱) فرانسوی (۱۶۲۰ - ۱۶۸۲) برای اندازه گیری دقیقی که از قوس يك درجه‌ای نصف النهار فرانسه انجام داد معروف است .

هویجن هلندی (۱۶۲۹ - ۱۶۹۵) ساعت پاندولی را اختراع کرد و ضمناً حلقه زحل و یکی از اقمار آنرا که بعداً بنام تیتان (۶۲) موسوم شد کشف نمود . رومر (۶۳) دانمارکی (۱۶۴۴ - ۱۷۱۰) ضمن رصد خسوف اقمار مشتری و تحلیلی درباره تاخیر لحظه تقابل و تقدیم لحظه تقارن موفق به کشف سرعت انتشار نور گردید و این کشف مهم نام او را مشهور

58- Gassendi .

59- Riccioli .

60- Jahann Hevel .

61- Picard .

62- Titan .

63- Roemer .

ساخت کاسینی (۶۴) ایتالیائی (۱۶۲۵ - ۱۷۱۲) که در سال ۱۶۷۳ به تبعیت فرانسه درآمد موفق به کشف قوانین حرکت وضعی ماه گردید و علاوه بر آن کارهای مهمی بشرح زیر انجام داد: ترسیم نقشه سطح ماه، مطالعات عمیق روی دنباله‌داران، مطالعه روی ابعاد مشتری و کشف حرکت وضعی این سیاره و همچنین تعیین اختلاف بین شعاع قطبی و استوائی مشتری (یعنی تحقیق آنکه مشتری نیز مانند زمین کره کامل نبوده و تقریباً بصورت یک بیضوی دوار بهن میباشد)، کشف حرکت وضعی مریخ، کشف دو قسمت اصلی حلقه زحل که مجزا از یکدیگرند و این موضوع موسوم به (تقسیم کاسینی) میباشد، کشف چهار قمر دیگر زحل غیر از تیتان، تعیین فاصله دقیق بین خورشید و زمین و بالاخره تعیین نصف‌النهار رصدخانه پاریس.

بدین ترتیب مصالح اولیه بنای رفیع علم نجوم در این زمان مهیا شده بود و احتیاج به یک معمار نابغه داشت تا نقشه این ساختمان را تهیه نموده و آنرا بسازد این معمار اسحق نیوتون (۶۵) بود که قانون جاذبه عمومی را که یکی از ادراکات معجز آسای هوش بشری است کشف نمود و با این قانون برای اولین بار بشر توانست حرکات اجرام سماوی را تفسیر نماید، کپلر قوانین تجربی حرکت اجرام سماوی را بدست آورده بود ولی نیوتن قانونی که علت این حرکات را توجیه مینماید بیان کرد.

نیوتن (۱۶۴۳-۱۷۲۷) در وولسترپ (۶۶) نزدیک گرانثام (۶۷) واقع در انگلستان در یک فامیل اشرافی قدیمی دنیا آمد، در موقع تولد آنقدر ضعیف و رنجور بود که امیدی به زنده ماندن وی نداشتند، هنگامیکه وی هنوز کودک کمی بیش نبود پدرش دار فانی را وداع گفت و سرپرستی املاک پدر بعهده مادرش قرار گرفت و چون مادرش شوهر کرد سرپرستی نیوتن به مادر بزرگ و سپس به خاله اش محول شد ولی مادرش همواره مراقب تربیت او بود و او بنوقع به مدرسه کوچک وولسترپ فرستاد و هنگامیکه دوازده ساله شد مادرش او را بمدرسه گرانثام گذاشت ولی نه بخاطر آنکه ویرادانشمند سازد بلکه منظورش آن بود که نیوتن مقدمات علوم را فراگیرد و برای اداره املاکش قابلیت پیدا کند بهمین جهت پس از دو سال او را احضار نمود، نیوتن در مدرسه شاگرد متوسطی بود اما قابلیت درکش بسیار زیاد بود

64- Cassini .

65- Isaac Newton .

66- Whoolsthorpe .

67- Grantham .

و هرگاه میخواست می‌توانست از رفقایش در تحصیل جلوگیری کند و بخصوص او علاقه شدیدی به اختراع لوازم فیزیکی و مکانیکی داشت .

وقتی که به موطن خود بازگشت بقدری نسبت به کارهای زراعتی و تجارتی بی‌علاقه گی نشان داد که مادرش مجدداً او را برای تحصیل روانه کرد، وی تا سن ۱۸ سالگی در آنجا تحصیل کرد و پس از آنکه شخصاً منطق ساندرسن (۶۸) و رساله کپلر درباره نور و حساب بینهایت‌های والیس (۶۹) را مطالعه کرد در سال ۱۶۶۰ در کالج ترینیته (۷۰) وابسته بدانشگاه کامبریج بسمت معلم کارآموز دانشجویان پذیرفته شد، مشهور است که وقتی برای فراگرفتن هندسه اقلیدس به او مراجعه شد او احتیاجی ندید که کتاب را بخواند و آن را مثل موضوعات بسیار ساده و مبرهن تلقی نمود، تحصیل ریاضیات عالیّه از مدتی قبل در دانشگاه کامبریج منظور شده بود و در آنجا هندسه تحلیلی دکارت نیز جزء برنامه تدریس وارد شده بود، نیوتن قبلاً کتب ریاضیات اغلب مؤلفین را مطالعه کرده و در اغلب آن‌ها پیش و کم ابهام دیده بود پس از مطالعه روش دکارت در آن وضوح و دقتی یافت که در جاهای دیگر وجود نداشت بخصوص که بوسیله رابطه، بین معادلات و مکان هندسی آنها راه ساده‌ای برای حل مسائل ریاضی که قبلاً لاینحل بودند بدست می‌آمد، در این هنگام اتفاقاً شانس بزرگی به نیوتن روی آورد زیرا او توانست از درس یکی از استادان ممتاز ریاضیات بنام بارو (۷۱) بهره‌مند شود این استاد جلیل‌القدر که آثار نبوغ را در نیوتن مشاهده نمود آن را بخوبی پرورش داد و یکی از حامیان صمیمی او گردید، این استاد در ۱۶۶۹ کرسی ریاضیات را رها کرد و آن را به نیوتن واگذار کرد و نیوتن تا سال ۱۷۰۱ شاغل این کرسی بود، نیوتن بتحقیقات علمی پرداخت و بقدری در این کار مشهور شد که در ۱۶۷۱ عضویت مؤسسه سلطنتی پذیرفته شد، این مؤسسه بوسیله شارل دوم در سال ۱۶۶۰ در لندن تأسیس شده بود، بالاخره در سال ۱۶۹۹ عضویت اکادمی علوم و در سال ۱۷۰۱ نمایندگی پارلمان برگزیده شد و در سال ۱۷۰۵ به لقب سر مفتخر گردید. در سال ۱۶۶۶ هنگامیکه نیوتن ۲۴ سال داشت درباره رابطه وزن و جاذبه فکر کرده بود ولی چون مقدار صحیح شعاع زمین در دسترس وی نبود نتوانست نتیجه مطلوب را بدست آورد و باینجهت تحقیق در این موضوع را رها کرد ولی ۱۶ سال بعد یعنی در سال ۱۶۸۲ از اندازه دقیق شعاع زمین که بوسیله پیکار تعیین شده بود مطلع شد و مطالعه خود را درباره

68- Saunderson .

69- Wallis .

70- Trinité .

71- Barrow .

جاذبه دنبال کرد و پس از محاسبات دریافت که پیش‌بینی او درست بوده است و بدین‌طریق قانون جاذبه عمومی را کشف کرد .

باین‌شرح : هرگاه دو جسم در یک فاصله نسبت بهم قرار داشته باشند هر یکی نیروی جاذبه ای بر دیگری وارد مینماید که اندازه این نیرو متناسب با حاصلضرب اجرام این دو جسم بوده و متناسب با عکس مجذور فاصله آنهاست .

تصور میرود که نیوتن در بین سالهای ۱۶۸۴ تا ۱۶۸۵ رساله اساسی خود را بنام «اصول ریاضی فلسفه طبیعی» (۷۲) نوشته است این کتاب شامل نظریه قانون جاذبه عمومی میباشد و در سال ۱۶۸۷ با کوششهای هالی (۷۳) بچاپ رسید ، لاگرانژ (۷۴) درباره این کتاب نوشته است «بالاخرین محصول اندیشه انسان»

نظریه نیوتن در انگلستان مورد ستایش عموم قرار گرفت ولی در اروپا و مخصوصاً در فرانسه بی‌اهمیت تلقی شد و حتی مورد انتقاد شدید نیز واقع شد ، هنگامیکه موپرتویس (۷۵) این نظریه را در یک یادداشت منتشر نمود پیروان دکارت سخت با آن مخالفت ورزیدند. نیوتن بر اساس قانون جاذبه عمومی نه تنها حرکات سیارات منظومه شمس را تفسیر نمود ، بلکه توانست بی‌نظمی‌های حرکت ماه و همچنین تغییر امتداد خط اوج و حضیض آن و همچنین تغییر مکان عقدتین مدار آن را نیز تفسیر نماید و با این قانون مدار ستارگان دنباله‌دار را نیز مشخص نمود و ضمناً علت آنکه زمین بشکل بیضوی دوار پهن درآمده است و همچنین علت جزر و مد دریاها را توجیه نمود.

علاوه بر این او جرم زمین و خورشید را از روی نیروی جاذبه مابین آنها حساب نمود و بهمین ترتیب جرم سیارات مشتری و زحل را از روی جاذبه‌ای که این سیارات روی اقماس خود وارد مینمایند تعیین نمود و بطور خلاصه میتوان گفت که وی واضع مکانیک سماوی است و ضمناً در ریاضیات یک وسیله محاسبه بنام حساب مشتقات ابداع کرد .

در مبحث نور نیز نیوتن کارهای نسبتاً مهمی انجام داده است از قبیل تجزیه نور به

72- Philosophiae naturalis Principia mathematica .

73- Halley .

74- Lagrange.

75- Moupertuis .

هفت رنگ اصلی و ضمناً یک نوع دوربین نجومی ساخته است که بنام وی معروف است . نیوتن در علم شیمی نیز به کارهای تجربی و تحقیقاتی پرداخته است و در نامه‌ای که در ۱۸ مه ۱۶۶۹ به یکی از دوستانش بنام آستن (۷۶) نوشته است اظهار نموده که به رمز تبدیل ماهیت فلزات پی برده است ، یکی از معاصرین نیوتن اظهار نموده است که وی اصل واکنشهای شیمیائی را براساس تجربه و رعایت قوانین ریاضی کشف کرده و آنرا در رساله‌ای توضیح داده است ولی نوشته‌های وی در اثر یک آتش‌سوزی بکلی از بین رفته است ، یک آتش‌سوزی دیگر آخرین یادداشت‌های وی را دربارهٔ نورازین برد ، این آتش‌سوزیها در روح و سلامت وی اثر عمیقی گذاشت بطوریکه استعداد و هوش درخشان وی در بین سالهای ۱۶۹۲ تا ۱۶۹۴ دچار وقفه و کسوف شد و حتی بعضیها اختلال حواس نیز بوی نسبت داده‌اند و ضمناً کار زیاد از حد و عدم توجه به سلامت مزاج و پرهیز از هر نوع تفریح نیز در وضع مزاجی وی اثر داشته است ، نیوتن همواره تا دو ساعت بعد از نیمه شب بمطالعه و کار میپرداخت .

نیوتن پس از بهبود مجدداً به ادامه دروس خود پرداخت و تا ۱۷۰۱ اینکار را ادامه داد نیوتن بعد از ابتلا به کسالت روحی دیگر به کشف قابل توجهی نائل نگردید و در سال ۱۷۲۷ ود حیات گت و جنازهٔ وی باتشریفات رسمی و مجلل تشییع شد و در کلیسای وست‌مینستر (۷۶ مکرر) بهلوی مقبره سلاطین بخاک سپرده شد .

در زمان نیوتن چند منجم عالیقدر در انگلستان میزیسته‌اند که معروفترین آنها هالی (۷۷) (۱۶۵۶ - ۱۷۴۲) و برادلی (۷۸) (۱۶۹۲ - ۱۷۶۲) ، معروفیت هالی بیشتر بعلمت مطالعاتی است که روی ستارگان دنباله دار انجام داده است و علاوه بر این ملاحظه نمود که بعضی از ثوابت نظیر شعری یمانی (۷۹) و سماک راجح (۸۰) و دبران (۸۱) یا چشم گاو و غیره دارای حرکت خاص بطیء میباشند و ضمناً باتهور این فرضیه رایجان کرد که هر یک از ستارگان ثوابت خورشیدی است که ممکن است مانند خورشید دارای منظومه‌ای باشند برادلی در سال ۱۷۲۷ کشف کرد که هر یک از ستارگان ثوابت در هر سال ظاهراً در آسمان یک بیضی می‌پیمایند ، برادلی نشان داد که این پدیده نتیجه ترکیب حرکت انتقالی زمین بدور خورشید و سرعت سیر نور میباشد و اکنون

76- Aston .

76- Westminster مکرر .

78- Bradley .

80- Arcturus .

77- Halley .

79- Sirius .

81- Aldébaran .

از روی آن فاصله ثوابت را تازمین بدست می آورند ، علاوه بر این وی کشف کرد که محور زمین يك حرکت نوسانی انجام میدهد که دوره کامل آن تقریباً ۱۸ سال است این دو کشف اهمیت بسزائی دارد زیرا هیئت کپرنیک و همچنین نظریه نیوتن را تأیید میکند و ضمناً کشف اول به سرعت انتشار نور نیز بستگی دارد .

از بین کسانی که کارهای نیوتن را ادامه دادند میتوان کلسرو (۸۲) ، دالامبر (۸۳) ، لاگرانژ (۸۴) ، لاپلاس (۸۵) را نام برد .

کلرو (۱۷۱۳ - ۱۷۶۵) يك طفل زودرس بود و او هنگامیکه بیش از ۱۲ سال نداشت مقالات مخصوص مارکیز دولوپیتال (۸۶) را در باره مقاطع مخروطی و بینهایت کوچکها مطالعه کرد و بخوبی درک نمود و بلافاصله مقاله ای درباره چهار منحنی جدید منتشر نمود ، در سن ۱۸ سالگی عضویت آکادمی علوم پذیرفته شد ، شهرت او بیشتر بعلم تحقیقات ذیقیمتی است که روی ستارگان دنباله دار انجام داده و همچنین از جهت کارهای اندازه گیری ابعاد زمین .

دالامبر (۱۷۱۷ - ۱۷۸۳) در نجوم اولین کسی است که بادقت کامل روی حرکت قهقرائی و رقص محوری مطالعه عمیق کرده و این حرکات را بخوبی تشریح نموده است .

لاگرانژ (۱۷۱۳ - ۱۷۳۶) در تورن (۸۷) از يك فامیل فرانسوی متولد شد ، او اولین کسی است که در باره اختلال مسیر سیارات مطالعه نمود قبل از او فقط در باره اختلال مسیر ماه و دنباله داران مطالعه شده بود . بنا بر قانون اول کپلر مدار سیاره بدور خورشید يك بیضی است که خورشید در یکی از کانونهای آن قرار دارد اما بموجب قانون نیوتن هر دو جرم روی هم نیروی جاذبه وارد میکنند و اگر يك سیاره و خورشید تنها بودند مسیر سیاره بدور خورشید يك بیضی کامل خواهد شد اما سایر سیارات روی سیاره دیگر نیروی جاذبه وارد میکنند و در نتیجه مسیر سیاره را تا حدودی تغییر میدهند و شکل مسیر يك بیضی دقیق نخواهد شد این بی نظمی مسیر را اختلال نامند و هرگاه این اختلال همواره در يك جهت اثر کند مقدار آن با گذشت زمان بسیار زیاد خواهد شد و اگر این اختلال گاهی از يك طرف و زمانی از يك طرف دیگر باشد بطوریکه مقدار جبری آن، بین دو حد باقی بماند این بی نظمی ها نوسانی خواهند بود و انحراف متحرك از مسیر

82- Clairaut .

83- D' Alembert .

84- Lagrange .

85- Laplace .

86- marquis de l'Hôpital .

87- Turin.

بیضی شکل کوچک بوده و بطور تقریب مسریک بیضی است و صفحه آن نیز تقریباً ثابت است ، لاگراتز نشان داد که اختلال در منظومه شمسی از نوع دوم است و بهمین دلیل منظومه در حال تعادل میباشد .

پیرسیمون لاپلاس (۸۸) (۱۷۴۹-۱۸۲۷) معروفیت او بواسطه فرضیه مهم تولید منظومه شمسی است ، او در یک خانواده کشاورز و مرفه الحال در کالوادو (۸۹) به دنیا آمد ، او بعد از آنکه در ادبیات تحصیل کرد بر ریاضیات علاقمند شد و در پاریس نزد دالامبر رفت تا او را در حل عده ای از مسائل مکانیک راهنمایی نماید، دالامبر این مسائل را بسیار جالب یافت و بدینجهت او را تحت حمایت خود گرفت و ویرا برای تدریس ریاضیات در مدرسه نظامی در نظر گرفت، لاپلاس در سال ۱۷۷۲ رساله ای در باره حساب فاضله (دیفرانسیل) نوشت و آنرا به آکادمی تورن فرستاد و یک سال بعد عضویت آکادمی مذکور پذیرفته شد و بالاخره بعدها عضویت دفتر طول جغرافیائی و مؤسسه ناسیونال و آکادمی فرانسه انتخاب شد و پس از اعاده سلطنت در فرانسه لاپلاس مؤسسه پردوفرانس (۹۰) را تاسیس کرد .

بنا بر فرضیه لاپلاس منظومه شمسی از یک سحابی اولیه تولید شده است، وی فرضیه خود را چنان نگاشته است که در عین حال که تمام قوانین جاذبه عمومی و مکانیک و اصول ریاضی را مراعات نموده است ضمناً باینان بسیار ساده و جاذب این موضوع را روشن نموده است و بدین ترتیب عظمت منظومه شمسی و گذشته و حال و آینده او را معین کرده است ، در آخر کتاب خود ، شرح زیر را درباره علم نجوم نگاشته است که شایسته است علاوه بر آنکه هر شخص علاقمند به نجوم آنرا بداند این شرح را در سردر هر رصدخانه با آب طلا بنویسند « علم نجوم به خاطر عظمت موضوع آن و با وجود نظریه های آن که در حد کمال است عالی ترین بنای جلل فکر بشر میباشد و نشانه شریفترین حد نهائی اندیشه انسان است .

میتوان گفت که تمام مسائل نجومی نظذقت لاپلاس را جلب نموده است و اکثر این مسائل را حل نموده و در مابقی تا نزدیکی راه حل قطعی پیش رفته است ، وی حالت شکل تقریبی زمین که بصورت یک بیضوی دوار پهن میباشد و اختلاف شعاع قطبی و استوائی زمین را از روی اثری که این شکل زمین روی حرکت ماه دارد بوسیله مطالعه اختلالات حرکت ماه

88- Pierre - Simon .

89- Calvados .

90- Paire de France .

تعیین نمود، نظریه جزر و مد که نیوتن طرح آنرا ریخته بود تکمیل نمود و از روی اندازه جزر و مد جرم ماه را تعیین کرد، نظریه حرکت اهترازی ماه را بیان کرد، مشخصات سیاره ارنوس که بتازگی بوسیله هرشل کشف شده بود تعیین نمود و یک مطالعه کامل روی اختلال حرکت این سیاره انجام داد، همچنین در مورد اختلال حرکت اقمار مشتری و حلقه جان نیز مطالعه کرد، در فیزیک جدول مربوط بدانکار جوی را حساب کرده و تنظیم نمود و هم چنین یک فرمول دقیق برای تعیین ارتفاع نقاط مختلف سطح زمین از روی میزان الهوا بدست آورد.

علاوه بر کتاب نظریه تشکیل جهان و منظومه شمسی دو اثر مهم دیگر وی که عبارتند از: مکانیک سماوی و نظریه حرکت بیضی شکل سیارات هنوز هم مورد مراجعه دانشجویان علم نجوم میباشد.

دوره علم نجوم که آنرا به دوره جدید نامگذاری نموده اند با کارهای علمائی نظیر هرشل (۹۱)، پیازی (۹۲)، فرنهوفر (۹۳) و آراگو (۹۴) به پایان میرسد.

ویلیام هرشل (۱۷۳۸ - ۱۸۲۲) در هانور متولد شد، پدرش یک نوازنده موسیقیدان بود و ثروتی هم نداشت، او در سن ۲۱ سالگی به انگلستان رفت تا در آنجا شغل نوازندگی را تمرین نماید، ابتدا رهبر دسته موزیک یک قسمت نظامی شد و سپس به شغل ارگ زنی پرداخت، و بالاخره در سن ۲۸ سالگی به کارهای نجومی مشغول شده نگاهمیکه برای اولین بار با یک دوربین کوچک چند ستاره را در آسمان نظاره نمود علاقمند شد که بمطالعه آسمان پردازد. ولی چون برای خرید ابزارهای قیمتی نجوم توانائی نداشت بر آن شد که شخصاً آنها را بسازد و بالاخره موفق شد که یک دوربین بافاصله کانونی ۱٫۵ متر بسازد و در سال ۱۷۷۴ شروع برصد کرد، بالاخره با ساختن یک دوربین بزرگ در سال ۱۷۸۱ موفق شد که سیاره ارنوس را کشف کند و بدین ترتیب اطلاعات بشر بر وسعت حدود منظومه شمسی بطور قابل ملاحظه ای بالاتر رفت در آن موقع هرشل بنام یک موسیقیدان شهرتی پیدا کرده بود و با این کشف وی بنام یک منجم در سراسر اروپا شهرت یافت و به همین جهت ژرژ سوم پادشاه انگلستان که فهمید یک چنین منجم ماهری در قلمرو وی زندگی میکند وجود او را مفتخر شمرده و برایش مقرری تعیین نمود

91- Herschel .

92- Piazzi .

93- Fraunhofer .

94- Arago .

و وسائل تهیه يك رصدخانه مجهز در اختیارش قرار داد .

کشفیات هرشل بسیار است ، پس از ارنوس دو قمر آنرا نیز کشف نمود و همچنین دو قمر دیگر زحل را کشف کرد و دوره گردش این اقمار و همچنین دوره گردش حلقه زحل را تعیین نمود ، اما جالبترین کشف وی در مورد ستارگان دوگانه و مطالعه بر روی حرکات آنهاست و بهحق میتوان وی را بانی (نجوم ستارگان) دانست قبل از وی در مورد ستارگان دوگانه تصور میکردند که دو ستاره مربوط که بسیار مجاور هم دیده میشوند فقط در اثر آن است که امتداد شعاع دید مربوط به آن دو ستاره تقریباً در يك امتداد قرار گرفته بنابراین تصویر آنها روی کره سماوی مجاور هم دیده میشود و ممکن است این دو ستاره بافاصله بسیار زیاد از یکدیگر قرار گرفته باشند ، منتها هر دو تقریباً در يك امتداد دید واقع باشند اما هرشل با تنظیم يك جدول از این ستارگان و رصد مداوم و مطالعه آنها در ظرف ۲۵ سال محقق نمود که دو ستاره عضو مجموعاً تشکیل يك دستگاه مستقل داده اند و در اغلب موارد یکی از آنان بدور دیگری دوران می نماید .

هرشل در سال ۱۷۸۳ هنگامیکه حرکات خاص عدّه زیادی از ستارگان را مطالعه میکرد نائل به يك کشف مهم گردید که آن حرکت دستگاه منظومه شمسی است بسمت يك نقطه از آسمان نزدیک به ستاره نسر واقع (۹۵) واقع و این نقطه را *Apex* نامید .

هرشل به اندازه گیری ابعاد جهان پرداخته بطور تقریب معین نمود که در هر امتداد از شعاع دید تراکم تعداد ستارگان قابل رؤیت بر حسب قدرت وسیله رصد چه مقدار است و بدین ترتیب توزیع ستارگان را در طبقات سطوح کروی که متدرجاً بشعاعشان افزوده شود بدست آورد و پس از این تحقیق آماری بیان کرد که ستارگان و کهکشان یا (جزیره) جمعاً تشکیل يك دستگاه مستقل میدهند شامل تعداد بیشماري ستاره که مجموعاً در حجمی از فضا که بشکل يك عدسی است و دو یا سه زائده نامنظم نیز دارد قرار گرفته اند او تعداد ستارگان دستگاه کهکشان را حدود ۵۰ میلیون تخمین زده است و ابعاد این دستگاه را از هر طرف معین کرده است و بالاخره او این مجموعه را که خورشید منظومه شمسی ما نیز ستاره ای از آن است بصورت يك جزیره که در فضای لایتناهی قرار گرفته است تشبیه نموده و اظهار نمود که فضای جهان که بمنزله دریای بیکرانی است که این جزیره در آن قرار گرفته از این قبیل جزایر بسیار دارد

و هر يك از آنها نیز کهکشانی تقریباً شبیه کهکشان ما است ، در حقیقت هرشل شخصاً متجاوز از دوهزار و پانصد کهکشان دیگر ویا توده ستارگان را کشف کرده و آنها را در کاتالگهائی تنظیم کرده و منتشر نموده است ، اولین کاتالگک وی در ۱۷۸۶ منتشر شد قبل از آن در ۱۷۸۴ يك کاتالگک بوسیله مسیه (۹۶) (۱۷۳۰ - ۱۸۱۷) انتشار یافته است که فقط شامل ۱۰۳ کهکشان بوده است .

هرشل کهکشانها را بدو دسته تقسیم کرده یکی قابل تجزیه و دیگری غیرقابل تجزیه یعی برحسب آنکه با رصد کهکشان بوسیله تلسکوپ بزرگی که در اختیار داشت بصورت ستارگان محزا از هم دیده میشد آنها تجزیه شونده نامید و در غیر اینصورت آنها غیرقابل تجزیه موسوم نمود و معتقد بود که کهکشانهای غیر قابل تجزیه هم ممکن است بوسیله تلسکوپهای بزرگتر قابل تجزیه باشند ، و علاوه بر این کهکشانهائی که بشکل قرص مدور میباشند ، کهکشان سیاره ای نامیده است و ضمناً این فرض اساسی را نیز بیان کرده است که همان قانونی که بر دستگاه منظومه شمسی ما حکومت میکند بر تمام دستگاههای ستارگان عالم نیز حکم فرماست هرشل اولین کسی است که اظهار کرده ماه بدون جو است و ضمن آنکه روش هولیوس (۹۷) را تکمیل نمود از سال ۱۷۸۰ بعد باندازه گیری ارتفاع کوههای ماه پرداخت و نتایجی را که بدست آورده است بسیار نزدیک اندازه هائی است که هم اکنون بعنوان مقادیر دقیق تعیین شده است ، هرشل در چگونگی و حالت دنباله داران ضمن رصد یکی از زیباترین آنها در ۱۸۱۱ مطالعه کرده است .

طیف خورشید نیز یکی از موضوعهای مورد مطالعه وی بوده است و باقرار دادن يك میزان الحراره بسیار حساس در مقابل قسمتهای مختلف طیف خورشید او در ۱۸۰۰ محقق نمود که حداکثر درجه حرارت طیف خورشید انطرف حد نهائی نوار قرمز حاصل میشود و بدین ترتیب وجود اشعه مادون قرمز را کشف نمود .

هرشل بطور قابل ملاحظه در تکمیل و ساختن وسائل رصد کوشیده است مهمترین تلسکوپي که وی ساخت بطول ۱۲ متر و قطر آینه مقعر آن ۱/۵۷ متر بوده است این تلسکوپ براساس انعکاس نور کار میکند و با تلسکوپهائی از همین نوع که فقط بطول ۲/۱ متر بود او موفق شد که در ششائی ۶۰۰۰ را بدست آورد .

دستیاران هرشل عبارت بودند از برادرش الکساندر (۹۸) که یکی از مکانیسم‌های بسیار ماهر بود و خواهرش کارولین لوکرتیا (۹۹) (۱۷۵۰ - ۱۸۴۸) که بواسطه مهارت زیادی که در طبقه بندی و تجزیه و تحلیل رصدها داشته و انجام محاسبات دقیق و همچنین کشف دنباله‌دار بحق شایسته عنوان منجم است ، او در سال ۱۸۲۲ به‌انور مراجعت نمود و در آنجا در سن ۷۸ سالگی کاتالگ کهکشانهایی که بوسیله برادرش رصد شده بود منتشر نمود .

ویلیام هرشل یک پسر داشت بنام سرژان هرشل (۱۰۰) (۱۷۹۲ - ۱۸۷۱) که کارهای پدرش را دنبال نمود بخصوص در مورد ستارگان دوگانه بطوریکه بین سالهای ۱۸۱۸ تا ۱۸۳۲ وی باتفاق چند منجم دیگر مانند استروو (۱۰۱) و ارژلاندر (۱۰۲) تعداد ستارگان دوگانه کشف شده را به شش هزار عدد رساندند .

در همین ایام تعدادی از سیارات کوچک که مابین مدار مریخ و مشتری بدور خورشید میگردیدند کشف گردید . اول ژانویه ۱۸۰۱ پیازی (۱۷۴۶ - ۱۸۲۶) که در پالرم (۱۰۳) استاد ریاضی بود اولین عدد از آنها را کشف کرد و اورا سرس (۱۰۴) نامید (سرس نام یکی از خدایان سیسیل میباشد) سپس در ۲۸ مارس ۱۸۰۲ البرس (۱۰۵) که در برم (۱۰۶) منجم بود دومین سیاره کوچک که پالاس (۱۰۷) نامیده میشود کشف کرد و در اول سپتامبر ۱۸۰۴ هاردینگ (۱۰۸) در رصد خانه لیلیانتال (۱۰۹) سیاره سوم بنام ژوفن (۱۱۰) را کشف نمود و در ۲۹ مارس ۱۸۰۷ بالاخره البرس سیاره وستا (۱۱۱) را کشف کرد .

کشف این سیارات انعکاسی قابل ملاحظه‌ای داشت زیرا اولافضای خالی تصویری مابین مریخ و مشتری را پر مینمود و در نانی قانون تجربی تیتوس بدرا که در این فاصله وجود سیاره‌ای را پیش بینی مینمود تأیید میکرد .

کار مهم دیگری که در این دوره انجام گرفت کشف خطوط طیف است بوسیله فرانهور

98- Alexander .

99- Caroline Lucretia .

100- John Herschel .

101- Struve .

102- Argelander .

103- Palerme

104- Cérés .

104- Olbers .

106- Brême .

107- Pallas .

108- Harding .

109- Lilienthal .

110- Junon .

111- Vesta .

(۱۱۲) ولی این کشف بلافاصله مورد استفاده قرار نگرفت .

زورف فرانهورفر (۱۷۸۷ - ۱۸۲۶) در استراوبینگ (۱۱۳) باویر متولد شد . وی ابتدا برآش سنگهای قیمتی اشتغال داشت و سپس در ۱۸۰۸ به عینک سازی اشتغال ورزید و بمطالعه در روی طیف نور خورشید مشغول شد وی تعداد ۳۵۴ خط سیاه را در طیف خورشید شماره کرد و قواعدی برای تعیین مکان این خطوط بوسیله ترسیم و یا محاسبه بدست آورد و چند عدد از این خطوط که از لحاظ وضوح از دیگران ممتاز بودند به حروف الفبا نامگذاری کرد که هنوز هم این حروف برای این خطوط بکار میرود مثلاً میگویند خط L طیف سدیم و یا خطوط H , K طیف کسیم یونیزه . بعلاوه در مقاله ای که در ۱۸۱۷ منتشر شد وی متذکر میشود که طیف نور ماه و همچنین طیف سیارات همگی مشابه طیف خورشید است و از آن نتیجه میگیرد نور این اجرام تماماً از خورشید کسب میشود .

دوره جدید با شروع اندازه گیری فواصل نوابت از زمین خاتمه میپذیرد . در سال ۱۸۳۸ بسل (۱۱۴) فاصله یکی از ستارگان پیکر آسمانی ماکیان (۱۱۵) را تعیین نمود در سال ۱۸۳۹ ویلهم استروو فاصله ستاره نسر واقع و هندرسن (۱۱۶) فاصله ستاره رجل قنطورس (۱۱۷) را بدست آوردند ، ستاره اخیر نزدیکترین ستاره به زمین است .

در همین اوان یعنی بین سالهای ۱۸۴۵ تا ۱۸۵۰ لردرس (۱۱۸) (۱۸۰۰-۱۸۶۷) اولین کیهانشان مارپیچی را کشف کرد بوسیله رصدبایک تلکوپ بقطر $1/83$ متر .

در این زمان علم نجوم بیش از پیش توجه طبقه تحصیل کرده را جلب نموده بود بهمین سبب آراگو (۱۱۹) (۱۷۸۶ - ۱۸۵۳) مدیر رصد خانه پاریس در سال ۱۸۴۱ تا ۱۸۴۶ یک دوره درس نجوم تشکیل داد و مستمعین وی بشمار و متنوع بودند و سپس نامبرده یک کتاب (نجوم برای همه) (۱۲۰) انتشار داد با انجام درس فوق و انتشار این کتاب وی را میتوان اولین مروج علم نجوم برای عامه دانست . در این زمان دوره جدید نجوم پایان میپذیرد مشخصات و

112- Fraunhofer .

113- Straubing .

114- Bessel .

115- Cygnus .

116- Henderson .

117- Rigil kentarus or α Centauris .

118- Lord Rosse .

119- Arago .

120- Astronomie populaire .

تحولات این دوره بطور اختصار عبارتند از : پذیرش هیئت کپرنیک ، قوانین کپلر ، کارهای مهم گالیله ، کشف قانون مهم جاذبه عمومی نیوتن فرضیه لاپلاس ، تکمیل دائمی تلسکوپ و افزایش بزرگ نمائی آن بقسمی که هرشل با آن ارنوس را کشف نمود، بدین ترتیب علم نجوم بر پایه علمی استوار شد و آماده جهش به دوره معاصر نزدیک شده بود و میتوان ابتدای این دوره را از زمان کشف نپتون بوسیله لووریه (۱۲۱) دانست .

دوره معاصر نزدیک

اوربن ژان ژوزف (۱۲۲) لووریه (۱۸۷۷-۱۸۱۱) در سن لو (۱۲۳) متولد شد وی پس از اتمام مدرسه پلی تکنیک در اداره دخانیات مشغول کار شد و در آنجا به تحقیقات در علم شیمی پرداخت ولی در اثر یک پیش آمد بطرف علم نجوم سوق داده شد یعنی چون پست استادیاری شیمی در مدرسه پلی تکنیک خالی بود لووریه ورینولت (۱۲۴) باهم داوطلب اشغال این پست شدند ولی لووریه بنفع دوستش از آن صرف نظر کرد و بناچار پست استادیاری نجوم را که بجزبان آن بوی پیشنهاد کردند پذیرفت از آن بعد تمام مطالعات وی روی مکانیک سماوی انجام گرفت و با محاسباتی که با اصول این علم انجام داد موفق بکشف سیاره نپتون گردید .

لووریه در حرکات ارنوس بی نظمیهای ملاحظه کرد که قسمتی از این بی نظمیها مربوط به اختلالی بود که توسط سیارات معلوم بر مدار ارنوس ایجاد میگردد ولی قسمت دیگر این بی نظمیها قابل توجیه نبود . همچنین بوارد (۱۲۵) که عضو موسسه طولهای جغرافیائی بود و شبها بمطالعه نجوم می پرداخت در سال ۱۸۳۱ یک جدول جدید و دقیق از حرکت ارنوس تهیه کرد و این جدول عدم توافق مدار سیاره را با جدول پیش بینی شده از روی محاسبه آشکار می ساخت ، لووریه فکر کرد که ممکن است این بی نظمیها در اثر اختلال ناشی از وجود سیاره دیگر باشد که هنوز آنرا کشف نکرده اند و این تصور پس از آنکه با دقت بیشتر اثر اختلال مشتری و زحل را روی ارنوس تعیین نمود قوت بیشتر گرفت . پس نیز که در آن هنگام منجم رصدخانه پاریس بود با او هم عقیده بود .

121- Le Verrier .

122- Urbain - Jean - Joseph .

123- Saint Lô .

124- Regnolt .

125- Bouvard .

لووریه باتشویق آراگو به بررسی موضوع پرداخت یعنی با فکر آنکه که این اختلالات مدار ارنوس مربوط بوجود يك سیاره دیگر آنطرف ارنوس است و بامجهول گرفتن جرم و محل این سیاره فرضی سعی کرد که مسئله را حل کند یعنی این مجهولات را چنان تعیین نماید که نیروی جاذبه (۱۲۶) چنین سیاره‌ای اختلالهای غیر قابل تعبیر را ایجاد نماید و بیش از ۱۲ ماه بمحاسبه پرداخت تا بالاخره پس از آن موفق شد که محل سیاره را در آسمان پیدا کند و جرم و حتی قطر ظاهری آنرا تخمین زند و نتیجه را طی سه مقاله تاریخی به آکادمی علوم عرضه نمود و خلاصه این مقالات چنین است:

۱- در ۱۰ نوامبر ۱۸۴۵ مقاله‌ای درباره اثبات آنکه اختلالات ناشیه از مشتری و زحل کافی برای توجیه بی نظمیهای مدار ارنوس نمی باشد .

۲- در مقاله مورخ اول ژوئن ۱۸۴۶ اعلام کرد که سیاره‌ای که باعث اختلال در میر ارنوس میشود در آنطرف این سیاره واقع است و موضع آنرا در اول ژانویه ۱۸۴۷ پیش بینی نمود .

۳- در مقاله مورخ ۳۱ اوت ۱۸۴۶ مشخصات مدار این سیاره فرضی را تعیین نمود و همچنین جرم تخمینی آنرا اعلام کرد .

بالاخره در ۱۸ سپتامبر ۱۸۴۶ نامه‌ای به گال (۱۲۷) که معاون انک (۱۲۸) در رصدخانه برلن بود نوشت و از او درخواست نمود که سیاره را در آسمان جستجو نماید و ضمناً محل دقیق آنرا در آسمان تشریح نموده و حتی تذکر داده بود که قطر ظاهری آن احتمالاً در حدود ۳ می باشد ، این نامه در ۲۳ سپتامبر به گال رسید و چون در آنوقت هوا مساعد بود همان شب دوربین را بطرف موضع تعیین شده متوجه نمود و بلافاصله در آن نقطه ستاره‌ای دید که قبلاً در هیچ کاتالگی ثبت نشده بود و بدین ترتیب سیاره پیش بینی شده کشف گردید و موضع آن با موضع پیش بینی شده در حدود ۵۲ اختلاف داشت ، چند روز بعد گال و انک قطر ظاهری سیاره را اندازه گرفته و نتایج بترتیب ۲٫۷ و ۲٫۹ بود که با عدد پیش بینی شده توسط لووریه بسیار نزدیک است .

این کشف هیجان فوق العاده ایجاد کرد و علم مکانیک سماوی يك موفقیت افتخار آمیز

126- Bessel .

127- Galle .

128- Encke .

کسب نمود: آراگو درباره این کشف می‌نویسد «لووریه بدون آنکه حتی يك نظر به آسمان بیاندازد سیاره جدید را کشف نمود او آن را بانوك قلمش دیده است، او با قدرت محاسبه محل و بزرگی جسمی که در آنطرف ارنوس یعنی خارج از حدود شناخته شده منظومه شمسی قرار دارد تعیین نموده است».

در اینجا لازم است متذکر شویم که در همان زمان که لووریه مشغول محاسبه برای کشف این سیاره بود يك منجم جوان انگلیسی بنام ادمز (۱۲۹) نیز همین موضوع را بررسی کرده و محاسبات مشابهی انجام داده بود و نتیجه آنرا به رئیس خود تسلیم نموده بود ولی نامبرده به آن توجهی نکرده بود و فقط پس از انتشار نتایج محاسبات لووریه به آن مراجعه نمود و ملاحظه کرد که گزارش ادمز شامل همان نتایج لووریه است، بنابراین بحق باید ادمز را نیز در افتخار این کشف سهیم دانست همانطور که مجمع نجومی لندن نیز باین موضوع توجه کرد و جایزه سالانه را بین ادمز و لووریه تقسیم نمود.

ضمناً باید گفت که مداراتی که لووریه و همچنین ادمز برای نپتون پیش‌بینی کرده بود با مدار واقعی این سیاره مطابقت ندارد ولی این مدارات در حوالی حضیض سیاره با مدار واقعی تقریباً منطبق میباشد و چون در مابین سالهای ۱۸۴۰ تا ۱۸۵۰ نپتون در حوالی حضیض خود حرکت میکرده است و محاسبین نیز در همین ایام نتایج را بررسی میکرده‌اند این قسمت از مسیر را کامل‌تر بنمست آورده‌اند.

میتوان گفت که موفقیت لووریه سبب شد که علم مکانیک سماوی اهمیت پیدا کند و با سرعت بطرف تکمیل گام بردارد و باید گفت که در این علم محققین برجسته‌ای از بین دانشمندان فرانسه پیدا شده‌اند که هیچوقت نظیر آن نبوده است و این دانشمندان عبارتند از وی یارسو (۱۳۰) دلسونی (۱۳۱)، تیران (۱۳۲)، هانری پوانکاره (۱۳۳).

وی یارسو (۱۸۱۳ - ۱۸۸۳) که مردی کنجکاو بود در سال ۱۸۳۰ برای ادامه تحصیل در هنرستان موسیقی به پاریس آمد و در آنجا موفقیت‌هایی نصیب شد و در سال ۱۸۳۳ برای الحاق به هیئت علمی که در مصر مأموریت داشته با آنجا اعزام شد، او در آنجا علاقه شدیدی

129- Adams .

130- Villarceau .

131- Delaunay .

132- Tisserand .

133- Henri Poincaré .

به کارهای علمی پیدا کرد بقمی که بمحض مراجعت به مدرسۀ مرکزی هنرها و کارخانه‌ها مراجعۀ نمود و تحصیل کرد سپس بمطالعه نظریه مکانیک سماوی پرداخت و اولین مقاله‌ای که نوشت توجه آراکو راجلب کرد و پس از آن بعنوان منجم به رصدخانه پاریس داخل شد . وی پارسو مدار عده‌ای از سیارات کوچک و دنباله‌داران را تعیین نموده است و نظریه‌ای داده است که با آن میتوان حداکثر سرعت حرکت انتقالی دستگاه منظومه شمسی را تعیین نموده علاوه بر این مطالعات قابل ملاحظه‌ای روی انکار جوی انجام داده است و فن ساختمان بعضی از ابزارهای نجومی مورد استعمال را تکمیل نمود .

شارل اوژن دلونی (۱۸۱۶ - ۱۸۷۲) در لوزینی (۱۳۴) متولد شد و در سال ۱۸۳۶ پس از فراغ از تحصیل از مدرسۀ پلی تکنیک در دانشکده علوم سوربن استاد مکانیک گردید و پس از آن رئیس رصدخانه پاریس شد ، معروفیت وی در اثر نظریه‌ای است که در باره حرکت ماه ابراز داشته است و جداولی در این مورد تدوین نموده است .

دلونی پشنگار عجیبی در انجام محاسبات طولانی داشته است ، با در نظر گرفتن آنکه در آن موقع ماشین حساب الکترونیک و حتی ماشین‌های مکانیکی محاسبه نیز وجود نداشته است اگر به جلد‌های بیست و هشتم و بیست و نهم گزارشهای آکادمی علوم فرانسه نظر بیا فکنیم و ملاحظه کنیم که در آنجا فرمول مربوط به اختلالات ماه که وی حساب کرده است شامل ۴۶۱ جمله است و تنها همین یک فرمول ۱۳۷ صفحه از این گزارشها را اشغال نموده است به همت و پشنگار و حوصله عجیب وی پی خواهیم برد .

فرانسوا فلیکس (۱۳۵) تیران (۱۸۴۵-۱۸۹۶) در نوئی سن (۱۳۶) (واقع در ساحل طلا) دریک فامیل فقیر به دنیا آمد ولی آنها با فداکاری بسیار وسائل تحصیل او را فراهم نمودند ، در سال ۱۸۶۶ پس از فراغ از تحصیل از دانشسرای عالی بعنوان کمک منجم در رصدخانه پاریس وارد شد ، تحقیقاتش در مورد نظریه حرکات تعام است و او روش دولونی را ادامه و بسط داده است .

در ۱۸۶۸ برای رؤیت کسوف کامل به مالاکا اعزام شد و در سال ۱۸۷۳ مأمور رصد عبور زهره از نقاط اصلی مدار گردید و در اثر شایستگی که در این مأموریتها از خود نشان

134- Lusigny .

. 135- François - Félix .

136- Nuits - Saint - George .

داده بود در سال ۱۸۹۲ بجای دریا سالار موشه (۱۳۷) بمديريت رصدخانه پاریس منصوب گردید ، تیسران قسمت عمده فعالیت خود را در تکمیل نکات اساسی نجوم ریاضی صرفنموده کتاب وی در باره مکانیک سماوی هنوز هم یکی از کتب اساسی محسوب میشود ، علاوه بر این ضمن مقالاتی که در سالنامه دفتر طولهای جغرافیائی منتشر نموده است با بیانی ساده و روشن و بدون استفاده از فرمولهای ریاضی مسائل دقیق و مشکل مکانیک سماوی را جهت اطلاع عموم تشریح کرده است و توضیح داده است . لاوی (۱۳۸) در این باره مینویسد «تیسران بخاطر روشنی افکار ، انتخاب راههای بسیار سهل برای حل مسائل پیچیده ، دقت نتایج ، بنظر ما یکی از ارزندهترین اشخاص معرف علم و نبوغ فرانسه میباشد» اکنون باید یکی از ریاضیدانان بسیار فاضل را که کارهایش واقماً سحرآمیز بوده است نام ببریم و او هانری پوانکاره میباشد و او در زمان حفاصل مابین دوره معاصر نزدیک و دوره معاصر میزیسته است .

ژول هانری پوانکاره (۱۸۵۴ - ۱۹۱۳) روز ۲۹ آوریل ۱۸۵۴ در نانس (۱۳۹) دنیا آمد ، پس از عمویش ریچارد (۱۴۰) پوانکاره رئیس جمهور فرانسه در سال ۱۹۱۳ بود در سال ۱۸۷۳ به مدرسه پلی تکنیک وارد شد و دورهای مدرسه را با چنان درخشانگی گذراند که مانند یک افسانه نقل میشود در سال ۱۸۷۸ وقتی که از مدرسه معارف فارغ التحصیل شد بعنوان دانشیار آنالیز ریاضی در دانشکده کان پذیرفته شد ، در ۱۸۸۱ او را بدانشکده سوربن فراخواندند تا در آنجا کرسی مکانیک فیزیک را اشغال کند و بعد از آن کرسی ریاضیات فیزیک را بدست آورد و پس از درگذشت تیسران به ریاست کرسی مکانیک سماوی منصوب گردید و از سال ۱۸۸۲ عضو آکادمی علوم گردید و در سال ۱۹۰۹ بصورت آکادمی فرانسه انتخاب شد علاوه او در بسیاری از آکادمیهای علوم دنیا نیز عضویت داشت .

کارهای هانری پوانکاره بسیار زیاد است او در تمام شاخه های علوم ریاضی و فیزیک دست داشت مانند آنالیز عالی ، هندسه های غیر اقلیدسی ، حساب ، توپولوژی ، مکانیک ، نجوم فیزیک ریاضی و غیره ، لویی برونوگلی (۱۴۱) در این باره مینویسد «پوانکاره در ۵۸ سالگی

137- Mouchez .

138- Lœwy .

139- Nancy .

140- Raymond .

141- Louis de Broglie .

مرد در حالیکه انبوهی آثار از خود باقی گذاشت ، تقریباً غیرممکن بنظر میرسد که کسی بتواند در مدت عمری بدین کوتاهی این همه کار ارزنده در رشته‌های مختلف انجام دهد.

در تاریخ علوم ریاضی کمتر کسی مانند پوانکاره توانسته‌است تا این حد در اصول و روشهای اصولی تکامل ایجاد نماید .

در ریاضیات محض، قدرت ابداع او اعجاب‌آور است و انسان در مقابل استادی و مهارتی که وی در بکاربردن بهترین راه حل مسائل از خود بروز داده است متحیر میماند .

در حقیقت قابلیت ایجاد راههای تحلیلی برای حل مسائل مطروحه مشخص نبوغ وی است ، علاوه بر این استعداد عجیبی داشته‌است که مسائل را بصورت کلی بررسی کند ، او بندرت کارهای دیگران را مطالعه میکرد و در مواقع لزوم فقط با سرعت نظری سطحی بر آنها می‌انداخت و بطور کلی مختصر اطلاعی از يك نظریه برای وی کفایت میکرد تا در آن موضوع فصل کاملی تهیه نماید .

کشف توابع فوشین (۱۴۲) مثال خوبی از کلیت دادن موضوعهای مورد بررسی بوسیله وی میباشد و این کشف مربوط به اوائل زندگی علمی وی است و باعث معروفیت او شد ، در همان هنگام که پوانکاره مطالعات خود را در این موضوع انجام میداد چند حالت خاص آن توسط ژاکوبی (۱۴۳) و هرمتیت (۱۴۴) و چند نفر دیگر از ریاضیدانان بررسی شده بود ولی پوانکاره از این امر بی اطلاع بود . مسئله‌ای که برای حل در ابتدای امر در نظر گرفته بود عبارت بود از روش پوشاندن يك صفحه بوسیله متوازی الاضلاعهای مساوی، پوانکاره حالت کلی مسئله را بصورت پوشاندن يك نیم صفحه بوسیله چند ضلعی‌های منحنی الخط در نظر گرفت و برای حل مسئله او یک دسته سریهای جدید تشکیل داد بنام توابع تتافوشین و بدین وسیله به حل مسئله موفق شد .

در موقع تصدی کرسی فیزیک و ریاضی دروس وی در ۲۰ جلد کتاب منتشر شده است و این کتب در موضوعهای مختلفی بوده‌است از قبیل ارتجاع ، مکانیک مایعات ، نظریه حرارت ، الکتریسته ، نور ، و غیره ، او مانند مخرج مشترك بود که برای همه کسرها کفایت

142- Fonctions fuchsienues .

143- Jacobi .

144- Hermite .

میکنند و برای وی پایه‌ریزی و بحث تحلیلی رشته‌های مختلف فیزیک ریاضی مانند یک بازی و سرگرمی بوده است .

اولین مقاله وی در باره مکانیک سماوی مطالعه معادلات دینامیک درباره یکی از مسائل مشکل مکانیک سماوی موسوم به (مسئله سه جسم) میباشد ، پس از آن کتب قابل ملاحظه‌ای روی نظریه جزرومد و روش نوین مکانیک سماوی نوشته است و بالاخره آخرین کتابش در مورد فرضیات تکوین جهان که چند سال قبل از مرگش منتشر شد یک شاهکار علمی است و در آن کلیه نظریاتی که در زمان کانت و لاپلاس در این مورد پیشنهاد شده است مورد بررسی قرار میگیرد و ضمناً پوانکاره تنها به نظریه تکوین منظومه شمسی نپرداخته بلکه تکوین تمام عالم را در نظر گرفته است و با یک نظر انتقادی مؤثر و شیرین نظریه آرنیوس (۱۴۵) را درباره مرگ حرارتی جهان که بنظر میرسد براساس نظریه کانت تنظیم شده رد میکند ، این کتاب شامل مطالب بسیار عالی میباشد .

ضمناً میتوان گفت که اولین بار هانری پوانکاره نظریه نسبیت را پیش کشیده است و باید افتخار این کشف تا اندازه‌ای نصیب علوم فرانسه باشد درحقیقت وی در کتاب علم و روش (۱۴۶) صفحه ۲۴۰ چنین مینویسد «بهر حال غیرممکن است که از این احساس برکنار بود ، اصل نسبیت یک قانون کلی طبیعت است و بجز سرعت‌های نسبی بهیچ وسیله نمیتوان سرعت دیگری تصور نمود و از اینرو سرعت اجسام نسبت به اثر مطرح نمیشود بلکه سرعت اجسام نسبت به یکدیگر بررسی میگردد .

اکثر آزمایشهای مختلف نتایج یکسان دادمانند زیرا در شرایط واحدی انجام شده‌اند (و این نکته را از نظر دور داشته‌اند) و بدین جهت لازم نبوده است که اصل نسبیت را در نظر بگیرند. بنابراین سعی نشده است که برای اصل نسبیت ارزشی مشابه ارزش اصل تعادل قائل شوند ، مثلاً شایسته است که نوع مشاهده‌ایکما را به نتایجی رهبری میکند در نظر بگیریم و سپس نتایج را با آزمایش شرایط این تجربه و مشاهده مورد بازدید قرار دهیم»

درحقیقت در ۱۹۰۴ موقعیکه انیشتین (۱۴۷) تازه کارهای قطعی خود را شروع میکرد پوانکاره تمام نکات مربوط به نظریه نسبیت را میدانست ، وی تمام اشکالات

145- Arrhenius .

146- Science et Méthode .

147- Einstein .

الکترو دینامیک اجسام در حال حرکت را مطرح کرده بود و با تدابیری از قبیل انتخاب زمان محلی لورنتز (۱۴۸) و تراکم فیتزجرالد (۱۴۹) موفق می‌شود که ثبات معادلات الکتروماتیکی و همچنین نتایج تجربه مایکلسن (۱۵۰) را حفظ کند ولی بطوریکه لوئی بروگلی نوشته است پوانکاره پا را فراتر گذاشته است و افتخار مشاهده همه نتایج نسبیت را برای انیشتین گذاشته است بخصوص انیشتین ضمن یک انتقاد عمیق از روش اندازه‌گیری طولها و زمانها واقعیت خصوصیت فیزیکی رابطه‌ای که نظریه نسبت بین فضا و زمان را برقرار می‌کند روشن می‌سازد. علت آنکه پوانکاره دنباله موضوع نسبیت را نگرفته است در حقیقت آنست که وی پرورش یک ریاضی‌دان محض داشته و در مقابل مسائل فیزیک وسواس داشته است.

پوانکاره پای بند هیچیک از مکتب‌های فلسفی نبوده و خود نیز مکتب خاصی در این مورد بنا نگذاشته است و میتوان گفت وی طرفدار سهولت عمل بوده است و در نوشته‌هایش نیز همجا کلمه سهل را تکرار کرده است.

تاکنون فقط در مورد پیشرفتهای ریاضی علم نجوم گفتگو نمودیم و هنوز درباره مطالعاتی که در مورد منظره ستارگان و شرایطی بر سطح اندرون آنها حکم فرماست ذکری بمان نیاوده است. این مطالعات پس از تکمیل ابزار نوری و بخصوص طیف‌نگار انجام گرفته است.

قبلاً ذکر شد که فرانیهوفر کشف کرد که طیف خورشید دارای تعدادی خطوط سیاه است وی همچنین ملاحظه نموده بود که طیف فلزات تبخیر شده در شعله قوس الکتریکی ولتا خطوط درخشانی دارند. در سال ۱۸۲۲ سر داوید بروستر (۱۵۱) (۱۷۸۱ - ۱۸۶۸) عضو مجمع سلطنتی انگلستان و استاد فیزیک دانشگاه سنت آندروس (اس) (۱۵۲) نشان داد که خطوط درخشان در طیف نور گازهای مشتعل نیز وجود دارد، در ۱۸۲۶ فوکس تالبوت (۱۵۳) (۱۸۰۰ - ۱۸۷۷) عضو موسسه سلطنتی انگلستان ضمن مطالعه طیفهای نور اجسام مختلف نتیجه گرفت که از روی طیف اجسام میتوان مواد مشکله آن جسم را تعیین نمود. در ۱۸۴۷ ویلیام سوان (۱۵۴) (۱۸۱۹ - ۱۸۹۴) استاد فیزیک سن آندروس و همچنین فرانسیسکو زانتدچی (۱۵۵) (۱۷۹۷ -

148- Lorentz .

149- Fitzgerald.

150- Michelson .

151- David Brewster

152- Saint - Andrews (Ecosse) .

153- Fox Talbot .

154- William Swan .

155- Francesco Zantedeschi .

– ۱۸۷۳) استاد فیزیک دانشگاه پادوهریک جداگانه بجای تشکیل طیف روی يك پرده در آزمایشگاه ساختن يك دستگاه قابل حمل و نقل و تشکیل طیف در داخل آن را در نظر گرفتند و بدین ترتیب اسپکتروسکپ ساخته شد سپس در سال ۱۸۵۷ ژول پلوکر (۱۵۶) استاد دانشگاه بن محقق نمود که نور گازهای مشتعل طیفهایی با خطوط روشن مشخص تولید میکنند در صورتیکه جامدات و مایعات که در اثر حرارت زیاد نورانی میشوند طیفشان فاقد خطوط روشن است و طیف آنها را طیف پیوسته نامند .

فرانز هوفر قبلاً متذکر شده بود که خط دوگانه مربوط به گاز سدیم درست در محل خط دوگانه سیاه طیف نور خورشید منطبق است و بروستر در ۱۸۴۹ این موضوع را برای سایر خطوط طیف خورشید با خطوط طیف عناصر مختلف بررسی کرد و موارد انطباق را مشخص نمود و بر این اساس نئون فوکو (۱۵۷) (۱۸۱۹ – ۱۸۶۸) فیزیکدان رصدخانه پاریس اظهار نمود که خطوط سیاه موجود در طیف خورشید در اثر آنستکه اتمسفر خورشید روی اشعه صادره از خورشید اثر گذاشته و خطوط طیفی را جذب مینماید و بدین ترتیب جای خالی این خطوط در طیف نور خورشید خطوط سیاه را مشخص میکند و هر يك از این خطوط سیاه متعلق به طیف مربوط به عناصر مختلف موجود در خورشید میباشد .

در اینحال همه مقدمات فراهم شده بود برای آنکه روشی در مطالعه طیف پیدا شود و از روی آن بتوان عناصر متشکله خورشید و یا ستارگان را مشخص نمود این روش قابل تحسین بنام تجزیه طیفی توسط دو نفر آلمانی بنام کیرشوف (۱۵۸) (۱۸۲۴ – ۱۸۸۷) و بونس (۱۵۹) (۱۸۱۱ – ۱۸۹۹) کشف گردید و بوسیله آن از روی محل خطوط طیف و حالت آنها میتوان عناصر متشکله نورانی مورد آزمایش را تعیین نمود بعبارت دیگر از روی طیف نور هر ستاره با هر بعد مسافتی که با ما داشته باشد میتوان عناصر موجود در آن ستاره را تعیین نمود و علاوه بر این بوسیله قانون دپلر فیزو (۱۶۰) و از روی جابجاشدن خطوط طیف يك ستاره از محل عادی آن (یعنی محل این خط در حالتیکه چشمه نورانی و محل دریافت طیف نسبت بهم در حال سکون باشند) میتوان سرعت شعاعی حرکت ستاره را تعیین نمود یعنی معین نمود

156- Jules plücker .

157- Léon Foucault .

158- Kirchhoff .

159- Bunsen .

160- Doppler Fizeau .

که آیا ستاره از ما دور میشود و یا بما نزدیک میگردد و سرعت این حرکت چقدر است .
 عدد زیادی از علمای فیزیک نجومی مدتها کار کردند تا توانستند بوسیله تجزیه طیفی
 عناصر موجود در خورشید و ستارگان و کهکشانها و دنباله‌داران را تعیین نمایند و معروفترین
 آنها عبارتند از ویلیام میلر (۱۶۱) (۱۸۱۷-۱۸۷۰) و ویلیام هوگینز (۱۶۲) (۱۸۲۴-
 ۱۹۱۰) از انگلستان ، دوناتی (۱۶۳) (۱۸۲۶-۱۸۷۳) و سکسی (۱۶۴) (۱۸۱۸-۱۸۷۸)
 از ایتالیا و ژانسن (۱۶۵) (۱۸۲۴-۱۹۰۷) از فرانسه و پیکرینگ (۱۶۶) (۱۸۴۶-۱۹۱۹)
 از آمریکا ، و ژل (۱۶۷) (۱۸۴۱-۱۹۰۷) و ماکس ولف (۱۶۸) (۱۸۶۳-۱۹۳۲) از
 آلمان . بدین ترتیب یک شاخه جدید در نجوم پدید آمد بنام فیزیک نجومی (۱۶۹) که این
 شاخه هم خود به سه قسمت تجزیه گردید یکی فیزیک خورشید و دیگری فیزیک ستارگان و سوم
 فیزیک سیارات در قسمت اول وضع و ساختمان و عناصر و فعل و انفعالات درون خورشید مطالعه
 میشود و در قسمت دوم و سوم بترتیب وضع فیزیکی و ساختمان و ترکیبات ستارگان و سیارات
 مورد مطالعه قرار میگیرد .

مهمترین تنظیم کننده قسمتهای جدید عبارتند از سچی و جانسن و دلاندرد (۱۷۰) .
 اترلوسکی (۱۸۱۸-۲۸۷۸) مدیر رصدخانه مدرسه رومن بیشتر مطالعاتش بر روی
 خورشید میباشد او اولین کسی است که اظهار نمود که زبانهای سرخ رنگ (۱۷۱) اطراف
 خورشید که هنگام کسوف دیده میشود حقیقی است در صورتیکه چند نفر منجم قبل از آن
 گفته بودند که این زبانها مجازی است و در اثر انعکاس نور احداث شده است و همچنین اولین
 نفری است که بیان داشته که از لکه‌های خورشید اشعه سرخ فام ساطع میشود در کتابش
 بنام خورشید که در سال ۱۸۶۷ بزبان ایتالیائی و در سال ۱۸۷۰ بزبان فرانسه منتشر شده است
 نظریه کاملی از وضع فیزیکی خورشید بیان داشته است و اظهار میدارد که خورشید تشکیل

161- Willian Miller .

162- William Huggins .

163- Donati .

164- Secchi .

165- Janssen .

166- Pickering .

167- Vogel .

168- Max Wolf .

169- Astrophysique

170- Deslandres .

171- Protubérance .

شده است از يك قسمت جرم مایع با درجه حرارت بسیار بالا و بر سطح آن فلزات بصورت گاز وجود دارند این گازها در طبقات بالا مشتعل هستند و تشکیل يك پوششی میدهند که موسوم است به فتوسفر اشعه نورانی که از این طبقه ساطع میشود دارای طیفی با خطوط مربوط به عناصر موجود در خورشید میباشد زیرا این اشعه از طبقه بالاتر که مشتمل بر گازهای سردتر فلزات است عبور میکند و این طبقه را گرموسفر مینامند بالای این طبقه يك طبقه دیگر است بنام تاج . اجرام مرکزی خورشید با حرکات بسیار شدید در هیجان است و در اثر آن قسمتی از طبقات فتوسفر و گرموسفر بطرف بالا رانده میشود و تشکیل فورانهای حقیقی میدهد که همان زبانهای آتشین خورشید است .

سکی روی ستاره مریخ نیز مطالعات زیادی دارد و در سال ۱۸۵۹ نتیجه مطالعاتش را در کتابی بنام سیاره مریخ منتشر نمود و او اولین کسی است که وجود لکههای سفید رنگ با ابعاد متغیر را در قطبین مریخ متذکر شده است و علاوه بر این بر وجود خطوطی آبی رنگ که در این سیاره مابین دو ناحیه قرمز رنگ کشیده شده است اشاره نموده است . این خطوط بعدها بوسیله شیاپارلی (۱۷۲) (۱۸۳۵ - ۱۹۱۰) به کانالهای مریخ موسوم شده است ، علاوه بر این وی طبقه بندی اصولی ستارگان را بنیاد نهاده است .

ژانسن (۱۸۲۴ - ۱۹۰۷) نیز یکی از مروجین فیزیک خورشید است و با کشفیات وی این علم پیشرفت زیاد نمود، او ابتدا نقاشی آموخت و سپس به ریاضیات و فیزیک پرداخت در بین سالهای ۱۸۵۲ تا ۱۸۵۵ موفق به اخذ لیسانسهای ریاضی و فیزیک شد و در سال ۱۸۶۰ موفق به اخذ دکترا گردید ، وی نمونه کاملی از یکنفر محقق علوم است ، در تمام مدت عمر هرگز اظهار خستگی نکرد و از زیر بار هیچ مأموریت هر چند دشوار و خطرناک خارج نشد و بدین طریق توانست فیزیک نجومی را به پیشرفتهای زیادی نائل سازد ، و از میان مأموریتهایی که از طرف اکادمی علوم بسوی محول شده یکی در سال ۱۸۶۸ رؤیت کسوف کامل در گنتور در هندوستان میباشد که در آن حالت زبانهای خورشید را مشخص نمود و دیگری در ۱۸۷۱ رؤیت کسوف کامل در آسیامیباشد که از روی آن توانست درباره تاج خورشید مطالعه کند ، در سال ۱۸۷۶ مأمور شد که در پاریس يك رصدخانه مخصوص کارهای فیزیک نجومی تأسیس کند و بمدیریت این رصدخانه منصوب شد ، این رصدخانه ابتدا

در هونتمارتر بنا شد و سپس به مودن منتقل گردید .

طیف ستارگان اولین بار توسط فرانیهو فراخذ گردید و پس از آن در سال ۱۸۶۰ توسط دوناتی و در سال ۱۸۶۲ وسیله هوگنز و در سال ۱۸۶۴ توسط میلرود در ۱۸۸۱ وسیله پیکرنیک انجام گردید . در سال ۱۸۸۴ دونر (۱۷۳) سوئدی کاتالگی از ۳۲۵ ستاره تنظیم نمود و در آن خطوط طیفی آنها را تعیین کرده بود، علاوه بر این منجمین فرانسوی شارل ولف و ژرژریه (۱۷۴) در صورت فلکی ماکیان سه ستاره کوچک بسیار نزدیک بهم را کشف کردند که طیف آنها قابل ملاحظه بود زیرا در طیف آنها خطوط درخشان وجود داشت و از آن بعد آنها را ستارگان ولفریه نام نهادند .

در مورد کهکشانها کشف قابل ملاحظه ای توسط هوگینز انجام شد یعنی وقتیکه در سال ۱۸۶۵ از کهکشان هلیکس (۱۷۵) طیف برداری میکرد ، در طیف آن چند خط روشن مجزا مشاهده نمود در صورتیکه او منتظر بود که طیف آنرا بصورت پیوسته و با خطوط تاریک مانند طیف ستارگان ببیند . وی اشتباهاً این خطوط را مربوط به عناصر ناشناخته دانست و آنرا نبولیم (۱۷۶) نامید (یعنی فلز مربوط به کهکشان) ولی در حقیقت این خطوط مربوط به عناصری است که در حالت فیزیکی خاصی قرار گرفته باشند و ضمناً وی اظهار نمود که این کهکشان دارای ستاره نیست و بصورت یک توده گاز میباشد و این نظر وی کاملاً درست بود و با در نظر گرفتن این موضوع همانطور که هرشل پیش بینی کرده بود کهکشانها بدو دسته تقسیم گردیدند یکی کهکشانهای گازی و دیگری کهکشانهاییکه شامل توده ای از ستارگان میباشد .

روش تجزیه طیفی برای دنباله داران اولین بار در سال ۱۸۶۴ توسط دوناتی انجام پذیرفت و سپس در سال ۱۸۶۶ بوسیله سکی و هوگینز و در ۱۸۶۸ توسط ولف اجرا گردید و آنها ثابت کردند که دنباله داران حاوی هیدروکربور میباشد .

مطالعه اسپکترسکی سیارات اول بار نسبت به ماه انجام شد ، از روی طیف نور ماه هوگینز و میلر و ژانسن نتیجه گرفتند که ماه فاقد اتمفر است .

از طرف دیگر همچنان که ذکر شد دوپلر و فیزو روشی در تجزیه طیفی ایجاد نمودند

173- Dunèr .

174- Rayet .

175- Hélix .

176- Nébulium .

که موسوم است به روش (دوپلر فیزو) و بوسیله آن میتوان سرعت شعاعی ستارگان را بدست آورد (مقصود سرعت ستاره در حرکت در امتداد شعاع دید ناظر است).

در همین زمان که طیف‌نگاری ستارگان در جریان بود فن دیگری نیز در نجوم رواج پیدا کرد و آن فن عکس‌برداری نجومی است، اهمیت این فن در ۱۸۳۹ توسط آراگو احساس شد و در آن سال آراگو ضمن ارسال کشفیات عالی‌نیپس (۱۷۷۲) و دآگر (۱۷۸۱) در مورد عکاسی نجومی به آکادمی علوم متذکر شده بود که استفاده از این فن در نجوم اهمیت اساسی دارد طولی نکشید که پیش‌بینی آراگو حقیقت یافت، در ۱۸۴۵ فیزو و فوکو اولین عکس خورشید را تهیه کردند، در ۱۸۵۹ وارن دولارو (۱۷۹۱) انگلیسی (۱۸۱۵-۱۸۸۹) عضو مؤسسه سلطنتی که یکی از پیشقدمان عکس‌برداری نجومی است موفق شد که عکسهای بسیار زیبایی از ماه و خورشید و مشتری و زحل تهیه نماید و بالاخره کیو (۱۸۰۰) یکدستگاه عکس‌برداری خورشید ساخت و با آن همه‌روزه از لکه‌های خورشید عکس‌برداری میکرد و بدینوسیله حرکت این لکه‌ها را مشخص مینمود.

اولین عکس‌برداری که از طیف ستارگان بعمل آمد بوسیله دراپر (۱۸۱۱) (۱۸۳۷) - (۱۸۸۲) منجم آمریکائی انجام گرفت وی عکس طیف ستاره نسرواقع را تهیه نمود و در آن چهار خط قابل‌ملاحظه مشاهده میشود. و سپس بین سالهای ۱۸۷۵ تا ۱۸۸۲ هوگینز با موفقیت از طیف ستارگان و دنباله‌دارها و کهکشانها عکس‌برداری کرد. در ۱۸۹۷ وی موفق شد که از طیفهای دو ستاره عضو ستارگان دوگانه بطور مجزا عکس‌برداری کند.

تا سال ۱۸۹۲ طبقه کروموسفر خورشید در عکسهای مربوطه هر چند هم که بزرگ گرفته شده بود قابل مشاهده نبود ولی در ۱۸۹۲ هانری دلاندر (۱۸۲۱) فرانسوی (۱۸۵۳-۱۹۴۸) و ژرژ آلری هال (۱۸۳۱) آمریکائی با استفاده از دستگاه عکس‌برداری طیف خورشید که قادر بود از اشعه‌های با طول موجهای مختلف منتشره از خورشید عکس‌برداری نماید موفق شدند که بر روی کروموسفر مطالعه کرده و با روش تحلیلی آن را توجیه نمایند.

177- Niepce .

178- Daguerre .

179- Warren de la Rue .

180- Kew .

181- Draper .

182- Henri Deslandres .

183- George Ellery Hale .

یکی از منجمین عالی‌مقام بنام دریاسالار موشه (۱۸۲۱ - ۱۸۹۲) که پس از درگذشت زوریه بمدیریت رصدخانه پاریس گماشته شد و بخاطر رصدیکه در ۱۸۷۵ از عبور زهره از قابل خورشید انجام داده است مشهور است . در ۱۸۸۵ عکسهای قابل ملاحظه‌ای که توسط ادران پل هانری و پرسی هانری (۱۸۴۰) از کهکشان (مجره) گرفته بودند به اکادمی علوم ارائه داد مهارت آنان در این عکس سبب شد که وی بفکر تهیه نقشه کامل عکسبرداری شده آسمان بیافتد و برای اینکار چهار کنگره در سالهای ۱۸۸۷ و ۱۸۸۹ و ۱۸۹۱ و ۱۸۹۶ در رصدخانه پاریس تشکیل شد و تصمیم گرفتند که سطح آسمان به ۸۱ قسمت تقریباً مساوی تقسیم شود عکسبرداری هر قسمت به یکی از رصدخانه‌های جهان محول گردد و پیش‌بینی شد که برای تهیه نقشه کامل آسمان در حدود پنج هزار نقشه ۱۶×۱۶ سانتی‌متری مورد لزوم باشد و برای تهیه نقشه‌های تهیه شده محفوظ بماند آنها را روی اوراق مسی ظاهر کرده‌اند و این اوراق بار گرانها میباشند .

عیراز نقشه آسمان نقشه کاملی با مقیاسی بزرگ از ماه تهیه شد قبل از آن نقشه‌های سیم‌شده از ماه که توسط بر (۱۸۵۰) و مادلر (۱۸۶۱) و نیسن (۱۸۷۲) و لرممان (۱۸۸۸) و غیره تهیه شده بود وجود داشت و این نقشه‌ها نیز بسیار دقیق و عالی تهیه شده بود ولی این نقشه‌ها نتوانند دقت نقشه‌های عکسبرداری شده را داشته باشند و برای آنکه تغییر احتمالی سطح ماه مورد بررسی قرار گیرد مدرک غیر قابل انکاری لازم بود و تهیه چنین مدرکی فقط وسیله عکسبرداری دقیق امکان پذیر بود بدینجهت در سال ۱۸۹۴ رصدخانه پاریس در اثر ایت‌های مورس لووی (۱۸۹۰) (۱۸۳۳ - ۱۹۰۸) که پس از درگذشت تیران بمدیریت رصدخانه پاریس منصوب شده بود اقدام به عکسبرداری از سطح ماه کرد و اینکار تا بعد وفات لووی ادامه داشت و بوسیله پیر پویسو (۱۸۵۵ - ۱۹۲۸) که منجم رصدخانه پاریس بود تمام گرفت و علاوه بر این عکسبرداری و مطالعه بر روی کهکشانهای پیچیده شکل توسط وان که او نیز منجم رصدخانه پاریس بود انجام شد . نقشه عکسبرداری شده از سطح ماه شاهکار است و تا سالهای اخیر هم مانند دیگر ابزار مورد استفاده دانشمندانی که روی

184- Paul et Prosper Henry .

185- Beer .

186- Mädler .

187- Neison .

188- Lohrmann .

189- Maurice Lœwy .

که موسوم است به روش (دوپلرفیزو) و بوسیله آن میتوان سرعت شعاعی ستارگان را بدست آورد (مقصود سرعت ستاره در حرکت در امتداد شعاع دید ناظر است).

در همین زمان که طیف‌نگاری ستارگان در جریان بود فن دیگری نیز در نجوم رواج پیدا کرد و آن فن عکس‌برداری نجومی است، اهمیت این فن در ۱۸۳۹ توسط آراگو احساس شد و در آن سال آراگو ضمن ارسال کشفیات عالی‌نیس (۱۷۷) و داگر (۱۷۸) در مورد عکاسی نجومی به آکادمی علوم متذکر شده بود که استفاده از این فن در نجوم اهمیت اساسی دارد طولی نکشید که پیش‌بینی آراگو حقیقت یافت، در ۱۸۴۵ فیزو و فوکو اولین عکس خورشید را تهیه کردند، در ۱۸۵۹ وارن دولارو (۱۷۹) انگلیسی (۱۸۱۵-۱۸۸۹) عضو مؤسسه سلطنتی که یکی از پیشقدمان عکس‌برداری نجومی است موفق شد که عکسهای بسیار زیبایی از ماه و خورشید و مشتری و زحل تهیه نماید و بالاخره کیو (۱۸۰) یک‌دستگاه عکس‌برداری خورشید ساخت و با آن هم‌روزه از لکه‌های خورشید عکس‌برداری میکرد و بدینوسیله حرکت این لکه‌ها را مشخص مینمود.

اولین عکس‌برداری که از طیف ستارگان بعمل آمد بوسیله دراپر (۱۸۱) (۱۸۳۷ - ۱۸۸۲) منجم آمریکائی انجام گرفت وی عکس طیف ستاره نرواقع را تهیه نمود و در آن چهار خط قابل ملاحظه مشاهده میشود. و سپس بین سالهای ۱۸۷۵ تا ۱۸۸۲ هوگینز با موفقیت از طیف ستارگان و دنباله‌دارها و کهکشانها عکس‌برداری کرد. در ۱۸۹۷ وی موفق شد که از طیفهای دو ستاره عضو ستارگان دوگانه بطور مجزا عکس‌برداری کند.

تا سال ۱۸۹۲ طبقه کروموسفر خورشید در عکسهای مربوطه هر چند هم که بزرگ گرفته شده بود قابل مشاهده نبود ولی در ۱۸۹۲ هانری دلاندر (۱۸۲) فرانسوی (۱۸۵۳-۱۹۴۸) و ژرژ آلری هال (۱۸۳) آمریکائی با استفاده از دستگاه عکس‌برداری طیف خورشید که قادر بود از اشعه‌های با طول موجهای مختلف منتشره از خورشید عکس‌برداری نماید موفق شدند که بر روی کروموسفر مطالعه کرده و با روش تحلیلی آن را توجیه نمایند.

177- Niepce .

178- Daguerre .

179- Warren de la Rue .

180- Kew .

181- Draper .

182- Henri Deslandres .

183- George Ellery Hale .

یکی از منجمین عالی‌مقام بنام دریاسالار موشه (۱۸۲۱ - ۱۸۹۲) که پس از درگذشت لووریه بمديريت رصدخانه پاریس گماشته شد و بخاطر رصدیکه در ۱۸۷۴ از عبور زهره از مقابل خورشید انجام داده است مشهور است . در ۱۸۸۴ عکسهای قابل ملاحظه‌ای که توسط برادران پل هانری و پروسپر هانری (۱۸۴۰) از کهکشان (مجره) گرفته بودند به اکادمی علوم ارائه داد مهارت آنان در این عکس سبب شد که وی ب فکر تهیه نقشه کامل عکسبرداری شده از آسمان بیافتد و برای اینکار چهار کنگره در سالهای ۱۸۸۷ و ۱۸۸۹ و ۱۸۹۱ و ۱۸۹۶ در رصدخانه پاریس تشکیل شد و تصمیم گرفتند که سطح آسمان به ۸۱ قسمت تقریباً مساوی تقسیم شود و عکس برداری هر قسمت به یکی از رصدخانه‌های جهان محول گردد و پیش‌بینی شد که برای تهیه نقشه کامل آسمان در حدود پنج هزار نقشه ۱۶×۱۶ سانتی‌متری مورد لزوم باشد و برای آنکه نقشه‌های تهیه شده محفوظ بماند آنها را روی اوراق سی ظاهر کرده‌اند و این اوراق بسیار گرانبها میباشند .

غیر از نقشه آسمان نقشه کاملی با مقیاسی بزرگ از ماه تهیه شد قبل از آن نقشه‌های نرسیم شده از ماه که توسط بر (۱۸۵۰) و مادلر (۱۸۶۱) و نیسن (۱۸۷۰) و لورمان (۱۸۸۸) و غیره تهیه شده بود وجود داشت و این نقشه‌ها نیز بسیار دقیق و عالی تهیه شده بود ولی این نقشه‌ها نمیتوانند دقت نقشه‌های عکس برداری شده را داشته باشند و برای آنکه تغییر احتمالی سطح ماه مورد بررسی قرار گیرد مدرک غیر قابل انکاری لازم بود و تهیه چنین مدرکی فقط بوسیله عکس برداری دقیق امکان پذیر بود بدینجهت در سال ۱۸۹۴ رصدخانه پاریس در اثر فعالیت‌های مورس لووی (۱۸۹۰) (۱۸۳۳ - ۱۹۰۸) که پس از درگذشت تیران بمديريت رصدخانه پاریس منصوب شده بود اقدام به عکس برداری از سطح ماه کرد و اینکار تا بعد از وفات لووی ادامه داشت و بوسیله پیرویسو (۱۸۵۵ - ۱۹۲۸) که منجم رصدخانه پاریس بود انجام گرفت و علاوه بر این عکس برداری و مطالعه بر روی کهکشانهای پیچی شکل توسط مروان که او نیز منجم رصدخانه پاریس بود انجام شد . نقشه عکس برداری شده از سطح ماه يك شاهکار است و تا سالهای اخیر هم مانند يك ابزار مورد استفاده دانشمندانى که روی

184- Paul et Prosper Henry .

185- Beer .

186- Mädler .

187- Neison .

188- Lohrmann .

189- Maurice Loewy .

ماه مطالعه می‌کردند قرار داشت .

کامی فلاماریون (۱۹۰) (۱۸۴۲ - ۱۹۲۵) در يك خانواده دهقان در ۲۶ فوریه ۱۸۴۲ درمونتینی‌لوروا (۱۹۱) متولد شد او یکی از فعالترین مروجین علوم نجوم میباشد او در تمام عمرش کوشیده است که بدون آنکه مطالب غیر واقع و مبتذل منتشر شود علم نجوم را همگانی کند و شگفتیهای جهان نجوم را در دسترس همه قرار دهد، وی دانشمندی بود که بمنافع خود توجه نداشت و با سماجت بسیار وبدون خستگی کار میکرد و مطالعه می‌نمود در حقیقت میتوان گفت که وی برای لذت مطالعه‌زنده بود و عشق و علاقه بسیار زیادی بعلم نجوم داشت و کمتر کسی محضر درسی با چنین عظمت و گسترش داشته است، در حال حاضر نیز نام فلاریون مترادف با نجوم است .

آثار وی بسیار زیاد است و همه آنها را با عباراتی ساده و موجز نوشته است، علاوه بر مقالات متعددی که در زمینهای فلسفی و علمی نوشته است، آثار وی شامل دهها کتاب نجوم عملی و ۱۵ عدد کتب تعلیمات نجومی است که از بین همه آنها کتاب «نجوم برای عموم» (۱۹۲) مشهور است، ۱۰ تالیف علمی مختلف، ۷ تالیف فلسفی، و ۸ کتاب درباره متافیزیک و ۶ کتاب ادبی است، علاوه بر این وی تحقیقات فنی درباره ستارگان دو گانه، زهره، ماه و بخصوص روی مریخ که برای او يك سیاره عزیز و مورد توجه بوده انجام داده است، بیش از ۶۰ گزارش علمی به آکادمی علوم ارسال داشته است که عده زیادی از آنها شامل تحقیق و بحث درباره مطالعات نجومی است که خود يك مجموعه علمی گرانبها می‌باشد .

یکی از آرزوهای شدید فلاماریون این بود که شخصاً صاحب يك رصدخانه مجهز باشد که با آن بتواند بمیل خود بمطالعه آسمان پردازد، آرزوی وی در سال ۱۸۸۲ برآورده شد یعنی یکی از مریدان ناشناس وی يك ملك عالی واقع در ژویزی سورارژ (۱۹۳) بوی هدیه کرد وی در آنجا يك رصدخانه تاسیس کرد و يك دستگاه دوربین استوائی با دهانه‌ای بقطر ۲۴ سانتیمتر در آن نصب نمود و سپس رصدخانه با احداث يك ایستگاه هواشناسی و يك ایستگاه گیرنده اشعه کیهانی تکمیل شد .

190- Camille Flammarion .

191- Montigny -le- Roi .

192- Astronomie populaire .

193- Juvisy - sur - orge .

در سال ۱۸۸۲ مجله نجوم را تاسیس کرد که این مجله تا سال ۱۸۹۴ مرتباً منتشر می‌شد و بعد از آن همان مجله تحت عنوان بولتن موسسه نجوم فرانسه انتشار یافت، در حقیقت در سال ۱۸۸۷ فلاماریون تصمیم گرفت جمعیتی مرکب از اشخاصیکه بهر عنوان به‌شناسائی عالم علاقمند بودند تشکیل دهد این عده شامل کسانی بود که بطور نظری یا عملی در علم نجوم مطالعه و کار می‌کردند و یا آنکه معتقد بودند که توسعه علم آسمان در روشن شدن افکار و اندیشه‌ها مفید است. این جمعیت بنام موسسه نجوم فرانسه موسوم شد و بزودی یکی از مجامع بزرگ علمی جهان گردید و در حال حاضر دارای ۵۰۰۰ عضو میباشد و بولتن آن شامل مقالات مهمی درباره پیشرفتهای علم نجوم و سایر علوم وابسته به آن میباشد و بوسیله دانشمندان فرانسوی و خارجی تهیه میشود، مرکز این موسسه در پاریس است و در آنجا يك رصدخانه کامل را در اختیار اعضا خود قرار میدهد که شامل برچندین قسمت مجهز به ابزارهای نجومی و کتابخانه میباشد، هر فردی که در فرانسه علاقمند به نجوم باشد باید عضو این موسسه شود در ممالک دیگر نیز موسسه نجوم تشکیل شده است مانند: بلژیک، اسپانیا، انگلستان، آلمان، ایتالیا و ممالک متحده آمریکا و غیره.

بطور خلاصه در دوره معاصر نزدیک از یک طرف با تکمیل علم مکانیک سماوی بوسیله دانشمندان بزرگی که نامبرده شد توانستند محل دقیق اجرام منظومه شمسی در زمانهای مختلف با محاسبه مشخص نمایند و از طرف دیگر با کوششهای فراوان در مبحث فیزیک ستارگان ضمن تکمیل دستگاه طیف‌نگار توانستند طیفهای ستارگان را اخذ نموده و از روی آنان به جنس عناصر موجود در آن پی ببرند و بالاخره در اواخر این دوره فن عکسبرداری نجومی بوجود آمد که این فن در عصر حاضر اهمیت زیادی پیدا نمود.

دوره معاصر

از نظر علم نجوم دوره معاصر را میتوان دوره انفجاری نامید از یکطرف مرتباً ساختن ابزارهای دقیق پیشرفت کرده و بابکار بردن روشهای جدید در رصد کشفیات جدید پیاپی انجام گرفته‌اند و از طرف دیگر نظریه‌هایی اظهار شده است که برخی از آنها در سرحد مابین فیزیک و متافیزیک قرار دارند، بعضی از این نظریه‌ها بقدری پیچیده و مشکل میباشند که فقط بوسیله فرمولهای ریاضی میتوان آنها را توضیح داد، این نظریه‌ها خیلی بهتر از فرضیات گذشته ساختمان عالم را توجیه می‌نماید و اغلب هم با حقیقت انطباق کامل پیدا میکند.

اولین کشفی را که میتوان نام برد عبارتست از کشف اشعه کیهانی که در ۱۹۱۰ انجام گرفت و سپس در سال ۱۹۱۲ قانون سه‌فئه‌ئیدها (۱۹۴) توسط دوشیزه لیویت (۱۹۵) کشف گردید با این قانون میتوان به اعماق آسمان دست‌یافت یعنی فاصله ستارگان را هرچقدر هم که دور باشند تعیین نمود .

در همین زمان هرترپروننگ (۱۹۶) (متولد در ۱۸۷۳) منجم دانمارکی و روسل (۱۹۷) (۱۸۷۷ - ۱۹۵۷) منجم امریکائی دیاگرام معروف خود را که به دیاگرام (هرترپروننگ - روسل) موسوم است ترسیم و توجیه نمودند ، بموجب این دیاگرام ستارگان به طبقات مختلفی دسته‌بندی میشوند که هر طبقه مشخصات متمایزی دارند ، کمی بعد ستارگان عجیب (کوئوله‌های سفید) کشف شد این ستارگان فوق‌العاده متراکم هستند و جرم یک سانتیمتر مکعب از آنها ممکن است تا هزار تن برسد ، فقط نظریه‌های جدید اتمی میتواند یک چنین حالت استثنائی اجرام را توجیه نماید .

در حدود سال ۱۹۱۶ هارلوشاپلی (۱۹۸) منجم رصدخانه منت‌ویلسون (۱۹۹) که یکی از متخصصین عالی‌مقام سحابی‌ها است با استفاده از قانون سه‌فئه‌ئیدها فاصله عددهای از توده ستارگان را تا زمین تعیین نمود و در همین‌زمان برای تعیین ساختمان کهکشان و تعیین ابعاد آن اقدام نمود و برای اینکار از سال ۱۹۱۸ به اندازه‌گیری فواصل و شمارش ۳۰ میلیارد ستاره کهکشان پرداخت و در نتیجه ابعاد کهکشان را تعیین نمود ، ولی مقادیری که او بدست آورد از اندازه‌های واقعی بیشتر است زیرا در آنوقت هنوز مسئله جذب نور بوسیله ذرات و غبار کیهانی کشف نشده بود . غبار کیهانی مشتمل بر ذرات و مولکول و اتمهایی است که در فاصله مابین ستارگان وجود دارد و مقداری از نور را جذب میکنند و چون تعیین فواصل ستارگان از روی نور آنها انجام میشود اگر اثر جذب غبار کیهانی را بحساب نیاوریم نتیجه بیش از مقدار واقعی بدست می‌آید و ضمناً مشخص نمود که فاصله خورشید از مرکز کهکشان تقریباً دوسوم شعاع کهکشان میباشد این فاصله بموجب اندازه‌گیری‌های

194- Loi des Céphéides .

195- Miss Leavitt .

196- Hertzsprung .

197- Russell .

198- Harlow Shapley .

199- Mont Wilson .

حدید در حدود ۳۲۶۰۰ سال نوری است . در سال ۱۹۲۹ میلادی اورت (۲۰۰) هلندی محقق نمود که کهکشان بدور خود می‌گردد و بدین وسیله توانستند حجم آنرا تخمین بزنند و به موجب ارزیابی‌های اخیر حجم آن تقریباً ۳۰۰ میلیارد مرتبه بیش از حجم خورشید است . در همین اوان ادنکتن (۲۰۱) منجم و فیزیکدان انگلیسی ثابت کرد که در ستارگان معمولی و همچنین در ستارگان متراکم حالت گازهای کامل حکمفرماست و قسمت اعظم جرم ستارگان از اتمهای یونیزه و الکترون تشکیل شده است . و بعبارت دیگر ستارگان از موادی تشکیل شده‌اند که اکنون بنام پلازما موسوم است.

تا سال ۱۹۲۴ دانشمندان در مورد سحابی‌های حلزونی اختلاف نظر داشتند ، بعضی از محمبین معتقد بودند که آنها توده‌ای از گاز یکنواخت با ابعاد متوسط میباشند و احتمالاً خارج از کهکشان ، ولی در فاصله نزدیکی قرار دارند ، ضمناً متذکر میشود که هر چند هرش و قبل از وی تماس رایت (۲۰۲) در ۱۷۵۰ و کانت در ۱۷۵۵ اعلام کرده بودند که اغلب سحابی‌ها بمنزله جزیره‌های جهانی در دریای عالم بوده و خارج از کهکشان ما قرار دارند ، ولی در این موقع این شك پدید آمده بود که هیچ مجموعه ستاره‌ای خارج از کهکشان ما نیست ، زیرا طیف نگار نشان داده بود که عده‌ای از سحابیها شامل اجرام گازی درخشان میباشند که عیناً در کهکشان ، نیز موجود است . و از طرفی یکنواخت نبودن توزیع سحابیها در جهات مختلف فضا فکر عدم وجود آنها در خارج از کهکشان را تقویت می نمود یعنی تعداد سحابیها هرچقدر که از استوا بطرف قطب کهکشان متوجه شویم بیشتر میشود و این موضوع دلیلی برای وابستگی آنها به کهکشان می بود ولی در حقیقت اکنون معلوم شده است که بعلت وجود گازها و غبار کیهانی در اطراف صفحه استوای کهکشان باعث اختفای اجرام دور میشود و سبب عدم یکنواختی توزیع سحابی‌ها میگردد ، بهرحال در اوائل قرن بیستم در مورد تعلق سحابی‌ها و یا عدم تعلق آنها به کهکشان عقاید مختلفی بوجود داشت بخصوص در مورد سحابی‌های حلزونی تا بالاخره در سال ۱۹۲۴ هبل (۲۰۳) منجم آمریکائی طبیعت سحابی‌های حلزونی را بطور قطع مشخص نمود. وی با آزمایش و مطالعه وی کلیشه‌هایی که از سحابیهای حلزونی در رصدخانه منت ویلسن اخذ شده بود نشان داد که

200- Oort .

201- Eddington .

202- Thomas Wright .

203- Hubble .

خطوط سفید موجود در طیف آنها مربوط به وجود توده ستارگانی است که مشابه آن در کهکشان ما نیز موجود است و علاوه بر این با استفاده از قانون سه‌فئید فاصله آنها را تعیین نمود و معلوم نمود که آنها بطور قطع خارج از کهکشان قرار دارند. بالاخره معلوم شد که تمام اجرام و اشیائی که در ساختمان کهکشان ما بکاررفته‌است در سطحی‌های حلزونی نیز موجود است از قبیل ابرهای ستاره‌ای، ابرهای درخشان یا تاریک، ستارگان متغیر انفجاری، توده‌های کروی و غیره. کمی بعد یعنی در سال ۱۹۲۷ هبل کشف کرد که این سطحی‌ها با سرعتی متناسب با فاصله آنها تا زمین از کهکشان ما دور میشوند، این قانون که از سال ۱۹۱۷ وسیله دوسیته (۲۰۴) منجم هلندی نیز اظهار شده بود مبنای نظریه اتاع عالم گردید. در همین زمان البرت اینشتین که سرگذشت وی ذیلاً نقل میشود نظریه نسبیت خود را اعلام نمود.

البرت اینشتین (۱۸۷۹ - ۱۹۵۵) در ۱۴ مارس ۱۸۷۹ در الم (۲۰۵) متولد شد خانواده وی کلیمی بودند و از سال ۱۸۸۰ در مونیخ اقامت کردند و وی در آنجا دوره کودکی خود را گذراند، پدرش یک فروشگاه کوچک ابزار صنعتی و الکتریکی را اداره میکرد. همه خویشان اینشتین که کودکی وی را بخاطر داشته‌اند اظهار نموده‌اند که وی کودکی کمرو و عقب‌افتاده بنظر میرسید و حتی خیلی دیر شروع به حرف زدن نموده بود بطوریکه والدینش از این موضوع نگران شده بودند و علاوه بر همه کارها کند بوده است، فقط هنگامیکه پنج‌ساله بود پدرش یک قطب‌نما به او هدیه کرد اطرافیان ملاحظه کردند که طفل خونسرد و سربه‌هوا یکمرتبه بشدت آنرا جالب‌یافت و با دقت بسیار حرکات عقربه را که تحت اثر نیروی نامرئی نوسان میکرد مشاهده می‌نمود. البته قطب‌نما جلب توجه بسیاری از کودکان را می‌نماید بدون آنکه این موضوع دلیلی بر نبوغ آنان باشد.

واقعه جالب دیگری که در دوازده سالگی وی اتفاق افتاد این بود که در ابتدای سال تحصیلی مقاله‌ای درباره مقدمات هندسه بوی دادند این کتاب بقدری او را بهیجان آورد که هیچگاه اثر آنرا از یاد نمی‌برد و بعدها خودش در این باره نوشته است «کسی که در جوانی از مطالعه این کتاب تحت تأثیر قرار نگیرد برای انجام تحقیقات علمی ساخته نشده است» از آن بعد به ریاضیات بعلم قاطعیت و خصوصیت آن علاقه شدیدی پیدا کرده و در این درس

بیشترت میکند اما این پیشرفت خیلی چشم گیر نبوده و بخصوص که در سایر دروس عقب افتادگی داشته است ، یکی از کسانی که شرح حال ویرا نگاشته بنام والتین اظهار نموده است که هیچیک از همکلاسان وی خاطره رقابت با او را نداشته و هیچیک از معلمین او درباره پرورش نوع وی ادعائی نکرده است ، درحقیقت معلمین قدیمش حتی وجود چنین محصلی را در کلاس خود به خاطر نمی آورند».

چون فروشگاه صنعتی پدرش در مونیخ رونق چندانی نداشت ناچار به میلان مهاجرت نمود تا شاید در آنجا شغل پر درآمدی بدست آورد ولی او البرت را برای ادامه تحصیل در مونیخ باقی گذارد اما البرت جوان پس از شش ماه مفارقت تصمیم میگیرد که به والدینش ملحق شود و عجیب آنکه در این هنگام دین بهود را ترك کرده و علاوه بر این تابعیت آلمان را نیز رها می نماید پس در این موقع آلبرت جوانی بود که خود را يك مرد کامل میدانست که به هر چه اراده کند تصمیم گرفته و اجرا نماید .

شغل پدرش در ایتالیا نیز رونقی بیشتر از آلمان حاصل نکرده بود بنابراین البرت تصمیم گرفت که دنباله تحصیل را رها کند ولی بستگان ثروتمندش تقبل نمودند که مخارج تحصیل او را پردازند بدین جهت او قصد کرد که در مدرسه پلی تکنیک زوریخ ادامه تحصیل دهد ولی در امتحان ورودی آن با آنکه زیاد مشکل نبود موفق نشد ، بنابراین مجبور شد که در مدرسه غیر معروف ناحیه ای سویس واقع در شهر کوچک آرو (۲۰۶) درس بخواند. بالاخره در سال ۱۸۹۶ در مدرسه پلی تکنیک زوریخ پذیرفته شد ولی تعلیمات آنجا را که بیشتر کتابی و اغلب جنبه حفظی داشت او را راضی نمی نمود وی بعدها در این باره چنین مینویسد این واقعا يك معجزه است که تعلیمات جدید انگیزه مقدس پژوهش علمی را بکلی از میان برده است ، در عوض او مفتون تجربیات آزمایشگاهی موجود در برنامه مدرسه شده بود . اینشتین بعد از اخذ درجه مهندسی از مدرسه پلی تکنیک برخلاف نظر اولیه خود تصمیم گرفت شغل معلمی را انتخاب نماید و بدین سبب تبعیت سویس را پذیرفت ولی توانست که کرسی مناسبی بدست آورد و مجبور شد که در اداره صدور گواهینامه اختراعات در برن مشغول کار شود ، نزدیک بود که از بدست آوردن این شغل نیز محروم شود زیرا مدیر آن اداره در صدد استخدام همکاری بود که بتواند درخواستهای موجه را تشخیص دهد و در

مصاحبه‌ای که با وی انجام داد پرسید که درباره‌ی صدور گواهی‌نامه چه اطلاعاتی دارد اینشتین با سادگی جواب داد هیچ ، و ممکن بود که با این جواب تقاضای وی رد شود اما کوتاهی جواب و اقرار صادقانه وی در عدم اطلاع از موضوع باعث شد که مدیر بنگاه این جواب را ناشی از وضع مشکل داوطلب در مقابل خود بداند و بالاخره پس از مذاکرات طولانی با وی فهمید که معلومات و اطلاعات داوطلب برای تصدی این شغل کفایت میکند .

در تصدی این شغل سرنوشت اینشتین تثبیت شد . در فرصتهای مناسبی که ضمن انجام کار بدست می‌آورد درباره مسائل که در فیزیک جدید مطرح شده بود تفکر می‌نمود ، ابتدا توجه وی به ساختمان اتمی ماده و نظریه کوانتای پلانک معطوف گردید ، وی اولین کسی است که به اهمیت ناپیوستگیهای کوانتائی پی برده و آنرا در مطالعه انرژی نورانی بکار برد و سرانجام به بیان نظریه فوتون یا دانه‌های نور منجر گردید و بدین ترتیب توانست عمل فوتو-الکترونیک را توجیه نموده و قوانین آنرا بدست آورد ، همچنین او حرکت ذرات کوچک معلق در مایعات را که به حرکت براونی مشهور است مطالعه کرد . ربرت براون (۲۰۷) گیاه شناس انگلیسی است که اولین بار این حرکات را مشاهده نموده بود . نتایج مطالعات وی درباره سه موضوع فوق در ۱۹۰۵ ضمن سه مقاله در نشریه آلمانی بنام (انالین در فیزیک) منتشر شد چهارمین مقاله که مفصل‌تر از بقیه بود در همان سال و در همان نشریه انتشار یافت ، این مقاله در حقیقت افکار گذشته را نقض کرده و اساس تازه‌ای در جهان بنا می‌کرد ، عنوان این مقاله چنین بود «درباره الکترو دینامیک اجسام در حال حرکت» از عنوان مقاله هیچ استنباط نمیشد که چنین انقلابی را همراه داشته باشد ، ولی در این مقاله مطالب فوق‌العاده‌ای ملاحظه شد که برای خوانندگان تازه‌گی داشت و در آن به هیچ مرجعی استناد نشده و مفهوم آن کاملاً بکر بود و موضوع نسبت را تشریح می‌نمود . با آنکه موضوع مقاله تازه‌گی داشت ولی در همان موقع توجه فیزیکدانان را بخود جلب نکرد تا بالاخره در بین سالهای ۱۹۰۸ و ۱۹۰۹ موضوع مورد توجه دانشمندان فیزیک قرار گرفت و شدت مورد بحث واقع شد ولی بهر حال باعث شد که دانشگاه‌ها اینشتین را بشناسند و در ۱۹۰۹ دانشگاه زوریخ به وی درجه دکترای افتخاری تفویض نمود و پس از چندی اقامت در پراگ در سالهای ۱۹۱۰ تا ۱۹۱۲ استاد مدرسه پلی‌تکنیک زوریخ شد در همانجائی که تحصیل کرده بود . در سال ۱۹۱۳ تدریس در موسسه

فیصل ویلهلم برلین را پذیرفت و عضو اکادمی علوم پروس گردید، بزودی جنگ جهانی اول شروع شد، اینشتین که تابعیت سویس را هنوز حفظ کرده بود در مورد جنگ رفتاری بیطرف داشت و در عین حال نسبت به امپراطوریهای مرکزی اروپا خصمگین بود بطوریکه خودش در این باره نوشته است «تصور میکنم که پیمان بستن با آلمان امروزی کار فوق العاده خطرناکی است».

در سال ۱۹۱۷ گزارشی به اکادمی علوم پروس فرستاد بعنوان «ملاحظات کیهانی در باره نسبیت عمومی». این مقاله توجه دانشمندان انگلیس را جلب کرد و در ماه مارس ۱۹۱۷ از طرف انجمن مجمین انگلستان اعلام شد که در ۲۹ مارس ۱۹۱۹ یک کسوف کامل اتفاق میافتد و ممکن است که با اندازه گیری انحراف شعاع نور یک ستاره که در مجاورت خورشید قرار دارد میتوان صحت و یا سقم نظریه اینشتین را تحقیق نمود.

در بحبوحه شدت جنگ بین الملل که منتهای اروپا نسبت بهم نفرت و کینه شدید داشتند فکر این دانشمند بمنزله پلی لرزان برای وصول ارتباط بین المللی محسوب میشد و این پل آنقدر استحکام داشت که این ارتباط را برقرار نماید.

تمام دانشمندان با بیصبری منتظر رسیدن روز موعود بودند تا به بینند این آزمایش نظریه جدید را تایید و یا رد خواهد کرد. و دو گروه مجهز فراهم شده بود تا در بهترین شرایط کسوف را رصد نموده و آزمایشهای لازم را انجام دهند یکی در سبرال (۲۰۸) در شمال برزیل و دیگری در جزیره پرنسپ (۲۰۹) واقع در خلیج گینه. متأسفانه در روز موعود در جزیره پرنسپ هوا ابری بود و در آنجا فقط توانستند در اواخر زمان کسوف از پنج ستاره نزدیک خورشید عکس برداری نمایند. بالاخره پس از چندین بار مقابله کلیشه‌های اخذ شده در سبرال و پرنسپ و رصدخانه گرینویچ و انجام محاسبات طولانی محقق شد که شعاعهای نورانی که از نزدیکی خورشید عبور میکنند بر طبق پیش بینی اینشتین که ضمن نظریه خود اظهار داشته بود منحرف میگردند و بدین ترتیب صحت نظریه نسبیت عمومی به اثبات رسید.

در اوائل نوامبر ۱۹۱۹ در موسسه سلطنتی بریتانیا یک جلسه مجلل و باشکوه تشکیل گردید و در آن منجمین و فیزیکدانان عالی مقام انگلیسی گرد آمده بودند و یک عکس بزرگ

208- Sobral .

209- Principe .

نیوتن نیز زینت بخش تالار جلسه بود ، در این جلسه نتیجه بررسی نظریه اینشتین اعلام می شد و بقراری که اتونیاوالنتین نوشته است در این جلسه حالت عجیب و هیجان انگیزی وجود داشت بقسمی که يك فیلسوف حاضر در جلسه آنرا به اوج هیجان يك درام یونانی تشبیه میکند که در آنجا اجرا کنندگان منتظر قضاوت تقدیرند . بالاخره رئیس موسسه سلطنتی جلسه را افتتاح کرد و درباره نظریه اینشتین که عالیترین تراوش فکر بشر در تاریخ میباشد چنین گفت «موضوع کشف جزیره دورافتاده نیست بلکه موضوع کشف يك قاره عظیم از افکار جدید علمی است این بزرگترین کشف مربوط به جاذبه عمومی است که نیوتون اصول آنرا بیان کرده است» .

اینشتین درباره این لحظه افتخار بعدها چنین مینویسد «نیوتن مرا ببخش ، تو در مورد قانون عمومی که در جهان حکمفرماست تنها راهی را پیدا کرده ای که در آن دوره حد اعلاي امکان برای يك مرد تیزهوش و دارای نیروی خلاق بوده است ، مفهومی که تو ایجاد کرده ای هنوز فکر ما را در علم فیزیک رهبری میکند در حالیکه میدانیم از این بعد هرگاه بخواهیم بمفهوم عمیق مجموعه ارتباطات يك مسئله پی ببریم باید بجای نتیجه فوری يك آزمایش چیزهای دیگری که خیلی دورتر از وسعت دائره این آزمایش باشند جانشین سازیم» اینشتین پس از کسب اشتهار مسافرتهاي زیادی بکشورهای خارج کرد اما محل سکونت اصلی وی تا سال ۱۹۳۳ برلن بود ، در سال ۱۹۲۲ پاریس سفر کرد و پل پنلسوه (۲۱۰) و پل لاترون از وی پذیرائی نمودند، در آن هنگام بتصدیق خود اینشتین از بین دانشمندانی که مفهوم نسبیت را درك میکردند این دونفر ممتاز بودند .

بزودی در اثر سختگیری های تزادی رژیم ناسیونال سوسیالیست اینشتین ناچار شد که آلمان را ترك نماید، وی ابتدا در پاریس سکونت گزید و در کلژ دو فرانس تدریس مینمود، سپس به بلژیک و بعد از آن به انگلستان رفت بالاخره به امریکا مهاجرت نمود و در آنجا بمسئولیت مؤسسه تحصیلات عالی پرنستون (۲۱۲) منصوب شد. در سال ۱۹۴۰ به ملیت امریکا درآمد .

210- Painlevé .

211- Langevin .

212- Princeton .

بدون تردید اینشتین بزرگترین عالم عصر معاصر است، کارهایش در فیزیک ریاضی بسیار قابل ملاحظه است و در علوم معاصر کاملاً ممتاز می باشد، بخصوص وی بواسطه نظریه نسبت مابین زمان و فضا مشهور است، ضمناً او سعی کرده است که نیروهای جاذبه و الکتروماتیک را به تبعیت یک قانون واحد درآورد و او میگوید: «این نظر قابل قبول نیست که در فضا دو نوع ساختمان موجود باشد یکی بر اساس نیروی جاذبه و دیگری بر اساس الکتروماتیک» ولی «نظریه وحدت میدان» وی با عدم موفقیت روبرو شد بطوریکه خودش بعداً در آن تجدید نظر کرده و نتایجی را که قبلاً بدست آورده بود طرد نمود ولی این طرد بمنزله رد اصل نظریه نمی باشد و هم اکنون مجدداً موضوع بوسیله دانشمندان عالی قدری مانند گستاو بر گارد (۲۱۳) و ژان کارن (۲۱۴) تحت مطالعه و تعقیب است .

اینشتین صفات عالی انسانی را هم بحد کمال داشت، وی مخالف بیعدالتی و طرفدار صلح بود، همواره سعی کرده است که مظلومین را یاری نماید، با آنکه انفجارات اتمی در اثر کارهای وی و بخصوص با استفاده از فرمول مشهورش که رابطه مابین جرم و انرژی را مشخص مینماید تحقق یافت ولی او همواره کوشیده است که طرحهای کنترل انرژی اتمی به مرحله عمل درآید .

اینشتین مردی ایدآلیست بود، وقتی ا. هانس. رینخن باخ (۲۱۵) استاد فلسفه دانشگاه کالیفرنیا از او پرسید که چطور نظریه نسبیت را بدست آورده ای؟ او در جواب گفت «چون قویاً به هماهنگی در جهان معتقد بودم به کشف نسبیت نائل آمدم» .

رفتارش ساده بود، معمولاً یک پیراهن گشاد کهنه می پوشید و روی آن کت سفید در بر کرده و یک شلوار بی اطو به پا می کرد و کفش راحتی می پوشید که همیشه نو نبود، وی هنگامی احساس راحتی میکرد که یک پیراهن گشاد روی شانه هایش آزاد افتاده باشد و با پاهای برهنه کفش راحتی پوشیده باشد، لباس کهنه ای که مدتی آنرا پوشیده بود بر لباس نو ترجیح میداد .

آنچه در اولین برخورد با اینشتین جلب نظر میکرد بی ریائی و ساده پوشی غیر تصنعی وی

213- Costa de Beauregard .

214- Jean charton .

215- A. Hans Reichenbach .

بود، تقریباً ساده لوح بنظر می‌رسید، از نگاه محجوبانه‌اش انسانیت وی آشکار می‌شد، اغلب در عالم دیگر سیر میکرد، نگاهش نگاه آدمی بود بی‌ریا و تکبر و مبرا از تکلفات مادی .
جهانی که اینشتین توصیف میکند يك جهان سینماتيك كروی بسته در حال تعادل است، یعنی که در آن تراکم فضائی ماده در همه نقاط آن ثابت است و این ثابت بودن تراکم نه فقط در هر لحظه برقرار است بلکه با زمان هم تغییرناپذیر است .

تقریباً در همان هنگام که اینشتین مقاله خود را تحت عنوان «ملاحظات کیهانی درباره نظریه نسبیت عمومی» انتشار داد یعنی در ۱۹۱۷ يك منجم هلندی بنام دوسیته (۲۱۶) يك نمونه برای عالم ارائه میدهد که در آن تراکم ماده صفر است در حالیکه در نمونه جهان سینماتيك اینشتین هیچ حرکتی جز حرکت نسبی متصور نیست ولی در نمونه دوسیته يك ناظر میتواند يك جزء از جهان را «در حال فرار» ببیند. در این نمونه عالم بدون آنکه ذکرى بمیان آمده باشد نظریه اتساع عالم خود بخود بیان شده است ولی ژ.ا. کارون اظهار داشته است که «يك جهان تهی با حقیقت سازگار نیست». در ۱۹۲۲ ریاضی دان روسی ا. فریدمن (۲۱۷) ثابت کرده است که اگر فضای متجانس یعنی با تراکم فضائی ثابت را برای هر لحظه در نظر بگیریم معادلات اینشتین جوابهای غیر سینماتيك خواهد داشت. بدین ترتیب تراکم فضائی تابع زمان بوده و با ازدیاد زمان تراکم کمتر می‌شود و بدین ترتیب دور شدن سحابی‌ها قابل توجیه می‌باشد .

بالاخره در سال ۱۹۲۹ هوبل محقق ساخت که سحابی‌ها در حال دور شدن میباشند و سرعت دور شدن آنها متناسب با فاصله آنها تا زمین است .

نمونه‌های دیگری از جهان نیز ارائه شده است که از میان آنها نمونه مربوط به کشیش دانشمند بلژیکی ژرژ لومتر (۲۱۸) را میتوان نام برد و بالاخره نمونه‌های استوانه‌ای ونوبان کننده نیز پیشنهاد شده است .

تمام نمونه‌های پیشنهادی مربوط به عالم و همچنین فرضیات کیهانی جدید توسط اوری

216- De Sitter .

217- E. Friedman .

218- Georges Lemaître .

شاترمس (۲۱۹) اسناد دانشکده علوم پاریس با دقت تمام مورد نقد و بررسی قرار گرفته است، وی بدون تردید اولین همه علمای فیزیک نجومی به مائل کیهانی تامل بیشتری دارد .
نگارنده نیز مدتی از محضر درس این استاد بهره مند شده و رساله دکترای خود را تحت عنوان «رابطه مابین مشخصات حرکت و سن ستارگان دوگانه» (۲۲۰) تحت نظر و راهنمایی بنان تهیه نموده ام .

در همان حال که نظریه های کیهانی توسعه می یافت ابزار و روشهای رصد و مطالعات نجومی نیز تکمیل می شد و معمول بیشتری از کشفیات و تازه های نجومی را میسر می ساختند در اینجا فهرست واز از چندتای آنها نام می بریم : یکی از آنها ساختن تاج نگار (۲۲۱) است که توسط برنارلیو (۲۲۲) (۱۸۹۷-۱۹۵۲) فرانسوی می باشد . با این دستگاه میتوان روی تاج خورشید در غیر از مواقع کسوف نیز مطالعه نمود. در سال ۱۹۳۰ دانشمند آلمانی شمیت (۲۲۳) یک تلسکوپ زیبا و عالی اختراع کرد بنام «تلسکوپ اشمیت» . ایجاد علم رادیو سترونومی و ساختن دستگاههای مربوط بدان که محققاً یکی از فنون اساسی نجوم معاصر میباشد. در سال ۱۹۴۸ یک تلسکوپ عظیم باده اندای بقطر ۵ متر توسط اندره لالماند (۲۲۴) در مون پالومار (۲۲۵) بکار گذاشته شد. در دوربینها و تلسکوپها سلولهای فوتوالکتریک وسیله اندره لالماند کار گذاشته شد و بدینوسیله قدرت آنها را بطور قابل ملاحظه ای بالا برد . اختراع ساعت های کوارتز و ساعت های اتمی اندازه گیری زمان را با دقت بسیار میسر ساخت .
اندره داترن مدیر رصدخانه پاریس یک دستگاه «اصطرلاب منشوری غیر وابسته به شخص» (۲۲۶) ساخت . با این دستگاه میتوان با دقت بسیار زیاد طول و عرض جغرافیائی را بدست

219- Evry Schatzman .

220- Les propriétés cinématiques des étoiles doubles en fonction de leur âge.

221- Coronographe .

222- Bernard Liot .

223- Schmidt .

224- André Lallemand

225- Mont Palomar,

226 Astrolabe à prisme impersonnel .

آورد و از روی آن تغییر عرض جغرافیائی و تصحیح ساعت بدست می‌آید زیرا در این دستگاه خطاهای اندازه‌گیری مربوط به دستگاه و نیز مربوط به شخص ناظر تقریباً بطور کامل حذف می‌شود و علاوه بر این از روی آن مختصات استوائی ستارگان با دقت کامل تعیین می‌شود. نگارنده از محضر درس این استاد نیز استفاده کرده و شش ماه تمام هم با دستگاه فوق‌الذکر به انجام رصد مشغول بوده و نتایج رصد را پس از محاسبه و تعیین جواب تسلیم نموده‌ام که در آرشیو رصدخانه موجود است و در کاتالگهای منتشره ذکر شده است.

با بکاربردن ماشینهای محاسبه الکترونیکی عملیات حساب برای منجمان بنحو رضایت بخشی ساده شده است و با بکار بردن موشکها و قمرهای مصنوعی برای اکتشافات نجومی امید می‌رود که بشر به کشفیات قابل ملاحظه تری نائل شود.

خلاصه با تکمیل این فنون و وسائل و با کمک وسائل قدیمی که بطور قابل ملاحظه‌ای تکمیل شده‌اند کشفیات بسیار زیادی در نجوم انجام گردید و با در نظر گرفتن این کشفیات نظریه‌های جدیدی پدید آمد که فهرست بعضی از آنها بقرار زیر است:

کشف ستاره پلوتن (۲۲۷)، کشف میدان‌های مغناطیسی کیهانی و میدانهای مغناطیسی مابین سیارات، کشف يك ناحیه دور زمین بنام کمربند وان آلن (۲۲۸) که در آنجا ذرات اشعه کیهانی بواسطه مانیتیسیم زمین ضبط می‌شود، کشف وجود ماده خارج از کهکشان، توجیه واکنشهای حرارتی داخل خورشید و ستارگان بوسیله ضمن توضیح واکنشهای هسته اتمی و تبدیل مواد با دوره بت (۲۲۹) و با بواسطه واکنشهای زنجیری موسوم به پروتون-پروتون، نظریه‌های جدید مربوط به مبده منظومه شمسی مانند نظریه‌های ویزاگر (۲۳۰) و یا چاندرا سکهار (۲۳۱)، کشف انتشار امواج الکتروکسمیک با طول موج ۲۱ سانتیمتر که توسط نیدرژن خنثی حادث می‌شود و هم‌اکنون با بکاربردن آن وسیله يك دستگاه بسیار دقیق به بررسی کیهان می‌پردازند، اندازه‌گیری مجدد ابعاد فواصل سحابی‌های خارج از کهکشان و

227- Pluton .

228- Van Allen .

229- Bethe

230- Weizsäcker .

231- Chandrasekhar .

بدین طریق یکبار در سال ۱۹۵۲ ابعاد کیهان را دو برابر قبل تخمین زده‌اند و در سال ۱۹۵۵ مجدداً این ابعاد به دو برابر تخمین قبلی ارزیابی شده‌است. از این کشفیات که از سال ۱۹۰۰ بعد انجام شده‌است معلوم میشود که شناسائی آسمان در این مدت و بخصوص در سالهای اخیر با سرعت بسیار زیاد ترقی کرده‌است. اما نباید فراموش کرد که این پیشرفت‌ها نتیجه سعی و کوشش دانشمندانی بوده‌است که از چند هزار سال قبل تا کنون زحمات طاقت‌فرسائی را متحمل شده‌اند.

فهرست مندرجات

فصل اول : مثلثات کروی

صفحه	موضوع
۱	۱- مختصات قطبی يك محور
۲	۲- کره سماوی
۳	۳- مثلث کروی
۵	۴- مثلث قطبی
۷	۵- زاویه مجسم و سطح مثلث کروی
۹	۶- روابط مرتبه اول مثلث کروی
۱۲	دستگاه گس
۱۲ و ۱۳ و ۱۴	دستگاههای I و II و III و IV
۱۵	دستگاههای I مکرر و III مکرر
۱۶	دستگاه V یا فرمول کانیولی
۱۷	مشخصات روابط مرتبه اول
۱۷	۷- مثلث قائم الزاویه و قائم الضلع
۱۹	تذکره باره بکار بردن روابط مثلث قائم الزاویه در حالتیکه شکل مثلث کروی نمیباشد
۲۰	۸- روابط مرتبه دوم و سوم
۲۱	فرمولهای بردا
۲۲	فرمولهای متناظر قطبی بردا
۲۳	فرمولهای دالامبر
۲۵	نسبت‌های نپر
۲۶	فرمول سیمون لویلیه
۲۸	۹- حل مثلث کروی
۲۹	حالت اول معلومات a و b و c مجهولات A و B و C
۳۱	حالت دوم معلومات A و B و C مجهولات a و b و c
۳۱	حالت سوم معلومات A و c و b مجهولات a و B و C

صفحه

موضوع

۳۳	حالت چهارم معلومات a و B و C و b مجهولات A و c و b
۳۴	حالت پنجم معلومات A و b و a مجهولات A و B و c
۳۷	حالت ششم معلومات B و A و a مجهولات C و a و b
۳۸	حل مثلث قائم الزاویه و مثلث قائم الضلع
۴۰	حل چند مسئله نمونه

(فصل دوم)

اندازه گیری زوایا و جداول مثلثاتی و مختصات دایره انبیل

۴۶	۱۰- اندازه گیری زوایا
۴۸	واحدهای مختلف زاویه و قوس و راجله بین آنها
۵۱	۱۱- توابع مثلثاتی و جداول مثلثاتی
۵۵	حد اکثر خطا در موقع جانشین کردن x و $\sin x$ و $\tan x$ و $\cot x$
۵۶	نمایش اعداد کوچک و یا خطوط مثلثاتی بر حسب ثانیه و اعمال ضرب و توان در این مورد
۵۹	۱۲- بکار بردن جداول مثلثاتی و حدود دقت آنها
۶۳	۱۳- مختصات دایره انبیل
۶۹	حل چند مثال عددی

(فصل سوم)

منظره آسمان

۷۲	۱۴- منظره آسمان
۷۵	۱۵- قدرستارگان
۷۷	روش تشخیص قدر بوسیله چشم
۷۷	مقیاس علمی قدرستارگان
۸۰	قدر مطلق ستارگان
۸۱	۱۶- ثوابت و سیارات و صور فلکی
۸۴	فهرست اسامی صور فلکی بموجب نوشته ابو جیحان

۸۹	فهرست اسامی صورفلکی که در مجمع بین المللی منجمین پذیرفته شده
۹۴	۱. خاص ستارگان
.....	تساوی صورفلکی
.....	صفحات الف - ب - ج - د -

(فصل چهارم)

حرکت یومی

۹۷	۱۷- حرکت یومی
۹۹	۱۸- اولین دستگاه مختصات محلی (مختصات افقی)
۱۰۱	۱۹- طریقه تعیین مختصات افقی
۱۰۱	ترازجایی
۱۰۳	ثودلبت یا ارتفاع یاب
۱۰۴	طشت جیوه
۱۰۵	۲۰- سکستان ملوانان
۱۰۶	۲۱- قطبین سماوی و محورعالم و تغییر حرکت یومی
۱۱۲	۲۲- دستگاه دوم مختصات محلی : مختصات ساعتی
۱۱۷	۲۳- طریقه تعیین صفحه نصف النهار
۱۱۸	طریقه قدما برای تعیین نصف النهار
۱۱۹	۲۴- دستگاه مختصات کره ثوابت : مختصات استوائی
۱۲۱	۲۵- روابط ما بین مختصات استوائی و ساعتی
۱۲۳	۲۶- دورین نصف النهاری
۱۲۵	تصحیح ساعت
۱۲۷	تعیین بعد ستارگان
۱۲۷	تعیین میل ستارگان
۱۲۸	۲۷- تأثیر حرکت یومی در رصدهای تلسکوپی

صفحه

موضوع

۱۳۳

حل يك مثال عددی

(فصل پنجم)

زمین

۱۳۴

۲۸- ژئوتید

۱۳۶

۲۹- مختصات جغرافیائی

۱۳۷

تجزیه فو کو

۱۳۹

۳۰- عرض مرکزی

۱۴۱

۳۱- شعاع حامل نقاط مختلف زمین

۱۴۴

حل يك مثال عددی

۱۴۵

۳۲- طول جغرافیائی

۱۴۷

۳۳- تعیین سمت يك کمان نسبت به نصف النهار دیگر

۱۴۸

۳۴- تغییر عرض مکان و تغییر محل قطبین زمین

۱۵۲

تغییرات سمت ستارگان

۱۵۲

تغییرات طول جغرافیائی

(فصل ششم)

روابط مابین مختصات محلی و بحث در عبور ستارگان از ارتفاع و یا سمتهای معین

۱۵۴

۳۵- روابط مابین دستگاههای مختصات محلی

۱۶۱

۳۶- عبور ستاره از نصف النهار

۱۶۳

يك مثال عددی

۱۶۴

۳۷- رصدهای سمت الراسی

۱۶۶

۳۸- طلوع و غروب ستارگان

۱۷۰

يك مثال عددی

۱۷۱	۳۹- عبور سترگان از صفحات قائم اول و قائم دوم یعنی صفحات قائم شرقی و غربی
۱۷۴	۴۰- عبور ستاره اریکدا بره ارتفاع
۱۷۶	۴۱- بردگترین انحراف سترگان دور خطی
۱۷۹	بک مثال عددی

(فصل هشتم)

حرکت ظاهری خورشید

۱۸۰	۴۲- حرکت خورشید روی کره توابت
۱۸۳	۴۳- مختصات دایرة البروجی و روابط آنها با مختصات استوائی
۱۸۵	۴۴- مختصات استوائی خورشید - زمان نجومی
۱۸۸	۴۵- حرکت خورشید بر حسب طول سماوی
۱۹۲	معادله کپلر
۱۹۳	تعیین شعاع حامل خورشید و طول سماوی آن
۱۹۴	تعیین سرعت زاویه حرکت ظاهری خورشید
۱۹۵	۴۶- قصول
۱۹۷	۴۷- حرکت خورشید بر حسب طول

(فصل هشتم)

زمان

۲۰۱	۴۸- زمان خورشیدی حقیقی
۲۰۲	زمان خورشیدی متوسط و شبانه روز متوسط خورشیدی
۲۰۴	تفاضل زمان نجومی و زمان متوسط خورشیدی
۲۰۵	تعیین طول جغرافیائی از روی زمان متوسط خورشیدی
۲۰۵	زمان نجومی متوسط و شبانه روز نجومی متوسط
۲۰۷	۴۹- معادله زمان

صفحه

موضوع

۲۱۰	۵۰- زمان عبور خورشید از نصف النهار مکان
۲۱۳	تعیین فاصله سمت الرأسی نصف النهاری مرکز خورشید
۲۱۴	ملاحظه درباره می نیمم فاصله سمت الرأسی خورشید
۲۱۵	مسئله ارتفاعهای مساوی در مورد خورشید
۲۱۷	۵۱- زمان رسمی - زمان بین المللی
۲۲۰	زمان قانونی ایران
۲۲۰	خط تغییر روز
۲۲۲	۵۲- زمان طلوع و غروب خورشید و تعیین شفق و فلق
۲۲۵	مثال عددی
۲۲۶	۵۳- شاخص یا ساعت آفتابی
۲۲۹	ساعت آفتابی استوائی
۲۳۱	ساعت آفتابی افقی
۲۳۲	طرز مدرج کردن صفحه ساعت آفتابی افقی
۲۳۴	ساعتهای آفتابی قائم
۲۳۴	ساعت آفتابی برای تعیین زمان متوسط
۲۳۵	۵۴- تبدیل زمان نجومی محلی به زمان بین المللی و بالعکس بایک مثال عددی
۲۳۹	جدول I تبدیل درجه و دقیقه به ثانیه
۲۴۰	جدول II تبدیل واحد درجه به رادیان
۲۴۲	جدول III تبدیل درجه و دقیقه و ثانیه به واحد ساعت
۲۴۴	جدول IV تبدیل واحد ساعت قوسی به واحد درجه
۲۴۶	جدول V تفاضل $x - \sin x$
۲۴۸	جدول VI تفاضل $x - \operatorname{tg} x$
۲۵۰	جدول VII تبدیل زمان متوسط نجومی به زمان متوسط خورشیدی
۲۵۱	جدول VIII تبدیل زمان متوسط خورشیدی بر زمان متوسط نجومی
۲۵۲	جدول IX قوس نیمروز
۲۵۴	جدول X تصحیح انکسار جوی
۲۵۵	جدول XI مقادیر معادله زمان در لحظه ظهر حقیقی گرینویچ در سال ۱۳۴۷ شمسی هجری ۲۵۵

فصل اول

مثال‌های گوی

۱ - مختصات قطبی یک محور - برای مشخص کردن امتداد و جهت یک محور در فضا از نقطه دلخواه O یک دستگاه مختصات متعامد $OXYZ$ را رسم کرده و بردار واحد \vec{OA} را موازی و هم‌جهت با محور مفروض انتخاب میکنیم. مختصات نقطه A که بدین طریق بدست می‌آید جهت و امتداد این محور را بدون ابهام و بطور منحصر بفرد در فضا مشخص مینماید. نقطه A را نقطه حامل محور فوق‌الذکر نامند و مختصات نقطه A در رابطه زیر صدق میکند.

$$x^2 + y^2 + z^2 = 1$$

امتداد و جهت محور مفروض را بوسیله مختصات قطبی نقطه A نیز میتوان مشخص کرد. فرض کنیم H تصویر قائم نقطه A در صفحه xoy باشد و زاویه محور OH با محور Ox را ψ نامیده و تغییرات ψ را از صفر تا 360° در جهتی که محور Ox میتواند با زاویه کمتر از 180° درجه بر Oy منطبق شود در نظر میگیریم و زاویه محور OH را با بردار \vec{OA} به θ نمایش داده و تغییرات آنرا اگر ارتفاع A مثبت باشد از صفر تا $+90^\circ$ منظور مینمائیم و اگر ارتفاع A منفی باشد تغییرات θ از صفر تا -90° خواهد بود (شکل ۱) زوایای ψ و θ را که بدین طریق مشخص میشوند مختصات قطبی نقطه حامل A و یا مختصات قطبی محور مفروض نامند و اندازه‌های این دو زاویه برای تعیین جهت و امتداد محور مورد نظر کافی است و محوری که با یکدیگر مقادیر ψ و θ مشخص میشود منحصر بفرد خواهد بود. بین مختصات قطبی و کارترین نقطه A روابط زیر

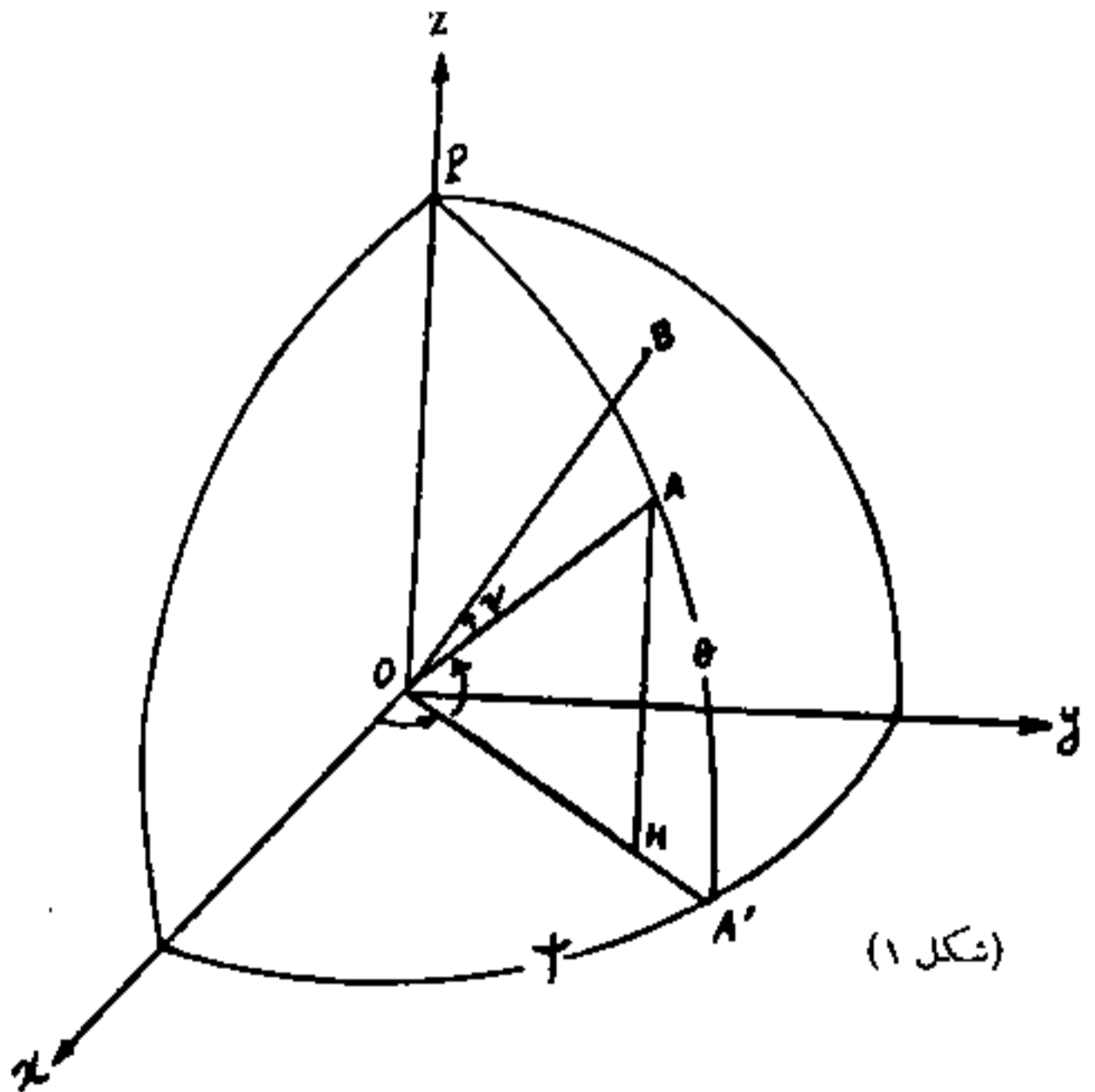
برقرار است:

$$\begin{cases} x = \cos \theta \cos \psi \\ y = \cos \theta \sin \psi \\ z = \sin \theta \end{cases}$$

واضح است که مختصات کارترین نقطه حامل A همان کسینوسهای زوایائی است که محور OA بترتیب با محورهای OX و OY و OZ درست میکنند و بهمین جهت است که این مقادیر را کسینوسهای هادی محور مفروض مینامند.

۴ - کره سماوی - مکان نقطه A کره ایست بشعاع $یک$ و بمرکز O که آنرا کره سماوی مینامند و نقاط مختلف سطح این کره نقاط حامل جهات مختلف فضاست و طول قوس دایره عظیمه مابین دو نقطه حامل برابر است با زاویه مابین دو جهت مربوط به آن نقاط حامل. استعمال کره سماوی در فضا نظیر بکار بردن دایره مثلثاتی در صفحه است و هر دو برای تامین یکمنظور بکار میروند.

دایره عظیمه مقطع صفحه OX را با سطح کره دایره اصلی مینامند و نقطه M محل تقاطع این دایره را با محور OX مبدا اندازه گیری زاویه ψ اختیار میکنند. محور OZ کره را در نقطه P قطع میکند که بقطب مثبت مختصات موسوم است (شکل ۱) نیمدایره عظیمه ای که صفحه آن بر OZ گذشته و شامل نقطه A میباشد صفحه اصلی را در نقطه A' قطع میکند و



مختصات قطبی نقطه A بدین طریق مشخص میشود. $\psi = \widehat{MA}$ $\theta = \widehat{A'A}$

برای آنکه یکدستگاه مختصات قطبی بطور کامل مشخص شود کافی است که مشخصات زیر

در دست باشد:

اثر صفحه اصلی روی کره - محل مبدا و همچنین جهت مثبت دوران روی این اثر قطب مثبت دستگاه.

حال اگر ناظری در مرکز دایره اصلی بقسمی بایستد که سرش بطرف قطب مثبت باشد و متحرکی که روی این دایره در جهت مثبت انتخابی حرکت میکند نگاه کند و حرکت متحرک را در جهت مثبت مثلثاتی به بیند دستگاه مختصات اختیار شده مستقیم است و در غیر این صورت دستگاه عکوس خواهد بود.

اگر A و B دو نقطه حامل دو جهت مختلف فضا باشد و کینوسهای هادی این دو جهت ترتیب (x, y, z) , (x', y', z') باشد و زاویه مابین این دو جهت را به V نمایش دهیم داریم:

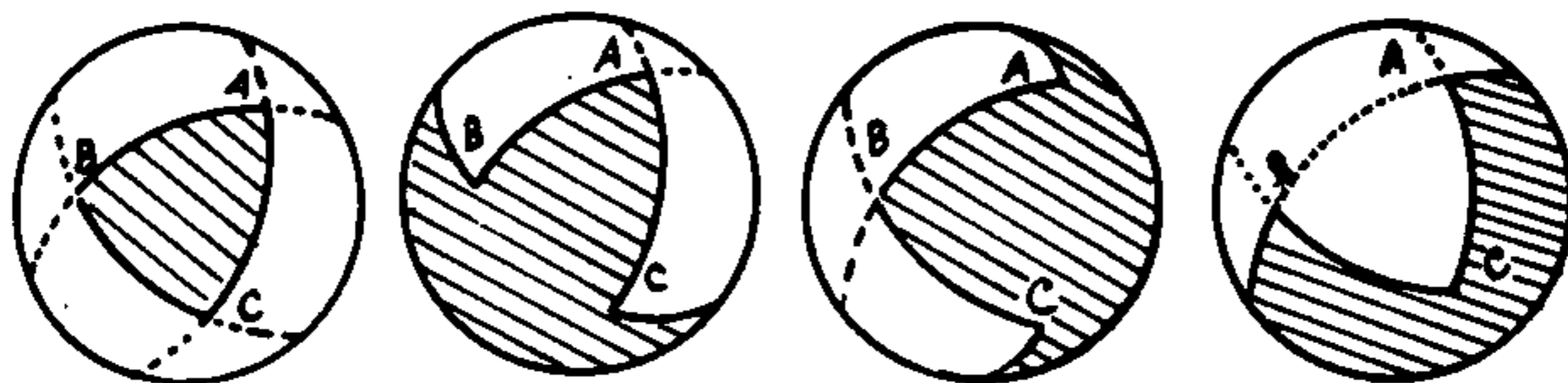
$$\cos V = \vec{OA} \cdot \vec{OB} = xx' + yy' + zz'$$

فرض کنیم مختصات قطبی این دو جهت بترتیب (ψ, θ) , (ψ', θ') باشند از رابطه فوق حاصل میشود:

$$\cos V = \sin \theta \sin \theta' + \cos \theta \cos \theta' \cos (\psi' - \psi)$$

۴ - مثلث کروی - سه نقطه دلخواه A و B و C را روی سطح کره سماوی اختیار میکنیم و هر دو نقطه آن یک دایره عظیمه که منحصر بفرد است مرور میدهیم. سطح محدود به قوس دایره عظیمه که نقاط A و B و C را دو بدو بهم وصل میکنند بمثلث کروی موسوم است البته قوسها باید بجز نقاط فرق الذکر نقطه تقاطعی داشته باشند. سه نقطه مذکور را رؤس و سه قوس را اضلاع این مثلث نامند. چون هر دو نقطه روی دایره عظیمه دو قوس از این دایره را مشخص مینمایند نابراین برای آنکه مثلث مورد نظر کاملاً مشخص باشد باید تصریح شود که کدامیک از این دو قوس انتخاب شده است. از طرفی پس از انتخاب سه قوس مورد نظر که نقاط A و B و C را دو بدو بهم وصل میکنند باید مشخص شود که کدامیک از دو سطح داخلی و یا خارجی که بوسیله قوسهای زبور محدود میشود مورد نظر میباشد.

بدر نظر گرفتن مطالب فوق معلوم میشود که از سه نقطه A و B و C روی سطح کره جمعاً ۸ مثلث کروی ایجاد میگردد. در هر یک از اشکال چهار گانه زیر (شکل ۲) هر کدام از قسمتهای ناشور زده و یا سفید یک مثلث کروی مربوط به سه نقطه ثابت A و B و C را مشخص مینمایند.



(شکل ۲)

در دو مثلث از این ۸ مثلث اندازه هر یک از سه ضلع کمتر از 180° میباشد (تصویر اول دست چپ از شکل ۲) و از این دو تا آنرا که مساحتش کمتر است مثلث ساده مربوطه بنقاط A و B و C گویند و هنگامیکه بطور مطلق از مثلث کروی ABC ذکر میمان آید مقصود همین مثلث اخیر است و هر گاه مقصود یکی از ۷ مثلث دیگر باشد باید این منظور بطور صریح ذکر شود مثلاً گفته شود «مثلث کروی ABC که ضلع BC آن بیش از 180° بوده و سطح آن بیش از نیم کره است». از این تعریف معلوم میشود که مقصود سطح هاشور زده از تصویر دوم دست چپ از شکل ۲ میباشد. اگر از نقطه O مرکز کره سه خط به نقاط A, B, C وصل کنیم سه وجهی OABC حاصل میشود.

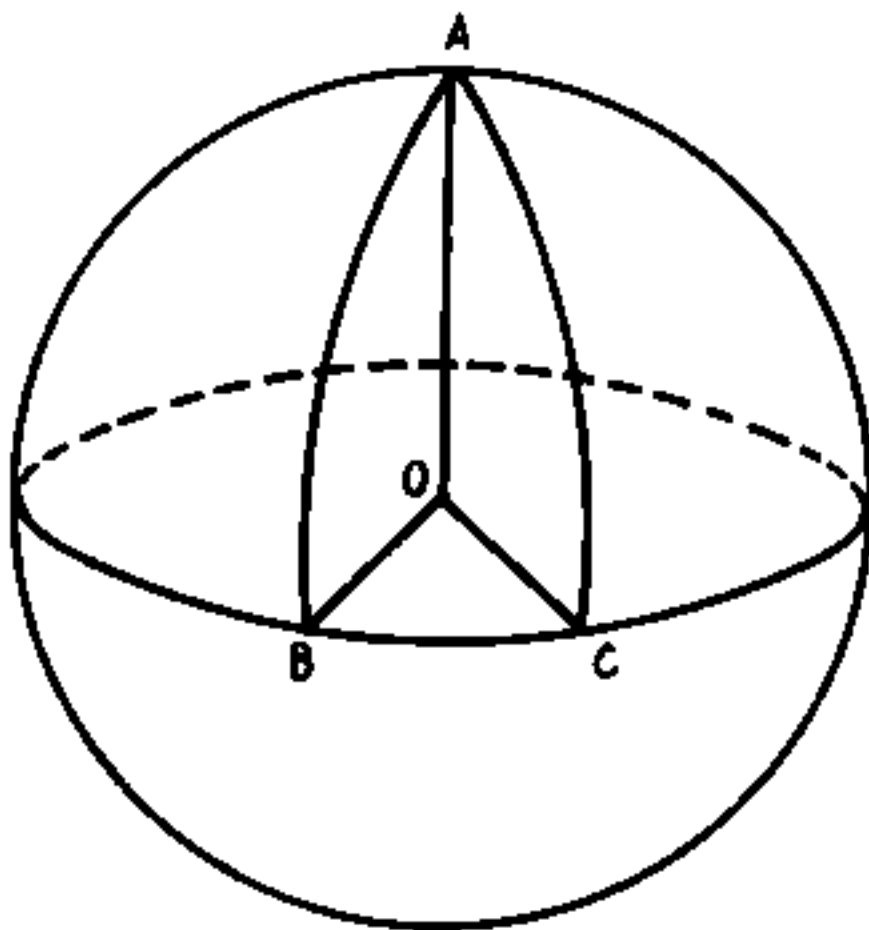
اضلاع مثلث ABC که همان قوسهای دایره عظیمه محیط مثلث میباشد بترتیب عبارتند از وجوه سه وجهی OABC پس مجموع اضلاع مثلث کروی از چهار قائمه کمتر است. هر گاه از یکی از رؤس مثلاً A مماسهایی بر اضلاع AB و AC مثلث رسم کنیم زاویه مابین این دو مماس را زاویه رأس A نامند و چون این دو مماس بترتیب در وجوه OAB و OAC بوده و بر فصل مشترك این دو وجه یعنی OA عمود میباشد پس زاویه A عبارتست از مسطحه فرجه OA بدین طریق هر مثلث کروی دارای سه زاویه میباشد که عبارتند از مسطحه های فرجه های سه وجهی مربوط بآن مثلث واضح است که هر زاویه مثلث ساده از دو قائمه کمتر است بنابراین مجموع زوایای يك مثلث کمتر از ۶ قائمه میباشد و بطوریکه بعداً ذکر خواهد شد هر زاویه مثلث مکمل ضلع متناظر مثلث قطبی خود میباشد پس مجموع زوایای يك مثلث و اضلاع مثلث قطبی آن شش قائمه میگردد و چون مجموع اضلاع يك مثلث حداکثر از ۶ قائمه کمتر است بنابراین مجموع زوایای

هر مثلث بیش از دو قائمه خواهد بود و در نتیجه معلوم میشود که مجموع زوایای هر مثلث مابین دو قائمه و شش قائمه میباشد.

اگر یکی از زوایای مثلث کروی قائمه باشد آن مثلث را قائم الزویه نامند و هر گاه یکی از اضلاع مثلث قائمه باشد آنرا قائم الضلع گویند و اگر دو زاویه مثلث قائمه باشد آنرا قائم الزاویترین نامند و در این حالت دو ضلع این مثلث نیز قائمه است یعنی این مثلث قائم الضلعین نیز میباشد زیرا در مثلث قائم الزاویترین ABC که در آن زاویه های B و C قائمه اند دو وجه AOB و AOC بر وجه BOC عمودند پس فصل مشترک این دو وجه یعنی OA بر وجه BOC عمود خواهد بود بنابراین زوایای AOC و AOB قائمه اند یعنی اضلاع AC و AB مثلث هر یک 90° میباشد

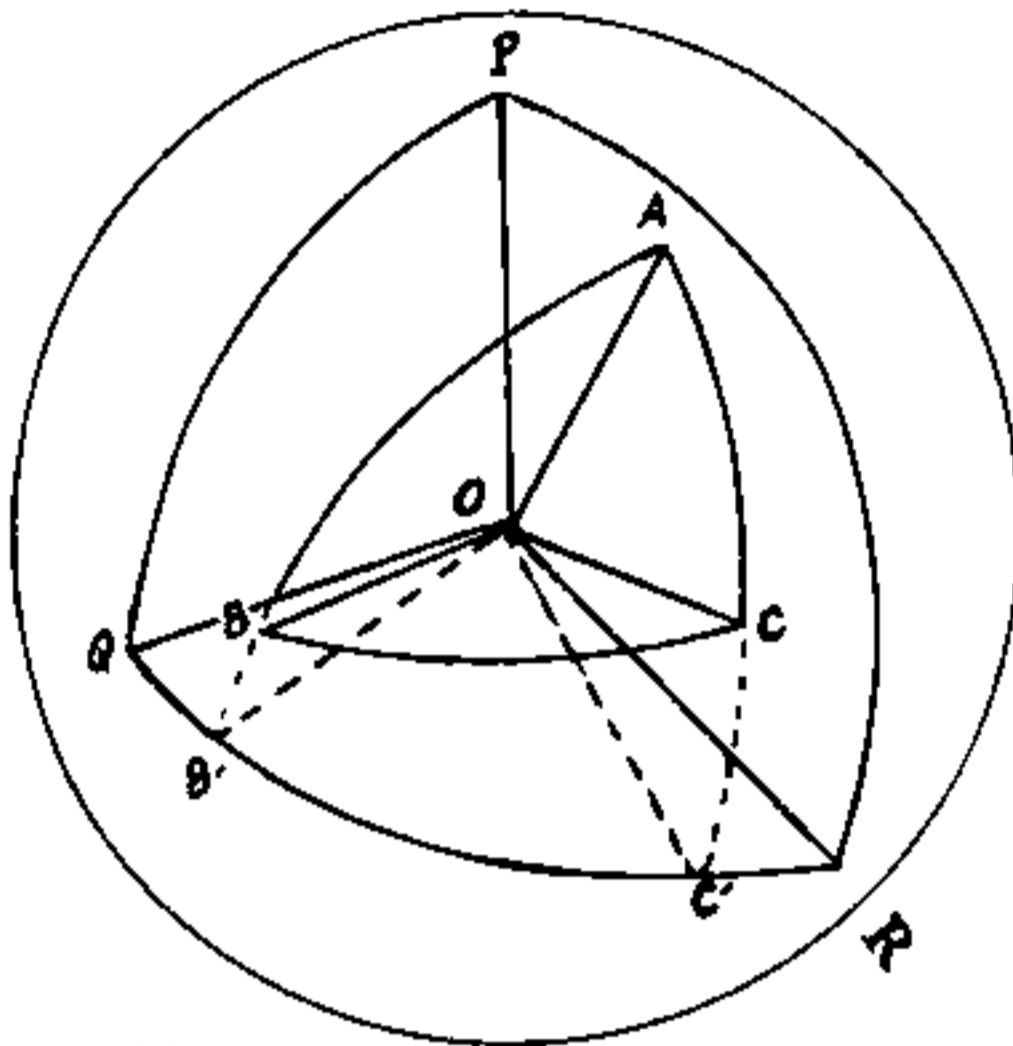
(شکل ۳) و در اینحال زاویه BOC

یعنی ضلع BC مسطحه فرجه OA میباشد پس در مثلث قائم الزاویترین اندازه ضلع غیر قائمه برابر است با زاویه مقابل خود و اگر این زاویه نیز 90° باشد ضلع مقابل بآن نیز قائمه خواهد بود و مثلث قائم الزوایا و قائم الاضلاع خواهد بود و چنین مثلثی از تقاطع مسطحه متعامد ماربر مرکز کره سماوی با این کره ایجاد میگردد ...



(شکل ۳)

۴ - مثلث قطبی: مثلث ABC را در نظر میگیریم و فرض کنیم P قطب دایره عظیمه BC بوده و در همان طرفی از صفحه BOC واقع باشد که رأس A قرار گرفته است پس زاویه AOP حاده است و بهمین طریق نقاط Q و R قطبهای دایره AC و BC را بدست میآوریم بقسمی که Q در یکطرف صفحه AOC بوده و R و C نیز یکطرف صفحه AOB واقع باشند. مثلث PQR را که بدین طریق بدست میآید قطبی مثلث ABC گویند



(شکل ۴)

(شکل ۴). حال ثابت میکنیم که عکس این مطلب نیز صادق است یعنی ABC قطبی PQR است زیرا بنا بر فرض OQ و OR به ترتیب بر صفحات AOC و AOB عمودند پس فصل مشترک این صفحات یعنی OA بر خطوط OQ و OR عمود بوده و نقطه A قطب دایره QR میباشد و چون زاویه AOP حاده است پس نقاط A و P در یکطرف صفحه QOP واقعند و این خاصیت برای نقاط B و C نیز برقرار است

بنابراین مثلث ABC قطبی PQR خواهد بود اضلاع p, q, r از مثلث قطبی PQR را به ترتیب متناظر زوایای A و B و C مثلث ABC نامند و بالعکس زوایای P, Q, R متناظر اضلاع a, b, c میباشد.

بین زوایا و اضلاع دو مثلث قطبی رابطه مهم زیر برقرار است:

اضلاع مثلث قطبی مکمل زوایای متناظر خود در مثلث اصلی است و بالعکس. زیرا اگر AB و AC را امتداد دهیم تا در نقاط B' و C' دایره QR را قطع کنند زاویه $B'OC'$ مسطحه فرجه $O A$ خواهد بود یعنی قوس $B'C'$ برابر زاویه A میباشد و ضمناً OB' بر OR و OC' بر OQ عمود میباشدند و زاویه $C'OR$ حاده است زیرا R ، C' در یکطرف صفحه AOB واقعند و OR بر این صفحه عمود است و بدلیل مشابه زاویه $B'OQ$ حاده است و از مطالب فوق معلوم میشود که اگر زاویه QOR منفرجه باشد (مطابق شکل ۴) نقاط B' و C' در داخل این زاویه واقعند و بالعکس اگر QOR حاده باشند نقاط B' و C' در خارج قوس QR قرار دارند و در نتیجه میتوان نوشت:

$$QOR + B'OC' = (90^\circ \pm C'OR) + (90^\circ \mp C'OR) = 180^\circ$$

یعنی ضلع QR از مثلث قطبی PQR مکمل زاویه A از مثلث ABC میباشد و همچنین است

برای سایر اضلاع پس قسمت اول قضیه ثابت میگردد و قسمت دوم قضیه نیز محقق است زیرا خاصیت قطبی بودن متقابل است پس روابط زیر بین عناصر این دو مثلث برقرار است.

$$\begin{cases} p = \pi - A \\ q = \pi - B \\ r = \pi - C \end{cases} \quad \begin{cases} P = \pi - a \\ Q = \pi - b \\ R = \pi - c \end{cases}$$

بوسیله خاصیت فوق میتوان از روی هر رابطه که مابین عناصر یک مثلث وجود داشته باشد رابطه دیگری را بلافاصله بدست آورد.

فرض کنیم که رابطه زیر بین عناصر یک مثلث دلخواه مانند ABC موجود باشد.

$$f(a, b, c, A, B, C) = 0$$

این رابطه درباره عناصر مثلث PQR نیز صادق است و داریم:

$$f(p, q, r, P, Q, R) = 0$$

اگر در رابطه فوق بجای p, q, r, P, Q, R مقادیرشانرا برحسب عناصر مثلث ABC قرار دهیم حاصل میشود:

$$f(\pi - A, \pi - B, \pi - C, \pi - a, \pi - b, \pi - c) = F(a, b, c, A, B, C) = 0$$

رابطه اخیر را رابطه متناظر قطبی رابطه اول نامند و برای بدست آوردن آن کافی است که در رابطه اول a را به $\pi - A$, b را به $\pi - B$ و و بالاخره C را به $\pi - c$ تبدیل کنیم و ضمناً متذکر میشود که همواره لازم نیست که رابطه متناظر قطبی از رابطه اولیه متمایز باشد زیرا ممکن است که رابطه موجود مابین عناصر یک مثلث بقسمی باشد که با تبدیل مقادیر مذکور این رابطه تغییر نکنند.

۵ - زاویه مجسم و سطح مثلث کروی - هرگاه هرمی برأس مرکز کره سطح کره سماوی را قطع کند مساحت قسمت قطع شده از سطح کره را زاویه مجسم هرم مذکور نامند پس زاویه مجسم هرم $OABC$ همان سطح مثلث کروی ABC است و زاویه مجسم حول یکنقطه دلخواه فضا مانند O برابر 4π میباشد.

تعیین سطح مثلث کروی - هرگاه دو نیم صفحه محدود بقطر سطح کره را قطع کنند قسمت

قطع شده را قاچ کروی نامند و زاویه مسطحه فرجه دونیم صفحه را زاویه قاچ کروی گویند و واضح است که اگر زاویه قاچ کروی را بچند قسمت مساوی تقسیم کنیم قاچهای کروی حاصل قابل انطباق بوده و باهم مساوی خواهند بود پس سطح قاچ کروی متناسب با زاویه قاچ کروی است و سطح تمام کره را میتوان قاچ کروی با زاویه 2π دانست و چون سطح کره سماوی برابر با 4π است پس سطح قاچ کروی بزایوه A واقع روی کره سماوی از رابطه زیر بدست میآید.

$$S = 2A \quad \text{و یا} \quad \frac{S}{A} = \frac{4\pi}{2\pi}$$

حال اگر در کنج $OABC$ یالهای OA و OB و OC را امتداد دهیم تا در نقاط A' , B' , C' کره را قطع کنند (شکل ۵) مثلث $A'B'C'$ قرینه ABC خواهد بود و مساحت آنها باهم برابر است. سطح مثلث ABC را به σ نمایش میدهیم و بطوریکه ملاحظه میشود قاچ کروی برأس A که از تقاطع دونیم صفحه ACA' و ABA' بدست میآید مجموع مساحت دو مثلث ABC و $A'BC$ میباشد و اگر مساحت مثلث اخیرالذکر را به S_1 نمایش دهیم خواهیم داشت:

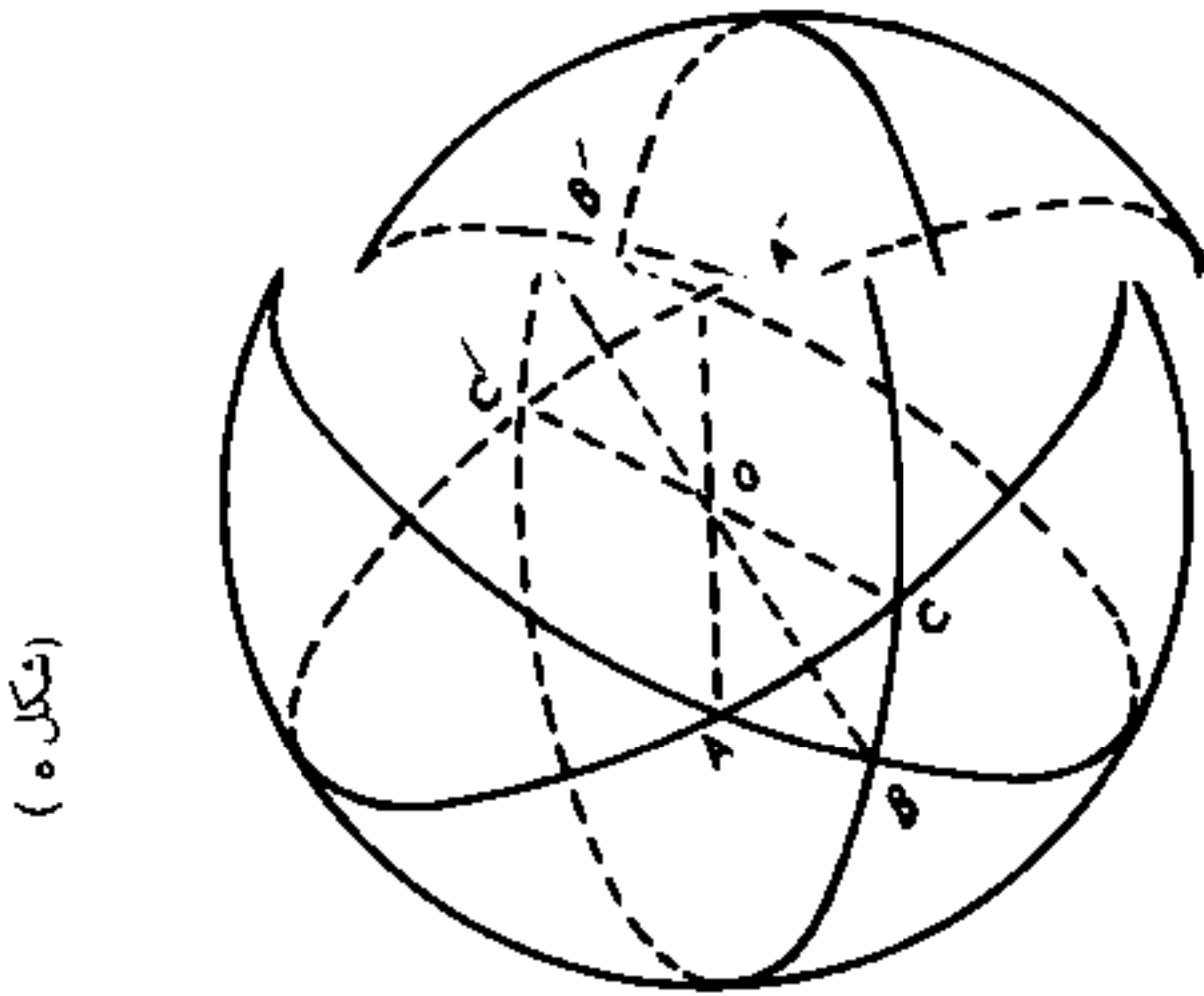
$$\sigma + S_1 = 2A$$

و همچنین اگر سطح مثلث ABC' را به S_2 نمایش دهیم داریم:

$$\sigma + S_2 = 2C$$

و سطح قاچ کروی که از تقاطع دونیم صفحه $BA'B'$, $BC'B'$ حاصل میشود شامل دو مثلث کروی است یکی $BA'C'$ که مساحت آنرا به S_3 نمایش میدهیم و دیگری مثلث $A'B'C'$ که برابر با σ میباشد پس:

$$\sigma + S_3 = 2B$$



از جمع سه رابطه فوق خواهیم داشت:

$$2\sigma = (A + B + C) - (\sigma + S_1 + S_2 + S_3)$$

ولی مجموع $\sigma + S_1 + S_2 + S_3$ سطح نیمکره واقع در یکطرف دایره عظیمه $AC A' C'$ میباشد که مساحت آن 2π است پس خواهیم داشت:

$$\sigma = A + B + C - \pi$$

۶ - روابط مرتبه اول مثلث کروی:

روابط مرتبه اول روابطی هستند که در آنها خطوط مثلثاتی خود زوایا و اضلاع یک مثلث وارد میشوند و اگر در رابطه‌ای خطوط مثلثاتی نصف زوایا و یا نصف اضلاع وجود داشته باشد آن رابطه را مرتبه دوم نامند و بالاخره اگر خطوط مثلثاتی ربع عناصر یک مثلث در رابطه‌ای دخالت داشته باشد آنرا رابطه مرتبه سوم نامند.

برای تعیین روابط مرتبه اول، مثلث کروی ABC را در نظر گرفته و یک دستگاه مختصات متعامد $Oxyz$ را بقسمی اختیار میکنیم که مبدا آن بر مرکز کره سماوی منطبق بوده و محور Oz در امتداد OB قرار گرفته و صفحه xOz بر وجه OAB منطبق باشد (شکل ۶) حال نقطه C' تصویر قائم نقطه C را روی صفحه xOy بدست میآوریم چون

پس مختصات نقطه C چنین است

$$C \begin{cases} x = \sin a \cos B \\ y = \sin a \sin B \\ z = \cos a \end{cases}$$

اگر صفحه xOy را حول محور Oy در جهت مناسب با اندازه زاویه C دوران دهیم وضع جدید محور Oz که به Oz_1 نشان داده میشود از نقطه A خواهد گذشت و وضع جدید Ox بصورت Ox_1 در میآید و مختصات نقطه C را در دستگاه مختصات جدید $Ox_1y_1z_1$ بدست میآوریم و برای اینکار ابتدا نقطه C'' تصویر قائم C را روی صفحه xOy_1 بدست میآوریم چون زاویه OC با OA برابر b است پس تصویر OC روی Oz مساوی $\cos b$ بوده و تصویر OC روی صفحه xOy یعنی $\overline{OC''}$ برابر $\sin b$ خواهد بود و از طرفی زاویه Ox_1 که در امتداد Ox_1 قرار دارد با OC'' مسطحه فرجه OA میباشد یعنی $\angle Ox_1OC'' = A$ پس زاویه OC'' یا Ox_1 مساوی $\pi - A$ بوده و زاویه OC'' با Oy برابر با $\frac{\pi}{4} - A$ میباشد و مختصات جدید C بصورت زیر بدست میآید:

$$C \begin{cases} x_1 = -\sin b \cos A \\ y_1 = \sin b \sin A \\ z_1 = \cos b \end{cases}$$

و کسینوسهای هادی محورهای جدید را نسبت به محورهای قدیم با در نظر گرفتن وضع دو دستگاه سهولت میتوان بدست آورد و نتیجه بصورت جدول زیر میباشد:

	Ox	Oy	Oz
Ox_1	$\cos c$	\cdot	$-\sin c$
Oy_1	\cdot	1	\cdot
Oz_1	$\sin c$	\cdot	$\cos c$

پس مابین مختصات قدیم و جدید هر نقطه روابط زیر برقرار است:

$$\begin{cases} x = x_1 \cos c + z_1 \sin c \\ y = y_1 \\ z = -x_1 \sin c + z_1 \cos c \end{cases}$$

اگر مختصات قدیم و جدید نقطه C را در روابط فوق قرار دهیم نتیجه بصورت زیر درمیآید:

$$(۱) \begin{cases} \sin a \cos B = \cos b \sin c - \sin b \cos c \cos A \\ \sin a \sin B = \sin b \sin A \\ \cos a = \cos b \cos c + \sin b \sin c \cos A \end{cases}$$

روابط فوق سه رابطه اصلی مابین عناصر يك مثلث كروي میباشد و بدستگاه روابط گس (Gauss) موسوم است.

انتخاب دستگاه مختصات Oxyz نسبت به مثلث ABC کاملاً اختیاری است مثلاً میتوان دستگاه Oxyz را طوری اختیار کنیم که محور Oz بر نقطه C بگذرد و صفحه BOC روی صفحه xOz منطبق باشد در این وضع جدید در حقیقت نقطه C جانشین نقطه B و نقطه B جانشین نقطه A و نقطه A جانشین نقطه C شده است و اگر مانند آنچه قبلاً ذکر شد روابط مابین مختصات قدیم و جدید نقطه A را بنویسیم روابطی نظیر روابط (۱) بدست میآید که در آنها C و B و A بترتیب جانشین B و A و C شده اند و همچنین c و b و a بترتیب جانشین b و a و c گردیده اند پس با تبدیل دایره ای حروف A و B و C و حروف a و b و c در روابط (۱) روابط جدیدی بین عناصر مثلث بدست میآیند که شبیه همان روابط میباشد و این روابط را بترتیب زیر دسته بندی میکنیم و هر دسته را یک دستگاه مینامیم.

دستگاه I - با تبدیل دایره ای زاویا و اضلاع در رابطه سوم دستگاه گس سه رابطه زیر

بدست میآید که بدستگاه I موسوم است

$$I \begin{cases} \cos a = \cos b \cos c + \sin b \sin c \cos A \\ \cos b = \cos c \cos a + \sin c \sin a \cos B \\ \cos c = \cos a \cos b + \sin a \sin b \cos C \end{cases}$$

در هر يك از روابط فوق چهار عنصر مثلث موجود است سه ضلع و يك زاويه و هيچ رابطه مرتبه اول ديگري نمیتوان يافت كه شامل چهار عنصر مزبور باشد.

دستگاه II - رابطه پانچمين دایره ای است - از بعد صورت گلسنگه - سن گلسده شماره ۱۱ بدست می آید بصورت زیر:

$$\text{II} \begin{cases} \sin b \sin C = \sin c \sin B \\ \sin c \sin A = \sin a \sin C \\ \sin a \sin B = \sin b \sin A \end{cases}$$

این روابط بصورت نبتهای زیر نوشته میشود و به نسبتهای سینوس موسومند.

$$\text{II} \left\{ \frac{\sin a}{\sin A} = \frac{\sin b}{\sin B} = \frac{\sin c}{\sin C} \right.$$

هر يك از روابط II شامل چهار عنصر است: دو ضلع و زوایای مقابل با آن دو ضلع.

دستگاه III - رابطه اول دستگاه گس رابطه ایست مابین پنج عنصر از شش عنصر مثلث

یعنی سه ضلع و دو زاويه و طرف چپ آن حاصل ضرب سینوس ضلع a در کینوس یکی از زوایای مجاور بآن ضلع یعنی B میباشد و جمله اول طرف راست حاصل ضرب کینوس ضلع مقابل باین زاويه یعنی b در سینوس ضلع سوم میباشد و جمله دوم حاصل ضرب سینوس b در کینوس ضلع سوم در کینوس A میباشد اگر در طرف چپ کینوس زاويه ديگر مجاور به ضلع a یعنی زاويه C را انتخاب کنیم با در نظر گرفتن وضع متناظر با این تغییر در جملات طرف راست رابطه ای بصورت زیر بدست می آید:

$$\sin a \cos C = \cos c \sin b - \sin c \cos b \cos A$$

با تبدیل دایره ای در این رابطه و رابطه اول دستگاه گس چهار رابطه ديگر بدست می آید و جمعاً شش رابطه میشوند كه بروابط دستگاه III موسومند بصورت زیر:

$$\text{III} \begin{cases} \sin a \cos B = \cos b \sin c - \sin b \cos c \cos A \\ \sin b \cos C = \cos c \sin a - \sin c \cos a \cos B \\ \sin c \cos A = \cos a \sin b - \sin a \cos b \cos C \\ \sin a \cos C = \cos c \sin b - \sin c \cos b \cos A \\ \sin b \cos A = \cos a \sin c - \sin a \cos c \cos B \\ \sin c \cos B = \cos b \sin a - \sin b \cos a \cos C \end{cases}$$

دستگاههای I و II و III از هم مستقل نیستند و هر رابطه از یک دستگاه را میتوان از ترکیب دو رابطه دیگر بدست آورد مثلاً اگر $\cos b$ را مابین دو رابطه اول و دوم دستگاه I حذف کنیم خواهیم داشت:

$$\cos a = \cos c (\cos c \cos a + \sin c \sin a \cos B) + \sin b \sin c \cos A$$

$$\sin b \sin c \cos A = \cos a \sin^2 c - \sin c \cos c \sin a \cos B \quad \text{و یا}$$

$$\sin b \cos A = \cos a \sin c - \sin a \cos c \cos B \quad \text{و یا}$$

نتیجه حاصل بطوریکه ملاحظه میشود یکی از روابط III میباشد.

دستگاه IV - اگر با روش فوق‌الذکر روابط دستگاهها را باهم ترکیب کنیم میتوانیم روابط جدیدی مابین عناصر مثلث بدست آوریم. یکی از این نوع ترکیبات روابط مهم دستگاه IV میباشد که بطریق زیر بدست میآیند:

روابط زیر را بترتیب از دستگاههای II و III در نظر میگیریم.

$$\sin b \cos C = \cos c \sin a - \sin c \cos a \cos B$$

$$\sin b \sin C = \sin c \sin B$$

اگر این دو رابطه را برهم تقسیم کنیم رابطه زیر بدست میآید:

$$\cotg C = \frac{\sin a \cotg c - \cos a \cos B}{\sin B}$$

که آنرا بشکل زیر میتوان نوشت:

$$\cos a \cos B = \sin a \cotg c - \sin B \cotg C$$

طرف چپ حاصلضرب کسینوس يك ضلع مانند a در کسینوس زاویه مجاور آن B است و اگر بجای آن کسینوس زاویه مجاور دیگری یعنی C را انتخاب کنیم بادر نظر گرفتن مقادیر متناظر در طرف راست رابطه دیگری بدست می آید و با تبدیل دایره ای در این دو رابطه جمعاً شش رابطه بصورت زیر حاصل میشود که بدستگاه IV موسوم است:

$$IV \begin{cases} \cos a \cos B = \sin a \cotg c - \sin B \cotg C \\ \cos b \cos C = \sin b \cotg a - \sin C \cotg A \\ \cos c \cos A = \sin c \cotg b - \sin A \cotg B \\ \cos a \cos C = \sin a \cotg b - \sin C \cotg B \\ \cos b \cos A = \sin b \cotg c - \sin A \cotg C \\ \cos c \cos B = \sin c \cotg a - \sin B \cotg A \end{cases}$$

هر يك از روابط فوق شامل چهار عنصر است دوضلع و دو زاویه ولی یکی از این دو زاویه مابین دوضلع و دیگری مقابل یکی از اضلاع میباشد و این موضوع وجه تمایز مابین دستگاه II و IV است.

دستگاه I مکرر و III مکرر - از هر يك از روابط دستگاههای فوق الذکر میتوان روابط متناظر قطبی آنها ساخت ولی با ملاحظه وضع عناصر دستگاههای II و IV میتوان پیش بینی نمود که رابطه متناظر با هر رابطه از دستگاههای فوق معادل همان رابطه و یا معادل با رابطه دیگر همان دستگاه خواهد بود زیرا دوضلع بدو زاویه و دو زاویه بدوضلع تبدیل میشود و نتیجه حاصل نیز رابطه ای مابین دوضلع و دو زاویه میباشد ولی از دستگاههای I و III روابط جدیدی ساخته میشود که بترتیب بدستگاههای I مکرر و III مکرر موسومند بصورت زیر:

$$I \text{ مکرر} \begin{cases} \cos A = -\cos B \cos C + \sin B \cos C \cos a \\ \cos B = -\cos C \cos A + \sin C \sin A \cos b \\ \cos C = -\cos A \cos B + \sin A \sin B \cos c \end{cases}$$

هر يك از روابط فوق شامل چهار عنصر است: سه زاویه و يك ضلع.

$$\text{III مکرر} \left\{ \begin{array}{l} \sin A \cos b = \cos B \sin C + \sin B \cos C \cos a \\ \sin B \cos c = \cos C \sin A + \sin C \cos A \cos b \\ \sin C \cos a = \cos A \sin B + \sin A \cos B \cos c \\ \sin A \cos c = \cos C \sin B + \sin C \cos B \cos a \\ \sin B \cos a = \cos A \sin C + \sin A \cos C \cos b \\ \sin C \cos b = \cos B \sin A + \sin B \cos A \cos c \end{array} \right.$$

هریک از این روابط شامل θ عنصر میباشند: سه زاویه و دو ضلع.

دستگاه V یا فرمولهای کاینولی Cagnoli - فرمولهای کاینولی شامل هرشش

عنصر مثلث میباشند و اغلب اوقات برای ساده کردن و یا تبدیل روابط بکار میروند و برای بدست آوردن آنها دو رابطه زیر را از دستگاههای I و I مکرر در نظر میگیریم:

$$\left\{ \begin{array}{l} \cos b = \cos c \cos a + \sin c \sin a \cos B \\ \cos B = -\cos C \cos A + \sin C \sin A \cos b \end{array} \right.$$

طرفین روابط فوق را بطور چپ و راست در هم ضرب میکنیم و حاصل میشود:

$$-\cos A \cos C \cos b + \cos^2 b \sin C \sin A = \cos B \cos c \cos a + \cos^2 B \sin c \sin a$$

$$(۱) \left\{ \begin{array}{l} \sin A \sin C - \cos A \cos C \cos b - \sin A \sin C \sin^2 b = \\ \sin a \sin c + \cos B \cos a \cos c - \sin a \sin b \sin^2 B \end{array} \right. \quad \text{و با}$$

و اگر دو رابطه اول و دوم از روابط II را بطور چپ و راست در هم ضرب کنیم خواهیم داشت:

$$\sin^2 b \sin A \sin C = \sin^2 B \sin a \sin c$$

با در نظر گرفتن رابطه فوق رابطه (۱) خلاصه شده و یکی از روابط کاینولی بدست میآید و با

تبدیل دایره‌ای در آن دستگاه V حاصل میشود بصورت زیر:

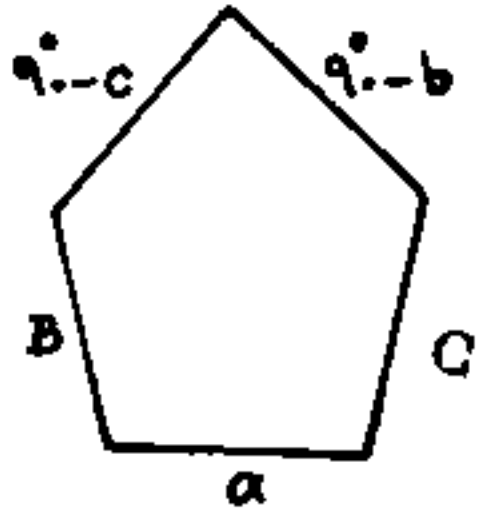
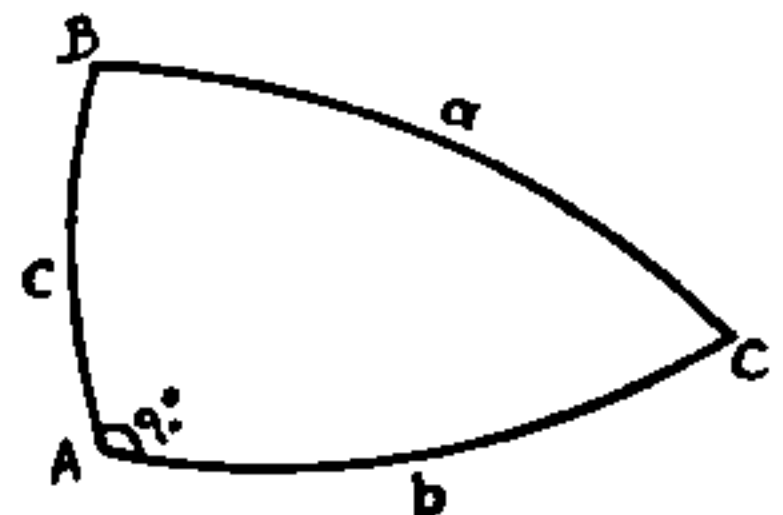
$$V \left\{ \begin{array}{l} \sin a \sin c + \cos a \cos c \cos B = \sin A \sin C - \cos A \cos C \cos b \\ \sin b \sin a + \cos b \cos a \cos C = \sin B \sin A - \cos B \cos A \cos c \\ \sin c \sin b + \cos c \cos b \cos A = \sin C \sin B - \cos C \cos B \cos a \end{array} \right.$$

واضح است که دستگاه متقارن قطبی این دستگاه عین همین دستگاه خواهد بود. مشخصات دستگاههای مرتبه اول در جدول زیر خلاصه میشود. از این جدول میتوان در موقع لزوم رابطه مورد نظر را انتخاب نمود.

مشخصات عناصر	تعداد عناصر	دستگاهها
سه ضلع و یک زاویه	۴	I
سه زاویه و یک ضلع	۴	I مکرر
دو ضلع و دو زاویه مقابل آنها	۴	II
سه ضلع و دو زاویه	۵	III
سه زاویه و دو ضلع	۵	III مکرر
دو ضلع و زاویه مابین آن دو ضلع و زاویه مقابل به یکی از آن دو ضلع	۴	IV
سه ضلع و سه زاویه	۶	V

۷- مثلث قائم الزاویه و قائم الضلع - روابط مثلث قائم الزاویه از روی روابط مثلث عادی با در نظر گرفتن آنکه یکی از زوایا 90° میباشد بدست میآید مثلاً اگر زاویه A قائمه باشد باید در هر رابطه قرار دهیم $\sin A = 1$, $\cos A = 0$ و بدین طریق عدهای از روابط حذف شده و ده رابطه بشرح زیر باقی میماند :

روابط مثلث قائم الزاویه $A = 90^\circ$	$\left\{ \begin{array}{l} \cos a = \cos b \cos c = \cotg B \cotg C \\ \cos B = \cos b \sin C = \tg c \cotg a \\ \cos C = \cos c \sin B = \tg b \cotg a \\ \sin b = \sin a \sin B = \tg c \cotg C \\ \sin c = \sin a \sin C = \tg b \cotg B \end{array} \right.$	I مکرر و رابطه اول I	رابطه اول I
		I مکرر	رابطه ششم IV و رابطه دوم
		III مکرر	رابطه دوم IV در رابطه دوم
		II	رابطه پنجم IV و رابطه سوم
		II	رابطه سوم IV و رابطه دوم



(شکل ۷)

برای نوشتن روابط فوق میتوان از قاعدهٔ ذهنی پنج ضلعی نپر استفاده کرد. (Neper)
 قاعده - يك پنج ضلعی رسم میکنیم و يك ضلع آنرا a مینامیم و دو ضلع مجاور باین
 ضلع را همانم زوایای مجاور بضلع a در مثلث یعنی B و C اختیار میکنیم و ضلع
 مقابل به B از پنج ضلعی را $b - 90^\circ$ و ضلع مقابل به C را به $c - 90^\circ$ نام گذاری میکنیم
 و ملاحظه میکنیم فرمولهای ده گانه فوق از روی این پنج ضلعی بوسیله دستور زیر بدست
 میآید (شکل ۷).

« کینوس هر ضلع برابر است با حاصلضرب سینوسهای اضلاع مقابل و یا با حاصلضرب
 کتانژانتهای اضلاع مجاور ».

چون مثلث قطبی هر مثلث قائم الزاویه قائم الضلع میباشد پس برای بدست آوردن روابط
 مربوط بمثلث قائم الضلع کافی است که در روابط مربوط بمثلث قائم الزاویه بجای هر عنصر
 مقدارش را از روی عناصر مثلث قطبی قرار دهیم تا روابط مثلث قائم الضلع حاصل شود درحقیقت
 باید روابط متناظر قطبی روابط مثلث قائم الزاویه را بنویسیم و نتیجه بصورت زیر است:

$$\left. \begin{array}{l} \text{روابط مثلث} \\ \text{قائم الضلع} \\ a = 90^\circ \\ \sin a = 1 \\ \cos a = 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \cos A = -\cos B \cos C = -\cotg b \cotg c \\ \sin B = \sin A \sin b = \tg C \cotg c \\ \sin C = \sin A \sin c = \tg B \cotg b \\ \cos b = \cos B \sin c = -\tg C \cotg A \\ \cos c = \cos C \sin b = -\tg B \cotg A \end{array}$$

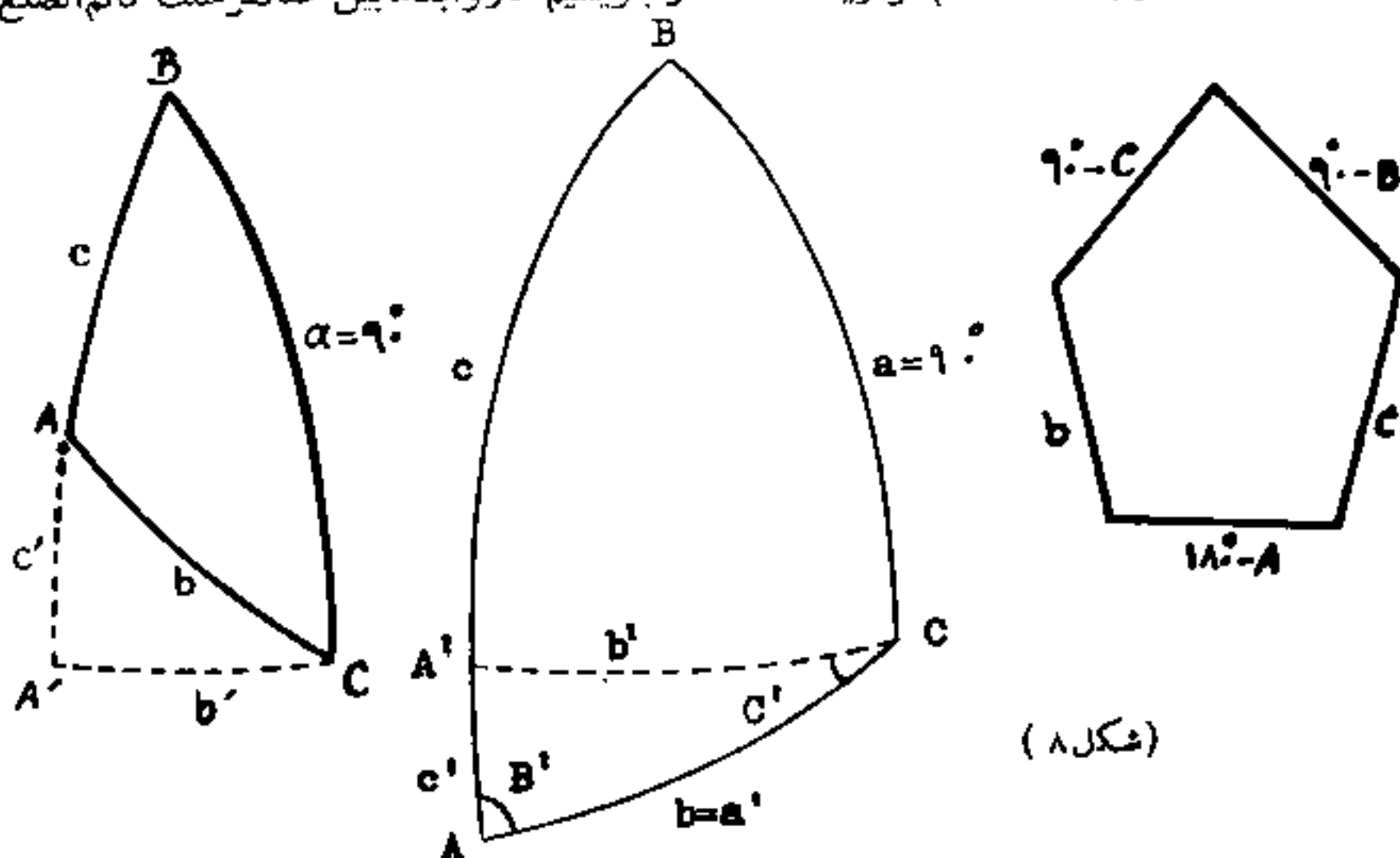
برای نوشتن روابط مثلث قائم الضلع هم میتوان از قاعدهٔ ذهنی پنج ضلعی نپر استفاده کرد ولی
 در اینحال اضلاع پنج ضلعی بدینصورت نام گذاری میشود يك ضلع را $A - 90^\circ$ نامند و اضلاع مجاور آن
 ضلع را هم نام اضلاع مجاور زاویه A یعنی b و c و ضلع مقابل به b را $B - 90^\circ$ و ضلع مقابل
 به c را $C - 90^\circ$ مینامیم (شکل ۸) برای نوشتن روابط از همان دستور که برای مثلث
 قائم الزاویه ذکر شد استفاده میشود یعنی کینوس هر ضلع برابر است با حاصلضرب سینوسهای
 اضلاع مقابل و یا با حاصلضرب کتانژانتهای اضلاع مجاور.

هر گاه d در مثلث قائم الضلع ABC ($a = 90^\circ$) روی ضلع C بمبداء B قوسی برابر
 90° جدا کنیم تا نقطه A' بدست آید و سپس قوس دایرهٔ عظیمه $A'C$ را رسم کنیم
 مثلث $A'BC$ که بدین شکل حاصل میشود قائم الضلعین است پس قائم الزاویترین نیز خواهد
 بود (شکل ۸) پس مثلث $A A' C$ قائم الزاویه میباشد ($A' = 90^\circ$) اگر اضلاع و زوایای

این مثلث را بترتیب a' و b' و c' و A' و B' و C' بنامیم مقادیر این عناصر سهولت از روی عناصر مثلث قائم‌الضلع ABC بدست می‌آید بشرح زیر:

$$c < 90^\circ \begin{cases} B' = 180^\circ - A \\ C' = 90^\circ - C \\ a' = b \\ b' = B \\ c' = 90^\circ - c \end{cases} \quad c > 90^\circ \begin{cases} B' = A \\ C' = C - 90^\circ \\ a' = b \\ b' = B \\ c' = c - 90^\circ \end{cases}$$

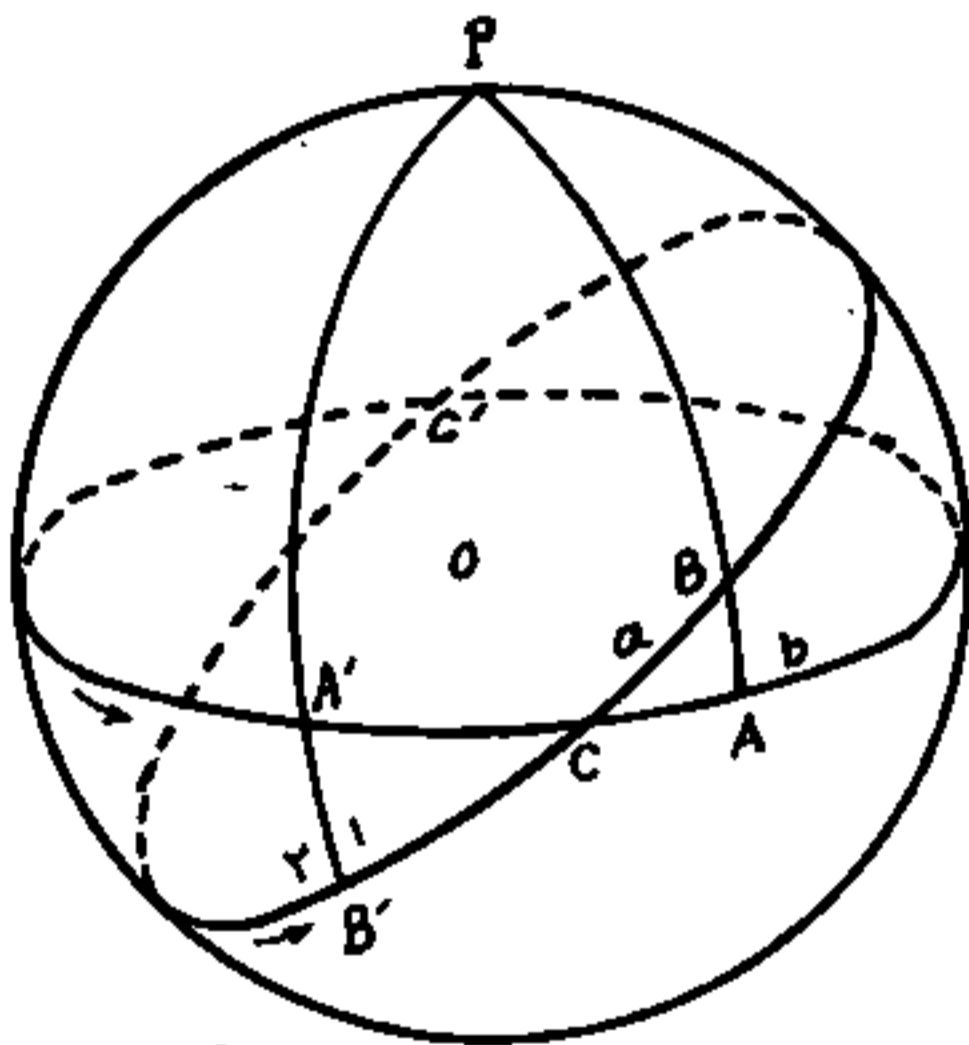
و کافی است که روابط مثلث قائم‌الزاویه $A'B'C'$ را بنویسیم تا روابط مابین عناصر مثلث قائم‌الضلع



ABC بدست آید و بدین ترتیب فقط با فراگرفتن روابط مثلث قائم‌الزاویه میتوان روابط مثلث قائم‌الضلع را نوشت و در عمل اغلب این طریق به‌کار میرود.

تذکر مهم - در نجوم اغلب روابط مربوط به یک مثلث قائم‌الزاویه که بصورت زیر انتخاب میشود مورد استفاده قرار می‌گیرد (شکل ۹) مثلث قائم‌الزاویه ABC را بقسمی در نظر می‌گیریم که ضلع CA آن روی دایره اصلی مختصات قرار گرفته و ضلع CB آن روی یک دایره عظیمه ثابت واقع است و این دایره با دایره اصلی در نقطه ثابت C مشترک می‌باشند و ضلع سوم آن BA متعلق است به نیم‌دایره عظیمه متغیر که همواره از نقطه P قطب دایره اصلی می‌گذرد و طول اضلاع CA و CB این مثلث از مبدأ C در یک جهت معین اندازه

گرفته میشود (مثلا در جهت مستقیم مثلثاتی مانند شکل ۹) و تا وقتی که اندازه این اضلاع از ۱۸۰° کمتر است شکل ABC تشکیل يك مثلث ساده میدهد و روابط مثلث قائم الزاویه درباره عناصر آن صادق است ولی اگر b برابر با ۱۸۰° گردد a نیز ۱۸۰° شده و شکل حاصل به قیاس CC' تبدیل میگردد و اگر همچنانکه در مسائل نجومی مورد پیدا میکند اندازه b بیش از ۱۸۰° باشد یعنی نقطه A در جهت منظور در شکل ۹ بنقطه A' منتقل گردد شکل $CA'B'$ که بدین طریق بدست میآید يك مثلث نمیباشد زیرا قوسهای CA' و CB' در نقطه C' متقاطع با C یکدیگر را قطع کرده اند در اینحال برای مسئله مورد نظر باید روابط مثلث ساده $CA'B'$ را که اضلاع CA' و CB' آن بترتیب $b - ۳۶^\circ$ و $a - ۳۶^\circ$ میباشد بکار بریم زاویه B' در این مثلث مکمل زاویه B' در شکل $CA'B'$ مفروض میباشد.



(شکل ۹)

حال روابط مثلث قائم الزاویه را درباره عناصر شکل غیر مثلثی $CA'B'$ با در نظر گرفتن این دو شرط مینویسیم.

- ۱ - ضلع $A'B'$ را منفی منظور میکنیم
- ۲ - بجای زاویه B' مکمل آن B' را قرار میدهیم و ملاحظه میکنیم که نتایج حاصل همان روابط مربوط بمثلث قائم الزاویه $CA'B'$ میباشد. شرط اول همواره در باره دستگاههای مختصات نجومی رعایت میشود پس در روابطیکه

زاویه B' بکار نمیروند بدون اشکال میتوان عناصر شکل غیر مثلثی $CA'B'$ را عینا در روابط مثلث قائم الزاویه بکار برد و در روابطی که زاویه B' وارد میشود باید شرط دوم را همواره در نظر داشت.

۸- روابط مرتبه دوم و سوم - همانطور که قبلا ذکر شد روابط مرتبه دوم شامل خطوط مثلثاتی نصف عناصر مثلث میباشد و این روابط بر روابط مرتبه اول از دو جهت مزیت

دارند. یکی آنکه روابط مرتبه دوم قابل محاسبه لگاریتمی میباشند و علاوه بر این برای محاسبه با ماشین حساب ضمن بکار بردن جداول مقادیر طبیعی، خطوط مثلثاتی نیز مهیا هستند دوم آنکه این روابط شامل تاثرات زوایای مجهولند و بطوریکه بعداً ذکر خواهد شد در جداول خطوط مثلثاتی دقت تعیین زوایا از روی تاثرات نسبت به سینوس و کسینوس خیلی زیاده‌تر است ولی روابط مرتبه اول برای حل و بحث مسائل نظری شایسته‌تر میباشند در حالیکه روابط مرتبه دوم غالباً برای تعیین جوابهای عددی مسائل مساعدتر بوده و نتایج حساب هم دقیق‌تر است. فرمولهای مهم این دست عبارتند از فرمولهای بردا و فرمولهای دالامبر و نسبتهای نپر.

فرمولهای بردا : $\cos A - (\text{Borda})$ را از رابطه اول دستگاه I بدست میآوریم.

$$\cos A = \frac{\cos a - \cos b \cos c}{\sin b \sin c}$$

خواهیم داشت:

$$1 - \cos A = 2 \sin^2 \frac{A}{2} = \frac{\cos(b-c) - \cos a}{\sin b \sin c} = \frac{2 \sin \frac{b-c+a}{2} \sin \frac{c-b+a}{2}}{\sin b \sin c}$$

$$1 + \cos A = 2 \cos^2 \frac{A}{2} = \frac{\cos a - \cos(b+c)}{\sin b \sin c} = \frac{2 \sin \frac{a+b+c}{2} \sin \frac{b+c-a}{2}}{\sin b \sin c}$$

اکنون مطابق معمول قرار میدهیم $a+b+c = 2p$ و بدین ترتیب خواهیم داشت:

$$\frac{a+b+c}{2} = p \qquad \frac{b-c+a}{2} = p-c$$

$$\frac{c-b+a}{2} = p-b \qquad \frac{b+c-a}{2} = p-a$$

$$\sin^2 \frac{A}{2} = \frac{\sin(p-b) \sin(p-c)}{\sin b \sin c}$$

$$\cos^2 \frac{A}{2} = \frac{\sin p \sin(p-a)}{\sin b \sin c}$$

و بتقسیم طرفین این روابط و جذرگرفتن از طرفین آنها یکی از روابط بردا بدست میآید که با تبدیل دایره‌ای در آن دستگاه فرمولهای بردا بصورتیهای زیر حاصل میشود.

$$\text{فرمولهای بردا} \left\{ \begin{array}{l} \operatorname{tg} \frac{A}{2} = \sqrt{\frac{\sin(p-b)\sin(p-c)}{\sin p \sin(p-a)}} = \sqrt{\frac{\cos(b-c) - \cos a}{\cos a - \cos(b+c)}} \\ \operatorname{tg} \frac{B}{2} = \sqrt{\frac{\sin(p-c)\sin(p-a)}{\sin p \sin(p-b)}} = \sqrt{\frac{\cos(c-a) - \cos b}{\cos b - \cos(c+a)}} \\ \operatorname{tg} \frac{C}{2} = \sqrt{\frac{\sin(p-a)\sin(p-b)}{\sin p \sin(p-c)}} = \sqrt{\frac{\cos(a-b) - \cos c}{\cos c - \cos(a+b)}} \end{array} \right.$$

ضمناً متذکر میگردم که چون هر زاویه مثلث کمتر از 180° درجه است پس نصف زوایا کمتر از 90° بوده و تانژانت آنها مثبت است پس نتایج جذرها بدون ابهام در علامت بدست میآیند یعنی همه مثبت میباشند.

فرمولهای متناظر قطبی بردا - فرمولهای متناظر قطبی بردا در نجوم مورد استعمال ندارند معهذا برای کامل بودن موضوع این فرمولها را مینویسیم. مقدار متناظر قطبی p چنین است.

$$\pi - A + \pi - B + \pi - C = 2\pi - (A + B + C) + \pi = 2\pi - \sigma$$

پس فرمولهای متناظر قطبی بردا بصورت زیر درمیآیند:

$$\text{فرمولهای متناظر قطبی بردا} \left\{ \begin{array}{l} \operatorname{tg} \frac{a}{2} = \sqrt{\frac{\sin \frac{\sigma}{2} \sin(A - \frac{\sigma}{2})}{\sin(B - \frac{\sigma}{2}) \sin(C - \frac{\sigma}{2})}} \\ \operatorname{tg} \frac{b}{2} = \sqrt{\frac{\sin \frac{\sigma}{2} \sin(B - \frac{\sigma}{2})}{\sin(C - \frac{\sigma}{2}) \sin(A - \frac{\sigma}{2})}} \\ \operatorname{tg} \frac{c}{2} = \sqrt{\frac{\sin \frac{\sigma}{2} \sin(C - \frac{\sigma}{2})}{\sin(A - \frac{\sigma}{2}) \sin(B - \frac{\sigma}{2})}} \end{array} \right.$$

میدانیم که در مثلثات مسطحه فرمولی نظیر فرمولهای فوق وجود ندارد و با معلوم بودن سه زاویه از يك مثلث آن مثلث مشخص نخواهد شد در صورتیکه در روی کره با داشتن سه زاویه فقط يك مثلث ساده مشخص میشود بشرط آنکه مجموع سه زاویه مفروض از 180° بیشتر بوده و مقدار هریک از آنها کمتر از 180° باشد.

فرمولهای دالامبر - از دستگاههای II, III, III مکرر روابطی را استخراج میکنیم که در یکطرف شامل $\sin a$ و $\cos a$ بوده و در طرف دیگر شامل $\sin A$ و $\cos A$ باشند.

$$\left\{ \begin{array}{l} \sin a \sin B = \sin b \sin A \\ \sin a \sin C = \sin c \sin A \\ \sin a \cos B = \cos b \sin c - \sin b \cos c \cos A \\ \sin a \cos C = \cos c \sin b - \sin c \cos b \cos A \\ \cos B \sin C + \sin B \cos C \cos a = \sin A \cos b \\ \cos C \sin B + \sin C \cos B \cos a = \sin A \cos c \end{array} \right.$$

به جمع و یا تفریق هر دو رابطه مربوط بیک دستگاه شش رابطه جدید بصورت زیر حاصل میشود.

$$(۱) \left\{ \begin{array}{l} \sin a (\sin B \pm \sin C) = \sin A (\sin b \pm \sin c) \\ \sin a (\cos B \pm \cos C) = \pm (\mp \cos A) \sin (b \pm c) \\ (\pm \cos a) \sin (B \pm C) = \pm \sin A (\cos b \pm \cos c) \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \sin \frac{a}{2} \cos \frac{a}{2} \sin \frac{B+C}{2} \cos \frac{B-C}{2} = \sin \frac{A}{2} \cos \frac{A}{2} \sin \frac{b+c}{2} \cos \frac{b-c}{2} \\ \sin \frac{a}{2} \cos \frac{a}{2} \sin \frac{B-C}{2} \cos \frac{B+C}{2} = \sin \frac{A}{2} \cos \frac{A}{2} \sin \frac{b-c}{2} \cos \frac{b+c}{2} \\ \sin \frac{a}{2} \cos \frac{a}{2} \cos \frac{B+C}{2} \cos \frac{B-C}{2} = \sin^2 \frac{A}{2} \sin \frac{b+c}{2} \cos \frac{b+c}{2} \\ \sin \frac{a}{2} \cos \frac{a}{2} \sin \frac{B+C}{2} \sin \frac{B-C}{2} = \cos^2 \frac{A}{2} \sin \frac{b-c}{2} \cos \frac{b-c}{2} \\ \cos^2 \frac{a}{2} \sin \frac{B+C}{2} \cos \frac{B+C}{2} = \sin \frac{A}{2} \cos \frac{A}{2} \cos \frac{b+c}{2} \cos \frac{b-c}{2} \\ \sin^2 \frac{a}{2} \sin \frac{B-C}{2} \cos \frac{B-C}{2} = \sin \frac{A}{2} \cos \frac{A}{2} \sin \frac{b+c}{2} \sin \frac{b-c}{2} \end{array} \right.$$

و قرار می‌دهیم:

$$\sin \frac{a}{r} \cos \frac{B-C}{r} = \alpha$$

$$\cos \frac{a}{r} \cos \frac{B+C}{r} = \beta$$

$$\sin \frac{a}{r} \sin \frac{B-C}{r} = \gamma$$

$$\cos \frac{a}{r} \sin \frac{B+C}{r} = \delta$$

$$\sin \frac{A}{r} \sin \frac{b+c}{r} = \alpha'$$

$$\sin \frac{A}{r} \cos \frac{b+c}{r} = \beta'$$

$$\cos \frac{A}{r} \sin \frac{b-c}{r} = \gamma'$$

$$\cos \frac{A}{r} \cos \frac{b-c}{r} = \delta'$$

بدین ترتیب روابط فوق بصورت زیر درمی‌آیند:

$$\alpha \delta = \alpha' \delta'$$

$$\alpha \beta = \alpha' \beta'$$

$$\beta \delta = \beta' \delta'$$

$$\beta \gamma = \beta' \gamma'$$

$$\gamma \delta = \gamma' \delta'$$

$$\alpha \gamma = \alpha' \gamma'$$

بضرب روابط اول و دوم با در نظر گرفتن رابطه سوم حاصل میشود:

$$\alpha^2 = \alpha'^2$$

و اگر بهمین ترتیب عمل کنیم خواهیم داشت:

$$\alpha^2 = \alpha'^2, \quad \beta^2 = \beta'^2, \quad \gamma^2 = \gamma'^2, \quad \delta^2 = \delta'^2$$

$$\alpha = \pm \alpha', \quad \beta = \pm \beta', \quad \gamma = \pm \gamma', \quad \delta = \pm \delta' \quad \text{و یا}$$

و دیده میشود که باید علامت + و - را برای همه یکسان اختیار نمود یعنی اگر $\alpha = \alpha'$ بگیریم از رابطه $\alpha \beta = \alpha' \beta'$ نتیجه میشود $\beta = \beta'$ و همچنین الی آخر باید برای همفروا بط + را اختیار نمائیم و ضمناً در مثلث ساده مقادیر α و α' همواره مثبت است پس معلوم میشود که برای تمام روابط فوق باید علامت + را اختیار کنیم و از روی این روابط فرمولهای زیر که بفرمولهای دالامبر معروف است بدست میآید:

فرمولهای دالامبر

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\sin \frac{b+c}{r}}{\sin \frac{a}{r}} = \frac{\cos \frac{B-C}{r}}{\sin \frac{A}{r}}, \quad \frac{\cos \frac{b+c}{r}}{\cos \frac{a}{r}} = \frac{\cos \frac{B+C}{r}}{\sin \frac{A}{r}} \\ \frac{\sin \frac{b-c}{r}}{\sin \frac{a}{r}} = \frac{\sin \frac{B-C}{r}}{\cos \frac{A}{r}}, \quad \frac{\cos \frac{b-c}{r}}{\cos \frac{a}{r}} = \frac{\sin \frac{B+C}{r}}{\cos \frac{A}{r}} \end{array} \right.$$

هشت فرمول دیگر نیز از تبدیل دایره‌ای حروف بدست می‌آید این فرمولها هر یک شامل هر شش عنصر میباشند و مورد استعمال آنها خیلی کم است.

نسبت‌های نپر - اگر طرفین فرمولهای دالامبر را دو بد و برهم تقسیم کنیم فرمولهای جدیدی که هر یک شامل پنج عنصر مثلث میباشند بدست می‌آید که به نسبت‌های نپر موسومند.

نسبت‌های نپر

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{tg} \frac{B-C}{r} = \operatorname{cotg} \frac{A}{r} \times \frac{\sin \frac{b-c}{r}}{\sin \frac{b+c}{r}} \\ \operatorname{tg} \frac{B+C}{r} = \operatorname{cotg} \frac{A}{r} \times \frac{\cos \frac{b-c}{r}}{\cos \frac{b+c}{r}} \\ \operatorname{tg} \frac{b-c}{r} = \operatorname{tg} \frac{a}{r} \times \frac{\sin \frac{B-C}{r}}{\sin \frac{B+C}{r}} \\ \operatorname{tg} \frac{b+c}{r} = \operatorname{tg} \frac{a}{r} \times \frac{\cos \frac{B-C}{r}}{\cos \frac{B+C}{r}} \end{array} \right.$$

هشت رابطه دیگر نظیر این روابط با تبدیل دایره‌ای حروف بدست می‌آید.

نسبت‌های نپر را می‌توان مستقیماً نیز از تقسیم نمودن دودبوی روابط (۱) بدست آورد مثلاً دو رابطه اول نپر از ساده کردن روابط زیر بدست می‌آیند:

$$\frac{\sin B \pm \sin C}{\cos B + \cos C} = \frac{\sin A}{1 - \cos A} \cdot \frac{\sin b \pm \sin c}{\sin (b + c)}$$

و دو رابطه اخیر نسبت‌های نپر روابط متناظر قطبی روابط اول و دوم می‌باشند. روابط اول و دوم نسبت‌های نپر نظیر دستگاه III مکرر شامل سه زاویه و دو ضلع می‌باشند و نسبت‌های سوم و چهارم مانند دستگاه III شامل سه ضلع و دو زاویه می‌باشند و این روابط می‌توانند جایگزین دستگاه‌های فوق‌الذکر گردند. نسبت‌های نپر عموماً برای حل مثلث کروی بکار می‌روند.

فرمول سیمون لویلیه (Simon L'Huilier) - فرمول سیمون لویلیه یک فرمول مرتبه سوم است که در آن زاویه مجسم دخالت می‌کند و اغلب اوقات برای تحقیق صحت جوابها در حل مثلث بکار می‌رود و برای بدست آوردن آن از رابطه مربوط به زاویه مجسم استفاده می‌کنیم.

$$\sigma = (A + B + C) - \pi$$

$$\cos \frac{\sigma}{2} = \sin \frac{A + B + C}{2} = \sin \frac{A}{2} \cos \frac{B + C}{2} + \sin \frac{B + C}{2} \cos \frac{A}{2}$$

و با استفاده از فرمولهای دالامبر طرف راست رابطه فوق بصورت زیر درمی‌آید:

$$\begin{aligned} \cos \frac{\sigma}{2} &= \frac{1}{\cos \frac{a}{2}} \left(\sin^2 \frac{A}{2} \cos \frac{b+c}{2} + \cos^2 \frac{A}{2} \cos \frac{b-c}{2} \right) \\ &= \frac{1}{2 \cos \frac{a}{2}} \left[(1 - \cos A) \cos \frac{b+c}{2} (1 + \cos A) \cos \frac{b-c}{2} \right] \\ &= \frac{\frac{1}{2} \cos^2 \frac{b}{2} \cos^2 \frac{c}{2} + \sin b \sin c \cos A}{\frac{1}{2} \cos \frac{a}{2} \cos \frac{b}{2} \cos \frac{c}{2}} \end{aligned}$$

ولی از دستگاه I داریم:

$$\begin{aligned} \sin b \sin c \cos A &= \cos a - \cos b \cos c \\ &= \left[\sqrt{\cos^2 \frac{a}{2}} - 1 - (\sqrt{\cos^2 \frac{b}{2}} - 1) (\sqrt{\cos^2 \frac{c}{2}} - 1) \right] \\ &= \sqrt{\cos^2 \frac{a}{2} + \cos^2 \frac{b}{2} + \cos^2 \frac{c}{2} - 1 - \sqrt{\cos^2 \frac{b}{2}} \cdot \cos^2 \frac{c}{2}} \end{aligned}$$

$$\cos \frac{\sigma}{2} = \frac{\cos^2 \frac{a}{2} + \cos^2 \frac{b}{2} + \cos^2 \frac{c}{2} - 1}{\sqrt{\cos^2 \frac{a}{2} \cos^2 \frac{b}{2} \cos^2 \frac{c}{2}}} \quad \text{پس خواهیم داشت:}$$

و یا:

$$\operatorname{tg}^2 \frac{\sigma}{2} = \frac{1 - \cos \frac{\sigma}{2}}{1 + \cos \frac{\sigma}{2}} = \frac{\sqrt{\cos^2 \frac{a}{2} \cos^2 \frac{b}{2} \cos^2 \frac{c}{2}} - (\cos^2 \frac{a}{2} + \cos^2 \frac{b}{2} + \cos^2 \frac{c}{2}) + 1}{\sqrt{\cos^2 \frac{a}{2} \cos^2 \frac{b}{2} \cos^2 \frac{c}{2}} + (\cos^2 \frac{a}{2} + \cos^2 \frac{b}{2} + \cos^2 \frac{c}{2}) - 1}$$

و میدانیم که اگر $\frac{a+b+c}{2}$ را مساوی p اختیار کنیم اتحادهای زیر برقرار است:

$$\begin{aligned} &\sqrt{\cos^2 \frac{a}{2} \cos^2 \frac{b}{2} \cos^2 \frac{c}{2}} - \cos^2 \frac{a}{2} - \cos^2 \frac{b}{2} - \cos^2 \frac{c}{2} + 1 \\ &= 4 \sin \frac{p}{2} \sin \frac{p-a}{2} \sin \frac{p-b}{2} \sin \frac{p-c}{2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &\sqrt{\cos^2 \frac{a}{2} \cos^2 \frac{b}{2} \cos^2 \frac{c}{2}} + \cos^2 \frac{a}{2} + \cos^2 \frac{b}{2} + \cos^2 \frac{c}{2} - 1 \\ &= 4 \cos \frac{p}{2} \cos \frac{p-a}{2} \cos \frac{p-b}{2} \cos \frac{p-c}{2} \end{aligned}$$

با استفاده از فرمولهای فوق رابطه زیر که به فرمول سیمون لویلیه موسوم است بدست میآید:

$$\operatorname{tg}^2 \frac{\sigma}{4} = \operatorname{tg} \frac{p}{2} \operatorname{tg} \frac{p-a}{2} \operatorname{tg} \frac{p-b}{2} \operatorname{tg} \frac{p-c}{2}$$

برای بدست آوردن اتحادهای فوق الذکر حاصلضرب زیر را از دو راه حساب میکنیم:

$$\begin{aligned} &[\cos(b-c) - \cos a] [\cos a - \cos(b+c)] \quad \text{از راه اول داریم} \\ &= [(\cos b \cos c + \sin b \sin c) - \cos a] [\cos a - (\cos b \cos c - \sin b \sin c)] \\ &= \sqrt{\cos a \cos b \cos c} - \cos^2 b \cos^2 c + \sin^2 b \sin^2 c - \cos^2 a \\ &= \sqrt{\cos a \cos b \cos c} - \cos^2 b \cos^2 c + (1 - \cos^2 b)(1 - \cos^2 c) - \cos^2 a \\ &= \sqrt{\cos a \cos b \cos c} - \cos^2 a - \cos^2 b - \cos^2 c + 1 \end{aligned}$$

از طرف دیگر:

$$[\cos (b-c)-\cos a][\cos a-\cos (b+c)]$$

$$= 4 \sin \frac{b-c+a}{2} \sin \frac{c-b+a}{2} \sin \frac{b+c-a}{2} \sin \frac{a+b+c}{2}$$

و با قراردادن $p = \frac{a+b+c}{2}$ و مقایسه نتیجه‌های دو طریقه فوق‌الذکر حاصل می‌شود.

$$2 \cos a \cos b \cos c - \cos^2 a - \cos^2 b - \cos^2 c + 1$$

$$= 4 \sin \frac{p}{2} \sin \frac{(p-a)}{2} \sin \frac{(p-b)}{2} \sin \frac{(p-c)}{2}$$

اتحاد دیگر نیز بهمین شکل بدست می‌آید و با بکاربردن این فرمولها در مورد قوسهای

$$\frac{a}{2} \text{ و } \frac{b}{2} \text{ و } \frac{c}{2} \text{ اتحادهای مورد نظر حاصل میشوند.}$$

۹- حل مثلث کروی - هرگاه سه‌عنصر از يك مثلث کروی در دست باشد میتوان سه‌عنصر دیگر را از روی روابط مثلثات کروی تعیین نمود و این عمل را حل مثلث نامند و در اینجا طریقه حل کلیه حالات ممکنه را ذکر میکنیم هرچند که بعضی از این حالات در نجوم مورد پیدا نمیکنند. بطور کلی شش حالت مختلف ممکن است وجود داشته باشد و این حالات بر حسب معلومات مسئله عبارتند از:

۱- سه ضلع - ۲- سه زاویه - ۳- دو ضلع و زاویه بین آنها - ۴- دو زاویه و ضلع بین آنها - ۵- دو ضلع و زاویه مقابل یکی از آن دو ضلع - ۶- دو زاویه و ضلع مقابل یکی از آن دو زاویه. هنگامیکه يك مسئله نجومی بحل يك مثلث کروی منجر میشود چون مجهولات مورد نظر وجود خارجی دارند پس وجود جواب حتمی است و از حل مثلث لااقل يك جواب حاصل میشود و اگر در بعضی از حالات دو جواب از حل مثلث بدست آید جواب اضافی را میتوان از روی وضع مفروضات مسئله مشخص کرده و حذف نمود. حالاتی از حل مثلث که در نجوم بسیار مورد استفاده قرار میگیرد حالاتی است که در آن دو یا سه ضلع

معلومند و ما در هریک از این حالات يك نمونه عددی حل میکنیم.

اگر مثلث قائم الزاویه و یا قائم الضاع باشد با داشتن دو عنصر دیگر میتوان مثلث را حل کرد و در این حالات فرمولهای شماره ۷ برای حل مسئله کافی است و احتیاجی به تفصیل ندارد فقط در آخر این شماره جدولی شامل حالات ممکن و فرمولهاییکه در آن حالات قابل اجراست درج میکنیم و يك مثال عددی را نیز برای نمونه حل میکنیم.

باید توجه داشت که هر حسابگر هرچند که بسیار دقیق هم باشد مبری از اشتباه نیست بنابراین باید هر حساب عددی را دوبار و در هر بار بطریقه دیگر انجام داد و نتایج حاصله را مقابله نمود تا از صحت عمل اطمینان حاصل شود و یا لااقل صحت جوابهای مسئله را که از یکبار عمل بدست آمده است بوسیله يك رابطه دیگر که از روابط بکار رفته در اعمال قبل مستقل باشد تحقیق نمود مثلاً هنگامیکه برای حل يك مثلث از نسبتهای نپر استفاده میشود طریقه اول تحقیق بخوبی قابل اجراست زیرا در نسبتهای نپر برای هر عنصر دو رابطه مستقل موجود است و باید برای تعیین هر عنصر هر دو رابطه را حساب نموده و جوابها را مقایسه کرد. در سایر موارد صحت جوابهای حاصله را میتوان بوسیله فرمول سیمون لویلیه و یا نسبتهای سینوس یا فرمولهای کاینولی و یسادلایبر تحقیق نمود و اینک طریقه حل حالات مختلف را بیان میکنیم.

حالت اول - سه ضلع a و b و c معلومند و مجهولات عبارتند از سه زاویه A و B و C (شکل ۱۰).

طریقه اول - از روی فرمولهای دستگاه I میتوان مسئله را حل نمود مثلاً داریم

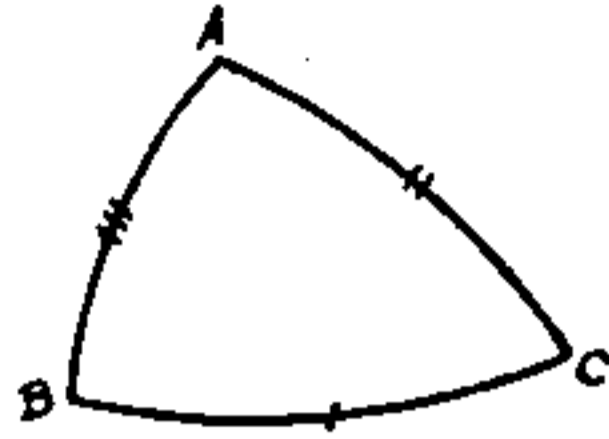
$$\cos A = \frac{\cos a - \cos b \cos c}{\sin b \sin c}$$

این طریقه اغلب در مواقعی بکار میرود که از جدول اول مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی استفاده میشود و عملیات هم با ماشین حساب انجام میگردد و در اینحال روابط را بصورت زیر که برای انجام حساب با ماشین مساعدتر است درمیا آورند.

$$\cos A = \frac{\sqrt{\cos a - \cos(b+c) - \cos(b-c)}}{\cos(b-c) - \cos(b+c)}$$

$$\cos B = \frac{\sqrt{\cos b - \cos(c+a) - \cos(c-a)}}{\cos(c-a) - \cos(c+a)}$$

$$\cos C = \frac{\sqrt{\cos c - \cos(a+b) - \cos(a-b)}}{\cos(a-b) - \cos(a+b)}$$



(شکل ۱۰)

طریقه دوم - از فرمولهای بردا میتوان استفاده نمود این طریقه در مواقعی بکار میرود که از جداول لگاریتمی خطوط مثلثاتی استفاده میشود و برای انجام عملیات ابتدا لگاریتم عبارت زیر را بدست میآورند.

$$P = \sqrt{\frac{\sin(p-a) \sin(p-b) \sin(p-c)}{\sin p}}$$

و با در نظر گرفتن فرمولهای بردا زوایای مجهول از روابط زیر بدست میآیند.

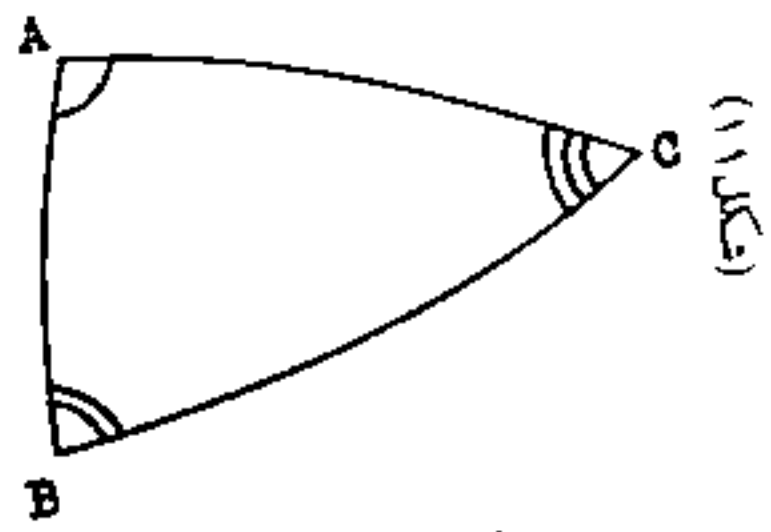
$$\operatorname{tg} \frac{A}{2} = \frac{P}{\sin(p-a)}, \operatorname{tg} \frac{B}{2} = \frac{P}{\sin(p-b)}, \operatorname{tg} \frac{C}{2} = \frac{P}{\sin(p-c)}$$

طریقه سوم - هنگامیکه از ماشین حساب و جداول مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی و جداول جنر استفاده میشود فرمولهای دیگر بردا را بکار میبرند که برای یادآوری مجدداً آنها را مینویسیم.

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{tg} \frac{A}{2} = \sqrt{\frac{\cos(b-c) - \cos a}{\cos a - \cos(b+c)}} \\ \operatorname{tg} \frac{B}{2} = \sqrt{\frac{\cos(c-a) - \cos b}{\cos b - \cos(c+a)}} \\ \operatorname{tg} \frac{C}{2} = \sqrt{\frac{\cos(a-b) - \cos c}{\cos c - \cos(a+b)}} \end{array} \right.$$

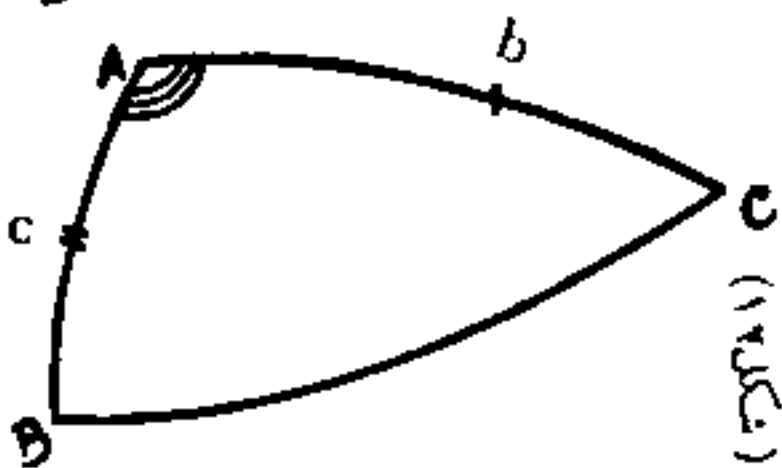
برای تحقیق صحت جوابها در حالت اول حل مثلث میتوان از نسبتهای سینوس و یا فرمول سیمون لویلیه استفاده نمود.

حالت دوم - معلومات عبارتند از A, B و C و مجهولات a و b و c میباشد (شکل ۱۱). این حالت متناظر قطبی حالت اول است و برای حل مثلث در این حالت میتوان از دستگاه I مکرر و یا فرمولهای متناظر قطبی بردا استفاده کرد. طریقه‌های عمل نظیر حالت اول است و برای تحقیق صحت جوابها نیز از نسبتهای سینوس و یا فرمول سیمون لویلیه استفاده میکنند. این حالت در نجوم مورد پیدا نمیکند.



(شکل ۱۱)

حالت سوم - معلومات عبارتند از A و c و b و مجهولات C و B و a میباشد (شکل ۱۲).



(شکل ۱۲)

طریقه اول - اگر فقط منظور تعیین ضلع سوم مثلث و یکی از زوایا باشد همچنانکه اغلب در نجوم اتفاق میافتد میتوان مسئله را بوسیله دستگاه گس حل کرد. مثلاً اگر منظور تعیین a, B باشد از دستگاه زیر استفاده میشود:

$$\begin{cases} \sin a \cos B = \cos b \sin c - \sin b \cos c \cos A \\ \sin a \sin B = \sin b \sin A \\ \cos a = \cos b \cos c + \sin b \sin c \cos A \end{cases}$$

روابط فوق را بطرق مختلفی میتوان قابل محاسبه لگاریتمی نمود یکی از این طریقه‌ها چنین است که قرار میدهیم:

$$\begin{cases} \sin b \cos A = m \sin M \\ \cos b = m \cos M \end{cases}$$

از روابط فوق میتوان M, m را از روی معلومات مسئله بدست آورد بصورت زیر:

$$\begin{cases} \operatorname{tg} M = \cos A \operatorname{tg} b \\ m = \frac{\cos b}{\cos M} \end{cases}$$

و دستگاه گس با در نظر گرفتن روابط قراردادی فوق‌الذکر بشکل زیر درمی‌آید:

$$\begin{cases} \sin a \cos B = m \sin (c - M) \\ \sin a \sin B = \sin b \sin A \\ \cos a = m \cos (c - M) \end{cases}$$

پس خواهیم داشت:

$$\begin{cases} \operatorname{tg} B = \frac{\sin b \sin A}{m \sin (c - M)} \\ \operatorname{tg} a = \frac{\operatorname{tg} (c - M)}{\cos B} \quad \text{و یا} \quad \cos a = m \cos (c - M) \end{cases}$$

برای تحقیق صحت جواب مقدار a را از هر دو رابطه بدست آورده و نتایج را مقایسه می‌کنیم و ضمناً میتوان مقدار a و زاویه C را مطابق عمل فوق بدست آورد و برای اینکار کافی است که در روابط قراردادی مربوط بمقادیر M و m و همچنین در فرمولهای جواب مسئله حروف c و a و همچنین حروف B و C را جانشین یکدیگر نمائیم و روابط حاصل را حساب کنیم و بدین طریق هم مجهول سوم یعنی زاویه C بدست می‌آید و هم با مقایسه مقدار جدید a با مقداریکه از روابط قبل بدست آمده وسیله تحقیق عالی فراهم میشود.

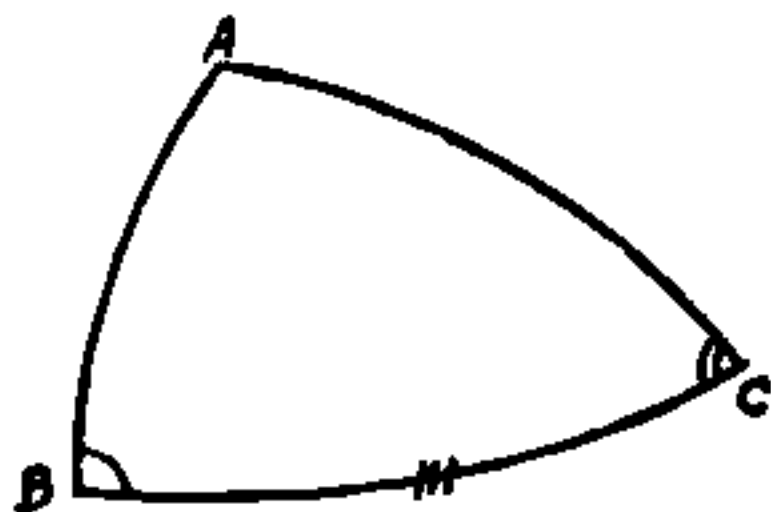
طریقه دوم - اگر با ماشین حساب و جداول مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی عملیات انجام گیرد میتوان فرمولهای دستگاه گس را بهمان شکل که هستند بکار برده و مجهولات B و a را بدست آورد ولی بهتر است که حتی الامکان اعمال ضرب را کم کنیم و برای اینکار با استفاده از اتحادهای مثلثاتی دستگاه گس را بشکل زیر درمی‌آورند.

$$\begin{cases} \sqrt{\sin a \sin B} = \cos (b - A) - \cos (b + A) \\ \sqrt{\sin a \cos B} = \sin (b + c) - \sin (b - c) - \cos A [\sin (b + c) + \sin (b - c)] \\ \sqrt{\cos a} = \cos (b + c) + \cos (b - c) - \cos A [\cos (b + c) - \cos (b - c)] \end{cases}$$

از تقسیم نمودن رابطه اول بر رابطه دوم $\operatorname{tg} B$ و از روی آن B بدست می‌آید و مقدار a از رابطه سوم حاصل می‌شود و صحت جوابها را میتوان در رابطه اول تحقیق نمود. طریقه سوم - هنگامیکه تعیین هر سه مجهول مورد نظر باشد بهتر است که با استفاده از نسبتهای نپر مسئله را حل نمود و نسبتهای زیر را مینویسیم:

$$\left\{ \begin{aligned} \operatorname{tg} \frac{B-C}{2} &= \operatorname{cotg} \frac{A}{2} \times \frac{\sin \frac{b-c}{2}}{\sin \frac{b+c}{2}} \\ \operatorname{tg} \frac{B+C}{2} &= \operatorname{cotg} \frac{A}{2} \times \frac{\cos \frac{b-c}{2}}{\cos \frac{b+c}{2}} \\ \operatorname{tg} \frac{a}{2} &= \operatorname{tg} \frac{b-c}{2} \times \frac{\sin \frac{B+C}{2}}{\sin \frac{B-C}{2}} = \operatorname{tg} \frac{b+c}{2} \times \frac{\cos \frac{B+C}{2}}{\cos \frac{B-C}{2}} \end{aligned} \right.$$

از روابط اول و دوم مقادیر $\frac{B-C}{2}$ و $\frac{B+C}{2}$ بدست می‌آیند که از مجموع و تفاضل آنها بترتیب B و C حاصل میشوند و معادله سوم ضلع a را بوسیله دو رابطه بدست میدهد که از هر دو رابطه آنرا تعیین نموده و با مقابله نتایج صحت جوابها را تحقیق میکنیم.



(شکل ۱۳)

حالت چهارم - معلومات عبارتند از B و C و ضلع بین آنها یعنی a (شکل ۱۳) این حالت متناظر قلبی حالت قبل است و نظیر همان حالت نیز حل میشود یعنی از روابط زیر که مناسب با مجهولات مسئله از دستگاه II و III

مکرر و I مکرر انتخاب شده است مطابق با طریقه اول و دوم مجهولات A و b را میتوان بدست آورد.

$$\begin{cases} \sin b \sin A = \sin a \sin B \\ \sin A \cos b = \cos B \sin C + \sin B \cos C \cos a \\ \cos A = -\cos B \cos C + \sin B \sin C \cos a \end{cases}$$

مجهول سوم یعنی C را میتوان از روی نسبت‌های سینوس مربوط باین ضلع بدست آورد و یا آنکه مقادیر C و A را با روشی نظیر روش تعیین b و A حساب کرده و از مقدار جدید A برای تحقیق صحت جواب استفاده نمود.

همچنین مطابق طریقه سوم حالت قبل میتوان با استفاده از نسبت‌های نپر مسئله را حل کرد. در این حالت نسبت‌های نپر را بصورت زیر نوشته و بکار می‌برند.

$$\begin{cases} \operatorname{tg} \frac{b+c}{2} = \operatorname{tg} \frac{a}{2} \times \frac{\cos \frac{B-C}{2}}{\cos \frac{B+C}{2}} \\ \operatorname{tg} \frac{b-c}{2} = \operatorname{tg} \frac{a}{2} \times \frac{\sin \frac{B-C}{2}}{\sin \frac{B+C}{2}} \\ \operatorname{tg} \frac{a}{2} = \operatorname{cotg} \frac{B+C}{2} \times \frac{\cos \frac{b-c}{2}}{\cos \frac{b+c}{2}} = \operatorname{cotg} \frac{B-C}{2} \times \frac{\sin \frac{b-c}{2}}{\sin \frac{b+c}{2}} \end{cases}$$

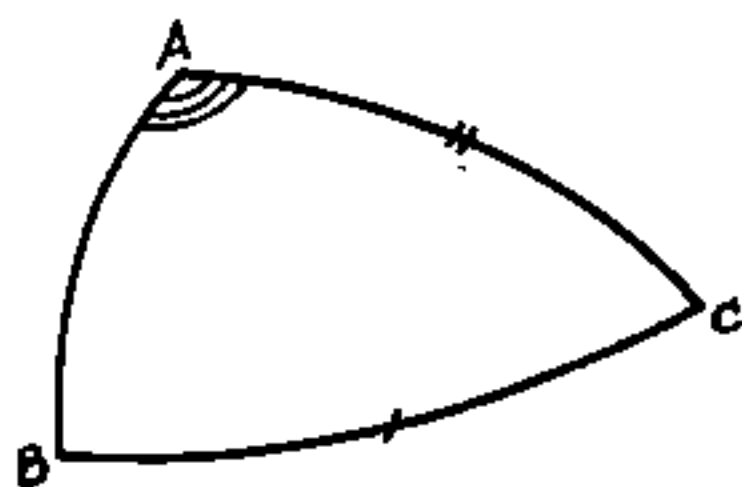
حالت پنجم - معلومات عبارتند از a و b و A و مجهولات C و B و c میباشد.

شکل (۱۴).

طریقه اول - هنگامیکه دو ضلع و زاویه مقابل یکی از این دو ضلع معلوم باشد از روی نسبت‌های سینوس این عناصر میتوان زاویه مقابل بضلع دیگر را بلافاصله بدست آورد و در این مورد داریم:

$$\sin B = \frac{\sin b \sin A}{\sin a}$$

اگر کسر طرف راست کوچکتر از واحد باشد برای زاویه B دو مقدار بدست می‌آید که



شکل ۱۴

مکملند یعنی با معلومات مسئله دو مثلث نتیجه میشود ولی در مورد مسائل نجومی همواره جواب واقعی را میتوان از وضع مسئله مشخص نمود و هنگامیکه مقدار B بدین طریق مشخص گردید از نسبتهای نپر برای تعیین C و C میتوان استفاده کرد و برای هر یک از این دو عنصر دو فرمول جداگانه موجود است و برای حصول اطمینان مجهولات را از هر دو فرمول بدست آورده و نتایج را مقابله میکنیم:

$$\left\{ \begin{aligned} \operatorname{tg} \frac{c}{2} &= \operatorname{tg} \frac{a+b}{2} \times \frac{\cos \frac{A+B}{2}}{\cos \frac{A-B}{2}} = \operatorname{tg} \frac{a-b}{2} \cdot \frac{\sin \frac{A+B}{2}}{\sin \frac{A-B}{2}} \\ \operatorname{tg} \frac{C}{2} &= \operatorname{cotg} \frac{A+B}{2} \times \frac{\cos \frac{a-b}{2}}{\cos \frac{a+b}{2}} = \operatorname{cotg} \frac{A-B}{2} \cdot \frac{\sin \frac{a-b}{2}}{\sin \frac{a+b}{2}} \end{aligned} \right.$$

هنگامیکه مقدار B نزدیک به 90° باشد چون این زاویه طبق فرمول فوقالذکر از روی سینوس آن مشخص شده است بطوریکه بعداً ذکر خواهیم کرد نمیتوان مقدار آنرا از روی جداول بطور دقیق بدست آورد و ممکن است تصور شود که بتوان مقدار B را بوسیله رابطه دیگری بطور دقیقتر مشخص نمود ولی اینکار میسر نیست زیرا در اینحالت عدم دقت جواب مربوط بوضع فیزیکی مسئله است یعنی معلوماتیکه در مسائل نجومی مربوط از روی نتایج رصدیها بدست میآیند قادر بتعیین دقیق جواب مسئله نمیشوند. برای توضیح این مطلب نمو زاویه مجهول B را بر حسب نمونههای معلومات مسئله بدست میآوریم و برای اینکار از طرفین رابطه زیر دینفرانسیل میگیریم:

$$\sin a \sin B = \sin b \sin A$$

داریم

$$\sin B \cos a da + \sin a \cos B dB = \sin A \cos b db + \sin b \cos A dA$$

$$dB = \frac{\sin A \cos b}{\sin a \cos B} db + \frac{\sin b \cos A}{\sin a \cos B} dA - \frac{\sin B \cos a}{\sin a \cos B} da$$

و یا

$$dB = \frac{\sin B \cos b}{\sin b \cos B} db + \frac{\sin B \cos A}{\sin A \cos B} dA - \frac{\sin B \cos a}{\sin a \cos B} da$$

$$dB = \operatorname{tg} B \left(\frac{db}{\operatorname{tg} b} + \frac{dA}{\operatorname{tg} A} - \frac{da}{\operatorname{tg} a} \right)$$

و یا

و بطوریکه میدانیم اگر در تابع پیوسته‌ای نمودارهای متغیرهای مطلق که برابر با دیفرانسیل این متغیرها میباشند بسیار کوچک باشند دیفرانسیل تابع تقریباً برابر با نمودار تابع است پس وقتی که da و dA و db کوچک باشند dB محسوساً برابر با نمودار B می باشد و ملاحظه میکنیم که اگر مقدار B نزدیک به 90° باشد $\operatorname{tg} B$ بسیار بزرگ بوده و کوچکترین نمودار a و A و b سبب نمودار بزرگی در B میشود (بشرط آنکه مقدار متغیریکه نمودار می دهیم بسیار نزدیک به 90° نباشد) پس کمترین خطا در اندازه گیری مقادیر b و A و a باعث تغییر زیاد در مجهولات مسئله است و چون در رصد دقت اندازه گیری دارای حدی است و نمیتوان از آن حد تجاوز نمود پس جواب مسئله اساساً دقیق نخواهد بود.

طریقه دوم - ممکن است که بخواهیم مقادیر c و C را بدست آوریم بدون آنکه قبلاً B را حساب کرده باشیم برای اینکار دو معادله زیر را که بترتیب از دستگاه V و I انتخاب شده اند مینویسیم :

$$\begin{cases} \cos b \cos C = \sin b \cotg a - \cotg A \sin C \\ \cos a = \cos b \cos c + \sin b \sin c \cos A \end{cases}$$

برای آنکه روابط فوق قابل محاسبه لگاریتمی گردند قرار میدهم:

$$\begin{cases} \operatorname{tg} M = \cos b \operatorname{tg} A \\ \operatorname{tg} N = \cos A \operatorname{tg} b \end{cases}$$

و بدین ترتیب معادلات فوق بصورت زیر که قابل محاسبه لگاریتمی است درمیآید:

$$\begin{aligned} \sin (M + C) &= \operatorname{tg} b \operatorname{cotg} a \sin M \\ \cos (c - N) &= \cos a \cos N \sec b \end{aligned}$$

و از حل آنها مقادیر C و c حاصل میشوند و ضمناً متذکر میگردند که اگر B نزدیک 90° باشد فرمولهای فوق برای تعیین دقیق مجهولات C و c مزیتی بر طریق اول ندارند و همانطوریکه قبلاً ذکر شد جواب مسئله اساساً دقیق نیست در حقیقت میتوان تحقیق نمود که

در این حالت $\sin (M + C)$ ، $\cos (c - N)$ نزدیک بواحد بوده و همان وضع عدم دقت تعیین جواب از روی جداول ظاهر میشود و همچنین اگر بخواهیم معادلات فوق را که اولی

برحسب C و دومی برحسب c معادله مثلثاتی کلاسیک نوع اولند با روش $\operatorname{tg} \frac{C}{2}$ ، $\operatorname{tg} \frac{c}{2}$

نیز حل کنیم هرچند که جوابها وسیله تاثرات مشخص میشوند و ظاهراً عدم دقت تعیین جواب

از روی جداول منتفی میگردد ولی مبین معادلات درجه دومی که برحسب $\operatorname{tg} \frac{C}{2}$ ، $\operatorname{tg} \frac{c}{2}$

بدست میآیند بصفر نزدیک بوده و مقدار آن با تعداد کمی ارقام معنی دار مشخص میگردد و تقریب حاصله از جذر آن زیاد میشود بنا بر این از این راه هم جوابهای دقیق بدست نخواهد آمد.

حالت ششم - مفروضات عبارتند از a و A و B و مجهولات b و c و C میباشند این

حالت متناظر قطبی حالت پنجم است و مانده همان حالت حل میشود یعنی ابتدا b را بوسیله

نسبتهای سینوس بدست میآورند و در نتیجه برای b دو مقدار مکمل حاصل میشود و جواب

واقعی را از وضع مفروضات مسئله مشخص مینمایند و سپس مقادیر c و C را بوسیله

نسبتهای نیر بدست میآورند. این حالت در نجوم خیلی بندرت اتفاق میافتد (شکل ۱۵).

حل مثلث قائم الزاویه و مثلث قائم الضلع:

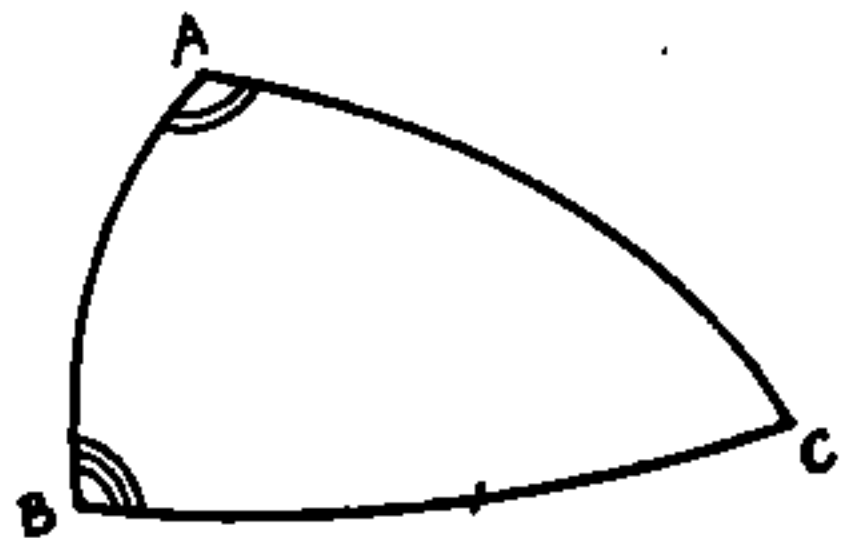
برای حل مثلث قائم الزاویه روابط مورد لزوم

در هر حالت را میتوان از روی قاعده ذهنی

پنج ضلعی نیر نوشت و در اینجا جدولی شامل

روابط مزبور در هر حالت را مینویسیم و برای

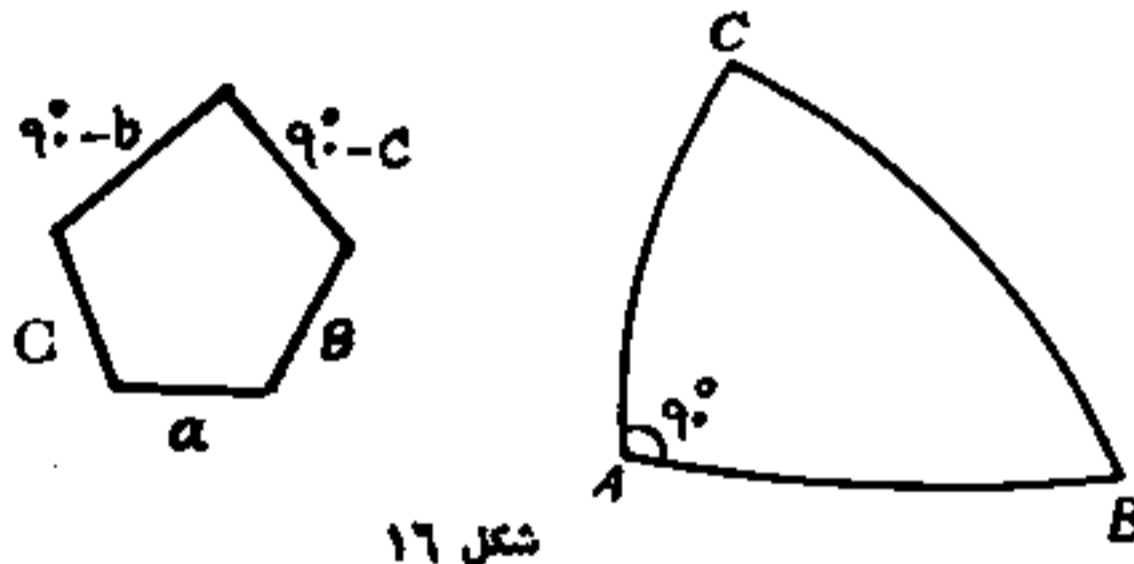
حل مثلث قائم الضلع در هر حالت از حالت نظیر



(شکل ۱۵)

آن در مثلث قائم‌الزاویه میتوان استفاده کرد زیرا بطوریکه قبلاً ذکر شد روابط مثلث قائم‌الضلع متناظر قطبی روابط مثلث قائم‌الزاویه است و باممکن است روابط مربوط بحالت مورد نظر را از روی قاعده ذهنی پنج ضلعی نبر نوشت و همچنین ممکن است این مثلث را بیک مثلث قائم‌الزاویه مربوط نمود و همچنانکه در بند شماره ۷ ذکر گردید حل مثلث قائم‌الضلع را از روی حل مثلث قائم‌الزاویه مذکور بدست آورد.

فرمولهای مربوط بحل مثلث قائم‌الزاویه ABC ($A = 90^\circ$) در حالات مختلف (شکل ۱۶)



شکل ۱۶

حالت اول - مفروضات b و c مجهولات a و B و C میباشد.

$$\cotg B = \cotg b \sin c$$

$$\cotg C = \cotg c \sin b$$

$$\cotg a = \cotg c \cos B = \cotg b \cos C$$

رابطه آخر برای تحقیق است.

حالت دوم - مفروضات B و C و مجهولات a و b و c میباشد.

$$\cos a = \cotg B \cotg C \quad \text{یا} \quad \tg \frac{a}{2} = \sqrt{\frac{-\cos(B+C)}{\cos(B-C)}}$$

$$\tg b = \cos C \tg a$$

$$\tg c = \cos B \tg a$$

$$\cos a = \cos b \cos c$$

برای تحقیق صحت جوابها

حالت سوم - مفروضات c و B و مجهولات a و b و C میباشد.

$$\cotg a = \cotg c \cos B$$

$$\tg b = \sin c \tg B$$

$$\cotg C = \cos a \tg B$$

$$\cos C = \tg b \cotg a \quad \text{برای تحقیق}$$

حالت چهارم - مفروضات a و c مجهولات B و b و C

$$\cos B = \operatorname{tg} c \operatorname{cotg} a \quad \text{با} \quad \operatorname{tg} \frac{B}{2} = \sqrt{\frac{\sin(a-c)}{\sin(a+c)}}$$

$$\operatorname{tg} b = \sin c \operatorname{tg} B$$

$$\operatorname{cotg} C = \cos a \operatorname{tg} B$$

$$\cos B = \cos b \sin C \quad \text{برای تحقیق}$$

حالت پنجم: مفروضات B و b مجهولات a و c و C

$$\sin c = \operatorname{tg} b \operatorname{cotg} B \quad \text{و یا} \quad \operatorname{tg} \left(45^\circ - \frac{c}{2} \right) = \sqrt{\frac{\sin(B-b)}{\sin(B+b)}}$$

محاسبه a و C مانند حالت اول.

حالت ششم - مفروضات B و a مجهولات c و b و C

$$\operatorname{tg} c = \operatorname{tg} a \cos B$$

$$\operatorname{tg} b = \sin c \operatorname{tg} B$$

$$\operatorname{cotg} C = \cos a \operatorname{tg} B$$

$$\sin b = \operatorname{tg} c \operatorname{cotg} C \quad \text{برای تحقیق}$$

چند نمونه عددی از حل مثلث

مثال ۱ - حل مثلث در حالت اول معلومات عبارتند از:

$$\left\{ \begin{array}{l} a = ۷۴^\circ \text{ و } ۳۵^\circ \text{ و } ۴۲^\circ / ۵ \\ b = ۳۷^\circ \text{ و } ۴۱^\circ \text{ و } ۲۱^\circ / ۴ \\ c = ۴۹^\circ \text{ و } ۲۳^\circ \text{ و } ۳۱^\circ / ۱ \end{array} \right.$$

$$P = \sqrt{\frac{\sin(p-a) \sin(p-b) \sin(p-c)}{\sin p}} \quad \text{حل - فرمولهای مورد عمل:}$$

$$\operatorname{tg} \frac{A}{۲} = \frac{P}{\sin(p-a)}$$

$$\operatorname{tg} \frac{B}{۲} = \frac{P}{\sin(p-b)}$$

$$\operatorname{tg} \frac{C}{۲} = \frac{P}{\sin(p-c)}$$

$$a = ۷۴^\circ \text{ و } ۳۵^\circ \text{ و } ۴۲^\circ / ۵$$

$$b = ۳۷^\circ \text{ و } ۴۱^\circ \text{ و } ۲۱^\circ / ۴$$

$$c = ۴۹^\circ \text{ و } ۲۳^\circ \text{ و } ۳۱^\circ / ۱$$

$$۲P = ۱۶۱^\circ \text{ و } ۴۰^\circ \text{ و } ۳۵^\circ / ۰$$

$$P = ۸۰^\circ \text{ و } ۵۰^\circ \text{ و } ۱۷^\circ / ۵$$

$$p-a = ۶^\circ \text{ و } ۱۴^\circ \text{ و } ۳۵^\circ / ۰$$

$$p-b = ۴۳^\circ \text{ و } ۸^\circ \text{ و } ۵۶^\circ / ۱$$

$$p-c = ۳۱^\circ \text{ و } ۲۶^\circ \text{ و } ۴۶^\circ / ۴$$

$$P = ۸۰^\circ \text{ و } ۵۰^\circ \text{ و } ۱۷^\circ / ۵$$

عملیات اصلی

$$\log \sin(p-a) = \bar{1}/۰۳۶۴۱,۷$$

$$\log \sin(p-b) = \bar{1}/۸۳۴۹۹,۱$$

$$\log \sin(p-c) = \bar{1}/۷۱۷۴۲,۲$$

$$\operatorname{colog} \sin p = ۰/۰۰۵۵۷,۴$$

$$\sqrt{\log P} = \bar{۲}/۵۹۴۴۰,۴$$

عملیات فرعی

$$\log \sin ۶^\circ \text{ و } ۱۴^\circ \text{ و } ۳۵^\circ = \bar{1}/۰۳۵۷۴ \quad D=۱۱۶$$

$$۳۰^\circ \quad ۵۸$$

$$۵ \quad ۹,۶۶$$

$$\log \sin ۴۳^\circ \text{ و } ۸^\circ \text{ و } ۵۶^\circ = \bar{1}/۸۳۴۸۶ \quad D=۱۴$$

$$۵۰^\circ \quad ۱۱,۷$$

$$۶ \quad ۱,۴۰$$

$$۰/۱ \quad ۰,۰۲$$

$$\log P = \bar{1}/29720,2$$

$$\text{colog sin } (p - a) = 0/96358,3$$

$$\log \text{tg } \frac{A}{2} = 0/26078,0$$

$$A = 122^\circ \text{ و } 30^\circ \text{ و } 22^\circ$$

$$\log \sin 31^\circ \text{ و } 26^\circ = \bar{1}/71726 \quad D=21$$

۴۰	۱۴,۰
۶	۲,۱۰
۰/۴	۰,۱۴

$$\log P = \bar{1}/29720,2$$

$$\text{colog sin } (p - b) = 0/16500,9$$

$$\log \text{tg } \frac{B}{2} = \bar{1}/46221,1$$

$$B = 32^\circ \text{ و } 19^\circ \text{ و } 52/6$$

$$\log \sin 80^\circ \text{ و } 50^\circ = \bar{1}/99442 \quad D=2$$

۱۰	۰,۳۳
۷	۰,۲۲
۰/۵	۰,۰۲

$$\log P = \bar{1}/29720,2$$

$$\text{colog sin } (p - c) = 0/28257,8$$

$$\log \text{tg } \frac{C}{2} = \bar{1}/57978$$

$$\frac{C}{2} = 20^\circ \text{ و } 48^\circ \text{ و } 23/6$$

$$C = 41^\circ \text{ و } 36^\circ \text{ و } 47/2$$

$$\log \sin p = \bar{1}/99442,6$$

$$\log \text{tg } \frac{A}{2} = 0/26078,0$$

$$\log \text{tg } 61^\circ \text{ و } 10^\circ = 0/26073 \quad D=30$$

	۰,۵
۱۰	۰
۱	۰/۵

$$\frac{A}{2} = 61^\circ \text{ و } 10^\circ \text{ و } 11^\circ$$

تحقیق توسط نسبت‌های سینوس

$$\log \sin a = \bar{1}/98411,1$$

$$\text{colog sin } A = 0/02399,9$$

مجموع = 0/05811,0

$$\log \text{tg } \frac{B}{2} = \bar{1}/46221,1$$

$$\log \text{tg } 16^\circ \text{ و } 9^\circ = 1/46177 \quad D=47$$

	۴۴,۱
۵۰	۳۹,۲
	۴,۹
۶	۴,۷
	۰,۲
۰/۳	۰,۲۳۵

$$\frac{B}{2} = 16^\circ \text{ و } 9^\circ \text{ و } 56/3$$

$\log \sin b = \bar{1}/78731,1$ $\text{colog} \sin B = 0/27179,4$ <hr/> $\text{مجموع} = 0/05810,5$	$\log \text{tg} \frac{C}{2} = \bar{1}/07978$ $\log 20^\circ \text{ و } 48^\circ = \bar{1}/07973 \quad D = 38$
$\log \sin c = \bar{1}/88034,7$ $\text{colog} \sin C = 0/17777$ <hr/> $\text{مجموع} = 0/05811,7$	10 $10^\circ \quad \underline{12,7}$ $2,3$ $3^\circ \quad \underline{1,90}$
<p style="text-align: center;">جواب</p>	$0,40$
$A = 122^\circ \text{ و } 30^\circ \text{ و } 22^\circ$ $B = 32^\circ \text{ و } 19^\circ \text{ و } 53^\circ$ $C = 21^\circ \text{ و } 36^\circ \text{ و } 27^\circ$	$0/6^\circ \quad 0,38$ <hr/> $\log \sin 74^\circ \text{ و } 30^\circ = \bar{1}/98409 \quad D = 3$ $40^\circ \quad 2$ $2 \quad 0,1$
	$\log \sin 122^\circ \text{ و } 30^\circ \text{ و } 22^\circ = \log \sin 57^\circ \text{ و } 29^\circ \text{ و } 38^\circ$ $\log \sin 57^\circ \text{ و } 29^\circ = \bar{1}/92090 \quad D = 8$ $30^\circ \quad 4$ $8 \quad 1,06$ $\log \sin A = \bar{1}/92600,1$
	$\log \sin 37^\circ \text{ و } 41^\circ = \bar{1}/78620 \quad D = 17$ $20^\circ \quad 0,7$ $1 \quad 0,28$ $0/4 \quad 0,11$
	$\log \sin 32^\circ \text{ و } 19^\circ = \bar{1}/72803 \quad D = 20$ $00^\circ \quad 17,7$ $2 \quad 0,67$ $0/6 \quad 0,2$ $\log \sin B = \bar{1}/72820,6$

$\log \sin 23^\circ 49'$	$= \bar{1}/88029$	$D=11$
	$30''$	$0,0$
	1	$0,18$
$\log \sin 36^\circ 41'$	$= \bar{1}/82212$	$D=14$
	$40''$	$9,3$
	7	$1,63$
	$0/2$	$0,05$
$\log \sin C = \bar{1}/82223,0$		

در حل مسئله فوق عملیات فرعی هم برای نمونه نوشته شده است تا روش عمل بطور کامل نشان داده شود.

مثال ۴: مفروضات عبارتند از: b و c و A و مجهولات a و B میباشند.

$$b = 9/1'' \text{ و } 46' \text{ و } 61^\circ$$

$$c = 17/6'' \text{ و } 59' \text{ و } 43^\circ$$

$$A = 29/3'' \text{ و } 21' \text{ و } 56^\circ$$

فرمولهای مورد استفاده: $\operatorname{tg} M = \operatorname{tg} b \cos A$ $\operatorname{tg} B = \frac{\sin b \sin A}{m \sin (c - M)}$

$$m = \cos b \sec M \quad \cos a = m \cos (c - M) \quad \operatorname{tg} a = \operatorname{tg} (c - M) \sec B$$

$$\log \operatorname{tg} b = 0/27011,6$$

$$\log \cos A = \bar{1}/74300,8$$

$$\log \operatorname{tg} M = 0/0362,4$$

$$M = 53'' \text{ و } 53' \text{ و } 45^\circ$$

$$c - M = 36/3'' \text{ و } 54' \text{ و } -1^\circ$$

$$\log \cos b = \bar{1}/67488,4$$

$$\log \sec M = 0/10743,6$$

$$\log m = \bar{1}/82223,0$$

$$\log \sin b = \bar{1}/94500,1$$

$$\log \sin A = \bar{1}/92039,4$$

$$\operatorname{colog} m = 0/16768$$

$$\operatorname{colog} \sin (c-M) = \underline{1/51021,7 \text{ n}}$$

$$\log \operatorname{tg} B = 1/47714,2 \text{ n}$$

$$B = 91^\circ \text{ و } 46^\circ \text{ و } 9^\circ$$

تحقیق

$$\log \sin a = \bar{1}/86559,8$$

$$\log \sin B = \bar{1}/99979$$

$$\text{جمع} = \bar{1}/86538,8$$

$$\log \operatorname{tg} (c-M) = \bar{2}/52309,8$$

$$\log \operatorname{sec} B = \underline{1/51022,0}$$

$$\log \operatorname{tg} a = 0/03351,8$$

$$a = 47^\circ \text{ و } 12^\circ \text{ و } 31^\circ/9$$

$$\log \sin b = \bar{1}/94500,1$$

$$\log \sin A = \bar{1}/86539,4$$

$$\text{جمع} = \bar{1}/86539,5$$

$a = 47^\circ \text{ و } 12^\circ \text{ و } 32^\circ$	جواب
$B = 91^\circ \text{ و } 46^\circ \text{ و } 9^\circ$	

مثال ۳ - مطلوبست حل مثلث قائم الزاویه ABC ($A = 90^\circ$) با مفروضات زیر

$$a = 45^\circ \text{ و } 29^\circ \text{ و } 37^\circ$$

$$b = 32^\circ \text{ و } 34^\circ \text{ و } 29^\circ$$

حل - فرمولهای مورد لزوم عبارتند:

$$\operatorname{tg} \frac{C}{2} = \sqrt{\frac{\sin (a-b)}{\sin (a+b)}}$$

$$\operatorname{tg} c = \sin b \operatorname{tg} C$$

$$\operatorname{cotg} B = \cos a \operatorname{tg} C$$

$$a - b = ۱۲^\circ \text{ و } ۵۵^\circ \text{ و } ۸^\circ$$

$$a + b = ۷۸^\circ \text{ و } ۴^\circ \text{ و } ۶^\circ$$

$$\log \sin b = \bar{1}/۷۳۱۱۰,۷$$

$$\log \operatorname{tg} c = ۰/۰۹۳۱۴,۷$$

$$\log \operatorname{tg} c = \bar{1}/۸۲۴۲۵,۴$$

$$c = ۳۳^\circ \text{ و } ۴۲^\circ \text{ و } ۳۹^\circ/۴$$

$$\log \sin (a - b) = \bar{1}/۳۴۹۴۱,۳$$

$$\operatorname{colog} \sin (a + b) = ۰/۰۰۹۴۸,۷$$

$$۲ \log \operatorname{tg} \frac{C}{۲} = \bar{1}/۳۵۸۸۰,۰$$

$$\log \operatorname{tg} \frac{C}{۲} = \bar{1}/۶۷۹۴۵,۰$$

$$\frac{C}{۲} = ۲۵^\circ \text{ و } ۳۲^\circ \text{ و } ۵۶^\circ/۲$$

$$C = ۵۱^\circ \text{ و } ۵^\circ \text{ و } ۵۲^\circ/۴$$

تحقیق صحت جوابها از رابطه

$$\cos C = \cos c \sin B$$

$$\log \cos c = \bar{1}/۹۲۰۰۴,۷$$

$$\log \sin B = \bar{1}/۸۷۷۹۱,۳$$

$$\text{مجموع} = \bar{1}/۷۹۷۹۶,۰$$

$$\log \cos C = \bar{1}/۷۹۷۹۵,۱$$

$$\log \cos a = \bar{1}/۸۴۵۷۱,۰$$

$$\log \operatorname{tg} C = ۰/۰۹۳۱۴,۷$$

$$\log \operatorname{cotg} B = \bar{1}/۹۳۸۸۵,۷$$

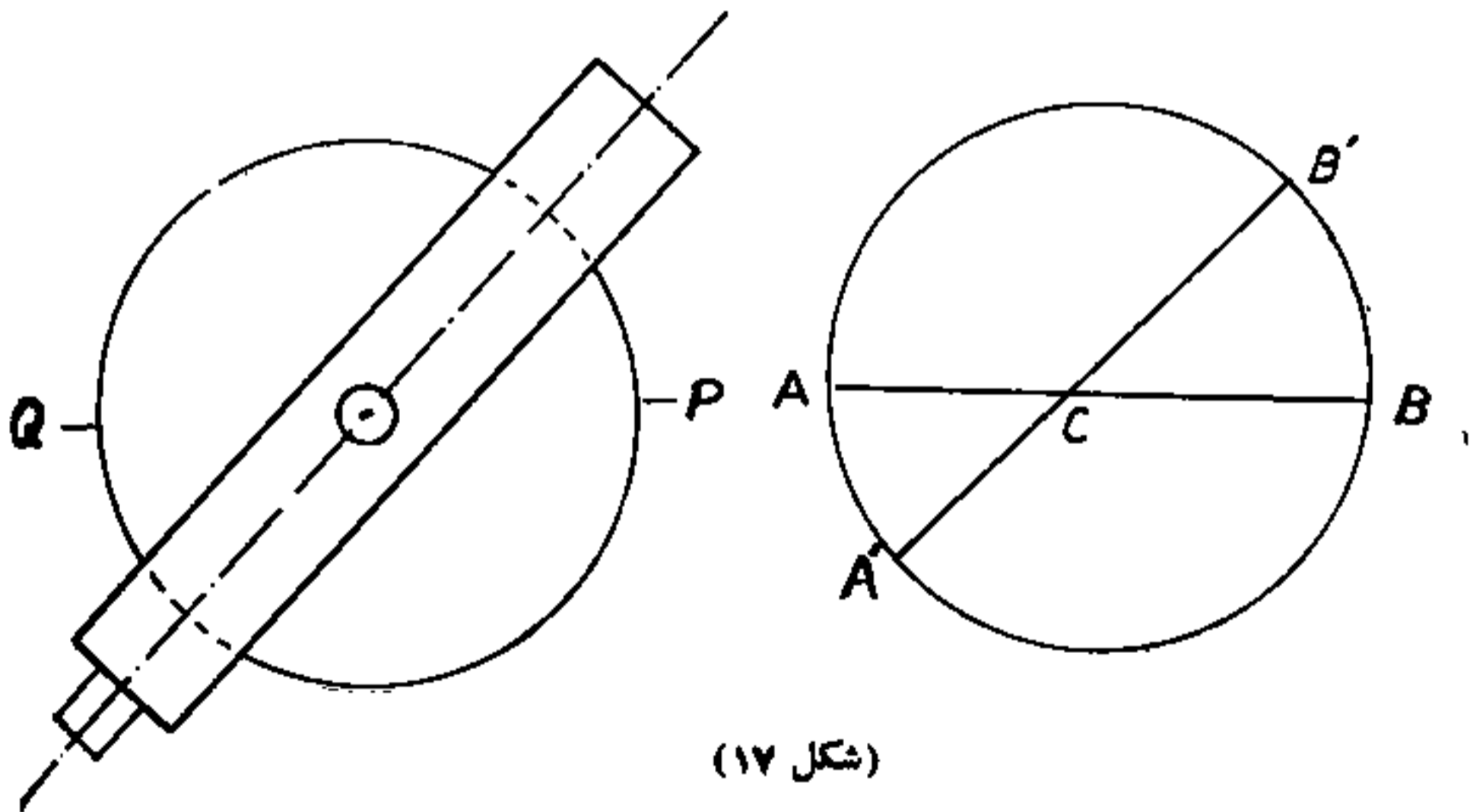
$$B = ۴۹^\circ \text{ و } ۱^\circ \text{ و } ۱۲^\circ/۳$$

	$B = ۴۹^\circ \text{ و } ۱^\circ \text{ و } ۱۲^\circ$
جواب	$C = ۵۱^\circ \text{ و } ۵^\circ \text{ و } ۵۲^\circ$
	$c = ۳۳^\circ \text{ و } ۴۲^\circ \text{ و } ۳۹^\circ$

فصل دوم

اندازه گیری زوایا و جداول مثلثاتی و مختصات دیفرانسیل .

۱۰ - اندازه گیری زوایا - فرض کنیم يك اسباب اندازه گیری زوایا داشته باشیم مانند يك دوربین که برای تعیین مختصات يك ستاره و یا زوایای مابین شعاع دید اشیاء و نقاط دور واقع بر سطح زمین بکار میرود. این دوربین حول محوری که عمود بر محور دوربین میباشد دوران میکند و محور دوران بوسیله دو میله استوانه‌ای که بدو طرف دوربین متصل شده و روی دو تکیه‌گاه ثابت دوران میکند مشخص میشود و دایره مندرجی که صفحه آن عمود بر محور دوران است به دوربین متصل شده است و اتصال آن به دوربین باید طوری باشد که مرکز دایره مندرج روی محور دوران قرار گیرد ولی اینکار بطور کامل و دقیق عملی نیست و عموماً مرکز واقعی این دایره در خارج محور ولی خیلی نزدیک آن قرار دارد و دو نشانه ثابت P و Q که متصل



(شکل ۱۷)

به بدنه دستگاه می‌باشند در مقابل دو انتهای یک قطر این دایره قرار گرفته و در موقع دوران دوربین حول محور دوران درجات این دایره جلونشانهای ثابت عبور میکنند و در هر وضع که دوربین

قرار گیرد میتوان شماره درجه‌ای را که در مقابل نشانه‌ها قرار گرفته است خواند (شکل ۱۷) و چون مرکز دایره کاملاً روی محور دوران قرار نگرفته است پس خط مستقیم PQ نسبت به دایره متحرک در وضعیت‌های مختلف این دایره همواره بطور دقیق قطر دایره نمی‌باشد.

حال فرض میکنیم که دوربین مقداری دوران کرده و بخواهیم اندازه این دوران را بدست آوریم گیریم A و B نقاطی از محیط دایره باشند که قبل از دوران در مقابل نشانه‌های P و Q واقع بوده‌اند و نقاط جدید محیط دایره را که مقابل نشانه‌ها قرار میگیرند بترتیب A' و B' می‌نامیم واضح است که مقدار دوران دوربین زاویه مابین خطوط $A'B'$ و AB میباشد و از روی قضایای هندسی میدانیم که مقدار این زاویه نصف مجموع قوسهای $\widehat{AA'}$ و $\widehat{BB'}$ میباشد و اندازه هر یک از این دو قوس از تفاضل اعداد تقسیمات مربوط به نقاط B و B' و نقاط A و A' حاصل میشود و بدین طریق عیب عدم انطباق مرکز دایره بر محور دوران جبران میشود درحقیقت اگر مرکز دایره بر محور دوران واقع بود خطوط $A'B'$ و AB در همه حال قطر دایره بوده و مقدار دوران بوسیله هر یک از دو قوس $\widehat{BB'}$ و $\widehat{AA'}$ که باهم مساوی بودند مشخص می‌گردید ولی انطباق مرکز دایره بطور کاملاً دقیق بر محور دوران عملاً ممکن نیست بنابراین قوسهای $\widehat{AA'}$ و $\widehat{BB'}$ دقیقاً مساوی باهم نیستند و هر یک از آنها نمیتواند مستقلاً مقدار دوران را تعیین نماید و برای رفع این محذور به طریق فوق‌الذکر متوسل شده و بوسیله قرائت درجات در مقابل دو نشانه مقدار دوران را معین میکنند.

تبصره — در اسبابهای دقیق اندازه‌گیری مقدار دوران را با خواندن درجات در مقابل چهار نشانه تعیین میکنند و این نشانه‌ها اگر چهار عدد باشند در مقابل رؤس یک مربع و اگر شش عدد باشند در مقابل رؤس یک شش ضلعی منتظم محاط در دایره مدرج واقعند واضح است که در هر حال هر دو نشانه متقابل دقیقاً در امتداد یک قطر قرار نمی‌گیرند ولی معدل قوسهایی که در جلو هر دو نشانه متقابل دوران میکنند برابر مقدار دوران میباشد پس در مورد چهار نشانه نیز معدل چهار قوس و همچنین در مورد شش نشانه هم معدل شش قوس برابر با مقدار دوران خواهد بود علت افزودن نقاط نشانه حنف خطاهائی است که ممکن است در

مدرج کردن دایره پیش آمده باشد یعنی ممکن است در بعضی از قسمتهای محیط دایره تقسیمات کمی بیشتر و در قسمتهای دیگر اندکی کمتر از مقدار واقعی درجه بندی شده باشد و با معدل گیری بین تفاضلهای درجات قرائت شده مربوط به هر نشانه خطاهای فوق یکدیگر را خنثی نموده و تا حد امکان نتیجه حاصل دقیق می باشد و ضمناً متذکر می گردد که اندازه يك ثانیه روی محیط دایره ای بقطر یکمتر برابر با $\frac{2}{4}$ میکرون است پس در مواقعی که بخواهند مقدار زوایا را تا اعشار ثانیه بدست آورند در مقابل نشانه های میکروسکپ های میکرو متر دار قرار میدهند تا اندازه درجات تا اعشار ثانیه خوانده شود.

اینک واحدهای مختلف قوس دایره و یا زاویه را یادآوری میکنیم :

الف - رادیان : قوسی از دایره را که طول آن برابر با شعاع آن دایره باشد واحد اندازه گیری قوس انتخاب کرده و آنرا رادیان نامند بنابراین اندازه محیط هر دایره 2π رادیان می باشد و داریم $2\pi = 6/283 \ 185 \ 307 \ 2$

هنگامیکه در يك عبارت قوس و یا زاویه ای وارد شود بنا بر فرض و قرارداد مقدار آن بر حسب واحد فوق بیان میشود یعنی با در نظر گرفتن این موضوع روابط شامل قوسها را نوشته و بکار میبرند و ضمناً جداولی از خطوط مثلثاتی زوایا وجود دارند که در آنها مقدار زاویه بر حسب واحد رادیان است اما چون این واحد از تقسیم محیط دایره بر عدد صحیح بدست نمی آید ناچار برای مدرج کردن دایره و اندازه گیری عملی زوایا واحدهای دیگری انتخاب کرده اند که اساس آنها بر تقسیم صحیح محیط دایره قرار دارد مانند درجه و گراد و ساعت.

درجه - عبارتست از $\frac{1}{360}$ محیط دایره و اجزاء آن عبارتست از دقیقه و آن $\frac{1}{60}$ درجه است و ثانیه که $\frac{1}{60}$ دقیقه می باشد و اجزاء ثانیه بر حسب کسر اعشاری بیان میشود در قدیم ثالثه و رابعه هم متداول بوده است که بترتیب هر يك $\frac{1}{60}$ واحد ماقبل خود می باشد ولی فعلاً متروک شده اند و روشن است که اگر اجزاء درجه نیز بر حسب کسر اعشاری بیان شود خیلی بهتر است و عملیات حساب روی قوسها خیلی آسان تر میشود ولی در نجوم هنوز اجزاء اعشاری درجه رایج شده و علت آن اینست که اغلب دستگاهها و ابزار نجومی رصدخانه های کنونی جهان با اجزاء دقیقه و ثانیه مدرج شده اند و تغییر و تبدیل تمام دستگاهها ممکن نیست ثانیاً کلیه مدارك نجومی که شامل

نتایج رسدهای انجام گرفته از قدیم‌الایام تا کنون میباشد عموماً بر حسب تقسیم‌بندی فوق‌الذکر تنظیم شده اند و تصحیح و تبدیل تمام این مدارک هم بسیار مشکل است معیناً استعمال دایره‌های مدرج با اجزاء اعشاری درجه در تیوگرافی بی‌اندازه رایج شده است و برای محاسبات مربوط بآنها نیز جداولی تهیه و چاپ کرده اند که در آنها اندازه قوس بر حسب درجه و اجزاء اعشاری آن بیان شده است مانند جدول خطوط مثلثاتی داتژن (Danjon) برای تبدیل درجات و دقیقه‌های یک قوس به ثانیه از جداولی نظیر جدول I آخرین کتاب استفاده مینمایند.

اندازه‌های اجزاء درجه بر حسب رادیان عبارتند از :

$$۱^{\circ} = \frac{\pi}{۱۸۰} \text{ رادیان} = ۰/۰۱۷۴۵۳۲۹۲۵$$

$$۱' = \frac{\pi}{۱۰۸۰۰} \text{ رادیان} = ۰/۰۰۰۲۹۰۸۸۸۲۰۹$$

$$۱'' = \frac{\pi}{۶۴۸۰۰۰} \text{ رادیان} = ۰/۰۰۰۰۰۴۸۴۸۱۳۶۸۱$$

همواره باید بخاطر داشته باشیم که هر درجه تقریباً ۱۷ هزارم رادیان و هر دقیقه تقریباً ۳ دهزارم رادیان و هر ثانیه تقریباً ۵ میلیونیم رادیان میباشد. مقدار یک رادیان بر حسب درجه و اجزاء آن چنین است :

$$۱ \text{ رادیان} = \frac{۱۸۰^{\circ}}{\pi} = ۵۷/۲۹۵۷۷۹۵۱۳ = ۵۷^{\circ} و ۱۷' و ۴۴''/۸۰۶۲۵$$

$$۱ \text{ رادیان} = \frac{۱۰۸۰۰'}{\pi} = ۳۴۳۷/۷۴۶۷۷۰۷۸$$

$$۱ \text{ رادیان} = \frac{۶۴۸۰۰۰''}{\pi} = ۲۰۶۲۶۴/۸۰۶۲۵$$

لازم است که مقادیر تقریبی این اعداد را همیشه بخاطر داشته باشیم زیرا مورد استعمال بسیار دارد و هنگامیکه مقدار زاویه‌ای بر حسب رادیان در دست باشد و بخواهیم مقدار تقریبی آن را بر حسب درجه و یا دقیقه و یا ثانیه بیان کنیم کافی است که مقدار مفروض را بترتیب در اعداد ۵۷/۳

۳۴۳۷/۷ و ۲۰۶۲۶۵ ضرب کنیم و در مواردیکه اندازه قوس در حدود یک رادیان است حداکثر تقریب نتایج که باروش فوق بدست میآیند درحالت اول کمتر از ۱۶" و در حالت دوم کمتر از ۳/۲" و در حالت سوم کمتر از ۰/۲" میباشد.

برای تبدیل واحد درجه به واحد رادیان و بالعکس از جداولی نظیر جداول II آخر این کتاب استفاده میکنند.

ساعت - محیط دایره را به ۲۴ قسمت مساوی تقسیم کرده و هر قسمت را یکساعت میگویند و در اینجا ساعت واحد اندازه گیری قوس میباشد و واحد اندازه گیری زمان و نباید آنها را باهم مخلوط نمود و همچنین اگر مقدار قوس متغیری بر حسب این واحد بیان شود نباید تصور کرد که کمیت مورد نظر تغییراتش متناسب با زمان است.

اجزاء ساعت عبارتست از دقیقه ساعت که برابر است با $\frac{1}{۶۰}$ ساعت و ثانیه ساعت که برابر با $\frac{1}{۶۰}$ دقیقه میباشد و برای آنکه اجزاء ساعت با اجزاء درجه بعلمت همنام بودن اشتباه نشوند دقیقه را با حرف m و ثانیه را با حرف s نمایش میدهند تا با علامات ' و '' که بترتیب علامات دقیقه و ثانیه درجه میباشد کاملاً متفاوت باشند و ساعت را نیز با حرف h نمایش میدهند و داریم :

$$1^h = \frac{۳۶۰۰}{۲۴} = ۱۵0 = ۰/۲۶۱\ ۷۹۹\ ۳۸۷\ ۸ \quad \text{رادیان}$$

$$1^m = \frac{۱۵0}{۶۰} = ۱0' = ۰/۰۰۴\ ۳۶۳\ ۳۲۳\ ۱ \quad \text{رادیان}$$

$$1^s = \frac{۱۵'}{۶۰} = ۱۵'' = ۰/۰۰۰\ ۰۷۲\ ۷۲۲\ ۰ \quad \text{رادیان}$$

وبالعکس

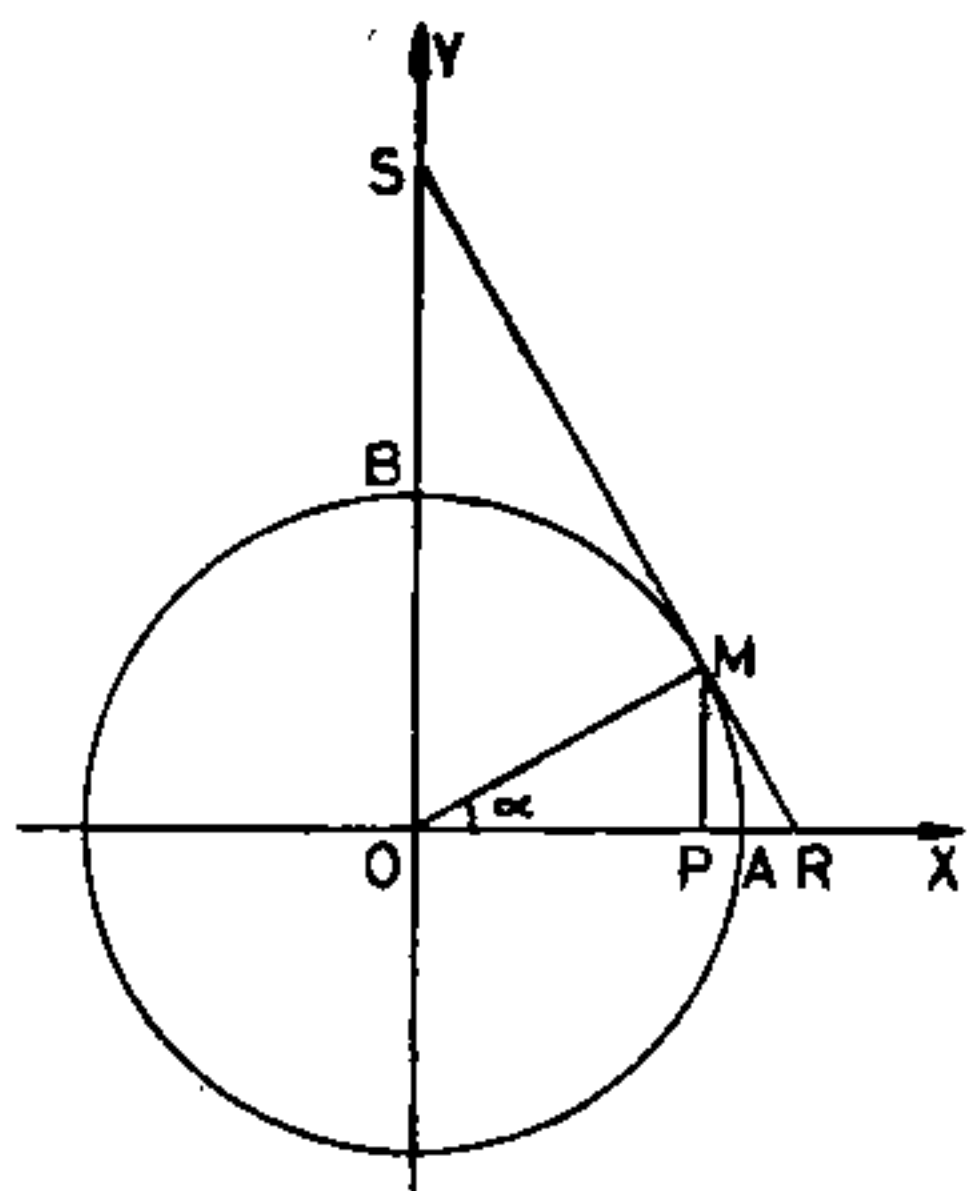
$$1^{\circ} = \frac{1^h}{۶۰} = \epsilon^m$$

$$1' = \frac{\epsilon^m}{۶۰} = \epsilon^s$$

$$1'' = \frac{\epsilon^s}{۶۰} = ۰/۰۶۶۷^s \quad ۰/۰۱ = ۲/۴^s$$

در عمل برای تبدیل واحدهای ساعت و درجه از جداولی که قبلاً حساب شده است استفاده میکنند (جداول III و IV آخر کتاب نمونه خلاصه‌ای از جداول مذکور میباشد).
 گراد - محیط دایره را به ۴۰۰ قسمت مساوی تقسیم نموده و هر قسمت را یک گراد مگویند اجزاء گراد اعشاری است و برای انجام عملیات حساب بسیار ساده میباشد ولی این واحد در نجوم استعمال نمیشود.

۱۱ - توابع مثلثاتی و جداول مثلثاتی - تعاریف خطوط مثلثاتی در کتابهای مثلثات ذکر شده و در اینجا احتیاجی به تکرار آن نیست اما در اغلب کتابهای مثلثات از ذکر دو خط مثلثاتی سکانت و کسکانت



(شکل ۱۸)

خودداری میکنند و چون در فرمولهای نجوم اغلب این دو خط مثلثاتی وارد میشوند بنابراین تعریف آنها را یادآوری میکنیم. در دایره مثلثاتی (شکل ۱۸) از نقطه M انتهای قوس AM مماسی بردایره رسم میکنیم تا در نقاط S و R بترتیب محورهای متعامد OA و OB را قطع کند مقادیر جبری OS و OR را بترتیب cosécante, sécante قوس α نامند و از تشابه مثلثهای

OMR, OMP حاصل میشود $\sec \alpha = \frac{1}{\cos \alpha}$ و همچنین از تشابه مثلثهای OMS و

OMP خواهیم داشت

$$\coséc \alpha = \frac{1}{\sin \alpha}$$

امروزه در میان حسابگران نجومی استعمال جداول لگاریتمی خطوط مثلثاتی تقریباً متروک شده است زیرا با استعمال ماشینهای الکتریکی و استفاده از جداول مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی مقدار زیادی در وقت صرفه جویی میکنند (۱) بدینجهت جداول مثلثاتی که در این اواخر منتشر شده اند یا فقط بر حسب مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی تنظیم شده اند و یا آنکه علاوه بر لگاریتم خطوط مثلثاتی شامل جداول مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی نیز میباشند. ضمناً چون بامشین عملیات جمع و تفریق سریعتر از عملیات ضرب و تقسیم انجام میگیرد بنابراین قواعد و روشهایی که سابقاً برای تبدیل روابط و فرمولها بصورت حاصلضرب و تقسیم بکار میرفت برای حسابگران حرفه ای ارزش خود را از دست داده اند و حسابگران عملیات خود را روی فرمولها بهمان صورت که میباشند انجام میدهند و حتی اغلب اوقات سعی میکنند که روابط حاصلضرب را بصورت حاصلجمع در آورده و بکار برند مثلاً فرمولهای زیر نزد حسابگران مذکور همواره مورد استفاده قرار میگیرد :

$$\sin a \sin b = \frac{1}{2} \cos (a - b) - \frac{1}{2} \cos (a + b)$$

$$\cos a \cos b = \frac{1}{2} \cos (a + b) + \frac{1}{2} \cos (a - b)$$

$$\sin a \cos b = \frac{1}{2} \sin (a + b) + \frac{1}{2} \sin (a - b)$$

$$\cos a \sin b = \frac{1}{2} \sin (a + b) - \frac{1}{2} \sin (a - b)$$

(۱) بطوریکه بعداً ذکر خواهد شد در عملیات با اعداد اعشار مساوی دقت حساب از روی جداول لگاریتمی اغلب بیشتر از دقت حساب از روی جداول مقادیر طبیعی است و گاهی عکس آن اتفاق میافتد ولی باید در نظر داشت که میتوان با ماشین حساب عملیات با ۷ رقم اعشار را خیلی سریعتر از عملیات جداول لگاریتمی تا ۸ رقم اعشار انجام داد و در اینجا است که مزیت واقعی جداول مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی در مورد عملیات بامشین بطور وضوح محقق میگردد.

میدانیم که بسط توابع مثلثاتی برحسب توانهای صحیح قوس که بواحد رادیان بیان شده باشد بصورت زیر است :

$$\sin x = \frac{x}{1!} - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \dots \quad \text{بازاء جميع مقادير } x$$

$$\cos x = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} - \dots \quad \text{بازاء جميع مقادير } x$$

$$\operatorname{tg} x = x + \frac{x^3}{3} + \frac{2x^5}{15} + \frac{17x^7}{315} + \dots \quad -\frac{\pi}{2} < x < \frac{\pi}{2}$$

(بسط اخير را ميتوان از تقسيم نمودن بسط $\sin x$ بر بسط $\cos x$ بدست آورد).

هرگاه قوس x بينهایت کوچک باشد از روابط فوق معلوم ميشود که تفاضل مقادير

$\frac{\sin x}{x}$ و $\frac{\operatorname{tg} x}{x}$ و $\cos x$ از واحد بينهایت کوچک‌هائی از مرتبه دوم‌اند و مقادير

$x - \sin x$ و $\operatorname{tg} x - x$ بينهایت کوچک‌هائی از مرتبه سوم ميشود و بهمين دليل است که

هنگامیکه قوس x کوچک باشد آنرا بجای $\sin x$ و يا $\operatorname{tg} x$ قرار میدهند و همچنين

وقتی x کوچک باشد بجای $\cos x$ واحد میگذارند ولی درحالت اخير مقدار تقريبت

پيش از حالت قبل است زیرا تفاضل $1 - \cos x$ بينهایت کوچکی از مرتبه دوم ميشود.

بسط $\sin x$ يكسری متناوب است و بطوریکه میدانيم اگر از جمله دوم بعد اين سری

صرفنظر شود حد اکثر قدر مطلق خطای حاصله از قدر مطلق جمله دوم يعنی $\left| \frac{x^2}{2} \right|$ کوچکتر است

و علامت خطا نیز همان علامت اين جمله است يعنی خطا هم علامت با $-\frac{x^2}{2}$ ميشود پس اگر x

قوس کوچک مثبتی باشد و بجای $\sin x$ مقدار x گذاشته شود اولاً نتیجه را زياد

قوس بر حسب رادیان بیان خواهد شد و برای آنکه مقدار قوس را بر حسب ثانیه بدست آوریم کافی است که نتیجه را در ۲۰۶۲۶۵ ضرب کنیم مثلاً اگر $\sin x = ۰/۰۰۱۳۹۱۷$ باشد داریم

$$x = ۰/۰۰۱۳۹۱۷ \times ۲۰۶۲۶۵ = ۲۸۷/۰۵۹$$

نتیجه حاصل تا ۰/۰۰۱ ثانیه صحیح است یعنی حداکثر اشتباه از ۰/۰۰۱ ثانیه کمتر است زیرا چون مقدار قوس کمتر از نصف ۱۰ می باشد پس حداکثر اشتباه حاصل از جانشین ساختن x و $\sin x$ کمتر از ۰/۰۰۰۵ ثانیه می باشد و از طرفی در تبدیل مقدار x از رادیان به ثانیه چون مقدار x کمتر از ۰/۰۰۱۵ رادیان است پس اشتباه حاصل از انتخاب مضرب ۲۰۶۲۶۵ بجای مقدار واقعی يك رادیان کمتر از $۰/۰۰۰۳ = ۰/۲ \times ۰/۰۰۱۵$ خواهد بود پس حداکثر اشتباه جمعاً کمتر از ۰/۰۰۱ می باشد. اگر از يك جدول مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی با رقم اعشار مقدار x را استخراج کنیم مقدار ۲۸۷/۰۶ بدست می آید ولی در اینجا با روش فوق بدون انترپولاسین در جدول مقدار دقیق تر آورده ایم و ما در اغلب موارد این طریقه جانشینی را بکار میبریم.

در تعیین حد اکثر اشتباه که ذکر شد فرض کردیم که مقدار مفروض $\sin x$ بدون خطا داده شده است و اگر چنین نباشد باید خطای مربوط بآنها نیز در محاسبه حداکثر اشتباه در نظر گرفت مثلاً اگر عدد مفروض $\sin x$ مقدار تقریبی آن تا $۱۰^{-۷} \times \frac{۱}{۴}$ باشد اشتباه حاصل از این خطا در عمل ضرب فوق الذکر خود در حدود ۰/۰۱ خواهد بود بنابراین حداکثر اشتباه در جواب حاصل کمتر از ۰/۰۱ نخواهد بود پس مقدار x تا ۰/۰۱ تقریب برابر ۲۸۷/۰۶ می باشد.

در نجوم اغلب سینوس و یا تانژانت قوسهای کوچک را بر حسب درجه و دقیقه و ثانیه بیان میکنند یعنی آنها را در ۲۰۶۲۶۵ ضرب کرده و نتیجه حاصل را مقدار سینوس و یا تانژانت قوس مفروض بر حسب واحد درجه نامند و بطور کلی هر عدد کوچک را ممکن است بر حسب واحد درجه بیان کرد مثلاً اختلاف منظر متوسط ماه عبارتست از :

$$\omega = ۵۷' و ۲/۷۰ = ۳۴۲۲/۷۰$$

$$\sin \omega = ۰/۰۱۶۵۹۲۹$$

و داریم :

اگر عدد کوچک $0/0160929$ را رادیدان در نظر گرفته و مقدار آنرا بر حسب واحد درجه بدست آوریم یعنی آنرا در 206265 ضرب کنیم حاصل میشود $3422/54$ و بنا بر قرارداد امینویسیم

$$\sin \omega = 3422/54$$

واضح است که $3422/54$ مقدار ω تا $0/01$ تقریب نمی‌باشد و با مراجعه به جدول مذکور در صفحه ۵۴ دیده میشود که چون مقدار قوس از $4/4$ و 49 زیادتر است پس حداکثر تقریب از $0/1$ متجاوز خواهد بود و بطوریکه ملاحظه میشود اختلاف آن با مقدار واقعی ω برابر است با $0/16$ و میتوان نوشت:

$$\sin \omega = 3422/54 \approx \omega - 0/16$$

پس اگر سینوس قوسی را بر حسب واحد درجه بیان کنیم همواره مابین مقدار حاصل و مقدار واقعی قوس بر حسب واحد درجه اختلافی موجود است که هر چه قوس بزرگتر شود این اختلاف زیادتر خواهد شد حال اگر تفاضل $x - \sin x$ را بازاء مقادیر مختلفه x داشته باشیم با داشتن x مقدار $\sin x$ بدست می‌آید و بالعکس با معلوم شدن $\sin x$ میتوان مقدار x را مشخص نمود. تفاضل مذکور را از روی بسط سینوس برای مقادیر مختلفه x حساب کرده و در جدولی تنظیم میکنند با کمک این جدول بازاء هر مقدار x میتوان $\sin x$ را بدست آورد و بالعکس، جدول شماره V در آخر کتاب برای همین منظور تنظیم شده است. بهمین طریق جدول تفاضل $x - \sin x$ تنظیم میگردد (جدول شماره VI آخر کتاب). مثلاً برای تعیین اختلاف منظر متوسط ماه هنگامیکه بدانیم $\sin \omega = 3422/54$ چون مقدار قوس نیز در حدود 3422 پس اختلاف مربوط باین مقدار x را در جدول تعیین میکنیم در جدول V در مقابل 3400 مقدار $0/154$ برای $x - \sin x$ تعیین شده و با استفاده از تناسب مقدار متناظر با 3422 تا دورقم اعشار معادل $0/16$ تعیین میشود و بدین طریق مقدار ω بدست می‌آید

$$\omega = 3422/54 + 0/16 = 3422/70$$

تبصره - هنگامیکه يك فرمول شامل قوای صحیح مقدار کوچکی مانند a باشد و مقدار a را بر حسب واحد درجه داشته باشیم و بخواهیم نتیجه حاصل را نیز بر حسب همان واحد درجه بدست آوریم در این رابطه نمیتوان مستقیماً مقدار a را بر حسب واحد درجه قرار داد زیرا بنا بر قرارداد فرمول مزبور بر حسب کمیت a با واحداصلی رادیان نوشته شده است بنابراین باید ابتدا مقدار a را بواحد اصلی تبدیل نموده و عملیات رابطه را بر روی آن اجرا نمود و نتیجه حاصل را در ۲۰۶۲۶۵ ضرب نمود تا مقدار آن بر حسب واحد درجه بدست آید این عمل را میتوان با در نظر گرفتن روابط زیر بصورت ساده‌تری انجام داد در روابط زیر مقدار a بر حسب واحد درجه بصورت (a'') نشان داده شده است و داریم:

$$a = \frac{(a'')}{۲۰۶۲۶۵} \quad a^n = \left[\frac{(a'')}{۲۰۶۲۶۵} \right]^n$$

$$\left[(a^n)'' \right] = \frac{(a'')^n ۲۰۶۲۶۵}{۲۰۶۲۶۵^n} = (a'') \left[\frac{(a'')^{n-1}}{۲۰۶۲۶۵} \right] = (a'') a^{n-1}$$

یعنی برای بدست آوردن a^n بر حسب واحد درجه کافی است مقدار واقعی a^{n-1} را در مقدار a بر حسب درجه ضرب نمود و همچنین برای بیان مکعب a بر حسب واحد درجه کافی است که مجذور آنرا در مقدار a بر حسب درجه ضرب نمود. مطالب فوق درباره واحد ساعت نیز قابل اجراست

مثال - مطلوبست تعیین مقدار $\sin a$ بر حسب واحد درجه بفرض آنکه $a = ۰/۰۱۶۵۹۳۷$

$$(a'') = ۰/۰۱۶۵۹۳۷ \times ۲۰۶۲۶۵ = ۳۴۲۲/۷۰ \quad \text{داریم}$$

$$\sin a = a - \frac{a^3}{6} + \dots$$

اگر در سری فوق از جمله سوم بیعد صرف نظر کنیم حداکثر تقریب کوچکتر است از $\frac{a^5}{24}$

$$\frac{a^5}{24} < \frac{(0/02)^5}{24} < 2 \times 10^{-10} < 5'' \times 10^{-5} < 0/001$$

پس اگر از جمله سوم بیعد صرف نظر کنیم حداکثر اشتباه حاصل از $0/001$ ثانیه کمتر خواهد بود و خواهیم داشت :

$$\sin a = a - \frac{a^3}{6} = (a'') \left(1 - \frac{a^2}{6}\right) = 3422/70 \left[1 - \frac{(0/01659)^2}{6}\right]$$

$$\sin 3422/70 = 3422/70 (1 - 0/000046) = 3422/70 - 0/16$$

$$\sin 3422/70 = 3422/54$$

نتیجه فوق را میتوان از روی جدول V بدست آورد زیرا مقدار $\sin x - x$ در ازا 3422 برابر با $0/16$ - میباشد .

۱۲ - بکار بردن جداول خطوط مثلثاتی -
 طریقه بکار بردن جداول خطوط مثلثاتی روشن است و احتیاجی بتوضیح ندارد فقط یادآور میشویم که در جداول لگاریتمی خطوط مثلثاتی برای تعیین لگاریتم سینوس و لگاریتم تانژانت قوسهای کوچک طریقه خاص بکار برده میشود تا مقدار تقریب در جواب حاصله از یک واحد در رقم آخر اعشار جداول مورد مراجعه بیشتر نباشد یعنی نمیتوان مقادیر فوق را برای قوسهای کوچک مانند سایرین از روی تناسب در اختلاف بین اعداد متوالی ستون مربوطه جداول بدست آورد در صورتیکه در جداول مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی برای تانژانت و سکانت قوسهای نزدیک به 90° این اشکال موجود است و با طریقه خاص باید عمل شود و در هر حال طریقه بکار بردن هر جدول در خود آن جدول شرح داده شده است که باید قبل از بکار بردن آن جدول مفاد آنرا در نظر گرفت.

در جداول مثلثاتی عموماً مقادیر طبیعی خطوط مثلثاتی یا لگاریتم آنها را با تقریب کمتر یا مساوی با نصف آخرین رقم اعشار تعیین شده جدول درج مینمایند مثلاً در جدول پنج رقمی دویوی لگاریتم خطوط مثلثاتی قوسهای با اختلاف یکدقیقه را با حد اکثر تقریب $\frac{1}{4} \times 10^{-5}$ ثبت کرده اند ولی در بعضی جداول با تعبیه های مخصوصی حداکثر تقریب را کمتر میکنند مثلاً در جدول ۷ رقم اعشاری زیر حداکثر تقریب ربع واحد آخرین رقم بیان شده جدول است.

Schrön, Gauthier - Villars, Tables de Logarithmes à 7 décimales.

در این جدول هنگامیکه رقم هشتم اعشار ۵ تا ۹ باشد قسمتهای اعشاری بعد از هفتمین رقم را حذف نموده و یکواحد به رقم هفتم افزوده و آنرا در جدول مینویسند و زیر رقم هفتم یکخط کوچک میکشند، (۵۰۵۲۸۵۷) و اگر رقم هشتم صفر تا ۴ باشد پس از حذف قسمتهای اعشاری بعد از این رقم آنرا در جدول بدون هیچگونه علامتی مینویسند پس اگر عددی در جدول بدون علامت باشد $0/25$ با آخرین رقم اعشارش میافزائیم و اگر با علامت باشد $0/25$ از آخرین رقم اعشار کم میکنیم نتایج حاصل مقدار مطلوب تا ربع واحد آخرین رقم جدول خواهد بود.

حال فرض کنیم که مثلاً لگاریتم یکی از خطوط مثلثاتی و یا خط مثلثاتی قوس با تقریبی معادل با حد اکثر تقریب جدول مورد استفاده داده شده باشد و از روی جدول مقدار آن قوس را طبق معمول جدول بدست آوریم نتیجه حاصل جواب تقریبی قوس مجهول میباشد و حداکثر اشتباه آنرا به ϵ نمایش میدهیم برای آنکه میزان دقت جواب حاصل را بدانیم باید ϵ را بشناسیم برای اینکار توابع زیر را در نظر میگیریم :

$$y_1 = \sin x \quad \text{و} \quad y_2 = \log \sin x \quad \text{و} \quad y_3 = \text{tg } x \quad \text{و} \quad y_4 = \log \text{tg } x \quad \text{و غیره}$$

$$\delta y = \frac{1}{4} \times 10^{-6} \quad \text{اگر جداول مورد عمل ۶ رقم اعشاری باشد حداکثر خطای توابع فوق}$$

میباشد و ϵ مقداری است که اگر متغیر باندازه آن نمو کند حداکثر نمو تابع از δy کمتر خواهد بود و چون δy کوچک است پس میتوان بجای آن دیفرانسیل توابع را

قرار داد و خواهیم داشت:

$$\delta y_1 = \epsilon_1 \cos x \quad \text{و} \quad \delta y_2 = \epsilon_2 \sec^2 x$$

$$\delta y_3 = \epsilon_3 \log e \cotg x \quad \text{و} \quad \delta y_4 = \epsilon_4 \log e \operatorname{cosec} x$$

و از روابط فوق حاصل میشود:

$$\epsilon_1 = \delta y_1 \sec x \quad \text{و} \quad \epsilon_2 = \delta y_2 \cos^2 x$$

$$\epsilon_3 = \delta y_3 L_{10} \operatorname{tg} x \quad \text{و} \quad \epsilon_4 = \frac{\delta y_4}{2} L_{10} \sin 2x$$

و حداکثر مقادیر δy_1 و δy_2 ... برابر است با $\frac{1}{2} \times 10^{-6}$ که چون آنرا بر حسب واحد درجه بیان کنیم خواهیم داشت.

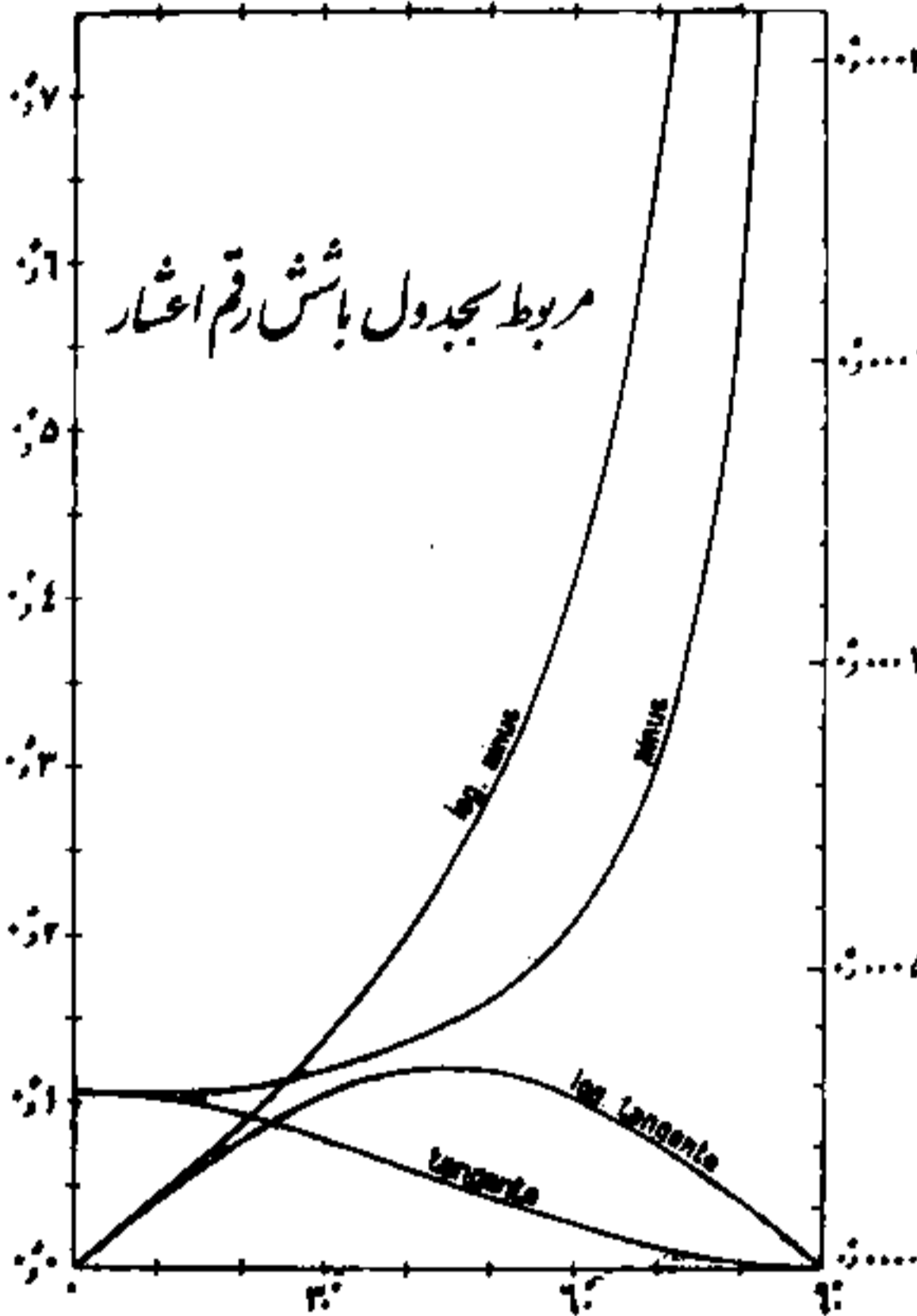
$$\delta y = \frac{2.06265}{2} \times 10^{-6} = 0.103$$

پس حداکثر تقریب در مورد جداول شرقی بشرح زیر است:

$\epsilon_1 = 0.103 \sec x$	$\sin x$	برای مقادیر طبیعی
$\epsilon_2 = 0.237 \operatorname{tg} x$	$\log \sin x$	برای مقادیر
$\epsilon_3 = 0.103 \cos^2 x$	$\operatorname{tg} \sin x$	برای مقادیر طبیعی
$\epsilon_4 = 0.119 \sin 2x$	$\log \operatorname{tg} x$	برای مقادیر

اگر جداول ϵ یا 5 و یا 7 و یا 8 رقمی باشد باید مقادیر فوق را بترتیب در 100 و یا 10 و یا 10^{-1} و یا 10^{-2} ضرب کنیم.

در شکل (۱۹) منحنی‌های نمایش تغییرات توابع ϵ_1 و ϵ_2 و ϵ_3 و ϵ_4 بر حسب x رسم شده است



(شکل ۱۹)

از روی شکل ملاحظه میکنیم که اگر سینوس و یا تانژانت زاویه‌ای مفروض باشد برای زوایای بسیار کوچک از جداول لگاریتمی جواب دقیق‌تر از جواب جداول مقادیر طبیعی بدست می‌آید ولی در اینجا باید نظر گرفتن مقدار زاویه که با سینوس و یا تانژانت آن تقریباً برابر است میتوان مقدار دقیق‌تر زاویه را با ضرب کردن سینوس و یا تانژانت آن در ۲۰۶۲۶۵ بدست آورد و بخصوص با استفاده از جداول VI و VII که قبلاً ذکر شده میتوان مقدار دقیقتر آن قوس را تعیین کرد بالاخره در مورد سینوس هنگامیکه قوس کمتر از

۴۴ و ۲۵ باشد دقت جداول لگاریتمی بیشتر از جداول مقادیر طبیعی نظیر خود (یعنی با تعداد اعشار مساوی) میباشد و از ۴۴ و ۲۵ تا ۹۰ برعکس دقت جداول مقادیر طبیعی بیشتر از جداول لگاریتمی متناظر میباشد در مورد تانژانت عیناً مطلب فوق صادق است فقط مقدار حدفاصل قوس ۲۸ و ۲۳ میباشد ولی بطوریکه در شکل دیده میشود در تمام فاصله از صفر درجه تا ۹۰ درجه تعیین زاویه از روی تانژانت دقیقتر از محاسبه آن از روی سینوس میباشد واضح است که نتایج فوق‌الذکر با فرض مساوی بودن تعداد ارقام اعشار معلومات مسئله بدست آمده است نه تعداد ارقام معنی‌دار آنها.

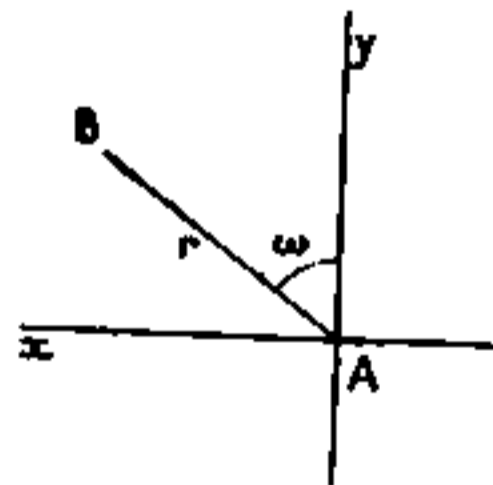
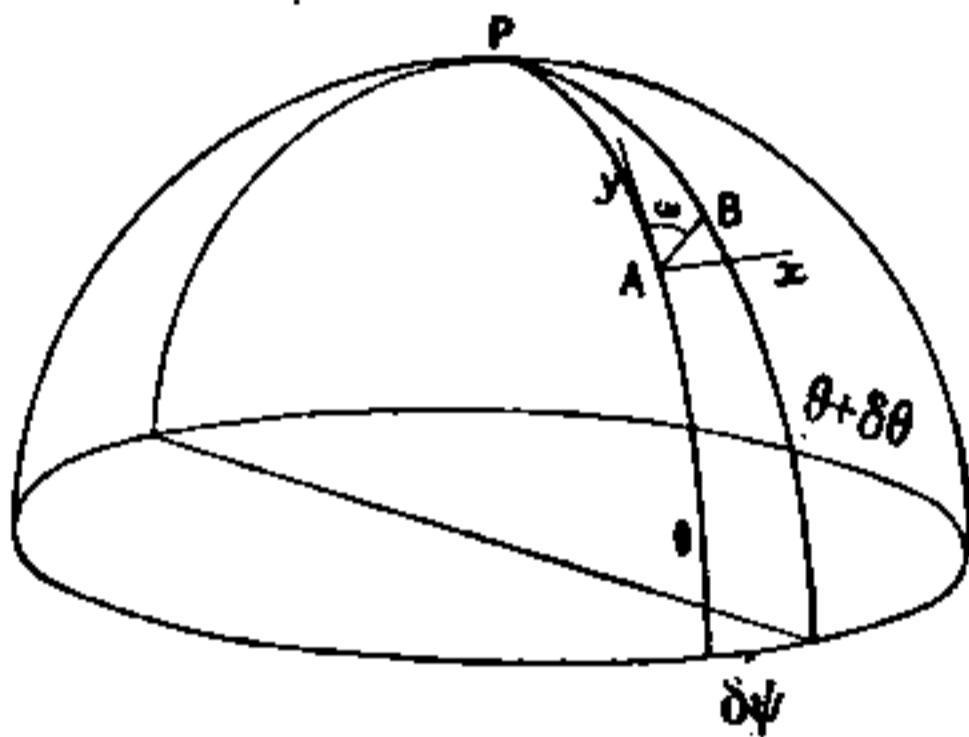
از روی فرمولهای مربوط به سینوس و تانژانت و منحنی‌های مربوط به حد اکثر خطای آنها میتوان فرمولها و منحنی‌های مربوط بحداکثر خطا را در مورد کسینوس و کتانژانت بلافاصله بدست آورد زیرا بطوریکه میدانیم کسینوس و کتانژانت هرزاویه برابر است با سینوس و تانژانت متمم آن زاویه بنابراین کافی است که در فرمولهای فوق X را به $90^\circ - X$ تبدیل کنیم تا فرمولهای نظیر برای کسینوس و کتانژانت X بدست آید و شکل منحنی‌های حاصل عیناً نظیر منحنی‌های (شکل ۱۹) میباشد بشرط آنکه تقسیم‌بندی محور X را معکوس کنیم یعنی بجای صفر درجه 90° گذاشته و بجای 90° صفر قرار دهیم.

هرگاه بخواهیم از روی جداول مثلثاتی قوسی را تعیین کنیم که مقدار آن تا یکدقیقه تقریب صحیح باشد یعنی حداکثر اشتباه یکدقیقه باشد کافی است که از جداول چهار رقمی اعشار استفاده نمائیم و اگر مقصود تعیین قوس تا یک ثانیه تقریب باشد جداول شش رقمی اعشار لازم خواهد بود و بالاخره اگر بخواهیم حداکثر اشتباه 0.1° باشد جداول هشت رقم اعشار مورد نیاز خواهد بود و در جداول پنج رقمی حداکثر اشتباه تا حدود 10° ثانیه و در هفت رقمی تا 1° میرسد و بدین ترتیب ملاحظه میشود که جداول با تعداد ارقام زوج اعشار بر جداول با ارقام فرد مزیت دارند معیناً جداول با ارقام فرد اعشار در قرن نوزدهم و حتی در حال حاضر نیز بسیار متداول بوده و مورد علاقه عموم قرار دارند علت این موضوع محاسن فرعی نظیر راحتی فرم و سهولت چاپ و غیره میباشد.

۱۳ - مختصات دیفرانسیل - هنگامیکه عناصر یک مثلث متغیر باشند میتوانیم روابطی مابین نموهای بینهایت کوچک این عناصر بوسیله دیفرانسیل گیری از روابط اصلی بدست آوریم، اما در نجوم بندرت تمام عناصر یک مثلث تغییر میکند بدینجهت روابط کلی مابین عناصر کمتر مورد استفاده میباشد و ما در اینجا روابطی را که مابین مختصات دو نقطه بسیار نزدیک کره سماوی وجود دارد بدست میآوریم این روابط در عمل بسیار مهم بوده و مورد استعمال بیشمار دارند.

دو نقطه A و B از سطح کره را بوسیله دایره عظیمه‌ای بهم وصل میکنیم و فرض میکنیم

که این دو نقطه بقدری بهم نزدیک باشند که مربع قوس AB قابل صرفنظر کردن باشد اگر مختصات قطبی نقطه A را به ψ و θ نمایش دهیم مختصات نقطه B عبارتند از :
 $(\psi + \delta\psi, \theta + \delta\theta)$ مقادیر $\delta\psi$ و $\delta\theta$ را مختصات دیفرانسیل نقطه B نسبت به نقطه A نامند (شکل ۲۰) زاویه $\delta\theta$ همیشه کوچک است و بستگی بمکان نقطه A روی کره ندارد و $\delta\psi$ نیز همواره کوچک است مگر آنکه نقطه A نزدیک به قطب باشد زیرا اگر دو نیمدایره که بر قطبین دایره اصلی میگذرند بقسمی در نظر بگیریم که زاویه مابین آنها کوچک نبوده و مقدار قابل ملاحظه‌ای باشد.



(شکل ۲۰)

روی این دو دایره میتوان دو نقطه بینهایت نزدیک در مجاورت قطب انتخاب نمود بطوریکه فاصله مابین آنها بینهایت کوچک باشد در اینحال ملاحظه میشود که اختلاف مقدار ψ این دو نقطه یعنی $\delta\psi$ کوچک نمیشود. موضع نقطه B را نسبت به A بطریق زیر نیز میتوان مشخص نمود. A را به B بوسیله یک خط مستقیم وصل کرده و قرار

میدهیم

$$\overline{AB} = r, \quad \widehat{PAV} = \omega$$

چون بنا بر فرض مربع قوس \widehat{AB} قابل صرفنظر کردن میباشد پس میتوان r را طول قوس AB دانست در این حال طول وتر و قوس AB که دو بینهایت کوچک معادل اند برابر میباشد زیرا داریم

$$\overline{AB} = r \sin \frac{\widehat{AB}}{r} = r \left(\frac{\widehat{AB}}{r} - \frac{1}{3!} \frac{\widehat{AB}^3}{r^3} + \dots \right)$$

و بنا بر فرض \widehat{AB} بینهایت کوچک است بقسمی که \widehat{AB}^2 قابل صرف نظر کردن میباشد پس بطریق اولی توانهای بالاتر \widehat{AB} قابل صرف نظر کردن خواهند بود پس خواهیم داشت

$$\overline{AB} = \widehat{AB} = r$$

اگر r و ω معلوم باشد موضع نقطه B از روی موضع نقطه A روی کره مشخص خواهد شد. ω را زاویه^{*} موضع B نسبت به A گویند و آنرا از صفر تا 360° در جهت مثبت مثلثاتی اندازه میگیرند و مبدا^{*} اندازه گیری این زاویه محور مماس بر دایره PA است و جهت این محور را بسمت قطب مثبت دایره^{*} اصلی میگیرند و جهت مثبت مثلثاتی روی سطح داخلی کره در نظر گرفته میشود یعنی جهت مثبت دوران برای ناظری که در مرکز کره قرار گرفته و بصفحه مماس بر کره در نقطه A نگاه میکند.

حال دو محور مختصات متعامد Ax و Ay را در صفحه مماس بر کره چنان رسم میکنیم که محور Ax موازی با صفحه دایره^{*} اصلی مختصات بوده و جهت آن بطرف جهت مثبت دوران روی دایره اصلی باشد و محور Ay را مماس بر دایره^{*} عظیمه AP اختیار کرده و جهت آنرا بسمت P یعنی قطب مثبت مختصات میگیریم. اگر دستگاه مختصات کروی مورد نظر مستقیم باشد دستگاه مختصات Axy برای ناظریکه از مرکز کره بنقطه A نگاه میکند مطابق وضعی کادر (شکل ۲۰) نشان داده شده است خواهد بود.

چون بنا بر فرض مربع فاصله AB قابل صرف نظر کردن است پس فاصله نقطه B از صفحه مماس بر کره در نقطه A نیز قابل صرف نظر کردن خواهد بود زیرا اگر مختصات نقطه A نسبت بیک دستگاه مختصات متعامد $OXYZ$ که مبدا آن مرکز کره است X ، Y ، و Z باشد معادله صفحه مماس بر کره در نقطه A عبارتست از

$$XX_0 + YY_0 + ZZ_0 = 1$$

و فاصله نقطه B از این صفحه عبارتست از

$$B \begin{vmatrix} X_0 + \delta X \\ Y_0 + \delta Y \\ Z_0 + \delta Z \end{vmatrix}$$

$$h = |X_0 \delta X + Y_0 \delta Y + Z_0 \delta Z|$$

ولی چون نقطه B روی کره است پس خواهیم داشت

$$(X_0 + \delta X)^2 + (Y_0 + \delta Y)^2 + (Z_0 + \delta Z)^2 = 1$$

و از آن حاصل میشود

$$-2(X_0 \delta X + Y_0 \delta Y + Z_0 \delta Z) = \delta X^2 + \delta Y^2 + \delta Z^2 = AB^2$$

$$h = \frac{AB^2}{2} \quad \text{و یا}$$

و چون AB^2 قابل صرفنظر کردن است پس h نیز صرفنظر کردنی است یعنی درحقیقت

نقطه B را میتوان روی صفحه مماس نقطه A دانست و موضع آن بوسیله مختصاتش یعنی x و y مشخص میگردد و داریم:

$$x = r \sin \omega, \quad y = r \cos \omega$$

پس میتوان x و y و یا ω و r را نیز مختصات دیفرانسیل نقطه B نسبت به نقطه A دانست و حسن آن اینست که این مقادیر توسط دوربین نجومی و یا دوربین عکاسی ستارگان مستقیماً قابل اندازه گیری میباشند و اکنون خواهیم دید که چگونه میتوان از روی آنها مختصات دیفرانسیل $\delta\psi$ و $\delta\theta$ را بدست آورد. یکی از موارد استعمال مسئله فوق اینستکه میتوان مختصات يك ستاره متحرك مانند سیاره و یا دنباله دار را بمختصات يك ستاره ثابت نزدیک بآن مربوط نموده و از روی مختصات ستاره ثابت که معلوم است مختصات ستاره متحرك را در لحظه رصد بدست آورد و یا آنکه مختصات ستاره ثابت نامعلوم را از روی مختصات ستاره ثابت معلوم تعیین نمود علاوه بر این مورد استعمال موارد متعدد دیگر نیز دارد که در موقع خود بدان اشاره خواهیم کرد. برای حل مسئله فوق روابط زیر را بترتیب از دستگاه III مکرر و II انتخاب میکنیم.

$$\cos a \sin B = \cos A \sin C + \sin A \cos C \cos b$$

$$\sin a \sin B = \sin b \sin A$$

طرفین رابطه اول را در $\sin b$ و طرفین رابطه دوم را در $\cos b$ ضرب کرده و باهم جمع میکنیم و حاصل میشود:

$$\sin B \sin (b - a) = \sin b \cos A \sin C - \sin A \sin b \cos b (1 - \cos C)$$

$$(۱) \quad \sin (b - a) = \sin c \left(\cos A - \sin A \cos b \operatorname{tg} \frac{C}{2} \right) \quad \text{و یا}$$

حال مثلث PAB را در نظر گرفته و طول قوس \widehat{AB} را به r نمایش میدهیم. پس اضلاع و زوایای مثلث عبارتند از:

$$a = \frac{\pi}{2} - (\theta + \delta\theta) \quad A = \omega$$

$$b = \frac{\pi}{2} - \theta \quad B = B$$

$$p = r \quad P = \delta\psi$$

برای بدست آوردن $\delta\psi$ از روی معلومات θ , ω , r رابطه زیر را از دستگاه IV انتخاب میکنیم:

$$(۲) \quad \sin \theta \cos \omega = \cos \theta \operatorname{cotg} r - \sin \omega \operatorname{cotg} \delta\psi$$

و رابطه (۱) را درباره مثلث PAB بکار میبریم بپرض آنکه راس P را بجای C منظور نموده باشیم بدین ترتیب روابط زیر بترتیب از معادلات (۲) و (۱) بدست میآید:

$$(۳) \quad \left\{ \begin{array}{l} \operatorname{tg} \delta\psi = \frac{\sin r \sin \omega}{\cos r \cos \theta - \sin r \cos \omega \sin \theta} \\ \sin \delta\theta = \sin r \left(\cos \omega - \sin \omega \sin \theta \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{2} \right) \end{array} \right.$$

روابط دستگاه (۳) بازاء جميع مقادير $\delta\psi$, $\delta\theta$ خواه كوچك و يا بزرگ صحيح ميباشند و ميتوان اين روابط را براي هر دو نقطه دلخواه A و B سطح كره بكار برد هر چند كه مربع فاصله اين دو نقطه صرف نظر كردني نباشد.

هر گاه مربع فاصله AB يعني r قابل صرف نظر كردن باشد ميتوان نوشت:

$$\sin r \sin \omega = r \sin \omega = x$$

$$\sin r \cos \omega = r \cos \omega = y$$

$$\cos r = 1$$

و در این حال خواهیم داشت:

$$(z) \begin{cases} \cos \theta \operatorname{tg} \delta\psi = \frac{x}{1 - y \operatorname{tg} \theta} \\ \sin \delta\theta = y - x \sin \theta \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{\psi} \end{cases}$$

فرمولهای دستگاه (z) هنگامیکه r^2 صرف نظر کردنی باشد قابل استعمال میباشند حتی اگر نقطه A بسیار نزدیک بقطب باشد و اگر خواهیم x و y را بر حسب $\delta\theta$ و $\delta\psi$ بدست آوریم کافی است که دستگاه معادلات فوق را حل کنیم و از حل آن خواهیم داشت.

$$(z) \text{ مکرر } \begin{cases} x = \cos \theta \operatorname{tg} \delta\psi \frac{1 - \operatorname{tg} \theta \sin \delta\theta}{1 + \sin^2 \theta \operatorname{tg} \delta\psi \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{\psi}} \\ y = \frac{\sin \delta\theta + \sin \theta \cos \theta \operatorname{tg} \delta\psi \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{\psi}}{1 + \sin^2 \theta \operatorname{tg} \delta\psi \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{\psi}} \end{cases}$$

روابط فوق نیز بازاء جمیع نقاط کره صادق است فقط بشرط آنکه r^2 یعنی مربع فاصله AB صرف نظر کردنی باشد و در رابطه (z) و (z) مکرر همواره میتوان بجای $\sin \delta\theta$ مقدار

$$\operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{\psi} \text{ را قرار دهیم و اگر نقطه A نزدیک بقطب نباشد بجای } \operatorname{tg} \delta\psi \text{ همچنین } \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{\psi}$$

نیز میتوان بترتیب $\delta\psi$ و $\frac{\delta\psi}{\psi}$ قرار دهیم و در این حالت جملات مرتبه دوم بر حسب x و

y و $\delta\psi$ و $\delta\theta$ قابل صرف نظر کردن خواهند بود و روابط (z) و (z) مکرر بصورت روابط دستگاه (o) درمیآید و این دستگاه موارد استعمال بسیار دارد:

$$(۵) \begin{cases} \delta\psi \cos \theta = x = r \sin \omega \\ \delta\theta = y = r \cos \omega \end{cases}$$

روابط (۵) بسیار مهم میباشند و میتوان آنها را مستقیماً نیز بطرز ساده‌تری بدست آورد بدین‌طریق که در مثلث PAB نسبت‌های سینوس را مینویسیم :

$$\sin \widehat{APB} \sin \widehat{PB} = \sin \widehat{AB} \sin \omega$$

$$\sin \delta\psi \cos (\theta + \delta\theta) = \sin r \sin \omega \quad \text{و یا}$$

هنگامیکه $\delta\theta$ و $\delta\psi$ کوچک باشند خواهیم داشت:

$$\delta\psi \cos \theta = r \sin \omega = x$$

که همان رابطه اول است و از رابطه :

$$\cos \widehat{PB} = \cos r \cos \widehat{PA} + \sin r \sin \widehat{PA} \cos \omega$$

$$\sin (\theta + \delta\theta) = \sin \theta + r \cos \theta \cos \omega \quad \text{حاصل میشود :}$$

$$\sin \theta + \delta\theta \cos \theta = \sin \theta + r \cos \theta \cos \omega \quad \text{و یا :}$$

$$\delta\theta = r \cos \omega = y \quad \text{و بالاخره خواهیم داشت :}$$

مثال ۱ - مختصات قطبی ستاره‌ای عبارتست از $\theta = ۴۳^\circ$ و $۳۱'$ و $۴۵''$

$۴/۳۱$ و ۱۲ و ۱۵ و $\psi = ۱۵$ و ستاره دیگری نزدیک آن قرار دارد و بوسیله رصد مقادیر ω و r

چنین بدست آمده $r = ۲۱۷/۳$ و $\omega = ۲۳۸^\circ$ و $۸/۲$ و ω مطلوبست مختصات قطبی ستاره دیگر.

حل - ستاره مفروض نزدیک قطب نبوده و $\delta\psi$ کوچک است و داریم :

$$(r')^2 = r^2 r = ۲۱۷/۳ \times ۲۱۷/۳ \times ۵ \times ۱۰^{-۶} \# ۰/۲$$

و چون حداکثر تقریب وقتیکه بجای $\sin r$ مقدار r گذاریم کمتر از $\frac{r^2}{۶}$ بوده و وقتی

بجای $\cos r$ واحد قرار دهیم خطا کمتر از $\frac{r^2}{۴}$ میباشد پس اگر بنخواهیم جواب را تا $۰/۱$

تقریب بدست آوریم میتوانیم فرمولهای (۵) را بدون اشکال بکار ببریم و داریم:

$$\begin{cases} \delta\psi = \frac{r \sin \omega}{\cos \theta} = \frac{x}{\cos \theta} \\ \delta\theta = r \cos \omega = y \end{cases}$$

$$\log r = 2/337.6$$

$$\log \cos \omega = \bar{1}/30600$$

$$\log \delta\theta = 1/69371$$

$$y = \delta\theta = 49''/39$$

$$\log r = 2/337.6$$

$$\log \sin \omega = \bar{1}/98848 \quad n$$

$$\log x = 2/32005 \quad n$$

$$\text{colg } \cos \theta = \bar{0}/10406$$

$$\log \delta\psi = 2/58010 \quad n$$

$$\delta\psi = -30.2''/1$$

$$\delta\psi = -20.5''/15$$

$$x = -211''/7$$

مختصات مطلوب :

$$\theta = 40^\circ \text{ و } 32' \text{ و } 32''/4$$

$$\psi = \begin{matrix} h & m & s \\ 10 & 11 & 33/17 \end{matrix}$$

مثال ۳ - فرض کنیم ω و r همان مقادیر مسئله قبل بوده ولی $\theta = 88^\circ$ و $59'$ و $58''/2$ باشد.

حل - در این مسئله ستاره A بسیار نزدیک به قطب است بنابراین باید از فرمولهای رابطه (۴)

استفاده نمود. در این مسئله x و y همان مقادیر مسئله قبل میباشند و داریم:

$$\log y = 1/69361$$

$$\log \operatorname{tg} \theta = 1/70787$$

$$\log y \operatorname{tg} \theta = 3/40147$$

$$y \operatorname{tg} \theta = 2828$$

$$1 - y \operatorname{tg} \theta = 2.03437$$

$$\log x = 2/32004 \quad n$$

$$\operatorname{colog} (1 - y \operatorname{tg} \theta) = 6/69107$$

$$\operatorname{colog} \cos \theta = 1/70793$$

$$\log \operatorname{tg} \delta\psi = 2/77004 \quad n$$

$$\delta\psi = -3^\circ \text{ و } 24' \text{ و } 33''/0$$

$$\frac{\delta\psi}{2} = -1^\circ \text{ و } 12' \text{ و } 16''/0$$

$$\delta\psi = -13^m \text{ و } 38^s/20$$

$$\log x = 2/32004 \quad n$$

$$\log \sin \theta = 1/99993$$

$$\log \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{2} = 2/47374 \quad n$$

$$\log x \sin \theta \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{2} = 0/79911$$

$$x \sin \theta \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{2} = 6/30$$

$$y - x \sin \theta \operatorname{tg} \frac{\delta\psi}{2} = 43/09$$

$$\sin \delta\theta = \delta\theta = 43/1$$

مختصات مطلوب ستاره

$$\theta = 89^\circ \text{ و } 0' \text{ و } 41''/3$$

$$\psi = 14^h \text{ و } 08^m \text{ و } 36^s/11$$

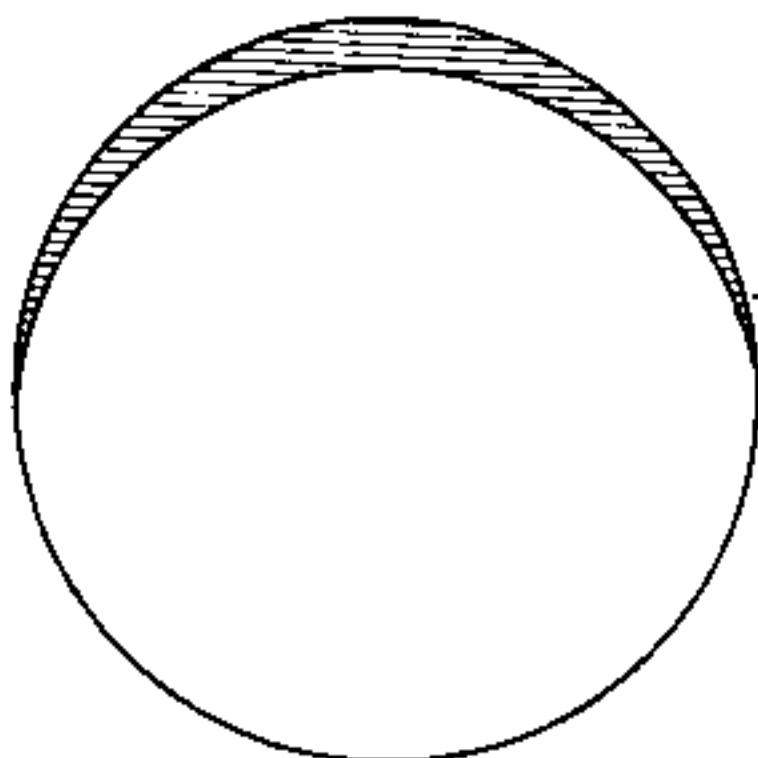
بطوریکه ملاحظه میشود در این مسئله با اینکه ϵ کوچک است ولی $\delta\psi$ کوچک نمی‌باشد و اگر از فرمولهای (۵) استفاده شود جواب حاصل بکلی دور از حقیقت بوده و خطای کمیت ψ متجاوز از ۳ درجه خواهد بود.

فصل سوم

منظره آسمان

۱۴ - منظره آسمان - اگر در صحرای بسیار وسیعی ایستاده باشیم و یا آنکه روی دریاها یا بزرگ و یا اقیانوسها قرار گرفته باشیم می بینیم که سطح زمین و یا آب دریا در امتداد یکدایره به آسمان وصل شده است این دایره را افق حسی می نامند و اگر در محلی که قرار گرفته ایم در اطراف ما ناهمواریها و کوهها وجود داشته باشند افق حسی از صورت دایره خارج شده و بشکل ناهمواریهای مورد دید ما درمی آید و اگر در یکشب صاف با آسمان نگاه کنیم نقاط کم و بیش نورانی مشاهده میکنیم که در تمام جهات آسمان پراکنده اند و آنها را ستاره می نامند و ملاحظه میکنیم که از یک سمت آسمان بتدریج ستارگانی از افق ظاهر شده و با اصطلاح طلوع میکنند و مرتباً فاصله آنها از نقطه ظهور زیادتر میشود یعنی در سطح آسمان حرکت مینمایند ستارگان بالای سرمان نیز همگی حرکت میکنند ولی چون حرکت آنها بطور مستجمعی است و فاصله آنها نسبت بهم تغییر نمیکند و علاوه بر این سرعت زاویه حرکت آنها کم است بنابراین حرکت آنها بچشم محسوس نیست اما اگر هر یک از آنها را از وقتیکه از افق ظاهر میشوند در نظر بگیریم ملاحظه میکنیم که پس از زمانی مسافت نسبتاً زیادی از افق دور شده است از طرف دیگر در سمت مقابل سمت فوق الذکر می بینیم که مرتباً ستارگان بافق نزدیک شده و نامرئی میشوند و با اصطلاح غروب میکنند تعدادی از این ستارگان فاصله زمان بین طلوع و غروبشان خیلی کم است حتی ممکن است ستارگانی را ببینیم که چند دقیقه پس از طلوع غروب نمایند و ضمناً مشاهده میکنیم که عده ای از ستارگان همواره بالای افق هستند و هرگز طلوع و غروب نمیکند و فقط در طول مدت شب محل خود را در آسمان تغییر میدهند علاوه بر ستارگان جسم روشن

بزرگتری با سم ماه نیز در اغلب شبها در آسمان دیده میشود که گاهی بشکل هلال است یعنی بشکل سطحی است که از تماس يك دایره و يك بیضی ایجاد میگردد (شکل ۲۱ قسمت هاشور خورده) و در شبهای بعد بتدریج عرض هلال روشن افزوده میشود و بالاخره بشکل نیمدایره درمیآید. بعد از آن سطح قسمت روشن زیادتر از نیمدایره شده و بشکل قسمت هاشور نخورده شکل ۲۱ درمیآید و بهمین ترتیب هر شب بسطح روشن ماه افزوده میشود تا بشکل سطح کامل يك دایره درآید و از آن بعد عکس این حالات حادث میشود تا وقتی که بکلی سطح آن تاریک شده و نا پدید گردد ولی در شبهای بعد مجدداً بصورت



(شکل ۲۱)

هلال بسیار باریکی ظاهر خواهد شد و این مناظر مرتباً تکرار میگردد. همچنین ملاحظه میشود در مواقعی که ماه بصورت هلال بوده و قسمت روشن آن در حال نمو است آنرا اوائل شب در حوالی افق می بینیم و مشاهده میکنیم که متدرجاً بافق نزدیک شده و غروب میکند و در شبهای بعد بتدریج زمان غروب ماه بتأخیر میافتد و بالاخره هنگامیکه ماه بصورت دایره تمام درمیآید اوائل شب طلوع کرده و هنگام صبح غروب میکند و از این بعد زمان طلوع آن مرتباً بتأخیر میافتد. در هر حال دیده میشود که ماه نیز مانند ستارگان طلوع و غروب دارد. همچنین خورشید نیز طلوع و غروب میکند و از لحظه طلوع خورشید تا وقت غروب آنرا روز نامند و در هنگام روز بعلت نور زیاد خورشید ستارگان دیده نمیشوند. از زمان غروب خورشید تا وقت طلوع آنرا شب گویند.

آنچه از مشاهدات فوق بنظر میرسد اینست که تمام اجرام سماوی در یکجهت بدور زمین میگردند و این حرکت را حرکت یومی نامند.

علاوه بر ماه و خورشید و ستارگان در اغلب از مواقع سال شبها در آسمان نوار سفیدرنگی دیده میشود که تقریباً در سرتاسر آسمان کشیده شده و در بعضی جاها باریک بوده در جاهای دیگر پهن است و در بعضی از قسمتها دو نوار نزدیک بهم دیده میشود و حتی در برخی از قسمتها نوار مذکور از چند نوار نزدیک بهم تشکیل شده است. این نوار روشن سفیدرنگ را کهکشانشان میگویند و اگر با یک دوربین قوی بآن نگاه کنیم می بینیم که این نوار تشکیل شده است از اجتماع تعداد بسیاری از ستارگان که نزدیک بهم قرار دارند و چون زاویه عابین شعاعهای دید که بدو ستاره مجاور هم واصل میشود بسیار کوچک است با چشم غیر مسلح این نقاط نورانی منطبق بر هم دیده شده و مجموعه آنها بشکل یک نوار نورانی مشاهده میشود. در حقیقت کهکشانشان مجموعه ای از میلیونها ستاره است و این مجموعه تقریباً بشکل یک عدسی نازک با ابعاد بسیار بزرگ میباشد و خورشید نیز ستاره ای از این مجموعه است و زمین ما در نقطه ای در درون این عدسی قرار دارد و اگر توزیع ستارگان را در داخل حجم کهکشانشان بطور یکنواخت در نظر بگیریم هنگامیکه در امتداد صفحه تقارن این مجموعه و یا در امتدادهای مجاور آن بغضا نگاه کنیم در امتداد شعاعهای دید ما تعداد بسیار زیادی ستاره قرار میگیرد که فاصله زاویه ای آنها بسیار کوچک بوده و آنها را روی هم منطبق می بینیم، یعنی تراکم ستارگان در امتداد صفحه تقارن کهکشانشان زیادتر بنظر میرسد و ستارگان تراکم شده را بشکل یک نوار نورانی دایره شکل خواهیم دید و تراکم ستارگان در وسط نوار بیشتر است بطوریکه در آنجا تفکیک ستارگان حتی با دوربین هم مشکل است و هر چه بلبه نوار نزدیک تر شویم تراکم کمتر بوده و حتی در حاشیه نوار با چشم غیر مسلح هم ستارگانی که بسیار نزدیک بهم قرار گرفته اند تشخیص داده میشوند و بالاخره اگر در جهتی که با صفحه تقارن کهکشانشان زاویه قابل ملاحظه ای تشکیل دهد بغضا نگاه کنیم تعداد ستارگانی که در امتداد شعاعهای دید در جهات مختلف قرار میگیرد کمتر خواهد شد و بصورت ستارگان پراکنده دیده میشوند و بخصوص اگر در امتداد عمود بر صفحه تقارن کهکشانشان بغضا نگاه کنیم شعاع دید ما بندرت ستارگان این مجموعه برخورد میکند و در این قسمتها ستارگان کمتری دیده میشود. و چنین استنباط میگردد که تمام ستارگانی که بطور پراکنده در آسمان دیده

میشوند همه جزء کهکشان میباشند.

علاوه بر اجرام فوق در آسمان نقطه‌های روشنی شبیه ستارگان دیده میشوند که مانند لکه بسیار کوچک بوده و همجنس بانوار کهکشان بنظر میرسند و آنها را سحابی مینامند قدها پنج عدد سحابی که با چشم قابل رویت است می‌شناختند ولی با کمک دوربین‌های قوی امروزه معلوم شده است که اولاً هر کدام از سحابی‌ها مانند کهکشان مجموعه‌ای از تعداد بسینه‌های زیاد ستاره میباشند و هر یک کهکشان‌های جداگانه‌اند ثانیاً تعداد سحابی‌ها بسیار زیاد است که در کاتالگهای کهکشان‌ها مختصات و مشخصات آنها ثابت کرده‌اند و هر قدر که تلسکوپهای قوی‌تری ساخته شود تعداد کهکشانهای بیشتری در آسمان کشف میشود و حتی محقق شده است که عده‌ای از این سحابیها خود مجموعه‌ای از تعداد زیادی کهکشان میباشند و آنها را توده کهکشان مینامند.

۱۵ - قدر ستارگان - قدها ستارگان را از روی اثر روشنایشان بر چشم ناظر بشش طبقه تقسیم میکردند و این طبقات را قدر یا عظم ستاره نامیده‌اند و ستارگانیکه از همه درخشانتر بودند ستارگان قدر اول نامیدند و ستارگانی را که پرتوشان از همه کمتر بود جزء قدر ششم قرار دادند و بقیه را بر حسب مقدار پرتوشان بین ۱ و ۶ طبقه‌بندی میکردند و ستارگانی را که پرتوشان از قدر ششم نیز کمتر تشخیص میدادند ستارگان تاریک مینامیدند این ستارگان با چشمهای خیلی قوی بزحمت قابل رؤیت بوده و اغلب مردم از دیدن آنها عاجز بودند به همین دلیل آنها را تاریک میگفتند البته این طبقه‌بندی نظری بوده و وسیله اندازه‌گیری برای آن نداشتند فقط با تعلیم و تمرین زیاد قادر به تمیز یک طبقه از طبقه دیگر میشدند

در کاتالگهای ستارگان که بمنظور شناختن و تعیین محل آنان از قدیم‌الایام تنظیم شده است همواره قدر ستارگان را نیز درج میکردند قدیمترین کاتالگی که از قدها درست است کاتالگ ابرخس (هیپارک) است که حدود ۱۵۰ سال قبل از میلاد میزیسته است نامبرده هنگامیکه یک ستاره متغیر انفجاری را در آسمان مشاهده کرد تصمیم گرفت که کاتالگی شامل تمام ستارگان مرئی تهیه کند برای آنکه بتواند اشیاء جدید آسمانی را تشخیص دهد یعنی ملاحظه کند که آیا

ستارگانی که می‌بیند همواره همانهاست که قبلاً دیده است و یاستارگان جدیدی میباشند که قبلاً در آسمان وجود نداشته‌اند و بتازگی ظاهر شده‌اند و نوع آنها را تشخیص دهد و همچنین دریابد که آیا ازستارگان قبلی چیزی کم میشود یا نه (ستاره متغیر انفجاری ستاره‌ایست که یکمرتبه پرتو آن در حدود ۱۰ قدر زیاد شده و پس از مدتی دوباره بحالت اول بر میگردد و ستاره انفجاری که هیپارک یکبار ظهور آنرا ملاحظه کرد از قدر خیلی پائین‌تر از ۶ قدر بوده و بنابراین برای چشم غیر مسلح نامرئی بوده است ولی وقتی که پرتو آن یکبار زیاد شده جزء دسته ستارگان مرئی قرار گرفته و هیپارک آنرا مشاهده نموده است ولی پس از مدتی دوباره پرتوش کم شده و نامرئی گردیده‌است. دوره خاموشی این قبیل ستارگان اغلب طولانی است و حتی بچند قرن هم میرسد) کاتالک هیپارک شامل تمام ستارگانی است که در اسکندریه محل سکونت وی با چشم غیر مسلح قابل رؤیت میباشند. کاتالک مزبور بوسیله بطلمیوس که در حدود ۱۵۰ بعد از میلاد میزیسته بنام مجسطی نقل شده است و شامل ۱۰۲۲ ستاره میباشد و ۵ عدد از آنها سحابی است این کاتالک در اوائل قرن نهم میلادی بنام کتاب المجسطی بعربی ترجمه شده و اروپائیان از روی این کتاب از وجود کاتالک هیپارک مطلع شده‌اند و آنرا مأخذ مطالعات نجومی خود قرار داده‌اند. عبدالرحمن بن صوفی نیز در کتابی بنام الصور (قرن دهم میلادی) کاتالک بطلمیوس را نقل کرده‌است ولی کتاب الصور بالمجسطی هم در شماره و هم در تعیین قدر و هم جهات دیگر ستارگان اختلاف دارد. در المجسطی ستارگان بر حسب قدرشان مرتب شده‌اند از قدر اول تا قدر ششم بدین ترتیب ۱۵ ستاره قدر اول ۴۵ دوم ۲۰۸ سوم ۴۷۴ چهارم ۲۱۷ پنجم ۴۹ ششم ۹ تاریک و ۵ سحابی ابن صوفی ستارگان قابل رصد را ۱۰۱۴ نوشته است بدین ترتیب ۱۵ عدد قدر اول ۳۷ عدد دوم ۲۰۰ عدد سوم ۴۲۱ عدد چهارم و ۲۶۷ عدد پنجم و ۷۰ ششم و ۴ سحابی در حقیقت کتاب الصور تجدید نظری است در المجسطی و ابن صوفی خود ستارگان را رصد کرده و قدر آنها را بانظر شخصی تعیین نموده است و احتمالاً قادر به رؤیت و تشخیص ستارگان کم نور نبوده‌است.

روش تشخیص قدر بوسیله چشم از روزاول قرارداد تا ۱۵۰۰ سال رواج داشته است و از روی مقایسه دوبروی ستارگان قدر آنها را تعیین میکردند. پس از اختراع دوربین و تلسکوپ نیز این طریقه تخمین قدر تعمیم یافت یعنی بوسیله تلسکوپها ستارگان قدرهای بالاتر از قدر ششم را نیز رصد نموده و طبقه بندی کردند و هر چه قدر بقدرت تلسکوپها افزوده میشد ستارگان بیشتری را در قدرهای بالاتر کشف مینمودند در کاتالگ **Bonner Durchmusterung** (۱۸۶۲ تا ۱۸۵۹) که بوسیله **Argelander** و همکارانش رصد و تدوین شده است قدر ستارگان رصد شده را با همین طریقه تخمین تعیین نموده اند. کاتالگ مزبور شامل ۳۲۴۱۸۸ ستاره مربوط به نیمکره شمالی آسمان میباشد. **Schönfeld** کاتالگ مزبور را بسط داده و ۱۳۳۶۵۹ ستاره مربوط به نیمکره جنوبی تا عرض ۲۳° جنوبی را رصد کرده و به آن افزوده است. کاتالگ (**Cordoba Durchmusterung**) که بوسیله **Thome** تنظیم شده است شامل ستارگان کاتالگ قبل و تعدادی ستارگان جنوبی تر تا عرض ۶۱° جنوبی میباشد و جمعاً حاوی ۵۸۰۰۰۰ ستاره میباشد.

W. Herschel در ۱۷۹۶ میلادی طریقه عملی درجه بندی مقایسه ای قدر را بنا نهاد اساس طریقه هرشل بر روی حد حسایت چشم بنا شده است یعنی هر گاه اختلاف فروغ دو ستاره خیلی کم باشد چشم نمیتواند اختلاف فروغ آنها را حس کند و هر دو را بایک فروغ مشاهده میکند اگر اختلاف فروغ دو ستاره درست همان اندازه باشد که چشم بتواند اختلاف آنها را درک نماید میگویند قدر این دو ستاره یک واحد اختلاف دارد و اگر اختلاف فروغ دو ستاره بقسمی باشد که بتوان حداکثر یک فروغ دیگر مابین آنها تشخیص داد اختلاف آنها را دو واحد میگیرند بدین طریق ممکن است ستارگان را دوبرو مقایسه نمود و قدر آنها را تعیین نمود. در این طریقه عملی نیز مانند قضا قدر روشنترین ستارگان را یک اختیار نموده اند و بدین طریق قدر سایر ستارگان را بر حسب آن مشخص مینمایند. این روش مقایسه ستارگان اکنون هم بوسیله راصدین ستارگان متغیر بکار میرود.

Argelander باروش درجه‌بندی مقایسه‌ای قدر تمام ستارگان آسمان مربوط بهردو نیمکره را که باچشم غیر مسلح مرئی‌مباشند تعیین‌نمود و نتیجه آنرا در کاتالگ L'uranometria nova (۱۸۲۳ میلادی) که مشتمل بر ۳۲۵۶ ستاره مییاشد منتشر نمود. مقیاس درجه‌بندی هرشل در قدرهای بالا با مقیاس دقیق علمی قدر که بعداً توضیح داده میشود مغایرت دارد یعنی ستاره‌ایکه با روش هرشل از قدر بیستم تشخیص داده میشود درحقیقت از قدر دوازدهم مییاشد معذالك کاتالگ L'uranometria nova که در آن قدر ستارگان تا قدر ۶ بطریقه هرشل تعیین شده است مأخذ مقیاس علمی فرار گرفته است یعنی مبدء مقیاس علمی را بطوری انتخاب کرده‌اند که قدر ستارگان با مقیاس علمی با قدر ستارگان این کاتالگ حداکثر توافق را داشته‌باشد.

و ضمناً متذکر میشود که کاتالگ مزبور بطور کلی با کاتالگ مجسطی از لحاظ قدر ستارگان هم‌آهنگی نسبتاً خوبی دارد. برای توضیح مقیاس علمی قدر ستارگان قبلاً چند تعریف زیر را یادآور می‌شویم :

(۱) فروغ ستاره - فرض کنیم يك منبع نورانی داشته باشیم روشنائی این منبع دريك نقطه از فضا متناسب است با مقدار انرژی نورانی که در واحد زمان از طرف منبع نورانی بر واحد سطح عمود بر مسیر نور در آن نقطه می‌تابد و همچنین متناسب است با شدت نور منبع و با عکس مجذور فاصله منبع تا آن نقطه و بنا بر تعریف روشنائی يك ستاره و با يك منبع نورانی را در شبکیه چشم فروغ ظاهری ستاره و با منبع مذکور نامند که، آنرا بحرف e نمایش میدهم.

(۲) قدر ستاره - قدر ستاره کمیتی است متناسب با مقدار احساس چشم از فروغ ستاره و احساسی که در اثر نور روی اعصاب حاصل میشود طبق قانون فیزیولوژیک (Fechner)

۱ — *Éclat stellaire; Brightness of stars* ۲ — *Éclaircement; Illumination*
 ۳ — *Magnitude stellaire ; Magnitude of stars*

میباشد و بدوجب این قانون تغییرات احساس با تغییر فروع نسبت مستقیم و با مقدار فروع نسبت معکوس دارد یعنی اگر فروع ستاره ای e بوده و بمقدار کوچک de نمو کند اگر تغییر قدر ستاره را به dm نمایش دهیم میتوان نوشت :

$$dm = h \cdot \frac{de}{e}$$

و از آن حاصل میشود :

$$m = hLe + m_0 = K \log e + m_0$$

هرشل در سال ۱۸۳۰ با بکار بردن فتومتر و اندازه گیری سبت فروع ستارگان معلوم کرد که فروع ستاره قدر اول ۱۰۰ برابر فروع ستاره قدر ستم است و اگر فروع ستاره قدر ششم را ϵ بگیریم خواهیم داشت:

$$v = K \log \epsilon + m_0$$

$$v = K \log 100 \epsilon + m_0$$

و اگر رابطه دوم را از رابطه اول کم کنیم نتیجه میشود که:

$$K = -v/0$$

بنابراین خواهیم داشت:

$$m = m_0 - v/0 \log e$$

از فرمول فوق مقیاس اندازه گیری قدر ستارگان بدست میآید این مقیاس را Pogson در ۱۸۵۰ برای اندازه گیری قدر ستارگان براساس تعیین فروع آنان پیشنهاد نمود . در فرمول فوق m_0 مقدار ثابت دلخواهی است و اگر بآن اعداد مختلف نسبت دهیم مقیاسهای مختلفی از آن بدست میآید ولی برای آنکه مقیاس حاصل حتی الامکان با مقیاس قراردادی قدما منطبق باشد مقداره m_0 را عددی انتخاب کرده اند که قدرهای ستارگان که از روی فرمول فوق نتیجه میشود با قدرهای تعیین شده در کاتالگ Bonner Durchmusterung در مقادیر مابین ۴ تا ۸ قدر بهترین توافق ممکنه را داشته باشند و اکنون قدر ستارگان را بوسیله تعیین فروع نسبی ستارگان با فتومترهای مختلف باروشهائی که که بحث در آن در این کتاب مورد ندارد از فرمول فوق بدست میآورند و مقادیر آنرا تا ۱ یا ۲ رقم اعشار تعیین میکنند و آنرا قدر ظاهری ستارگان نامند.

(۱)
 قدر مطلق - قدر مطلق هر ستاره عبارتست از قدر آن ستاره در صورتیکه در فاصله ۱۰ پارسیک از ما قرار داشته باشد (اگر قطعه خطی بطول نیم قطر مدار گردش زمین بدور خورشید در نظر گرفته و در امتداد عمود منصف این قطعه بفاصله‌ای دور شویم که از آنجا قطعه خط مذکور با زاویه‌ای برابر بایک ثانیه دیده شود این فاصله را یک پارسیک نامند و مقدار آن در حدود 3.086×10^{14} کیلومتر میباشد) اگر فاصله ستاره مفروض را به r نشان داده و فروغ آنرا e بگیریم و فروغ همین ستاره را وقتیکه در فاصله ۱۰ پارسیک قرار دارد به E نمایش دهیم و M و m بترتیب قدر ظاهری و قدر مطلق ستاره باشد بترتیب خواهیم داشت:

$$m = m_0 - \frac{r}{10} \log e$$

$$M = m_0 - \frac{r}{10} \log E$$

و از تفریق این روابط حاصل میشود:

$$M = m - \frac{r}{10} \log \frac{E}{e}$$

و از طرفی بموجب تعریف روشنایی و فروغ اگر شدت نور ستاره I باشد داریم:

$$e = \frac{KI}{r^2} \quad , \quad E = \frac{KI}{10^2}$$

$$\frac{E}{e} = \frac{r^2}{10^2}$$

و از آنها حاصل میشود:

در فرمولهای فوق r بر حسب پارسیک میباشد و بالاخره خواهیم داشت:

$$M = m - \frac{r}{10} \log \frac{r^2}{10^2}$$

$$M = m - 0.5 \log r + 5$$

پس هرگاه قدر ظاهری ستاره‌ای درست باشد بدانستن فاصله آن تا زمین قدر مطلق آن بدست می‌آید و بالعکس اگر قدر مطلق آن معلوم باشد فاصله‌اش تا زمین بدست خواهد آمد.

۱- *Magnitude absolue ; Absolute magnitude .*

۱۶- ثوابت و سیارات صورت فلکی - اگر مدتی مدید شبها به آسمان نگاه کنیم ملاحظه میکنیم که وضع نسبی ستارگان با استثنای چند ستاره تغییر نمیکند و همواره نسبت بهم در یک وضع قرار دارند منتها منظره آسمان در ایام سال بتدریج عوض میشود یعنی اگر همواره اول شب با آسمان نگاه کنیم پس از یکی دو ماه می بینیم ستارگانی که قبلاً نزدیک افق مغرب بودند دیگر دیده نمیشوند در عوض در طرف مشرق ستارگانی که قبلاً پس از پاسی از شب طلوع میکردند از همان اول شب در آسمان بالای افق قرار دارند و نزدیک صبح در افق مشرق ستارگانی ظاهر میشوند که قبل از آن دیده نمیشدند و این عمل بهمین ترتیب ادامه دارد تا شش ماه و در این وقت ستارگانی که در اول شب دیده میشوند همه جدید هستند یعنی هیچیک از ستارگانی که شش ماه قبل در اول شب در آسمان دیده میشدند وجود ندارند ولی از افق مشرق بتدریج ستارگانی که شش ماه قبل در افق مغرب بودند طلوع میکنند بطوریکه در آخر شب قبل از روشن شدن هوا وضع ستارگان تقریباً همان وضعی است که در شش ماه قبل در اول شب نمایان بود و بالاخره پس از یکسال باز منظره آسمان در اول شب همان منظره سال قبل خواهد بود و قدام چنین می پنداشتند که خورشید محل خود را در آسمان تغییر میدهد و در جهتی مخالف جهت حرکت یومی در مدت یکسال یک دور دور زمین میگردد و بدین ترتیب تغییر منظره آسمان توجیه میگردد و مانیز این حرکت ظاهری خورشید می نامیم ولی بطوریکه بعداً خواهیم دید بملت گردش زمین بدور خورشید تغییر منظره آسمان پدید می آید از تمام این مشاهدات روشن میگردد که وضع نسبی ستارگان ثابت است بدینجهت این ستارگان را ثوابت یا ایستاده نامند در قدیم آنها را ستارگان بیابانی نیز می نامیدند زیرا بوسیله آنها شبها در بیابان و یا روی دریا جهات چهارگانه مشخص شده و مسافران بواسطه آنها راهنمایی میشدند در بین همه ستارگان فقط پنج ستاره است که با چشم غیر مسلح قابل رؤیت بوده و موضع خود را در آسمان نسبت بسایر ستارگان تغییر میدهند و آنها را سیاره می نامند و سیاراتی که با چشم دیده میشوند و از قدیم الایام شناخته شده اند عبارتند از عطارد، زهره، مریخ، مشتری، زحل ولی پس از کشف دوربین های نجومی سیارات اراتوس و نپتون کشف گردیدند و یکی از منجمین ضمن تحقیق و محاسبه در حرکت نپتون بوجود سیاره دیگری پی برد و با حساب محل آنرا در آسمان مشخص نمود . پس از انتشار این مطلب منجم دیگری توانست با دوربین قوی خود سیاره مورد بحث را در همان محل تعیین شده کشف نماید و نام آنرا پلوتون نهادند و سپس بتدریج تعداد بیشماری سیاره کشف گردید ولی حجم این سیارات نسبت به سیاراتیکه نامشان قبلاً

ذکر شد بسیار کوچک است و بهین دلیل آنها را سیارات کوچک (Asteroïde) . در سال ۱۹۵۶ کاتالکی شامل مشخصات این سیارات منتشر گردیده است که حاوی ۱۶۱۶ سیاره است که تا آن تاریخ کشف شده اند .

چهار عدد از این سیارات که ابعادشان تاحدی قابل ملاحظه است عبارتند از: سرس (Cérés) ، پالاس (Pallas) ، ژونن (Junon) و وستا (Vesta) . سیارات همگی دور خورشید میگردند و زمان گردش هر يك از آنها و ابعاد آنها همچنین مشخصات مدار آنها حساب شده و در کاتالک مربوطه درج گردیده است .

مدارات حرکت ماه و سیارات در داخل نواری از آسمان بشکل تاج کروی بپهنای ۱۷° قرار دارند ، یعنی در هیچ زمانی سیارات و ماه در خارج از این نوار در آسمان دیده نمیشوند ، این نوار را منطقه البروج مینامند.

صور فلکی - قدما برای آنکه وضع نسبی ستارگان و محل هر يك از آنها در آسمان مشخص شود و هر ناظری بتواند ستاره مورد نظر را در آسمان بیابد آنها را به گروههایی تقسیم نموده اند باین طریق که چند ستاره مجاور هم را در نظر گرفته و خطوطی فرضی در داخل و اطراف آنها تصور مینمودند بطوریکه این خطوط و ستارگان مذکور پیکریک شیئی بایک حیوان و یا شکل انسان و یا مجموعه ای از این قبیل را مجسم نماید و هر دسته را يك پیکر آسمانی و یا صورت فلکی میگفتند و برای پیکر نامی که مبین اشکال تصویری آن پیکر باشد گذارده اند مثلا نام خرس بزرگ حاکی است که خطوط تصویری و ستارگان مربوط باین پیکر شکل يك خرس بزرگ را مجسم مینماید. برای اشاره به ستاره ای مثلا میگفتند ، ستاره ای که بردست و یا پا و یا سر فلان پیکر قرار دارد تا محل آن ستاره مشخص شود . در شکل ۲۲ وضع ستارگان تمام پیکرهای آسمانی بدون ترسیم شکل تصویری قدما در ۴ تصویر نشان داده شده است .

قدما برای ستارگانیکه در تمام مدت سال در اسکندریه قابل رویت هستند ۴۸ پیکر آسمانی تعیین نموده اند و اینک ما در جداول زیر نام فارسی و عربی و تعداد ستارگان مربوط بهر پیکر را در قدرهای مختلف بهمان شکل که در کتاب التفهیم لاوائل صناعة التنجیم تألیف ابوریحان بیرونی ذکر شده است درج نموده ایم و ضمنا نام لاتینی پیکرها نیز در این جداول نوشته شده است . جداول ابوریحان بامجسطی بطور کلی توافق دارد فقط در سه مورد اختلاف جزئی موجود است ، یکی آنکه يك ستاره را که مجسطی حزه قدر سوم ذکر کرده ابوریحان

جزه قدر چهارم دانسته است و بدین طریق تعداد ستارگان قدرهای سوم بنا بر عقیده ابوریحان بترتیب ۲۰۷ و ۴۷۵ میباشد دوم آنکه تعداد ستارگان قدر ششم را دو عدد بیش از مجسطی یعنی ۵۱ عدد میداند، سوم آنکه تعداد ستارگان تاربتک را یکی بیشتر از مجسطی یعنی ۱۰ عدد ذکر نموده است و ضمناً متذکر میگردد که برحسب نوشته ابوریحان واضح پیکرهای آسمانی اراطس (Eratosthène) منجم و ریاضی دان معروف یونان است که در ۲۷۶ قبل از میلاد متولد شد و در ۱۹۴ قبل از میلاد وفات یافت ولی بطور محقق معلوم نیست که آیا واقعاً این شخص خود طراح اولیه بوده و یا آنکه این طرحها از کارهای نجومی کلدانیان یا ایرانیان و یا مصریان قدیم بوده و نامبرده اقتباس کرده و تکمیل نموده است. عده‌ای از ستارگان در خارج از پیکرها قرار دارند و به ستارگان بیرون از پیکر معروف بوده و به پیکر مجاور خود منسوب میگردند. متاخرین نیز برای مشخص کردن ستارگان قابل رؤیت با چشم غیر مسلح از همان پیکرها استفاده نموده‌اند و ضمناً ۴۰ پیکر دیگر نیز بان افزودند. عده‌ای از این پیکرها از ستارگان بیرون از پیکرهای قبلی ساخته شده‌اند و بقیه مربوط به ستارگان قطب جنوب سماوی است و چون برای طراحان اولیه پیکرهای آسمانی که احتمالاً در کلدان و یا ایران و یا مصر و یا یونان ساکن بوده‌اند این ستارگان قابل رؤیت نبوده‌اند بنابراین بوجود آنها پی نبرده‌اند و برای رؤیت همه این ستارگان باید ناظر در نیمکره جنوبی زمین و یا حداکثر در خط استوا ساکن باشد.

منجمین برای مشخص نمودن هر ستاره از پیکرهای مختلف تمام ستارگان یک پیکر را از نظر فروغ بترتیب نزولی مرتب کرده و بترتیب یکی از حروف الفبای قدیم یونانی $\alpha, \beta, \gamma, \delta, \epsilon, \zeta, \eta, \theta$ و غیره را بانها منسوب نمودند و این حروف را در جلو پیکر مربوطه قرار میدادند مثلاً ستاره α . Ursaе Minoris روشنترین ستاره پیکر خرس کوچک است و ستاره ایست از قدر دوم و آنرا ستاره قطبی و یاجدی میخوانند. ولی این طبقه بندی مربوط به چندین قرن قبل است و اکنون این قرار داد در مورد بعضی از ستارگان مطابقت نمیکند مثلاً روشنترین ستاره پیکر خرس بزرگ ستاره ϵ از این پیکر است و نه ستاره α و همچنین ستاره (β . Geminorum) از صورت دو پیکر کمی روشنتر از ستاره α از این صورت فلکی است، علت این اختلافات یکی آنستکه قداموسپله‌ای برای اندازه گیری دقیق فروغ ستارگان نداشتند و ضمناً بعضی از ستارگان فروغشان متغیر است و از طرف دیگر ممکن است در بعضی موارد قاعده دیگری غیر از روش طبقه بندی فوق الذکر بکار برده باشند.

فهرست اسامی صور فلکی بموجب نوشته ابوریحان

اسامی لاتین صورتها	شمالی آسمان	تعداد ستارگان بیکرهای					اسامی عربی صورتها	نام فارسی بیکرها	شماره بیکرها
		شمالی آسمان							
		قدر ۱	قدر ۲	قدر ۳	قدر ۴	قدر ۵			
Ursa Minor	۷			۴	۱	۲	دب اصغر	۱	خرس کوچک
	۱			۱			خارج دب اصغر		بیرون از خرس کوچک
Ursa Major	۲۷			۵	۸	۸	دب اکبر	۲	خرس بزرگ
	۸	۴		۱	۲	۱	خارج دب اکبر		بیرون از خرس بزرگ
Draco	۳۱			۲	۵	۱۶	تنین	۳	اژدها
Cepheus	۱۱			۳	۷	۱	قیفاوس	۴	قیفاوس
	۲			۱	۱		خارج قیفاوس		بیرون از قیفاوس
Boötes	۲۲			۹	۹	۴	عوا	۵	عوا
Arcturus	۱						خارج عوا یا سماک درامح		بیرون از عوا
Corona Borealis	۸			۱	۱	۵	فکه یا الکلیل	۶	کاسه نیمان
Cassiopeia	۲۸			۳	۲	۱۷	جانی علی رکبتیه	۷	برزانو نشسته
	۱			۱			خارج جانی علی رکبتیه		بیرون از برزانو نشسته
Lyra	۱۰			۷	۲	۱	شلیاق یا کشف	۸	چنگک رومی
Cygnus	۱۷			۲	۹	۵	دجاجه	۹	ماکیان
	۲			۲			خارج دجاجه		بیرون از ماکیان
Hercules	۱۳			۲	۱	۶	ذات الکرسی	۱۰	خداوند کرسی
Perseus	۲۶	۱		۲	۱۶	۵	برساوس یا حامل راس الغول	۱۱	برنده سردیو
	۳			۲			خارج حامل راس الغول		بیرون از برنده سردیو
Auriga	۱۴			۱	۲	۷	ممسک العنان	۱۲	گیرنده عنان
Ophiuchus	۲۵			۶	۱۳	۵	حوا	۱۳	مارافسای

فهرست اسامی صور فلکی بموجب نوشته ابوریحان

	۵		۵				خارج هوا	بیرون از مارافسای		
Serpens	۱۸		۱	۱۲	۵		حبه الحوا	مار ۱۴		
Sagitta	۵		۱	۳	۱		سه	نیر ۱۵		
Aquila	۹		۳	۱	۴	۱	عقاب	عقاب ۱۶		
	۶		۱	۱	۴		خارج عقاب	بیرون از عقاب		
Delphinus	۱۰		۳	۲	۵		دلفین	دلفین ۱۷		
Equuleus	۴		۴				فرس اول	باره اسب ۱۸		
Pegasus	۲۰		۳	۹	۴	۴	فرس ثانی	اسب دوم ۱۹		
Andromeda	۲۳		۴	۱۵	۴		المرأة المسلسلة	زن بازنجیر ۲۰		
Triangulum	۴			۱	۳		مثلث	سه سو ۲۱		
	۳۶۰	۱	۵	۱۷	۵۸	۱۷۷	۸۱	۱۸	۳	مجموع

شماره صور فلکی	نامهای فارسی پیکرها	اسامی عربی صورتها	ستارگان پیکرهای منطقه البروج							
			قدر ۱	قدر ۲	قدر ۳	قدر ۴	قدر ۵	قدر ۶	تاریخ آبری	
۱	بره	حمل				۲	۴	۶	۱	۱۳
	بیرون از بره	خارج حمل				۱	۱	۳		۵
۲	گاو	نور				۶	۱۱	۱۳	۱	۳۲
	بیرون از گاو	خارج نور					۱	۱۰		۱۱
۳	دو پیکر	توامان یا جوزا				۲	۵	۹	۲	۱۸
	بیرون از دو پیکر	خارج جوزا						۳	۴	۷
۴	خرچنگ	سرطان						۷	۱	۹
	بیرون از خرچنگ	خارج سرطان						۲	۲	۴

فهرست اسامی صور فلکی بموجب نوشته ابوریحان

Leo	۲۷			۴	۵	۸	۶	۲	۲	اند	شیر	۵
	۸		۳		۴	۱				خارج اند	بیرون از شیر	
Virgo	۲۶			۲	۱۰	۷	۶		۱	عذراء باسنبله	دوشیزه اخواسته باخوشه	۶
	۶			۲	۴					خارج سنبله	بیرون از خوشه	
Libra	۸				۲	۴		۲		میزان	ترازو	۷
	۹			۱	۲	۵	۱			خارج میزان	بیرون از ترازو	
Scorpius	۲۱				۲	۵	۱۳	۱		عقرب	کژدم	۸
	۳	۱			۲					خارج عقرب	بیرون از کژدم	
Sagittarius	۳۱	۱	۲		۸	۹	۹	۲		رامي یا قوس	نیم اسب یا کمان	۹
Capricornus	۲۸			۶	۹	۹	۴			جدی	بزغاله	۱۰
Aquarius	۴۲			۱	۱۳	۱۸	۹		۱	ساکب الماء بادلو	ریزنده آب بادول	۱۱
	۳					۳				خارج دلو	بیرون از ریزنده آب	
Pisces	۳۴			۷	۳	۲۲	۲			سمکه یا حوت	ماهی	۱۲
	۴					۴				خارج حوت	بیرون از ماهی	
	۳۴۹	۳	۵	۲۵	۱۰۵	۱۳۳	۶۴	۹	۵		مجموع	

شماره نجوم	نامهای فارسی پیکرها	اسامی عربی صورتها	ستارگان پیکرهای نیمکره جنوبی آسمان							
			قدر ۱	قدر ۲	قدر ۳	قدر ۴	قدر ۵	قدر ۶	شماره نجوم	
۱	قیطس دریا	قیطس				۱۰	۸	۴		۲۲
۲	بزرگ منش	جبار	۲	۴	۸	۱	۱۵	۳	۵	۳۸
۳	جوی	نهر	۱		۵		۲۶	۲		۳۴

فهرست اسامی صور فلکی بموجب نوشته ابوریحان

Lepus	۱۲		۴	۶	۲			ارنب	خرگوش	۴	
Canis Major	۱۸		۷	۵	۵		۱	کلب اکبر	سگ بزرگ	۵	
	۱۱			۹			۲	خارج کلب اکبر	بیرون از سگ		
Canis Minor	۲			۱			۱	کلب مقدم	سگ پیشین	۶	
Carina	۴۵		۱	۷	۲۰	۱۰	۶	۱	سفینه	کشتی	۷
Hydra	۲۵		۱	۱	۱۹	۳		۱	شجاع	مار باریک	۸
	۲							۲	خارج شجاع	بیرون از مار باریک	
Crater	۷				۷				کاس یا باطیه	بیاله یا جام	۹
Corvus	۷			۱	۱	۵			غراب	کلاغ	۱۰
Centaurus	۳۷		۸	۱۶	۷	۵	۱		قنطورس	قنطورس	۱۱
Lupus	۱۹			۶	۱۱	۲			سبع	شیر	۱۲
Ara	۷			۲	۵				مجمره	مجمره	۱۳
Corona Australis	۱۳		۲	۶	۵				اکلیل جنوبی	افسر	۱۴
Piscis Austrinus	۱۱			۲	۹				حوت جنوبی	ماهی جنوبی	۱۵
	۶			۱	۲	۳			خارج حوت جنوبی	بیرون از ماهی جنوبی	
	۳۱۶	۱	۹	۵۴	۱۶۵	۶۲	۱۸	۷		مجموع	

دره جمع بین المللی منجمین در سال ۱۹۲۲ میلادی ۸۸ پیکر آسمانی پذیرفته شده اند و در این مجمع نام لاتینی این پیکرها بعنوان نام بین المللی آنها قبول گردید و فهرست این پیکرها که بترتیب حروف تهجی از روی نام لاتینی آنها مرتب شده است در جدول زیر درج میگردد. حروف N و S و E که در جلو نام آنها نوشته شده است بترتیب نشان میدهد که صورت مذکور در نیمکره شمالی آسمان (میل بیش از ۳۰°) و یا نیمکره جنوبی (میل کمتر

از $30^\circ -$ و یا در منطقه استوائی (میل مابین $30^\circ +$ و $30^\circ -$) قرار دارد حروف واقع در داخل براقتز عبارتست از تغییریکه با آخرین سیلاب کلمه مربوط باید داده شود هنگامیکه بحالت مضاف الیه درمیآید مثلاً هنگامیکه ستاره α از صورت **Ursae Major** را ذکر میکنند چنین مینویسند **α .Ursae Majoris** در ستون دوم علامت اختصاری صورت مزبور نوشته شده است این علامت اختصاری نیز در مجمع بین المللی منجمین مورد توافق قرار گرفته است و در ستونهای سوم و چهارم و پنجم بترتیب نامهای فرانسه و انگلیسی و فارسی صور مذکور نوشته شده است (در مقابل ۴۰ صورت که نام فارسی آن قبلاً بوسیله منجمین ایرانی تعیین نشده است خالی گذاشته شده).

در مجمعهای عمومی منجمین که در ۱۹۲۵ در کامبریج در سال ۱۹۲۸ در لید تشکیل شد حدود دقیق هر صورت فلکی بوسیله قوسهایی از نصف النهارات و مدارات مشخص گردید و در اینجا متذکر میشویم که مسئله تعیین حدود فوق الذکر بسیار مشکل و دقیق بوده است زیرا میبایست که نقشه قسمتهای مختلف آسمان طوری تنظیم شود که حدود انتخابی برای هر قسمت حتی الامکان با صور نامگذاری شده قبلی منطبق باشد و موجب تغییر نام و تعداد این صور نگردد و از طرف دیگر حتی الامکان همه ستارگان مهم هر صورت در ناحیه مشخص شده برای این صورت قرار گیرد اطللس مربوط به تقسیمات فوق بوسیله **E. Delporte** در ۱۹۳۰ منتشر شده است در شکل زیر در طرف چپ تصویر خیالی صورت خرس بزرگ و در طرف راست منطقه مربوط باین صورت که توسط مجمع بین المللی منجمین پذیرفته شده است نشان داده میشود.



فهرست اسامی صورفلکی که در مجمع بین‌المللی منجمین پذیرفته شده است

اسامی لاتین صورفلکی	علامت اختصاری	اسامی فرانسه	اسامی انگلیسی	نامهای فارسی
N Andromeda (ae)	And	Andromède	Andromeda	زن بازنجیر
S Antlia (ae)	Ant	Machine pneumatique	Air Pump	
S Apus (odis)	Aps	Oiseau de paradis	Bird of Paradise	
B Aquarius (ii)	Aqr	Verseau	Water Carrier	ریزنده آب یا دول
B Aquila (ae)	Aql	Aigle	Eagle	عقاب
S Ara (ae)	Ara	Autel	Altar	مذبح
B Aries (ietis)	Ari	Bélier	Ram	بره
N Auriga (ae)	Aur	Cocher	Charioteer	گیرنده عنان
E Boötea (is)	Boo	Bouvier	Herdsmen	عوا
S Caelum (i)	Cae	Burin	Craving Tool	
N Camelopardalus (i)	Cam	Girafe	Giraffe	
B Cancer (eri)	Cnc	Cancer ou Ecrevisse	Crab	خرچنگ
N Canes Venatici (Canun)	CVn	Chiens de chasse	Venaticorum Hunting Dog	
B Canis(is)major (is)	CMA	Grand Chien	Larger Dog	سگ بزرگ

فهرست اسامی صورفلکی که در مجمع بین‌المللی منجمین پذیرفته شده است

اسامی لاتین صورفلکی	علامت اختصاری	اسامی فرانسه	اسامی انگلیسی	نامهای فارسی
B Canis(is)minor (is)	C Mi	Petit Chien	Smaller Dog	سگ پیشین
E Capricornus (i)	Cap	Capricorne	Sea Goot	بزغاله
S Carina (ae)	Car	Carène	Keel	کشتی
N Cassiopeia (eiae)	Cas	Cassiopee	Cassiopeia	بردانوشسته
S Centaurus (i)	Cen	Centaure	Centaur	قنطورس
N Cepheus (ei)	Cep	Céphée	Cepheus	قیفاوس
B Cetus (i)	Cet	Baleine	Whale	قیطس دریا
S Chamaeleon (ontis)	Cha	Caméléon	Chameleon	
S Circinus (i)	Cir	Compas	Compasses	
S Columba (ae)	Col	Colombe	Dove	
B Coma(ae) Berenices	Com	Chevelure de Bérénice	Bernice's Hair	
S Corona(ae) Austrina (ae)	CrA	Couronne australe	Southern Crown	اقصر
N Corna(ae) Borealis	CrB	Couronne boréale	Northern Crown	کاسه یقیمان
Corvus (i)	Crv	Corbeau	Crow	کلاغ
B Crater (eris)	Crt	Coupe	Cup	پیاله یا جام
E Crux (cis)	Cru	Croix du sud	Cross	
N Cygnus (i)	Cyg	Cygne	Swan	ماکیان

فهرست اسامی صور فلکی که در مجمع بین‌المللی منجمین پذیرفته شده است

اسامی لاتین صور فلکی	علامت اختصاری	اسامی فرانسه	اسامی انگلیسی	نامهای فارسی
E Delphinus (i)	Del	Dauphin	Dolphin	دلفین
S Dorado (us)	Dor	Dorade	Goldfish	
N Draco (onis)	Dra	Dragon	Dragon	اژدها
E Equuleus (ei)	Equ	Petit cheval	Little Horse	یاره اسب
E Eridanus (i)	Eri	Eridan	River	جوی
S Fornax (acis)	For	Fourneau	Furnace	
E Gemini (orum)	Gem	Gémeux	Twine	دو پیکر
S Grus (uis)	Gru	Grue	Crene	
N Hercules (is)	Her	Hercule	Hercules	برزان نوشت
S Horologium (ii)	Hor	Horloge	Clock	
E Hydra (ae)	Hya	Hydre femelle	Sea Serpent	مار باریک
S Hydrus (i)	Hyi	Hydre mâle	Water Snake	
S Indus (i)	Ind	Indien	Indian	
N Lacerta (ae)	Lac	Lézard	Lizard	
E Leo (nis)	Leo	Lion	Lion	شیر
N Leo(nis)minor (is)	L Mi	Petit lion	Smaller Lion	
E Lepus (oris)	Lep	Lièvre	Hare	خرگوش

فهرست اسامی صورفلکی که در مجمع بین‌المللی منجمین پذیرفته شده است

اسامی لاتین صورفلکی	علامت اختصاری	اسامی فرانسه	اسامی انگلیسی	نامهای فارسی
E Libra (ae)	Lib	Balance	Scales	ترازو
S Lupus (i)	Lup	Loup	Walf	شیر
N Lynx (cis)	Lyn	Lynx	Lynx	
N Lyra(ae)	Lyr	Lyre	Lyre	چنگ‌رومی
S Mensa (ae)	Men	Table	Table Mountain	
S Microscopium (ii)	Mic	Microscope	Microscope	
E Monoceros (otis)	Mon	Licorne	Unicorn	
S Musca (ae)	Mus	Mouche	Fly	
S Norma (ae)	Nor	Equerre	Level	
S Octans (antis)	Oct	Octant	Octant	
E Ophiuchus (i)	Oph	Ophiucus ou Serpenteaire	Serpent Holder	مارافسای
E Orion (is)	Ori	Orion	Orion	بزرگ‌منش
S Pavo (onis)	Pav	Paon	Peacock	
E Pegasus	Pcg	Pégaso	Pegasus	اسب‌دوم
N Perseus (ei)	Per	Persée	Perseus	برنده‌سر دیو
S Phoenix (icis)	Phe	Phénix	Phoenix	

فهرست اسامی صور فلکی که در مجمع بین‌المللی منجمین پذیرفته شده است

اسامی لاتین صور فلکی	علامت اختصاری	اسامی فرانسه	اسامی انگلیسی	نامهای فارسی
S Pictor (oris)	Pic	Chevalet du peintre	Fasel	
E Piaces (ium)	Pac	Poissons	Fishes	ماهی
S Piscis(is) Austrinus (i)	PrA	Poisson austral	Southern Fish	ماهی جنوبی
S Puppis (is)	Pup	Poupe	Stern	
S Pyxis(idis)nauticus (i)	Pyx	Boussole	Mariner's Compass	
S Reticulum (i)	Ret	Réticule	Net	
E Sagitta (ae)	Sge	Flèche	Arrow	تیر
E Sagittarius (ii)	Sgr	Sagittaire	Archer	نیم‌اسب یا کمان
E Scorpius (ii)	Sco	Scorpion	Scorpion	کژدم
S Sculptor (oris)	Scl	Atelier du Sculpteur	Sculptor's Apparatus	
E Scutum(i)Sobiescianum (i)	Sct	Ecu de Sobiaski	Shield	
E Serpens (tis)	Ser	Serpent	Serpent	مار
E Sextans (tis)	Sex	Sextant	Sextant	
E Taurus (i)	Tau	Taureau	Bull	گاو
S Telescopium (ii)	Tel	Télescope	Telescope	
N Triangulum (i)	Tri	Triangle	Triangle	سه سو

فهرست اسامی صور فلکی که در مجمع بین‌المللی منجمین پذیرفته شده است

اسامی لاتین صور فلکی	علامت اختصاری	اسامی فرانسه	اسامی انگلیسی	نامهای فارسی
S Triangulum(i) Australe (is)	TrA	Ttriangle aus- tral	Southern Triangle	
S Tucana (ae)	Tuc	Toucan	Toucan	
N Ursa(ae)Major (is)	U Ma	Grande ourse	Larger Bear	خرس بزرگ
N Ursa(ae)Minor (is)	U Mi	Petite ourse	Smaller Bear	خرس کوچک
S Vela (orum)	Vel	Voiles	Sails	
E Virgo (inis)	Vir	Vierge	Virgin	دوشیزه ناخواستہ یا خوشه
S Volans (antis)	Vol	Poisson volant	Flying Fish	
E Vulpecula (ae)	Vul	Petit renard	Fox	

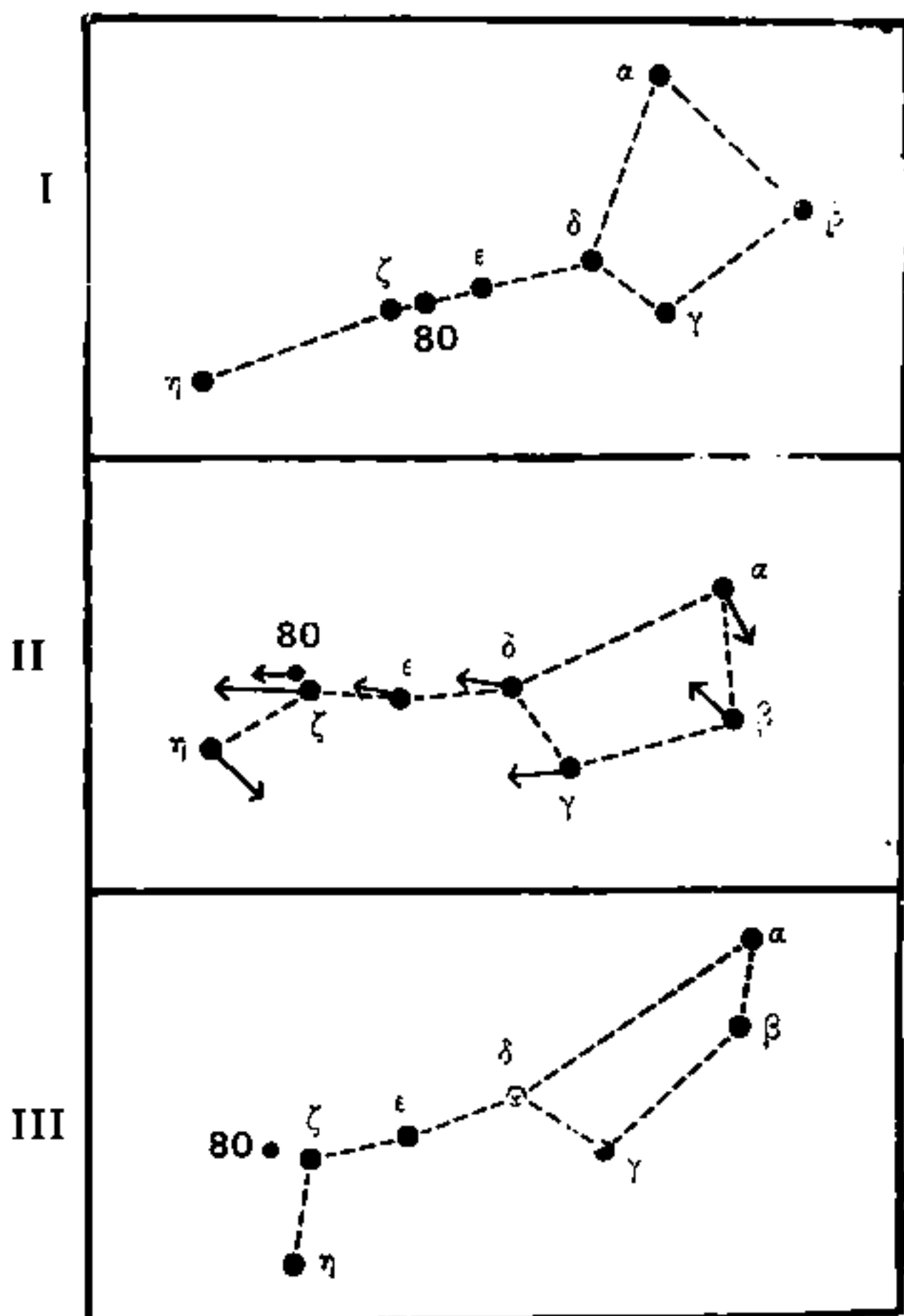
نام خاص ستاره‌نگان - عده‌ای از ثوابت که خیلی روشن هستند و با وضع و حالت خاصی دارند دارای نام خاصی میباشند و اینک در جدول زیر نام تعدادی از آنها را بترتیب الفبا ذکر میکنیم و ضمناً نام خارجی آنها (لاتین یا فرانسه یا انگلیسی) در ستون دوم این جدول یاد داشت شده است و علاوه بر این علامت و نام بین‌المللی آنها که مشخص آنستکه ستاره مذکور مربوط به چه پیکر فلکی میباشد نیز تعیین شده و در ستون سوم جدول نوشته شده است و همچنین قدر ظاهری آنان نیز در ستون آخر ذکر شده است و با این مشخصات میتوان ستاره مورد نظر را در آسمان مشخص نمود .

فهرست نام خاص، بعضی از ستارگان

قدر ظاهری	علامت و نام بین‌المللی	نام خارجی	نام ستارگان
.۱۶	α . Eridanis	Achenar	آخر النور
۲/۹ و ۲/۵ و ۳/۱۰	β, δ, κ Scorpii	Acrab.....	اکلیل
.۱۹	β . Centauri	Agena	بطن قنطورس
مجموعه‌های از ستارگان است یا متنیر از ۲/۱ تا ۲/۲	Pleiades	Pleiades	پروین یا ثریا
	α . Ursae minoris	Polaris	جدی یا ستاره قطبی
۲/۹	γ . Pegasi	Algenib	جنب الفرس
۱/۹	α . Persci	Mirfak	جنب فرسوس یا مرفق الثریا
۲/۵ و ۱/۸	δ, ϵ, ζ . Orionis	Trois rois	حمایل یا منطقه الجبار
۱/۷	ϵ . Ursae majoris	Alioth	حوت ریاجون
۱/۱	α . Tauri	Aldébaran	دبران یا چشم گاو
۲/۸	β . Herculis	Tête de l'agenouillé	رأس الجانی
۱/۶	α . Geminorum	Castor	رأس التوأم المقدم
۱/۲	β . Geminorum	Pollux	رأس التوأم المؤخر
.۱۳	β . Orionis	Rigel	رجل الجبار یا قدم الجبار
.۱۸	α . Centauris	Rigil kentarus	رجل قنطورس
۱/۳	α . Cygni	Deneb	دوف یا دمجه ماکیان
۲/۴	β . Andromedae	Merch	رشاد یا بطن الحوت
۲/۲	α . Andromedae	Sirrah	سره الفرس
۱/۲	α . Virginis	Spica	سماک اعزل
.۱۲	α . Boötis	Arcturus	سماک دامح
۵/۷	δ Ursae majoris	Alcor	سها
.۱۹	α . Carinae	Canopus	سهیل
۲/۷ و	β, γ . Arietis	Sheratans	شرطین
.۱۵	α . Canis minoris	Precyon	شمرای شامی یا غمیصاه

فهرست نام خاص بعضی از ستارگان

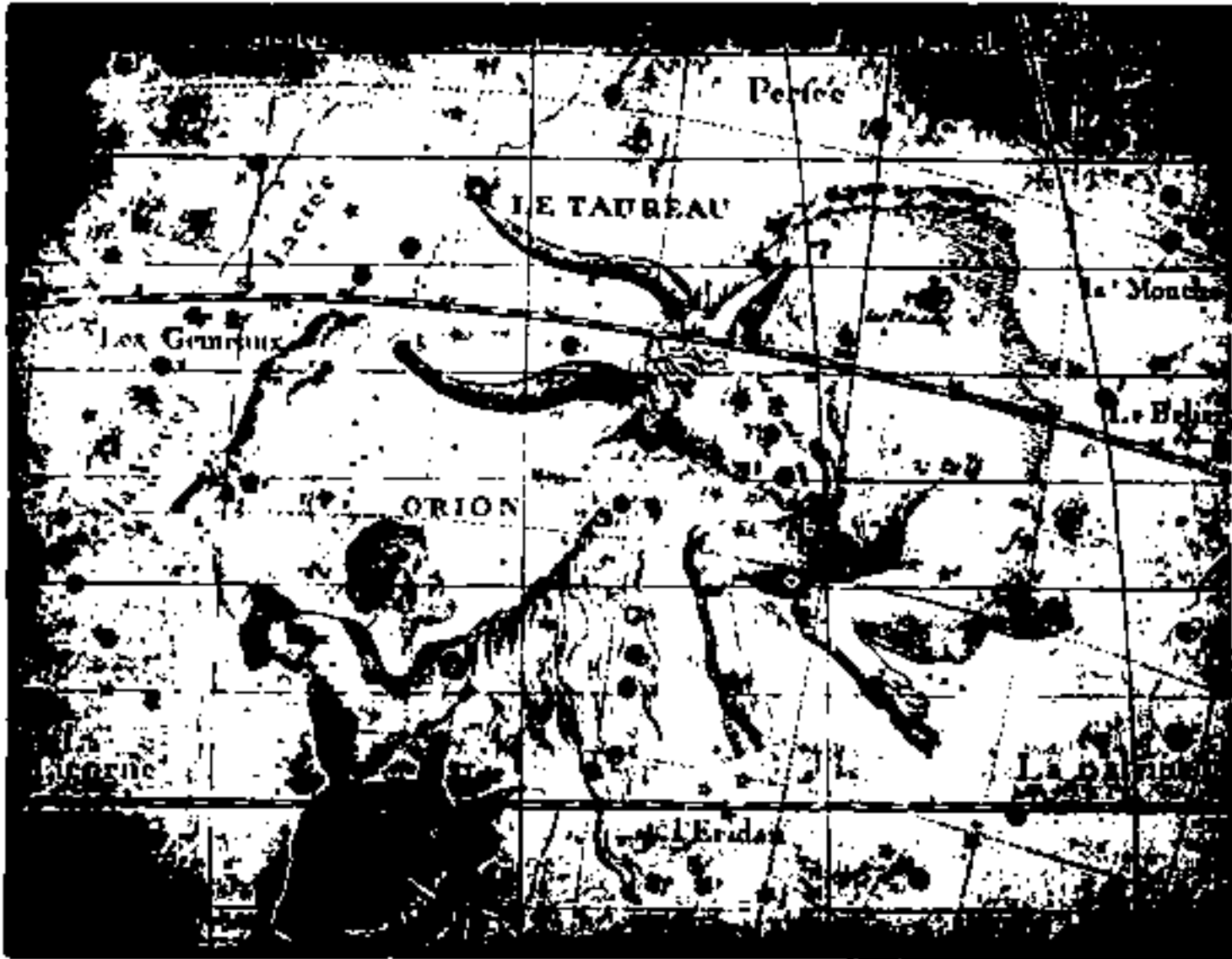
نام ستارگان	نام خارجی	علامت و نام بین‌المللی	قدر ظاهری
شمرای یمانی یا عبور	Sirius	α . Canis majoris	-۱/۶
سرفه یا ذنب‌الاسد	Denebola	β . Leonis	۲/۲
عقد‌الثریا	Alcyon	η . Tauris	۳/۰
عناق	Mizar	ξ : Ursae majoris	۲/۴
عوائذ یا صلیب واقع	Viéilles Chamelles	α, β, ξ, ν . Draconis	۲/۴ و ۳/۰ و ۳/۹ و ۵/۰
عیوق یا بزبان	Capella	α . Aurigae	۰/۲
غول	Algol	β . Persei	متغیر از ۲/۲ تا ۳/۵
فرد یا عنق‌الشجاع	Alphard	α . Hydrae	۲/۲
فرقدان	Deux veaux	β, γ . Ursae minoris	۲/۲ و ۳/۱
فم‌الحوت	Famolhout	α . Piscis austrini	۱/۳
قائد	Alkaïd	η . Ursae majoris	۱/۹
قلب‌الاسد	Régulus	α . Leonis	۱/۳
قلب‌المقرب	Antarès	α . Scorpii	۱/۲
گیسویا صغیره یا هلبه	Chavelure de Berenice	Coma bronices	مجموعه‌ای از ستارگان است
من‌الفرس یا مرکب‌الفرسی	Markab	α . Pegasi	۲/۶
مراق	Merak	β . Ursae majoris	۲/۰
مرزم	Mirzam	β . Canis majoris	۲/۰
منکب‌الجبار یا ابط‌الجوزا	Bételgeuse	α . Orionis	متغیر از ۰/۱ تا ۱/۲
منکب‌الفرس	Schéat	β . Pegasi	۲/۶
ناطح	Hamal	α . Arietis	۲/۲
نسر طایر یا کرکس پرنده	Altaïr	α . Aquilae	۰/۹
نسر واقع	Véga	α . Lyrae	۰/۱
نیر الفکه	Margarita	α . Coronae borealis	۲/۳
وزن شمالی یا کفه شمالی	Kiffa borealis	β . Librae	۲/۷
وزن جنوبی یا کفه جنوبی	Kiffa australis	α' . Librae	۲/۹



(شکل ۲۲ الف)

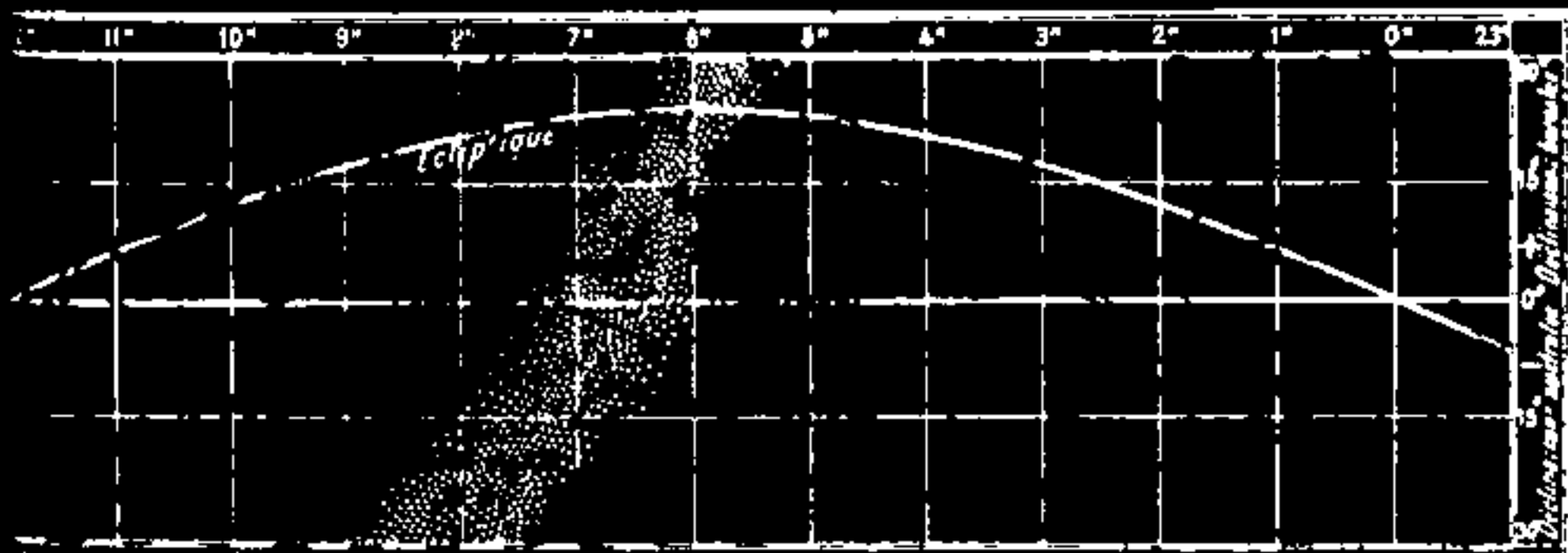
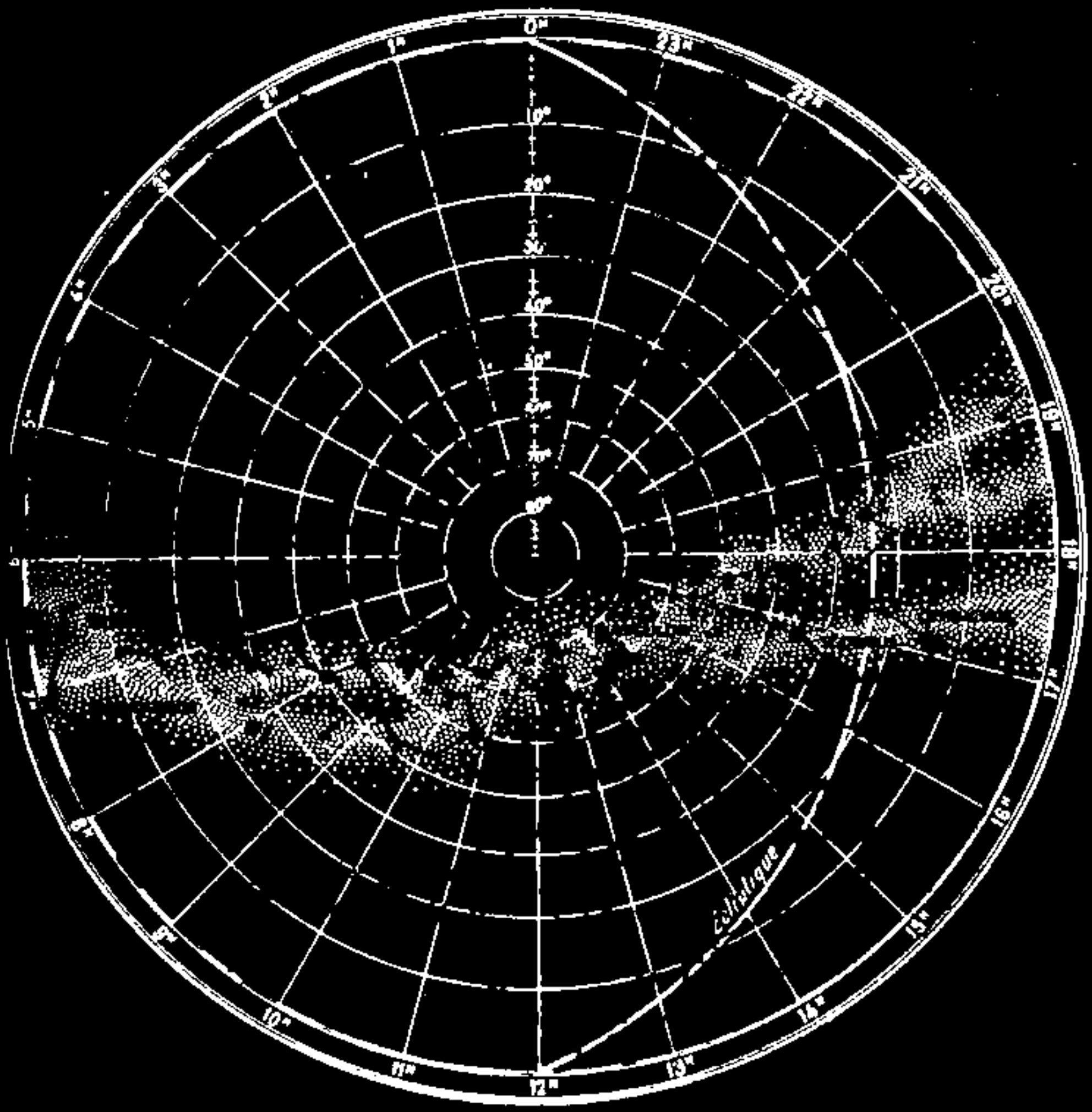
وضع نسبی پیکرهای آسمانی و همچنین وضع نسبی ستارگان در هر پیکر در طول زمان ثابت نمی‌ماند بلکه تغییرات بسیار بطیء نسبت به زمان دارند بطوری‌که در مدت زمان محدود مثلا چند هزار سال وضع نسبی ستارگان تقریبا ثابت است و میتوان نقشه آسمان را نامدت چندین هزار سال ثابت دانست ولی پس از گذشتن صد هزار سال متدرجا این تغییرات حائز اهمیت شده و وضع نسبی ستارگان تغییر قابل ملاحظه می‌نماید . در شکل I وضع پیکر خرس بزرگ در صد هزار سال پیش نشان داده شده است .

شکل II وضع کنونی همان پیکر است و در این شکل هر بردار جهت و امتداد و اندازه سرعت ستاره مربوطه را در زمان حال مشخص مینماید و بطوریکه ملاحظه میشود می‌توان گفت که ستاره‌های β و γ و δ و ϵ و ζ و η متعلق به یک جریان حرکت مابین ستارگان است و ستاره‌های α و η متعلق به جریان دیگر، شکل III وضع همین پیکر را در صد هزار سال بعد نشان می‌دهد .

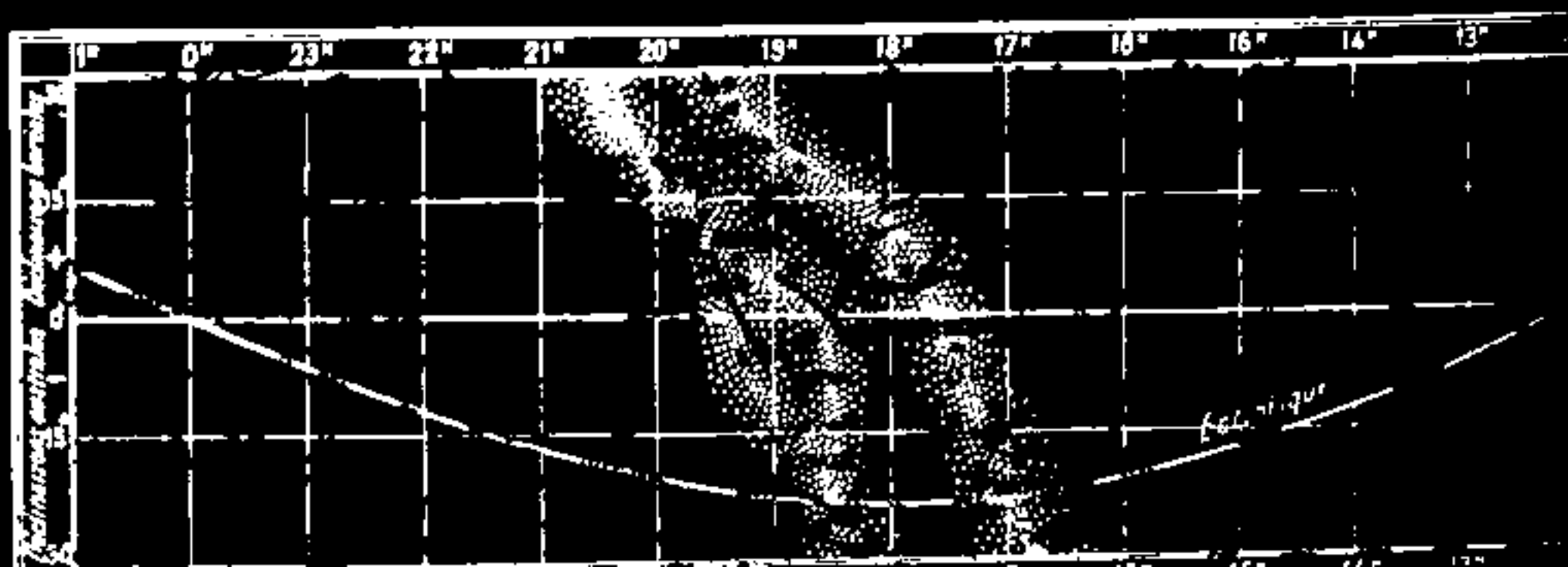
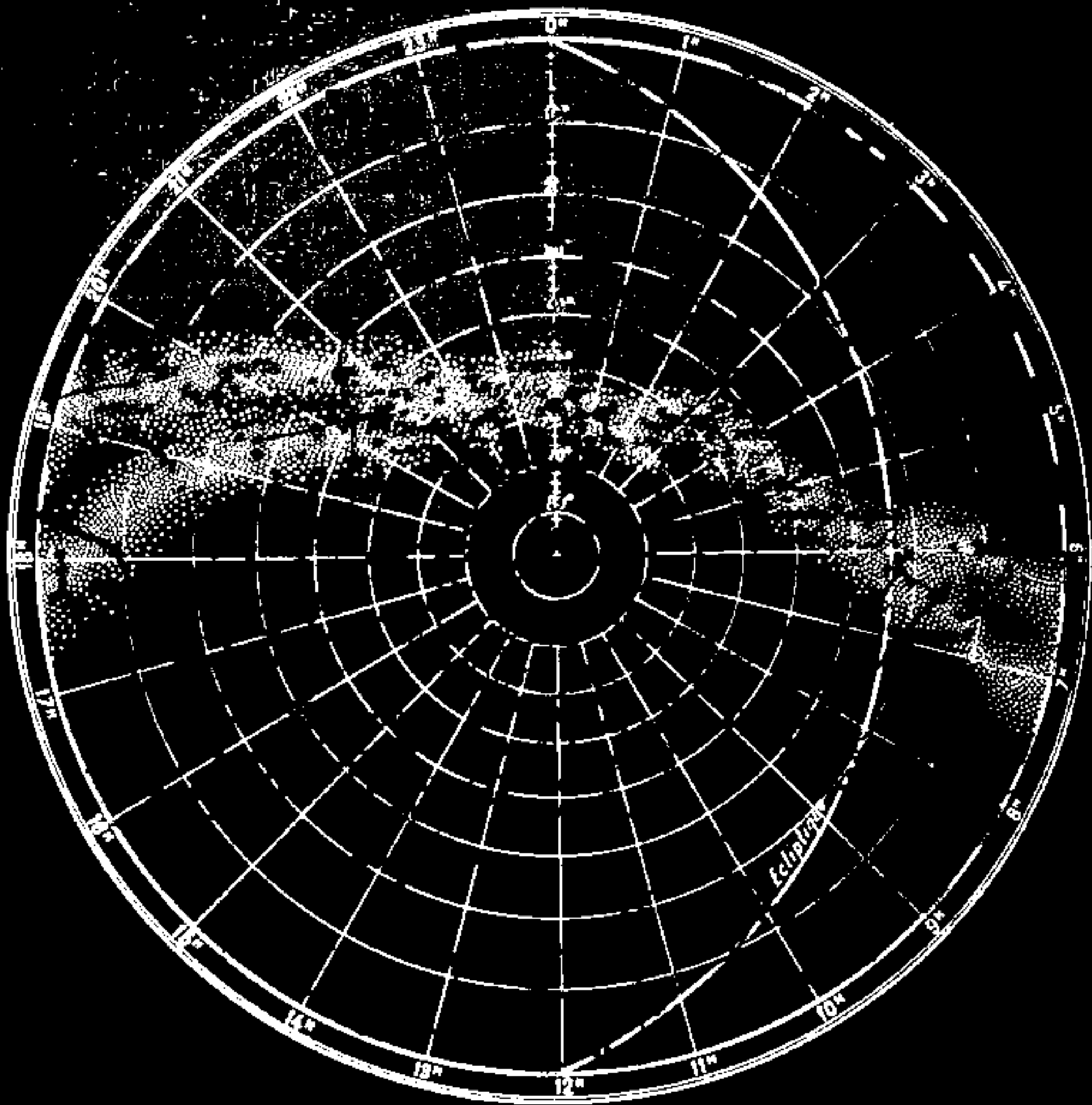


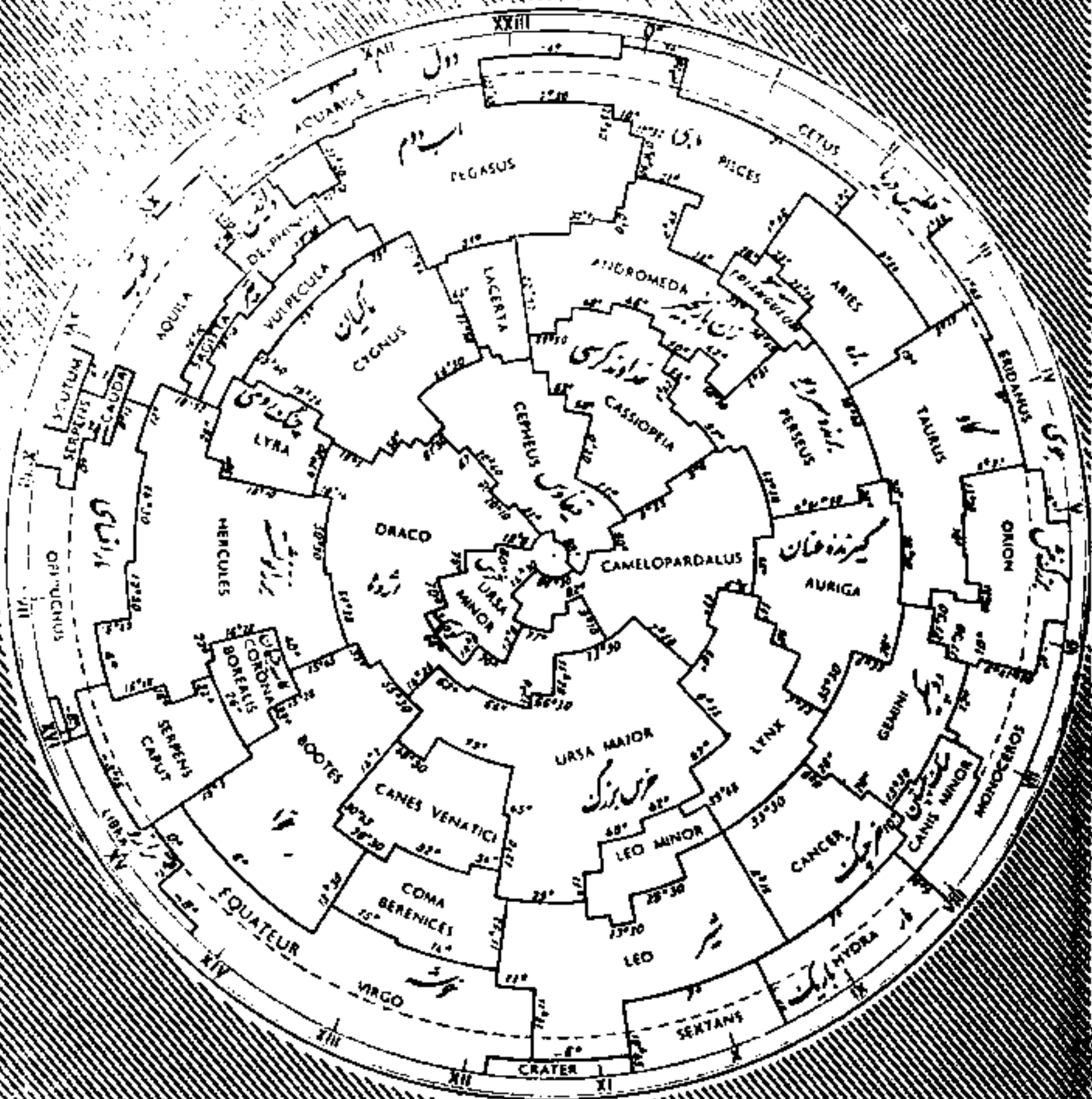
(شکل ۲۲ ب)

شکل تصویری پیکرهای تارو و بزرگترینش

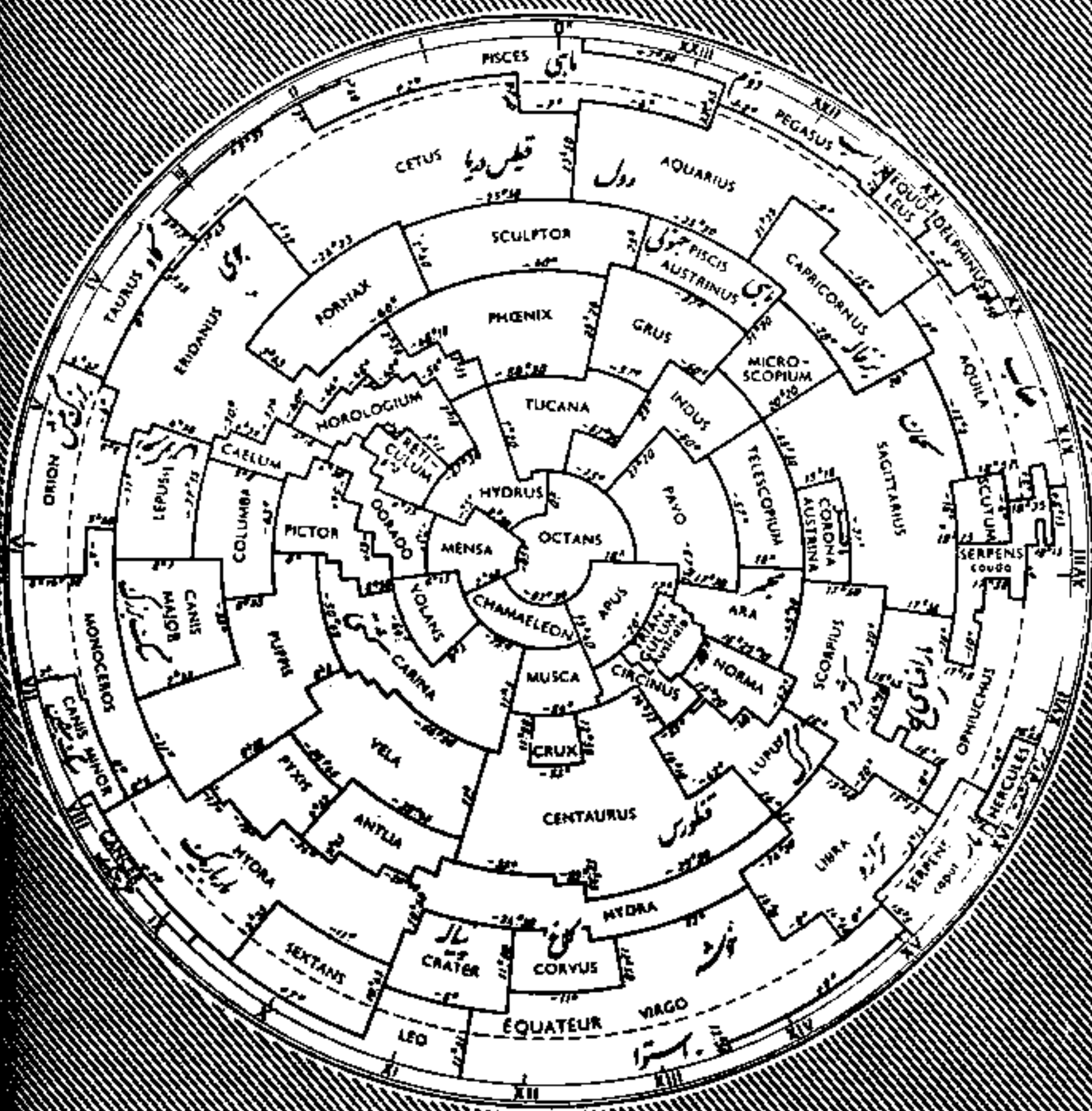


Declinaison australe Declinaison boreale





(شکل ۲۲ ج) نقشه حدود صورت فلکی نیمکره شمالی مصوب مجمع منجمین سال ۱۹۲۸ م.

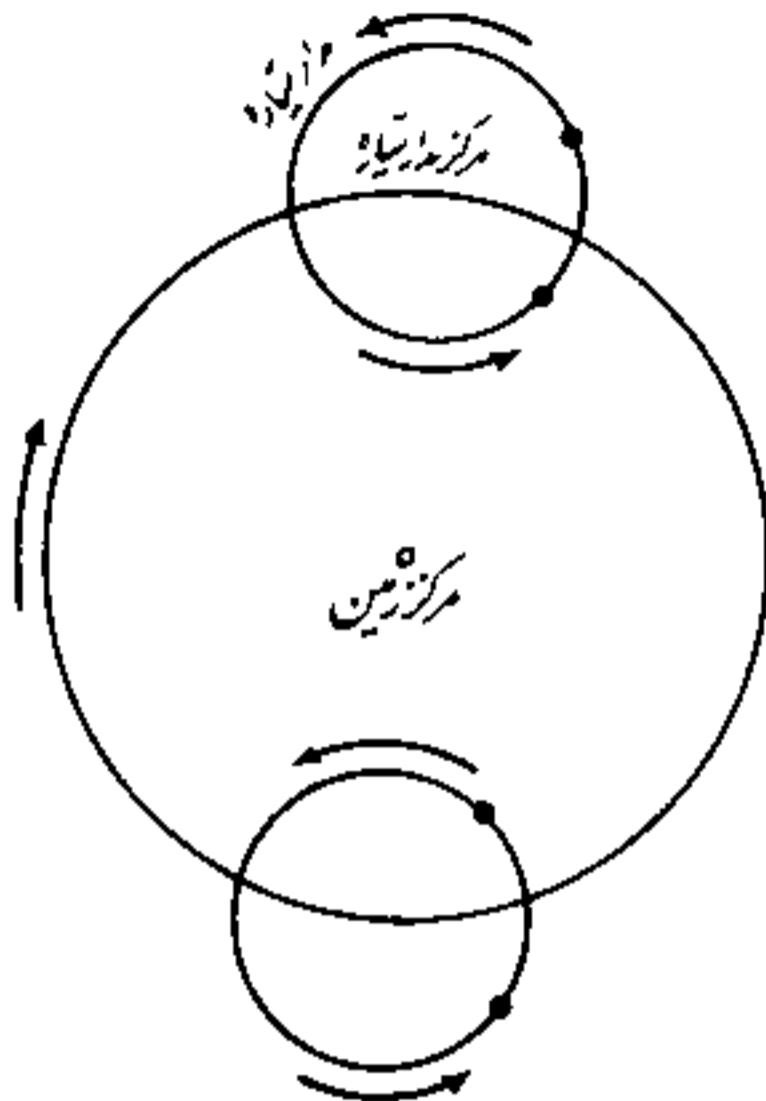


(شکل ۲۴ د) نقشہ حدود صورت فلکی نیمکرہ جنوبی مصوب مجمع منجمین سال ۱۹۲۸ م

فصل چهارم

(حرکت یومی)

۱۷ - حرکت یومی : بطوریکه قبلاً ذکر شد همه اجرام سماوی از قبیل ستارگان ثوابت و سیارات و ماه و خورشید طلوع و غروب دارند یعنی ظاهراً همگی در هر شبانه روز یک دور بدور زمین حرکت میکنند که آنرا حرکت یومی نامند اما ماه و خورشید و سیارات علاوه بر حرکت در حرکت یومی جای خود را در آسمان مرتباً تغییر میدهند و ماه و خورشید همواره در جهتی مخالف جهت حرکت یومی حرکت میکنند ولی سیارات گاهی هم جهت و گاهی در خلاف جهت حرکت یومی حرکت مینمایند و ضمناً مدت حرکت آنها متفاوت است. قسماً برای تفسیر حرکت ستارگان کراتی با شعاعهای مختلف در نظر میگرفتند که مرکز همه آنها زمین باشد و منطبقه مابین هر دو کره متوالی را فلک می نامیدند و هر فلک جای یکی از اجرام سماوی بود که بترتیب فاصله از زمین عبارت بودند از ماه و عطارد و زهره و خورشید و مریخ و مشتری و زحل و همه ثوابت را در منطبقه هشتم یا فلک هشتم در نظر میگرفتند و میگفتند که این افلاک همگی با هم در هر شبانه روز یک دور بدور زمین میگردند و این حرکت را حرکت نخستین مینامیدند و برای تعبیر حرکت سیارات برای هر کدام مدار دایره ای شکل در داخل فلک مربوط بخود او در نظر میگرفتند بطوریکه سیاره همواره روی این مدار حرکت کند و ضمناً مرکز این مدار در حرکت نخستین حرکت نماید (شکل ۲۳) و تصور مینمودند که مرکز مدار سیاره در هر شبانه روز یک دور در جهت مشرق بمرکز حرکت میکند و ضمناً سیاره نیز روی مدار خود در مدت معینی که در مورد سیارات مختلف از چند ماه تا چند سال تغییر میکند یک دور در جهت خلاف حرکت



(شکل ۲۴)

نخستین دوران میکند و بدین ترتیب در مواقعی که
سیاره در قسمتی از مدار که از زمین دورتر است
قرار گرفته باشد جهت حرکتش در آسمان
مخالف جهت حرکت یومی است یعنی ملاحظه
میکنیم که در شبهای متوالی بتدریج سیاره
بمشرق نزدیکتر میشود و در مواقعی که سیاره در
قسمتی از مدار که نزدیکتر به زمین است قرار
داشته باشد حرکتش موافق جهت حرکت یومی
بوده و دائماً در شبهای متوالی به طرف مغرب
میرود اما در مورد ماه و خورشید مرکز مدار
حرکتش را همان مرکز زمین میگردانند تا حرکت
آنها نسبت به ثوابت همواره در جهت مخالف

جهت حرکت یومی درآید. هرچند این نظریه درباره حرکت اجرام سماوی که به هیئت
بطلمیوس مشهور است تا اندازه‌ای با مشاهدات نجومی وفق میداد ولی نمیتوانست با دقت کامل
حرکات سیارات را توجیه نماید و بخصوص در مورد دو سیاره عطارد و زهره نظریه مذکور
اصولاً قابل انطباق نیست و همچنین تغییرات قطر ظاهری سیارات که در نتیجه تغییرات فاصله آنها
تا زمین حاصل میشود با هیئت بطلمیوس قابل تفسیر نمی‌باشد، معیناً هیئت بطلمیوس متجاوز
از قرن ۱۴ بر افکار عامه تسلط داشت تا در اوایل قرن ۱۶ میلادی کپرنیک ضمن مطالعه و
مراجعه بعقاید سایر منجمین قدیمی نظیر فیثاغورث و غیره و انجام رصدهای متعدد نظریه جدیدی
در مورد حرکات اجرام سماوی بیان نمود که بنام هیئت کپرنیک معروف است. در این نظریه
کپرنیک پذیرفت که خورشید ثابت است و سیارات که بر حسب فاصله تا خورشید بترتیب
عبارتند از عطارد، زهره، زمین، مریخ، مشتری و زحل در مدارات معین بنور خورشید در خلاف
جهت حرکت یومی در حرکتند و بر اساس این فرضیه حرکات ظاهری سیارات و همچنین
تغییرات قطر ظاهری آنان بخوبی قابل تفسیر است و نتیجه مشاهدات با این نظریه کاملاً
مطابقت مینماید. بعد از آن کپلر چندین سال روی نتایج رصدهای منجم معروف تیخو براه
مطالعه نموده و محاسبات دقیقی انجام داد تا موفق بکشف قوانین حرکت سیارات بدور

خورشید گردید (از اواخر قرن شانزدهم تا سال ۱۶۱۹). تیخوبراهد سیارات را چندین سال توالی مرناً رصد نموده و مختصات استوائی آنها را در مواقع مختلف هر سال ثبت نموده بود. همچنین قطر ظاهری آنان را نیز تعیین نموده بود. بوسیله مختصات سیاره امتداد شعاع دید آن سیاره معلوم میشود و از روی آن امتداد شعاع واصل بین سیاره و خورشید بدست میآید. همچنین از روی قطر ظاهری سیارات فواصل آنان تا زمین و تا خورشید حاصل میشود و در نتیجه میتوان مسیر حرکت ستاره را تعیین نمود.

سین دریب کپلر محقق نمود که سیارات همگی بدور خورشید حرکت میکنند و مسیر آنها سطح بوده و یک بیضی است که خورشید در یکی از کانونهای آن قرار گرفته باشد و مساحت سطح جاروب شده بوسیله شعاع واصل مابین سیاره و مرکز خورشید متناسب با زمان است. این موضوع برای زمین نیز صدق میکند یعنی زمین نیز مانند سایر سیارات بدور خورشید میگردد و اما در مورد حرکت یومی مدتها پس از کپرنیک نیز اختلاف نظر بود یعنی در حقیقت یا همه کائنات باید در هر شبانه روز یک دور بدور زمین بگردد و یا آنکه زمین در همین مدت یک دور دوران نماید واضح است که نتیجه این دو نظریه مشاهدات واحدی را ایجاد مینماید یعنی خواهیم دید که همه اجرام سماوی از طرف مشرق بطرف مغرب رفته و طلوع و غروب میکنند. بالاخره بادلایل گوناگون که کامل تر از همه آنها آزمایش پاندول فوکو است (در سال ۱۸۵۱) محقق شد که زمین در هر شبانه روز یک دور دوران میکند و در اثر این گردش روز و شب و طلوع و غروب ستارگان و عبارت دیگر حرکت ظاهری ستارگان که بحرکت یومی موسوم است حادث میگردد و برای مطالعه در حرکت یومی باید امتداد ستاره را نسبت یک دستگاه مختصات متصل بزمین در هر لحظه تعیین نموده و ملاحظه کنیم که این امتداد درضا چگونه تغییر میکند. برای مطالعه در حرکات ستارگان دستگاههای مختصات مختلفی بکار میرود که بتفصیل درباره هر یک گفتگو خواهیم کرد.

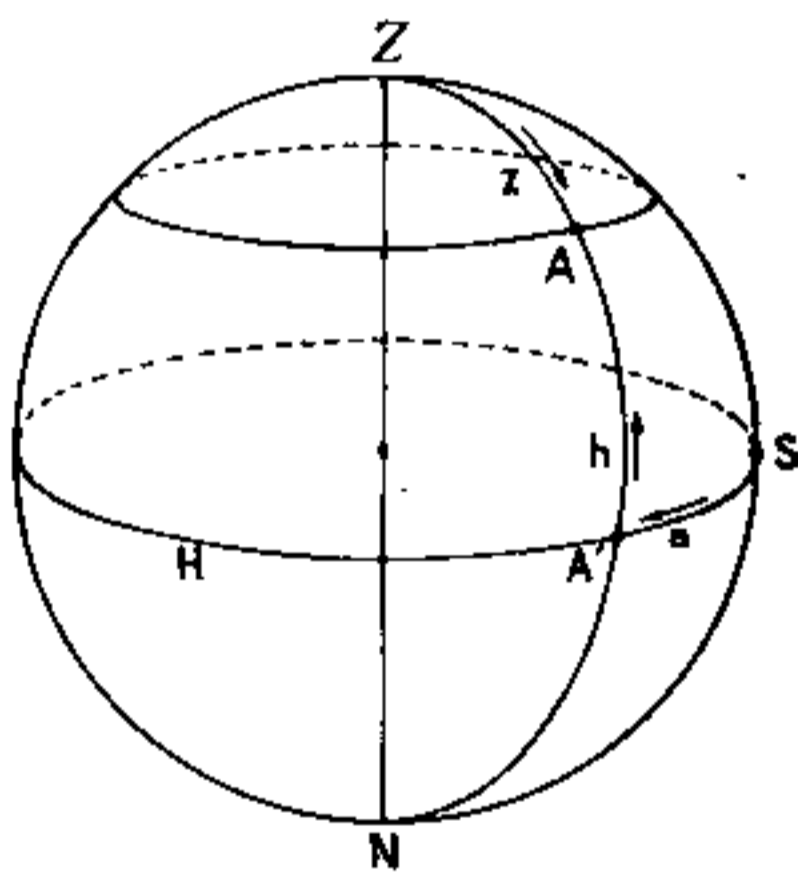
۱۸ - اولین دستگاه مختصات محلی - مختصات افقی (۱) . امتداد قائم در هر مکان عبارتست از امتداد سقوط آزاد اجسام و یا عبارت دیگر امتداد نیروی ثقل در آن مکان و بتجربه

۱ - *Coordonnées horizontales ; Horizontal co - ordinates.*

۲ - *Verticale; Vertical*

و همچنین دلایل علمی ثابت می‌شود که امتداد خط قائم در هر مکان نسبت به هر دستگاه مختصات متصل بنشانه‌های ثابت زمینی در آن مکان ثابت است و همواره بر سطح مایعات متجانس در حال تعادل عمود می‌باشد. امتداد قائم را در هر مکان با استفاده از قوانین فیزیکی میتوان با دقت کافی تعیین نمود بنابراین امتداد مزبور برای منحنی نمودن یک دستگاه مختصات محلی بسیار مناسب است. یک کره سماوی که مرکزش بر نقطه دید چشم ناظر منطبق باشد در نظر می‌گیریم. خط قائم را بر مرکز کره سماوی آنرا در دو نقطه قطع می‌کند و آن نقطه که در طرف سر ناظر قرار دارد به سمت الرأس موسوم است و آنرا به Z نمایش می‌دهند و نقطه تقاطع آنرا سمت القده

نامند و آنرا به N نشان می‌دهند دایره H واقع بر کره سماوی که صفحه آن از نقطه مرکز کره گذشته و بر امتداد قائم عمود میباشد به افق مکان O موسوم است (شکل ۴۳).



(شکل ۴۴)

فرض کنیم که امتداد قائم Z با سطح مایع همگن در حال تعادلی برخورد کند واضح است که صفحه مماس بر سطح مایع در نقطه برخورد موازی افق مکان خواهد بود. صفحه افق و سمت الرأس و سمت القدم را عناصر کره محلی گویند.

سمت الرأس را قطب و دایره H را دایره اصلی مختصات می‌گیریم و در روی دایره H نقطه ثابتی مانند S که محل آنرا بعداً توضیح خواهیم داد مبدا اختیار می‌کنیم. فرض کنیم که A

نقطه حامل یک امتداد قضا باشد و نیمدایره ZAN را رسم می‌کنیم، این نیمدایره افق را در نقطه‌ای مانند A' قطع می‌کند. امتداد OA را میتوان بوسیله دو قوس SA' ، $A'A$ مشخص نمود. قوس SA' به زاویه سمت موسوم است و آنرا بحرف a نمایش می‌دهند و

- ۱- *Zénith ; Zenith* ۲- *Nadir ; Nadir* ۳- *Horizon , Horizon*
- ۴- *Sphère locale; Local sphere* . ۵- *Azimut ; Azimuth*

مقدار آن از صفر تا 360° تغییر میکند و جهت اندازه گیری آن معکوس میباشد یعنی همان جهت حرکت عقربه‌های یک ساعت است که بطور افقی روی زمین قرار گرفته باشد فوس \widehat{AA} را از ارتفاع ^(۱۱) گویند و آنرا بحرف h نشان میدهند و مقدار آنرا از صفر تا 90° طرف سمت‌الرأس و از صفر تا 90° بطرف سمت‌القدم حساب میکنند گاهی بجای h یعنی فوس \widehat{AA} متمم جبری آن یعنی \widehat{ZA} را که بفاصله سمت‌الرأسی موسوم است اختیار میکنند و آنرا بحرف Z نمایش میدهند مقدار Z از صفر تا 180° تغییر میکند. بین h و Z همواره رابطه $h + Z = 90^\circ$ موجود است. سمت و ارتفاع یکنقطه از فضا و یا سمت و فاصله سمت‌الرأسی آنرا مختصات افقی آن نقطه نامند. دایره صغیردایکه قطب آن Z بوده و از نقطه A میگذرد دایره ارتفاع و یا المقنطرات نقطه A ^(۱۴) گویند و نیمدایره عظیمدایکه دو انتهای آن قطبین Z و N بوده و بر نقطه A میگذرد بدایره قائم نقطه A موسوم است. ^(۱۵) مختصات افقی هر ستاره بواسطه حرکت یومی تغییر میکند یعنی در لحظات مختلف مختصات افقی یک ستاره مقادیر مختلفی خواهد داشت و قوانین تغییرات آنها نسبتاً پیچیده است و بعداً فرمولهائی که بوسیله آنها بتوان مختصات افقی هر ستاره را در هر لحظه در یک مکان بدست آورد بیان خواهیم کرد.

۱۹ - طریقه تعیین مختصات افقی - تعیین مختصات افقی ستارگان یکی از مسائل مهم

نجوم عملی است و برای اینکار باید ابتدا طریقه‌های تعیین امتداد قائم را دانست. در عمل امتداد قائم یک مکان را یا بوسیله تراز حبایی و یا طشت جیوه تعیین میکنند.

الف - تراز حبایی - تراز حبایی دقیق تشکیل شده است از یک لوله شیشه‌ای

مجوف که جدار داخلی آن سطح دواری است مطابق (شکل ۲۵) که محور دوران این سطح

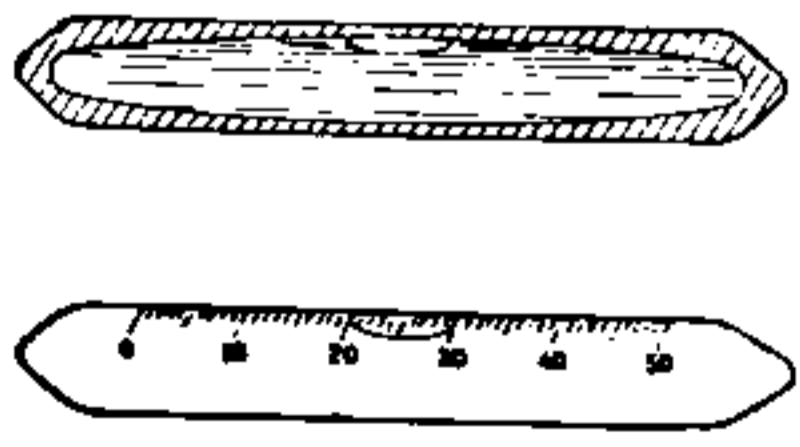
۱ - Hauteur; Altitude . ۲ - Distance zénithale ; Zenith distance

۳ - Cercle de hauteur, Circle of altitude

۴ - Almucantar ; Almucantar ۵ - Cercle vertical ; Vertical Circle

۶ - Niveau à bulle ; Level

همان محور لوله مناسب و مولد آن فوس دایره‌ایست بعنای بسیار بزرگ و این لوله محتوی دایمی است یا جسدگی کم (مانند انر) ولی لوله را از این مایع پر نمیکنند بلکه کمی جا برای تاب حساب بخار در آن میگذارند و پس از داخل کردن اثر و بخار آب در لوله سر آنرا محدود نمایند. حال فرض کن که لوله را بنسی قرار دهیم که محور لوله افقی باشد و منحنی قائمی بر محور لوله مرور دهد و مقطع آنرا با جدار داخلی بدست آوریم و دایره فردانی را که یکی از مولدهای جدار است در نظر میگیریم. بموجب قوانین فیزیک پس از حصول تعادل مرکز بخار روی خط قائم ماربر مرکز مولد فوق‌الذکر قرار میگیرد و اگر در اینحال محل مرکز حساب را روی جدار خارجی لوله مشخص نموده و لوله را حول خط قائمی دوران دهیم حساب بخار پس از استقرار بحال تعادل همان وضع اولیه را اختیار خواهد کرد ولی اگر محوری که لوله را حول آن دوران میدهیم کاملاً قائم نبوده و کمی از حالت قائم منحرف باشد پس از دوران، مرکز بخار بر نقطه نشان شده قرار نمیگیرد پس میتوان تراز را برای تعیین میزان انحراف محور دوران از خط قائم بکار برد و برای اینکار باید قبلاً جدار خارجی لوله را مدرج نموده و ارزش درجات را بر حسب اندازه انحراف تعیین نمود. حال اگر تراز مدرجی داشته باشیم و محور آنرا در امتداد غیر افقی قرار دهیم مرکز حساب در وسط درجات قرار نمی‌گیرد و از روی مقدار انحراف مرکز حساب اندازه میل امتداد مذکور نسبت بافق بدست می‌آید پس میتوان تراز را برای تعیین انحراف محور دورانی که باید قائم باشد (در تئودولیت) و یا افقی باشد (در تئودولیت یا دوربین نصف‌النهاری) بکار برده و آنها را تنظیم نمود.



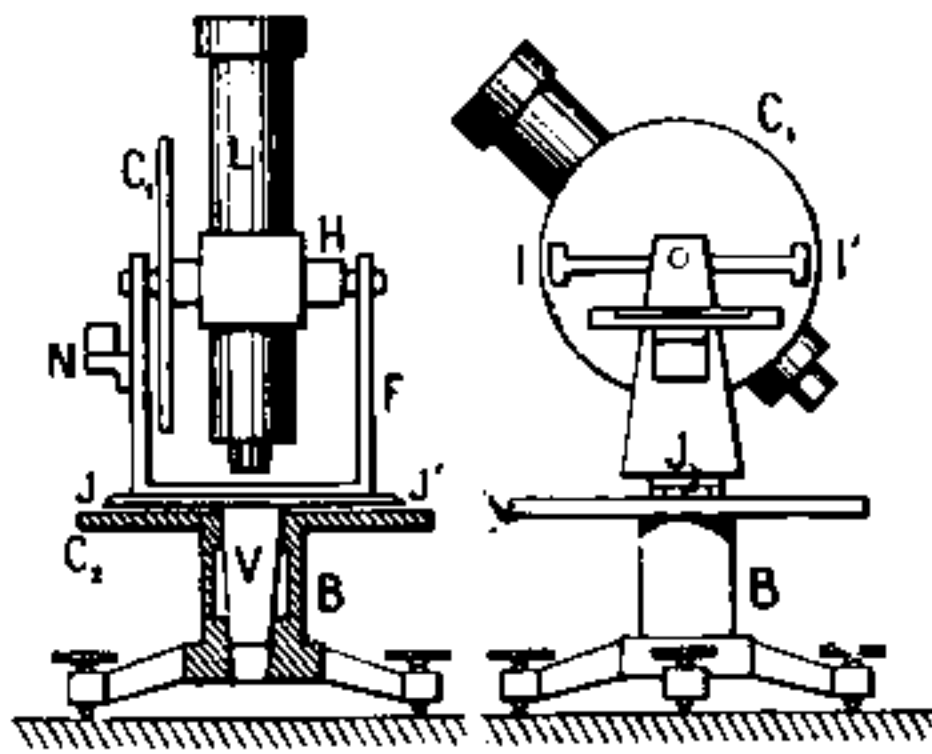
(شکل ۴۵)

لوله تراز را در داخل جعبه چوبی و یا فلزی کوچکی قرار میدهند و این جعبه طوری است که تمام اطراف لوله بجز قسمت مدرج آنرا پوشیده است و باید لوله طوری در آن قرار گیرد که محور لوله موازی صفحه جدار جعبه باشد و چون ممکن است ضمن عمل این حالت بهم بخورد دو طرف لوله پیچهای تنظیم قرار داده‌اند تا بوسیله آنها بتوان تراز را میزان نمود. اگر

محور تراز موازی جدار تختانی جعبه باشد و وقتی که سطح تکیه‌گاه تراز را طوری تنظیم کنیم که مرکز حباب در وسط درجات باشد اگر تراز را پس از ۱۸۰° درجه دوران مجدداً روی همان سطح قرار دهیم باید مجدداً مرکز حباب در وسط درجات باشد و اگر چنین نیست معلوم می‌شود که جدار تختانی جعبه تراز موازی محور لوله نیست و بوسیله پیچهای دوسر لوله آنرا نسبی میزان میکنند تا در آزمایش فوق‌الذکر صحت آن محقق شود.

برای ساختن تراز خیلی حساس کافی است که شعاع قوس مولد جدار داخلی را زیاد کنیم ولی متأسفانه چنین ترازهای نسبت به حرارت بسیار حساس می‌باشد و تغییرات درجه حرارت سبب هم‌خوردن مشخصات دستگاه می‌شود و بدین طریق چنین دستگاهی آنطور که انتظار می‌رود دقیق نخواهد بود.

تئودولیت یا ارتفاع‌یاب دستگاهی است که برای اندازه‌گیری سمت و ارتفاع بکار می‌رود و بوسیله تراز میزان می‌شود و این دستگاه شامل یک دوربین است و یک صفحه مدور مدرج C_1 بآن متصل می‌باشد. دوربین و صفحه متصل بآن می‌توانند بوسیله دو میله که بآنها متصل شده‌اند در داخل دو تکیه‌گاه دوران نماید و این دو میله بخشی به دو طرف دوربین و صفحه مدرج C_1 متصل شده‌اند که محور آنها در یک امتداد بوده و این امتداد از مرکز دایره مدرج بگذرد و عمود بر محور دوربین باشد. تکیه‌گاهها سوراخهایی هستند که روی دو شاخه فلزی قرار دارند و این



(شکل ۲۶)

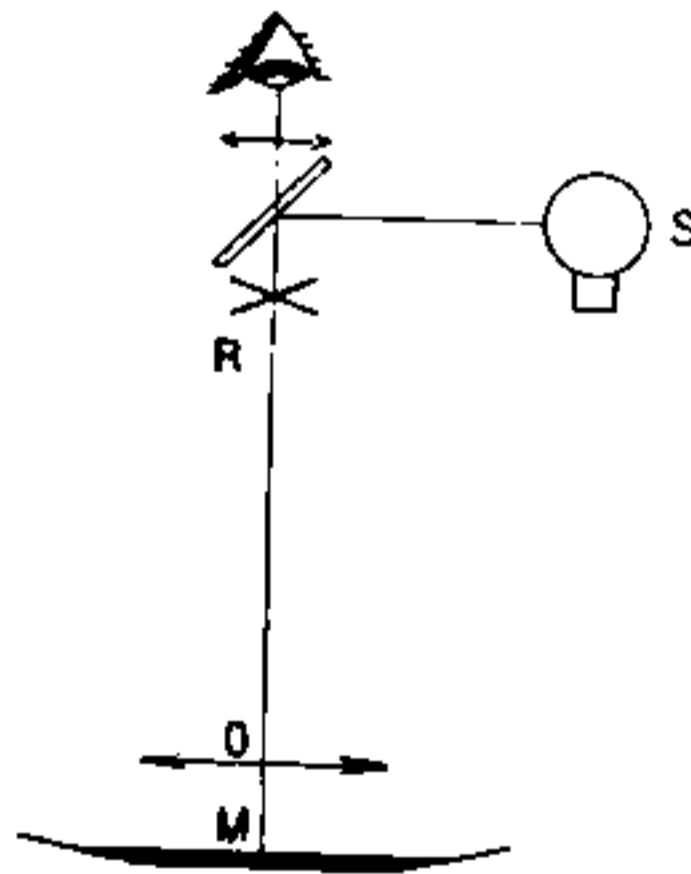
شاخه‌ها از پائین بهم متصل بوده و می‌توانند حول محوری عمود بر محور فوق‌الذکر دوران نمایند و یک یا دوزبانه مانند J و K عمود بر محور دوران شاخه‌ها باین محور متصل شده‌اند و وقتی که شاخه‌ها دوران میکنند این دوزبانه در صفحه عمود بر محور دوران شاخه‌ها قرار داشته و در مقابل دایره مدرج C_1 عبور میکنند (شکل ۲۶) و باید دستگاه را طوری تنظیم کنیم که محور دوران

شاخه‌ها قائم بوده و در نتیجه محور دوران دوربین و صفحه متصل بآن افقی باشد و اینکار

بوسیله تراز جبابی که روی دستگاه نصب شده است انجام میگیرد . بوسیله دوربین ستاره و یا شیشی مورد نظر را رصد میکنند و بوسیله دایره مدرج افقی سمت و بوسیله دایره مدرج قائم ارتفاع و یا زاویه سمت الرأسی ستاره خوانده میشود .

(۱۱)

ب - طشت جیوه - عبارتست از ظرفی بسکال یا طشت کوچک که کف آن کاملاً مسطح میباشد و دهانه آن بصورت سطح جانبی مخروط ناقص میباشد بطوریکه زاویه مولد آن با سطح کف ظرف خیلی کم باشد مطابق (شکل ۲۷) و جنس آن از مس سرخ میباشد و داخل آنرا مقداری جیوه میریزند بطوریکه یک ورقه نازک در کف ظرف قرار گیرد (ضخامت جیوه حداکثر باید یک میلیمتر باشد) . فرض کنیم که دوربین بتواند حول محوری عمود بر محور دوربین دوران کند و دایره مدرجی عمود بر محور دوران بدوربین متعلل باشد بقمی که مرکز دایره بر محور دوران قرار گرفته و صفحه آن عمود بر محور دوران باشد . بر بدنه دستگاه نشاندهائی در مقابل دایره مدرج قرار داده و هنگامیکه دوربین قائم است و از عدسی چشمی آن بیابین نگاه میکنیم طشت جیوه را زیر لوله دوربین قرار میدهند و رتیکول چشمی را بوسیله انعکاس نور یک چراغ بر آئینه واقع در داخل دوربین روشن میکنند . تصویر رتیکول پس از انعکاس نور آن بر سطح جیوه و گذشتن از عدسی بچشم ناظر میرسد (شکل ۲۷) اگر ضمن



(شکل ۲۷)

تغییر وضع تکیه گاههای محور دوران بتوانیم دوربین را با دوران دادن محور بوضعی قرار دهیم که تصویر تارهای رتیکول بر خود تارهای رتیکول منطبق دیده شود بموجب قوانین انعکاس نور محور نوری دوربین قائم است زیرا سطح جیوه افقی است و برای آنکه شعاع منعکس بر شعاع تابش منطبق باشد باید شعاع تابش بر سطح جیوه عمود باشد یعنی در امتداد قائم قرار گرفته باشد و چون محور دوران دستگاه بر محور نوری دوربین عمود است پس در اینحال محور دوران

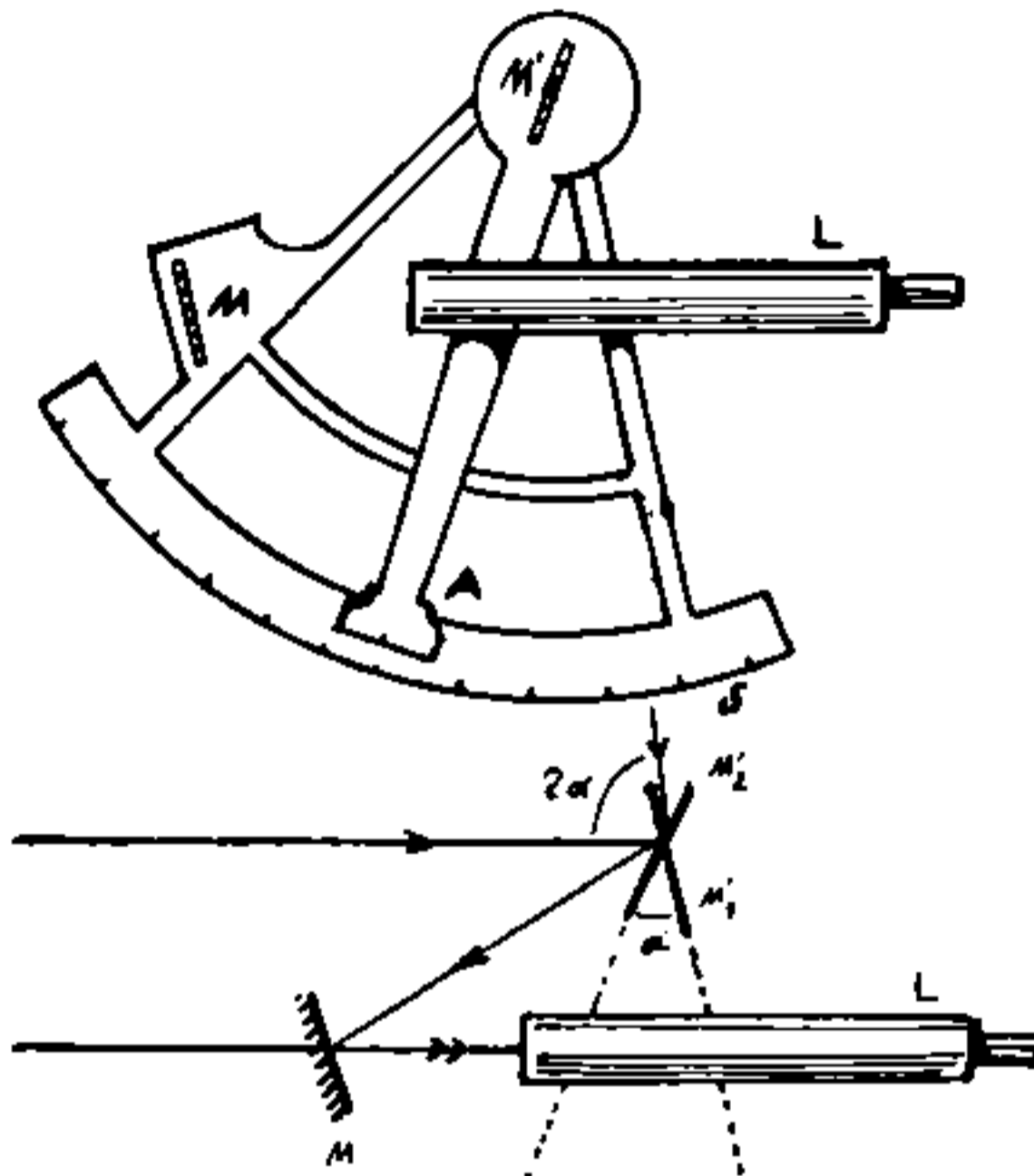
۱- *Bain de mercure ; Mercury bath .*

فنی شده است و در این موقع شماره‌های دایره‌مدرج را در مقابل نشانه‌های ثابت میخواند. حال اگر دوربین را آنقدر دوران دهیم تا ستاره‌ای را بوسیله دوربین رؤیت کنیم مقدار دوران که رطب آنچه قبلاً ذکر شد (شماره ۱۰) تعیین می‌گردد برابر است با مکمل زاویه سمت الرأسی ستاره. طبت جیوه اکثراً در دوربین‌های نصف‌النهاری بکار می‌رود.

(۱)

۴۰ - سکانت ملوانان - دستگاهی است که برای تعیین ارتفاع ستارگان در دریا بکار می‌رود. ملوانان اغلب برای تعیین محل خود در دریا احتیاج به تعیین ارتفاع ستارگان دارند و بعلاوه ثابت نبودن عرشه کشتی نمیتوانند از ارتفاع یاب استفاده کنند به همین علت از دستگاه دیگری که به سکانت معروف است استفاده میکنند. ساختمان این دستگاه متکی بر اصل بوتون درباره خواص آینه‌های دوار میباشد.

این دستگاه تشکیل شده است از یک دوربین کوچک M و عدسی چشمی آن فاقد رتیکول است این دوربین یکی از اضلاع قطاع 60° ای متصل شده است و محیط این قطاع از صفر تا 60° مدرج شده است و در روی ضلع دیگر قطاع آینه سطح M نصب شده است بقسمی که در مقابل محور دوربین میباشد و از دوربین میتوان آنرا دید ولی این آینه بقسمی ساخته شده است که فقط یک قسمت از میدان دید دوربین را اشغال میکند و ضمن دیدن آینه میتوان با دوربین فوق حسی دریا را نیز دید و آینه دیگر M' بدور محوری که عمود بر سطح قطاع بوده و مار بر مرکز قطاع است دوران میکند و این آینه بعینه A متصل است و بوسیله حرکت دادن این یله دوران میکند (شکل ۲۸) انتهای یله نشانه‌ایست که همواره ضمن حرکت یله در جلو رجات محیط قطاع عبور میکند. آینه M روی ضلع قطاع طوری نصب شده است که مقابل دوربین بوده و هر شعاع نورانی که در امتداد محور دوربین بر آن بتابد منعکس آن به آینه M برخورد می‌نماید و آینه M' روی یله متحرک چنان نصب شده است که وقتی نشانه روی صفر رجات محیط قطاع قرار گیرد آینه M' موازی M گردد در اینحال اگر اشعه نورانی بموازات محور دوربین بر آینه M بتابد پس از دوبار انعکاس در آینه‌های M و M' منعکس آن در امتداد دوربین قرار گرفته و دیده میشود یعنی وقتی که دو آینه موازی یکدیگر هستند تصویر هر شیئی که مستقیماً در دوربین دیده میشود با تصویر آن که پس از دوبار انعکاس اشعه نورانی آن شیئی در



(شکل ۲۸)

دوربین دیده میشود بر هم منطبق است و در این حال اگر دستگاه را در دست گرفته و با دوربین آن بافق نگاه کنیم شعاع دید چشم پس از دو بار انعکاس در آینه بموازات دوربین قرار میگیرد یعنی افقی است. حال اگر میله متحرک را با اندازه زاویه α دوران دهیم تا شعاع نورانی ستاره مورد نظر پس از دو بار انعکاس افقی گردد یعنی تصویر ستاره را بر صفحه افق که مستقیماً در دوربین دیده میشود منطبق نمائیم زاویه امتداد ستاره با افق برابر یا 2α خواهد بود واضح است که باید دستگاه را طوری گرفته باشیم که صفحه قطاع قائم باشد.

۴۱ - قطبین سماوی و محور عالم و تفسیر حرکت یومی - با مشاهده آسمان دیدیم که همه ستارگان حرکت ظاهری دارند حال میخواهیم در چگونگی حرکت آنان بررسی

۱ - *Pôles célestes; Celestial poles.*

۲ - *Axe du monde; Axis of the earth.*

نمائیم. برای اینکار نقطه صفر دایره افقی ارتفاع یاب را در امتداد نشانه ثابت زمینی قرار داده و موقتاً آن نقطه را مبدأ اندازه گیری سمت اختیار میکنیم و در یک سمت و ارتفاع یاب ستاره را n بار در زمانهای t_1 و t_2 و و t_n اندازه میگیریم و فرض کنیم که مختصات آن ستاره نزدیک $(a_1$ و $h_1)$ و $(a_2$ و $h_2)$ و و $(a_n$ و $h_n)$ باشد و یک دستگاه مختصات متعامد $OXYZ$ را چنان در نظر میگیریم که OZ در جهت سمت الرأس بوده و صفحه OXY از نشانه ثابتی که مبدأ اندازه گیری سمت انتخاب شده است عبور نماید پس مختصات نقطه حامل ستاره روی کره سماوی در لحظات t_1 و و t_n به ترتیب چنین است :

$$\begin{cases} x = \cos a \cos h \\ y = \sin a \cos h \\ z = \sin h \end{cases} \quad \text{و} \quad \begin{cases} x_n = \cos a_n \cos h_n \\ y_n = \sin a_n \cos h_n \\ z_n = \sin h_n \end{cases}$$

حال میخواهیم ثابت کنیم که نقطه ثابتی مانند $P(x_0, y_0, z_0)$ روی کره سماوی موجود است بطوریکه اندازه قوس $\widehat{A_1P} = l$ ضمن حرکت ستاره A ثابت بماند. طول قوس $\widehat{A_1P}$ از رابطه زیر بدست میآید:

$$\cos l = \vec{OA} \cdot \vec{OP} = x_0x + y_0y + z_0z$$

و از آن حاصل میشود :

$$x_0 \frac{x}{\cos l} + y_0 \frac{y}{\cos l} + z_0 \frac{z}{\cos l} = 1$$

اکنون قرار میدهم.

$$\frac{x_0}{\cos l} = X \quad \text{و} \quad \frac{y_0}{\cos l} = Y \quad \text{و} \quad \frac{z_0}{\cos l} = Z$$

هرگاه قوس l در تمام مدت حرکت ستاره A ثابت باشد باید n دستگاه معادلات سه مجهولی

زیر دارای جواب مشترك باشند.

$$\begin{aligned} & \left\{ \begin{aligned} x X + y Y + z Z &= 1 \\ x X + y Y + z Z &= 1 \end{aligned} \right. \\ (۱) \quad & \dots\dots\dots \\ & \dots\dots\dots \\ & \frac{x}{n} X + \frac{y}{n} Y + \frac{z}{n} Z = 1 \end{aligned}$$

از حل سه معادله دستگام فوق X و Y و Z بدست میآید و اگر جوابهای حاصل را در معادلات دیگر ببریم بادر نظر گرفتن تقریب مربوط بحد نهانی دقت دستگام ملاحظه خواهیم کرد که این جوابها در تمام معادلات صدق میکند و معلوم میشود که امتداد OA یعنی شعاع واصل بستاره مفروض دور محور ثابتی مانند OP دوران میکند و برای تعیین a , h , مختصات افقی نقطه P میتوان نوشت :

$$\begin{aligned} x. &= X \cos l = \cos a. \cos h. \\ y. &= Y \cos l = \sin a. \cos h. \\ z. &= Z \cos l = \sin h. \end{aligned}$$

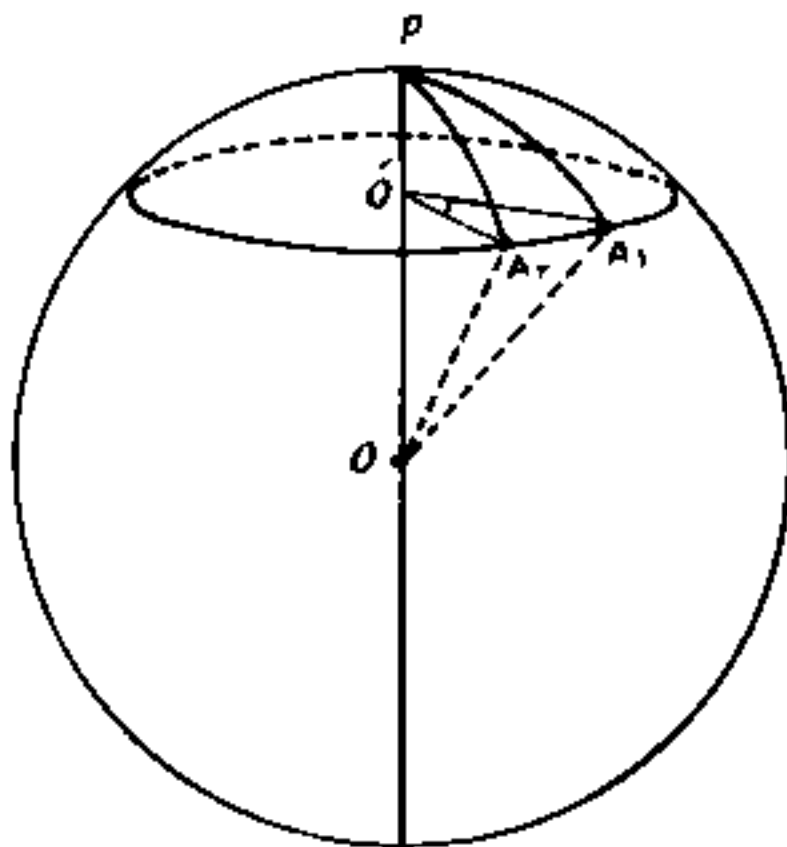
و از تقسیم نمودن روابط دوم و سوم بر رابطه اول حاصل میشود :

$$(۲) \quad \operatorname{tg} a. = \frac{Y}{X} \text{ و } \operatorname{tg} h. = \frac{Z}{X} \cos a.$$

از حل دستگام (۱) X و Y و Z بدست میآید و با بردن آنها در روابط (۲) مقادیر a , h حاصل میشوند. از آزمایش فوق نتیجه میشود که هر ستاره در حرکت ظاهری خود حول محور ثابتی مانند OP دوران میکند نقطه P را قطب دوران ستاره A مینامیم هر گاه در همان شب همین عمل را برای چند ستاره دیگر انجام دهیم ملاحظه میکنیم که قطب دوران برای همه ستارگان یکی است و از اینجا معلوم میشود که همه ستارگان در حرکت ظاهری دور يك محور دوران میکنند و آنرا محور عالم نامند این محور در دو نقطه P و P' کره سماوی را قطع میکند که آنها را قطبین سماوی نامند و آنرا که بسمت الرأس نزدیکتر است قطب شمال گویند و آنرا بحرف P نمایش میدهند و دیگری را قطب جنوب میگویند و آنرا بحرف P' نشان میدهند در اینجا متذکر میشویم که بنا بر فرض ناظر در نیمکره شمالی زمین قرار دارد مثلاً در ایران و این مطلب در تمام فصول این کتاب مورد نظر است مگر آنکه خلاف آن تصریح شود.

در نقطه حامل ستاره A روی کره سماوی ضمن حرکت ظاهری این ستاره دایره‌ای است که ممحه آن عمود بر PP' میباشد و مرکز آن O' روی محور دوران است و این دایره را مدار ستاره متروص نامند. اگر A_1, A_2, \dots, A_n نقطه‌های حامل ستاره در لحظات t_1, t_2, \dots, t_n باشد (شکل ۲۹) و اندازدهای روایی $A_1O'A_2$ و $A_2O'A_3$ و را بدست آوریم خواهیم دید که زوایا بترتیب متناسب با $t_2 - t_1$ و $t_3 - t_2$ و میباشدند. (طریقه تعیین روایی (۲)

مذکور کعبه زاویه ساعتی موسومند در شماره‌های بعد ذکر خواهد شد) بنابراین معلوم مسود که سرعت زاویه‌ای هر ستاره نظیر A در دوران بدور محور ثابت است و اگر سرعت زاویه‌ای گردش سایر ستارگان را نیز بدست آوریم ملاحظه خواهیم کرد که این سرعت زاویه‌ای برای همه ستارگان یکی است.



(شکل ۲۹)

اگر آزمایش فوق‌الذکر را در شعباتی دیگر نیز انجام دهیم (در مدت حداکثر چند روز یا چند هفته) عیناً همان نتایج حاصل میشود و سرعت زاویه‌ای دوران در رصدهای مختلف ثابت است و همچنین مختصات نقطه P نیز تقریباً یکی است و از این آزمایشها نتیجه زیر حاصل میشود:

ستارگان در حرکت ظاهری خود در هر لحظه حول یک محور بنام محور عالم با سرعت زاویه‌ای ثابتی دوران میکنند این محور تقریباً ثابت است یعنی بطوریکه بعداً خواهیم دید نسبت

به زمان تغییرات بسیار کوچکی دارد که کمتر از $1/1000$ در هر شبانه‌روز میباشد پس این محور را در فاصله زمانی چند روز تا چند هفته میتوان ثابت در نظر گرفت ولی سرعت زاویه‌ای گردش ستارگان تغییراتش نامحسوس است و میتوان آنرا با تقریب کافی ثابت دانست. به وسیله عکسبرداری از آسمان نیز نتایج فوق‌الذکر را میتوان بدست آورد.

۱ -- *Parallèle céleste; Celestial parallel.*

۲ -- *Angle horaire; Hour angle.*

هر گاه دوربین عکاسی ستارگان (استروگراف) ^(۱) را متوجه قطب شمال سماوی کرده و جسامت از شب دهانده آنرا باز گذاریم تا تصویر ستارگان بر روی شیشه یا فیلم آن رسد پس از ظهور فیلم دیده میشود که آثار هر ستاره بر روی فیلم قوسی از دایره میباشد و قوسهای مربوط به ستارگان مختلف متحدالمرکز میباشند و مرکز مشترك آنها را میتوان بدون تعیین کرد پس معلوم میشود که ستارگان همگی بدور يك محور میگردند و چون این فیلمها را بر حسب سمت و ارتفاع مدرج کنیم مختصات افقی مرکز این دوائر که همان تصویر قطب شمال سماوی است بدست میآید و ضمناً زاویه قوسهای مربوط به مسير ستارگان مختلف باهم برابر است و از این مطلب نتیجه میشود که سرعت زاویه دوران همه ستارگان برابر میباشد.

برای تحقیق ثبات و یا تغییر مکان قطب نسبت بنواخت کافی است که فیلمهای اخذ شده در فواصل چند ماه یا چندین سال را باهم مقایسه کرد و از این مقایسه معلوم میشود که قطب سماوی نسبت بنواخت دقیقاً ثابت نیست بلکه دارای تغییرات کمی میباشد و این مطلب در فصول بعد دقیقاً بررسی میشود ولی در مطالعه حرکت یومی در فاصله زمانی چند ساعت و یا چند روز میتوان این محور را ثابت اختیار کرد و نتایج حاصل با تقریب بسیار خوب قابل قبول میباشد. در حقیقت حرکت یومی ستارگان نتیجه مستقیم حرکت دورانی زمین میباشد و این موضوع از زمان کپرنیک محقق گردید یعنی زمین همواره حول محوری مار بر مرکز خود دوران میکند و در نتیجه ساکنین کره زمین مشاهده میکنند که جمیع اجرام سماوی بسدور آسمان دوران میکنند و محور عالم در هر مکان موازی محور دوران زمین است برای تعبیر حرکت یومی میتوان کره سماوی را شامل دوجدار دانست یکی جدار داخلی که بکره محلی موسوم است و دستگاه مختصاتی که بان متصل میگردد نسبت به نشانههای محلی ثابت است دوم جدار خارجی کره سماوی که بر سطح آن نقاط حامل ستارگان قرار دارد و این نقاط نسبت بهم ثابت میباشند

و آنرا کره ثوابت مینامند. دستگاه مختصاتی که باین کره متصل گردد نسبت بنواخت بی حرکت است و میتوان گفت که حرکت یومی عبارتست از حرکت نسبی دوجدار خارجی و داخلی کره سماوی یعنی کره ثوابت نسبت به کره محلی در هر لحظه حول يك محور دوران مینماید و

۱ — *Astrographe* .

۲ — *Sphère des fixes; Sphere of fixed stars* .

محور آنی دوران همان محور عالم است و این حرکت در جهت معکوس انجام می‌شود و زمان یکدوران کامل اندکی کمتر از یک شبانه‌روز متوسط می‌باشد.

نقاط برخورد محور آنی دوران را با هر یک از این دو کره قطبین آنی دوران گویند و قطبین آنی دوران روی دو کره تغییر مکان میدهند. تغییر مکان قطبین روی کره محلی خیلی کم است یعنی مکان محور آنی دوران نسبت به کره محلی مخروط غیر دوار است که زاویه رأس آن متغییر بوده ولی همواره بسیار کوچک می‌باشد و حداکثر مقدار این زاویه در حدود چند دهم ثانیه درجه می‌باشد و ما آنرا در فصول آینده تحت عنوان تغییر مکان قطب بیان می‌کنیم ولی تغییر مکان قطب روی کره نوابت تقریباً یکدایره‌ایست که شعاع آن قابل ملاحظه می‌باشد اما این تغییر مکان خیلی بکندی انجام می‌گیرد یعنی کمتر از $\frac{1}{10}$ در هر شبانه‌روز می‌باشد و این تغییرات تحت عنوان حرکت قهقرائی و رقص محوری در جلد دوم این کتاب بتفصیل ذکر خواهد شد.

تصوره — باید دانست که جواب مشترک دستگاه معادلات (۱) تقریبی است زیرا اولاً ضرایب V, X_1 و این معادلات که از رصد بدست آمده‌است بعلت محدود بودن درجه دقت وسیله مورد عمل تقریبی می‌باشند ثانیاً بعلت انکسار جوی اشعه نورانی ستاره پس از یکسلسله انحرافات جزئی بچشم ناظر می‌رسد و در نتیجه ارتفاع خوانده شده در دستگاه اندازه‌گیری ارتفاع واقعی ستاره نمی‌باشد بنابراین معادلات مذکور تقریبی می‌باشند و نباید انتظار داشت که جواب سه معادله آن با دقت کامل در معادلات دیگر صدق کند ولی دیده می‌شود که با تقریب قابل قبول در بقیه معادلات صادق است و اگر بخواهیم مختصات قطب را با دقت بیشتری بدست آوریم باید اولاً ارتفاعیاب مورد عمل دارای درجه دقت زیادتر بوده و ثانیاً ارتفاع تعیین شده را با دقت نظر گرفتن انکسار جوی تصحیح نمائیم ثالثاً دستگاه معادلات (۱) را با روش حداقل مربعات حل نمائیم (moindre carré) تا جواب حاصل بحقیقت نزدیکتر باشد و ضمناً متذکر می‌گردیم که در تمام مطالب این فصل از چند اثر دیگر که سبب تغییر مختصات ستاره

می‌باشند صرف نظر شده است از قبیل حرکت قهقرائی — رقص محوری — اختلال یومی و

۱ — *Précession des équinoxes: Precession of equinoxes.*

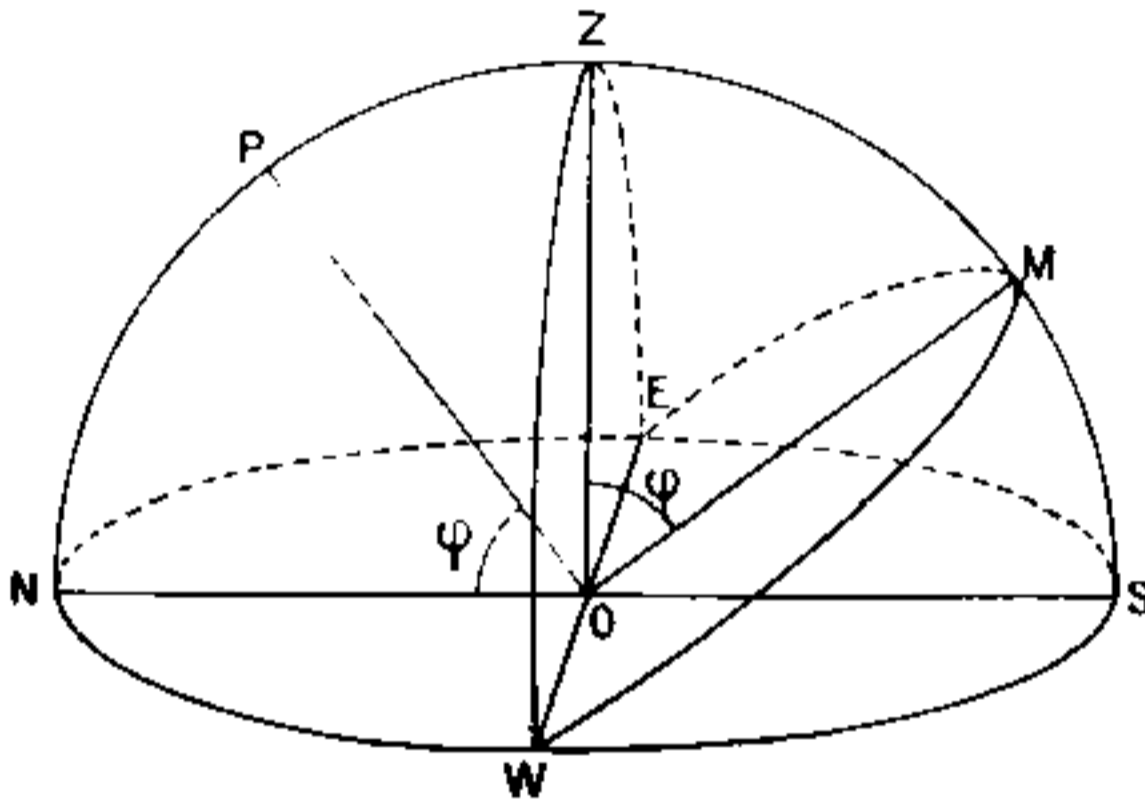
۲ — *Nutation.*

۳ — *Aberration*

(۱) سالیانه و اختلاف منظر. در این حرکات که بسیار کوچکند در جلد دوم این کتاب شرح خواهد شد.

۲۲ - دستگاه دوم مختصات محلی - مختصات ساعتی : صفحه‌ای که بر قائم مکان و وجه

(۳) عالم میگذرد به نصف‌النهار نجومی موسوم است و مقطع آن با کره سماوی دایره عظیمه است. نقاط Z و P (قطب شمال سماوی و سمت الرأس) زاویه ψ واصل میکنند و واضح است که این دایره با نقاط P' و Z' (قطب جنوب سماوی و سمت‌القدم) نیز میگذرد (شکل ۳۰) این صفحه



(شکل ۳۰)

یکی از صفحات ثابت مکان میباشد پس یکی از عناصر ثابت کره محلی محسوب میشود. نصف‌النهار نجومی صفحه افق را در امتداد قطر NS قطع میکند که به امتداد شمال و جنوب موسوم است و نقطه N را که به P قطب شمال سماوی نزدیکتر است سمت شمال و S را سمت جنوب نامند.

۱ - *Parallaxe; Parallax.*

۲ - *Coordonnées horaires; Hour co - ordinates*

۳ - *Méridien astronomique; Meridien plane.*

۴ - *Nord; North.*

۵ - *Sud; South.*

نقطه S را روی دایره افق مبدأ اندازه گیری سمت ستارگان انتخاب میکنند و این همان نقطه ایست که در شماره ۱۸ تعیین محل آنرا بعد موقوف نمودیم. خط عمود بر NS در صفحه افق دایره افق را در دو نقطه قطع میکند آن نقطه که بطرف محلای طوع ستارگان منوجه است سمت مشرق نامند و آنرا بدرجه E نمایش میدهند و نقطه مقابل آنرا سمت مغرب نامند و آنرا به W نمایش میدهند اگر ناظری در نقطه ایستاده و بسمت شمال نگاه کند دست راستش سمت مشرق و دست چپش سمت مغرب است.

نیم صفحه قائم ZEZ' که بقائم ZZ' محدود میشود و بر نصف النهار نجومی عمود است بدو نیم صفحه قائم ZWZ' که امتداد نیم صفحه اول یعنی ZEZ' میباشد قائم دوم نامیده میشود.

ارتفاع قطب شمال سماوی یعنی زاویه \hat{NOP} را عرض نجومی یا عرض سماوی مکان نامند و آنرا به φ نشان میدهند و بطوریکه بعداً خواهیم دید φ برابر است با عرض جغرافیائی مکان. مقدار φ در هر مکان همانطور که قبلاً نیز اشاره شد تقریباً ثابت است یعنی تغییرات آن خیلی ناچیز میباشد و ما کریم تغییرات آن هیچوقت از $\frac{1}{4}^\circ$ تجاوز نمیکند.

دایره عظیمه ای که صفحه آن بر محور عالم عمود است استوای سماوی مینامند. صفحه استوای سماوی بر خط EW میگذرد زیرا EW بر صفحه نصف النهار عمود است بنابراین بر OP عمود خواهد بود و صفحه ای که از O بر OP عمود شود شامل خط EOW خواهد بود در شکل ۲۹ نصف استوای سماوی با نیم دایره EMW نشان داده شده است و OM قسمتی از فصل مشترک استوا با نصف النهار در بالای افق میباشد. دایره استوا را نیز میتوان یکی از عناصر ثابت کره محلی دانست (البته در صورتیکه از تغییر مکان ناچیز قطب در کره محلی صرف نظر شود). OM دامتداد تصویر OZ بر استوای سماوی میباشد پس زاویه ZOM زاویه خط OZ با صفحه استواست و چون اضلاع این زاویه بر اضلاع زاویه \hat{NOP} عمود است و هر دو حاده میباشد پس زاویه OZ با صفحه استوا برابر است با φ عرض جغرافیائی مکان.

- ۱ — Est. ۲ — Ouest ; West. ۳ — Latitude astronomique ou celeste.
 Celestial latitude ۴ — Latitude géographique: Latitude.
 ۵ — Équateur céleste; Celestial equator

$$\widehat{S'D'} = a_1 \quad , \quad \widehat{S'C'} = a_2$$

$$\left\{ \begin{aligned} \widehat{S'S} &= a_1 + \widehat{D'S} \\ \widehat{S'S} &= a_2 + \widehat{S'C'} \end{aligned} \right.$$

و از جمع دو رابطه فوق نتیجه می شود :

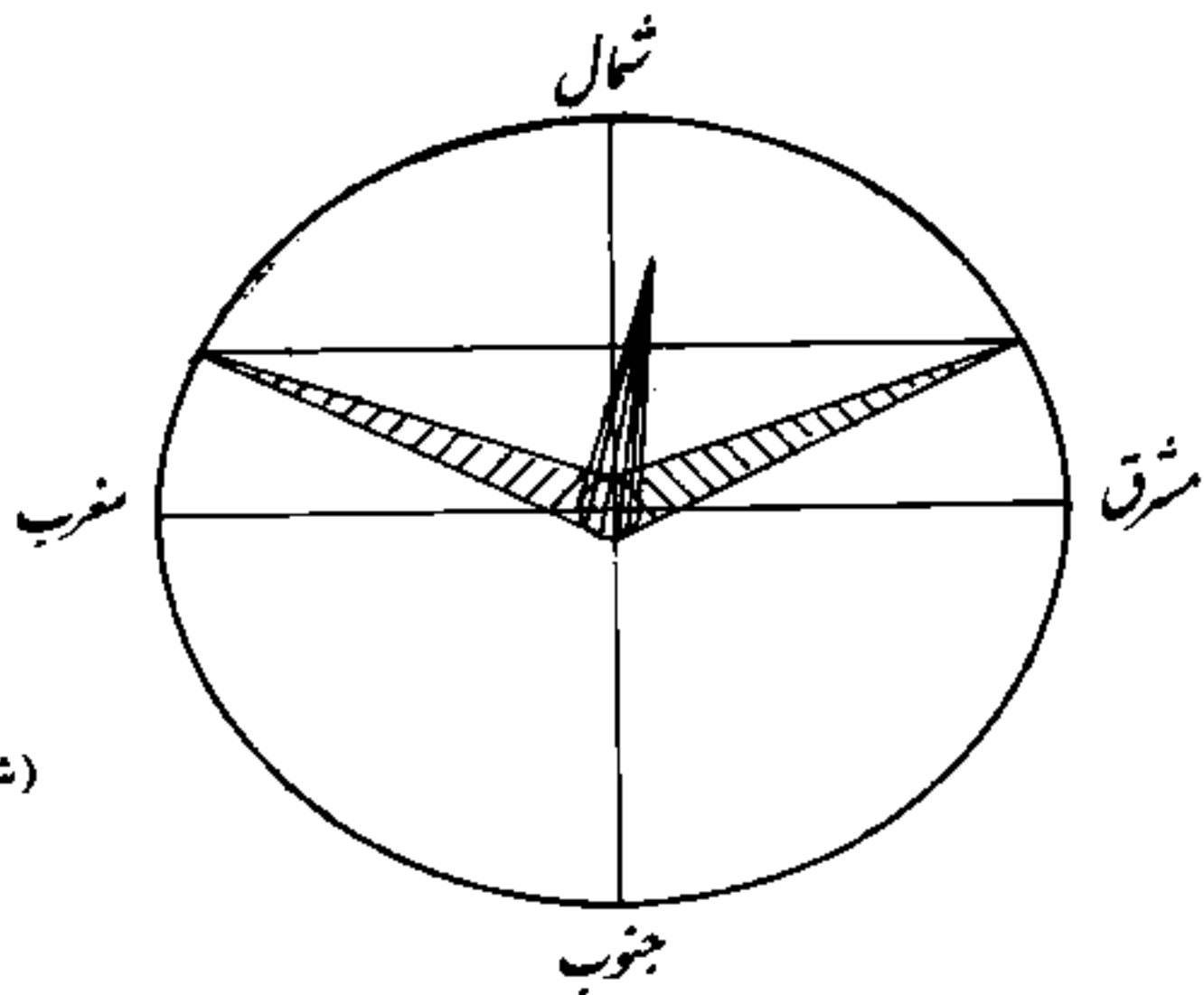
$$\widehat{S'S} = \frac{a_1 + a_2}{2}$$

پس سمت نقطه S نسبت به مبدأ موقتی S' برابر است با نصف مجموع سمتهای نقاط D, C یک مدار که دارای ارتفاع مساوی میباشند بنابراین برای تعیین سمت جنوب در یک مکان ارتفاع یاب را در یک شب صاف در آن مکان منفر نموده و نقطه صفر دایره مدرج افقی را بطرف یک نشانه معین ثابت واقع روی زمین متوجه می کنیم و آنرا مبدأ موقت اندازه گیری سمت اختیار می کنیم و سپس با دوربین ارتفاع یاب یک ستاره را که تقریباً در نزدیکی نیم صفحه جنوبی نصف النهار است و ارتفاع آن رو باز دیداد میباشد رصد می کنیم بطوریکه تصویر ستاره در نقطه تقاطع دو تار رتیکول قرار گیرد و در این حال سمت آنرا یادداشت نموده و پیچ مربوط به دایره دوربین را سفت می کنیم تا ارتفاع دستگاه ثابت بماند اما ارتفاع ستاره بتدریج زیاد شده و پس از گذشتن از نصف النهار مکان رو بنقصان می گذارد و آنگاه سعی می کنیم که ستاره را در موقع کم شدن ارتفاعش در دوربین دیده و فقط با تغییر دادن پیچ مربوط بتغییر سمت تصویر ستاره را بر محل تقاطع تارهای رتیکول منطبق نمائیم و زاویه سمت آنرا در این موقع نیز یادداشت می کنیم اگر a_1 و a_2 بترتیب سمتهای

خوانده شده باشند بموجب آنچه که قبلاً ذکر شد سمت جنوب از عبارت $\frac{a_1 + a_2}{2}$ بدست می آید و صفحه قائمی که بر امتداد OS میگذرد صفحه نصف النهار است و هنگامیکه سمت جنوب مشخص شد از روی آن میتوان سمت هر ستاره را که بخواهیم به مبدأ نقطه S بدست بیاوریم.

قدما برای تعیین صفحه نصف النهار با در نظر گرفتن موضوع قرینه بودن نقاط هم ارتفاع نسبت به صفحه نصف النهار و با استفاده از مدار حرکت یومی خورشید امتداد جنوب را از روی سایه یک شاخص قائم بدست می آوردند فرض کنیم یک میله را بطور قائم در مکانی نصب کرده باشیم هر چه ارتفاع خورشید زیادتر شود سایه این میله قائم کوتاهتر میشود و بالعکس. حال اگر دو نقطه از مدار خورشید را که دارای یک ارتفاع میباشند در نظر بگیریم وقتی که خورشید در این دو نقطه

باشد سایه مناله مذکور در این دو حالت برابر است و نیمساز زاویه دو امتداد سایه میل در این دو حالت امتداد شمال و جنوب را بدست می دهد و قدمایک قسمت از زمین را کاملاً افقی نموده و با پرگار دایره ای شعاع دلخواه روی آن ترسیم می نمودند و بر مرکز آن یک قطعه چوب بشکل مخروط که دارای نوک تیز باشد نصب می نمودند (شکل ۳۲) بقسمی که کاملاً قائم باشد یعنی خط قائم مار بر رأس چوب از مرکز دایره بگذرد و با کمک شاقول این عمل را انجام میدادند و درازای چوب را نصف شعاع دایره اختیار می کردند اوائل صبح سایه شاخص پس از شعاع دایره است و بتدریج کوتاه مسود و مراقب می کردند تا وقتی که نوک سایه بر محیط دایره قرار گیرد یعنی طول سایه مساوی شعاع دایره شود آن نقطه را سان می کردند و از اینجا بعد سایه کوتاه میشد تا ظهر و از آن بعد سایه شروع به بزرگ شدن می نمود و باز در موقع عصر هنگامی که نوک سایه روی محیط دایره قرار میگرفت آنجا را نیز سان می کردند و سپس دو نقطه نشان شده را با خطی مستقیم وصل کرده



(شکل ۳۲)

و عمود منصف آنرا رسم می نمودند این خط نیمساز زاویه مابین دو امتداد سایه میباشد و سمت شمال را مشخص میکند و امتداد آن سمت جنوب را تعیین خواهد کرد و قطر عمود بر امتداد شمال و جنوب سمتهای مشرق و مغرب را مشخص مینماید.

۳۴ - دستگاه مختصات کره ثوابت - مختصات استوائی (۱) - بطوریکه ذکر شد

۱ - Coordonées équatoriales : Equatorial co - ordinates .

ذکر شد با دقت کافی ممکن نیست و نتایج اندازه گیری H و δ تقریبی خواهند بود بنابراین برای تعیین مختصات ساعتی ستارگان از روابط مابین مختصات افقی و مختصات ساعتی که بعداً ذکر میشود استفاده میکنند معذالک تمام دستگاههای بزرگ نجومی نظیر دوربین نجومی دوربین عکسبرداری ستارگان تلسکوپها همه بصورت دوربینهای استوائی ساخته شده اند زیرا باین طرز ساختمان بطور مطمئن تر و آسانتر میتوان ضمن رصد يك ستاره آنرا دنبال کرد بطوریکه همواره ستاره مورد مطالعه در معرض دید ناظر قرار داشته باشد و برای اینکار کافی است که دستگاه بوسیله يك موتور با حرکت یکنواختی معادل با حرکت یومی ستارگان حول محور دوران دستگاه که بطور تقریب در امتداد محور عالم قرار گرفته است دوران کند اگر دستگاه کاملاً میزان بوده و سرعت دوران موتور صحیحاً مطابق سرعت زاویه حرکت یومی باشد و اگر انکسار جوی نیز وجود نداشت ستاره همواره در امتداد دید ناظر در تمام مدت رصد قرار میگرفت ولی چون اجرای دو موضوع اول و دوم بطور دقیق میسر نیست و از طرفی انکسار جوی هم وجود دارد بنابراین با وجود دوران دستگاه باز ستاره در مدت رصد از وضع اولی خود در میدان دید منحرف میگردد و بدینجهت بیجهائی برای میزان کردن دستگاه بنام دیفر انسیل در آن تعبیه میکنند که در دسترس راصد قرار دارد و بوسیله آن در هر لحظه انحراف را تصحیح میکنند و همواره ستاره را در امتداد شعاع دید اولیه قرار میدهد.

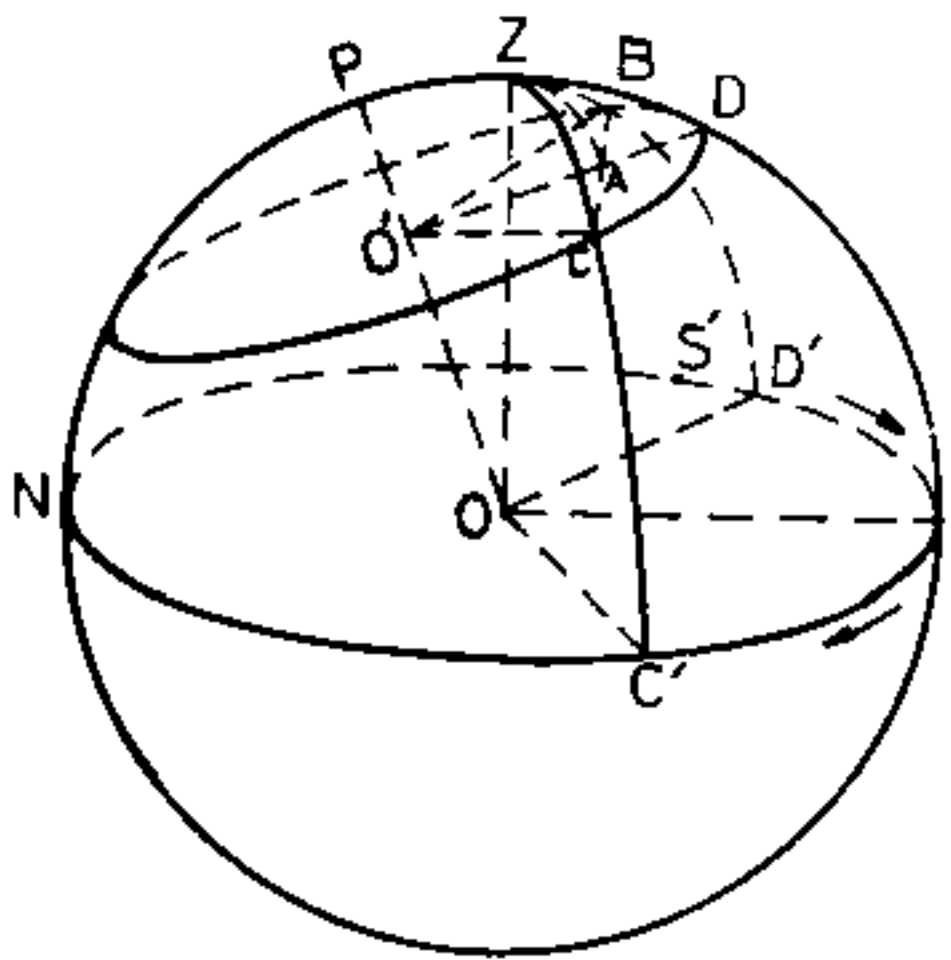
در مورد دوربینهای عکسبرداری ستارگان به آن يك دوربین راهنما میفرایند و راصد بوسیله این دوربین يك ستاره را رصد میکند و با بیجهائی که دوربین عکسبرداری و دوربین راهنما را با هم تغییر میدهد راصد سعی میکند که شعاع رؤیت ستاره مزبور در تمام مدت عکسبرداری يك فیلم بر محور دوربین منطبق باشد بدین ترتیب در دوربینهای استوائی اگر خوب هدایت شده باشد اثر تمام ستارگان واقع در میدان عکسبرداری دوربین روی فیلم دوربین بشکل یکمده نقاط خواهد بود در صورتیکه اگر دوربین عکاسی بطرز دیگری غیر از شکل دوربین استوائی سوار شده باشد آثار ستارگان میدان دوربین بر روی فیلم منحنی میباشد یعنی تصویر میدان دوربین حول تصویر ستاره راهنما دوران میکند. دوربینهای عکسبرداری ستارگان برای مطالعه در حرکات خاص ثوابت و همچنین تعیین اختلاف منظر ثوابت نزدیک و غیره بکار میرود.

بطور خلاصه میتوان گفت که مختصات ساعتی ستارگان بهتر از مختصات افقی برای توصیف حرکت یومی ماعداست زیرا تغییرات آن نسبت بزمان توابع ساده ای میباشد: یکی از این دو مقدار یعنی میل ستارگان ثابت است و دیگری زاویه ساعتی ستارگان متناسب با زمان

عبیر میکند و از این دو مطلب نتیجه می‌شود که ستارگان با سرعت زاویه‌ای ثابت بدور یک محور ثابت بنام محور عالم می‌گردند ولی تعیین مستقیم این مقادیر بطور کاملاً دقیق غیرممکن است مگر هنگامیکه ستاره در نصف‌النهار مکان باشد که در اینحال زاویه ساعتی ستاره یا صفر و یا ۱۲ ساعت می‌باشد و زاویه میل ستاره بایک رابطه‌ساده بر حسب ارتفاع بدست می‌آید و ضمناً صفحه نصف‌النهار را میتوان با دقت کافی بدست آورد و در بینتهای نصف‌النهاری براساس آن ساختند مینونه و با اندازه‌گیری دقیق ارتفاع ستاره میل آنرا بدست می‌آورند.

۴۴ - طریقه تعیین صفحه نصف‌النهار -

مدار یک ستاره را در نظر می‌گیریم و فرض کنیم نقطه B برخورد این مدار بانیم‌صفحه جنوبی نصف‌النهار باشد (شکل ۳۱) روی مدار و قوس BC و BD مساوی باهم جدا می‌کنیم اگر O مرکز این مدار باشد وتر CD بر شعاع O'B عمود بوده و بوسیله این شعاع در نقطه A نصف میشود و از طرفی چون CD روی صفحه مدار است پس بر OP یعنی محور عالم عمود است بنابراین خط CD بر صفحه نصف‌النهار عمود بوده و بر خط ZA که در صفحه نصف‌النهار قرار دارد عمود میباشد و نقاط C و D نسبت بصفحه



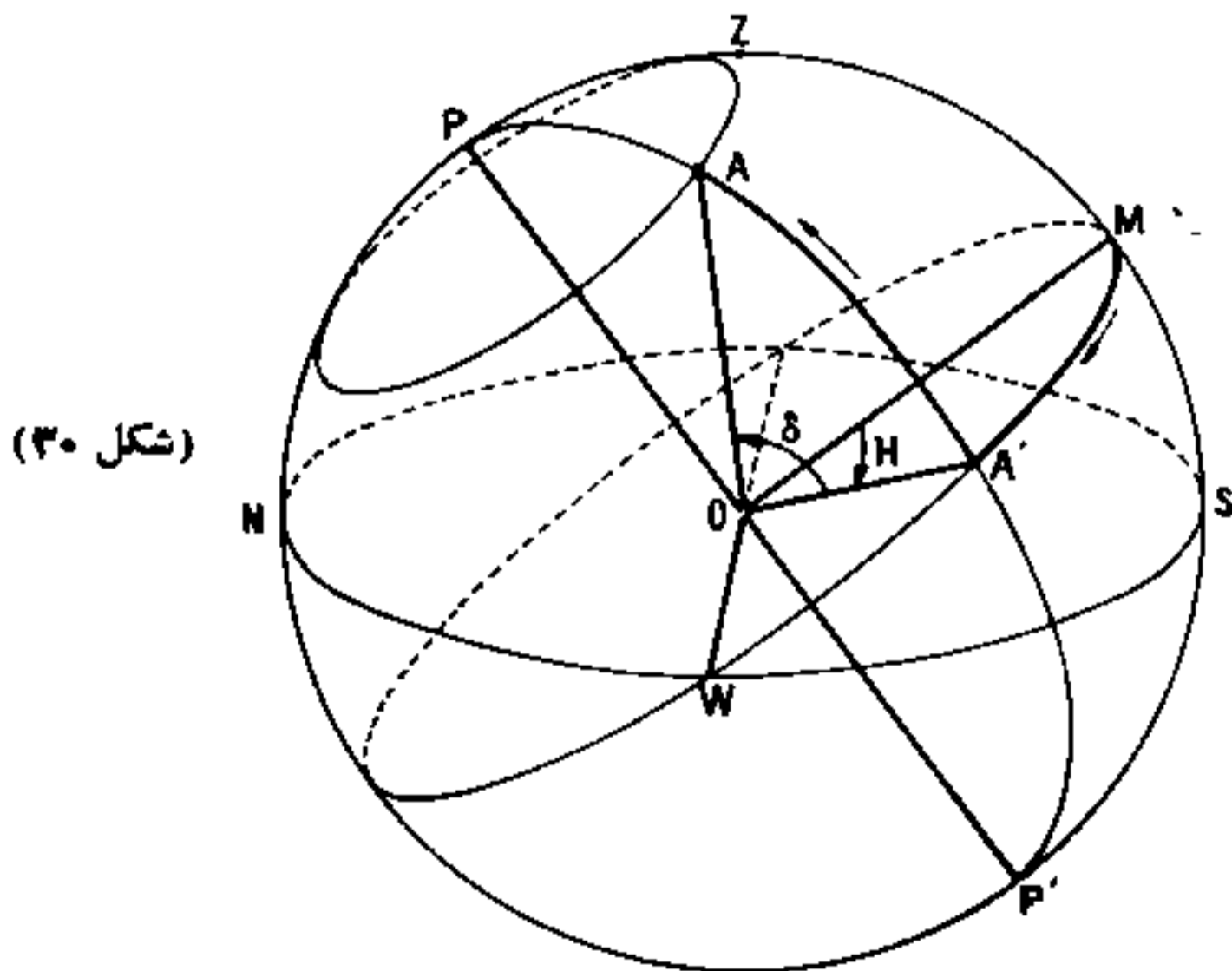
(شکل ۳۱)

نصف‌النهار قرینه‌اند و از تساوی دو مثلث قائم‌الزاویه ZAD و ZAC نتیجه میشود که $\angle A = \angle D$ و اگر دوایر قائم نقاط C و D یعنی ZCC' و ZDD' را رسم کنیم خواهیم داشت $\widehat{DD'} = \widehat{CC'}$ و معلوم میشود که ارتفاع نقاط D و C مدار که نسبت بصفحه نصف‌النهار قرینه می‌باشند برابر است و بالعکس بهسولت ثابت میشود که دو نقطه متساوی‌الارتفاع واقع بر یک مدار نسبت بصفحه نصف‌النهار قرینه‌اند پس صفحه نصف‌النهار نیمساز فرجه مابین دو صفحه قائم نقاط C و D میباشد یعنی $\widehat{D'OS} = \widehat{C'OS}$ و اگر نقطه S را مبدأ موقت اندازه‌گیری سمت اختیار کرده باشیم و a_1 و a_2 بترتیب سمت نقاط D و C باشد داریم :

استوای سماوی فضا را بدون ناحیه تقسیم میکند شمالی و جنوبی و بدین ترتیب تساوت بدو دسته تقسیم میشوند شمالی و جنوبی و چون مدار ستارگان موازی استواست پس تساوت هر ناحیه همواره در همان ناحیه واقع است

استوای سماوی را دایره اصلی مختصات جدید اختیار کرده و مختصات حاصل را مختصات ساعتی گویند قطب این دستگاه مختصات همان P قطب شمال سماوی میباشد. نیمدایره^(۱)

نظیمه PAP' محدود بقطبین P و P' را که بر A نقطه حاصل یک ستاره روی کره سماوی دایره ساعتی آن ستاره نامند (شکل ۳۰) این دایره استوا را در نقطه‌ای مانند A' قطع میکند قوس $\widehat{MA'}$ که برابر است با زاویه مسطحه فرجه‌ایین دوایر ساعتی نقاط M و A به زاویه ساعتی نقطه A موسوم است این زاویه را از صفر تا ۲۴ ساعت بر حسب واحد ساعت زاویه در جهت معکوس اندازه میگیرند و آنرا بحرف H نمایش میدهند و مبدأ اندازه‌گیری آن نقطه M محل برخورد دوایر نصف‌النهار و استوا در بالای افق است. جهت اندازه‌گیری H را همان جهت گردش ستارگان بدور قطب اختیار کرده‌اند برای آنکه مقدار زاویه ساعتی ستاره پس از عبور از نیم‌صفحه قائم جنوبی همواره نسبت بزمان ترقی کند و پس از یکدور گردش ستاره مجدداً در صفحه



۱ - Cercle horaire ; Hour circle .

فانم جوی فرار میگیرد و زاویه ساعتی آن به ۲۵ ساعت میرسد که مجدداً آنرا صفر اختیار کرده و بار از صفر تا ۲۵ ساعت زاویه ساعتی ستاره دیرحسب زمان نمو میکند و این عمل بهمین طریق تکرار میشود. در شماره ۲۱ دیدیم که اگر تغییرات زاویه ستاره‌ای را در فواصل زمانی ... بگیریم ملاحظه خواهیم کرد که تغییرات آن متناسب با زمان است یعنی میتوان گفت که زاویه ساعتی ستاره‌ها بطور یکنواخت با زمان تغییر میکند و بهمین دلیل هم این زاویه را زاویه ساعتی نامیده‌اند (با تجربیات دقیق و دلایل علمی معلوم شده‌است که تغییرات این زاویه تدریجاً در هر وضعی زمین ایجاد نمیشود کاملاً یکنواخت نیست و دارای تغییرات بسیار جزئی است که بعداً ذکر خواهد شد. ولی در مدت کمی از زمان مثلاً چند ساعت یا حداکثر چند روز میتوان تغییرات آنرا نسبت به زمان یکنواخت دانست).

(۱)

دایره‌های صغیره‌ای که به موازات استوا بر A می‌گذرد بمدار ستاره A موسوم است و قوس \widehat{AA} واقع روی دایره ساعتی ستاره A را که فاصله زاویه‌ای مدار ستاره از استواست میل ستاره A گویند و اندازه آنرا از استوا بطرف قطب شمال از صفر تا $90^\circ +$ و از استوا سمت قطب جنوب از صفر تا $90^\circ -$ اندازه می‌گیرند آنرا بحرف θ نمایش میدهند و چون ستاره A ضمن حرکت یومی بدور محور شمال دوران میکند پس مقدار میل ستاره در حین دوران ثابت است (البته تا حدیکه میتوان محور عالم را ثابت فرض کرده و از تغییر مکان قطب روی کره نوانت صرف نظر نمود) زاویه ساعتی و میل نقطه A را مختصات ساعتی آن نقطه گویند.

اگر دستگاهی شبیه تئودولیت داشته باشیم که محور دوران دوشاخه شامل تکیه‌گاه محورهای منحل بدورین که در تئودولیت قائم است در این دستگاه در امتداد محور عالم باشد همانطوریکه در تئودولیت مستقیماً سمت و ارتفاع هر نقطه بدست می‌آید با این دستگاه نیز میتوان زاویه ساعتی و میل نقاط آسمان را تعیین نمود ولی بعزت فقدان طریقه‌های فیزیکی که بوسیله آنها توان محور دوران دستگاه را دقیقاً در امتداد محور عالم در آورد نتایج اندازه‌گیری با چنین دستگاهی طبعاً دقیق نخواهد بود. دستگاه‌هایی که بطریق فوق‌الذکر تنظیم شده‌اند بدورین‌های استوائی می‌رومند و برای سوار کردن آنها در هر مکان باید قبلاً عرض جغرافیائی مکان را دانست و محور را طوری تغییر داد تا در امتداد محور عالم قرار گیرد ولی این عمل چنانچه

۱— *Parallèle céleste: Celestial parallel.*

۲— *Declinaison; Declination.*

حرکات یومی را میتوان بوسیله حرکت کرهٔ ثوابت روی کرهٔ محلی تشریح کرد پس باید یک دستگاه مختصات به کرهٔ مزبور مربوط کنیم تنها چنین دستگاه مختصاتی قادر خواهد بود که وضع آسمان را جانچه هست مشخص نموده و وضع نسبی ستارگان و صور فلکی را تشریح نماید. مختصات ثوابت نسبت به چنین دستگاهی ثابت است (بعرض آنکه وضع نسبی ستارگان نسبت بهم بهیچوجه تغییر نکند و همچنین دستگاه انتخابی روی کرهٔ ثوابت نسبت به ثوابت مطلقاً ثابت باشد ولی این شرایط بطور دقیق و صحیح موجود نیست زیرا: اولاً دستگاه مختصات مربوط به کرهٔ ثوابت که از قدیم الایام انتخاب شده است نسبت به ثوابت کاملاً ثابت نیست و حتی قیماً نیز باین موضوع پی برده و تغییرات آنرا تا حدودی مشخص نموده اند ولی این تغییرات خیلی کند بوده و مختصات ثوابت نسبت به دستگاه انتخابی تقریباً ثابت است و بخصوص در مدت کوتاهی مثلاً چند روز نمیتوان آنرا ثابت دانست و از طرفی اکنون رابطه تغییرات آن معین شده و میتوان تغییرات مختصات ثوابت را برای هر زمان نسبت به دستگاه انتخابی تعیین نمود. ثانیاً ثوابت نیز هر یک دارای حرکت خاص میباشد و این موضوع با مقایسه کاتالگهاییکه در چند قرن اخیر منتشر شده اند محقق میشود. در این کاتالگها مختصات ثوابت که با دقت کافی بوسیلهٔ رصد آنها تعیین شده است درج نموده اند و اگر مختصات هر ستاره را با در نظر گرفتن تغییرات مربوط به دستگاه مختصات در کاتالگهای زمانهای مختلف باهم مقایسه کنیم از روی اختلافات حاصله حرکت خاص آن ستاره مشخص میشود ولی تغییرات مختصات ستارگان در اثر حرکت خاص آنها بعلاوه زیادی فاصله آنها تا زمین بسیار کوچک است بهمین دلیل تغییر وضع نسبی ستارگان محسوس نیست و وضع صور فلکی بهم نمیخورد مگر در مدت بسیار طولانی مثلاً چند میلیون سال و از طرفی اکنون حرکات خاص اکثر ثوابت نیز تا حدودی مشخص شده است و با در نظر گرفتن این دو تغییرات میتوان مختصات ستارگان برای زمانهای بعد محاسبه نمود).

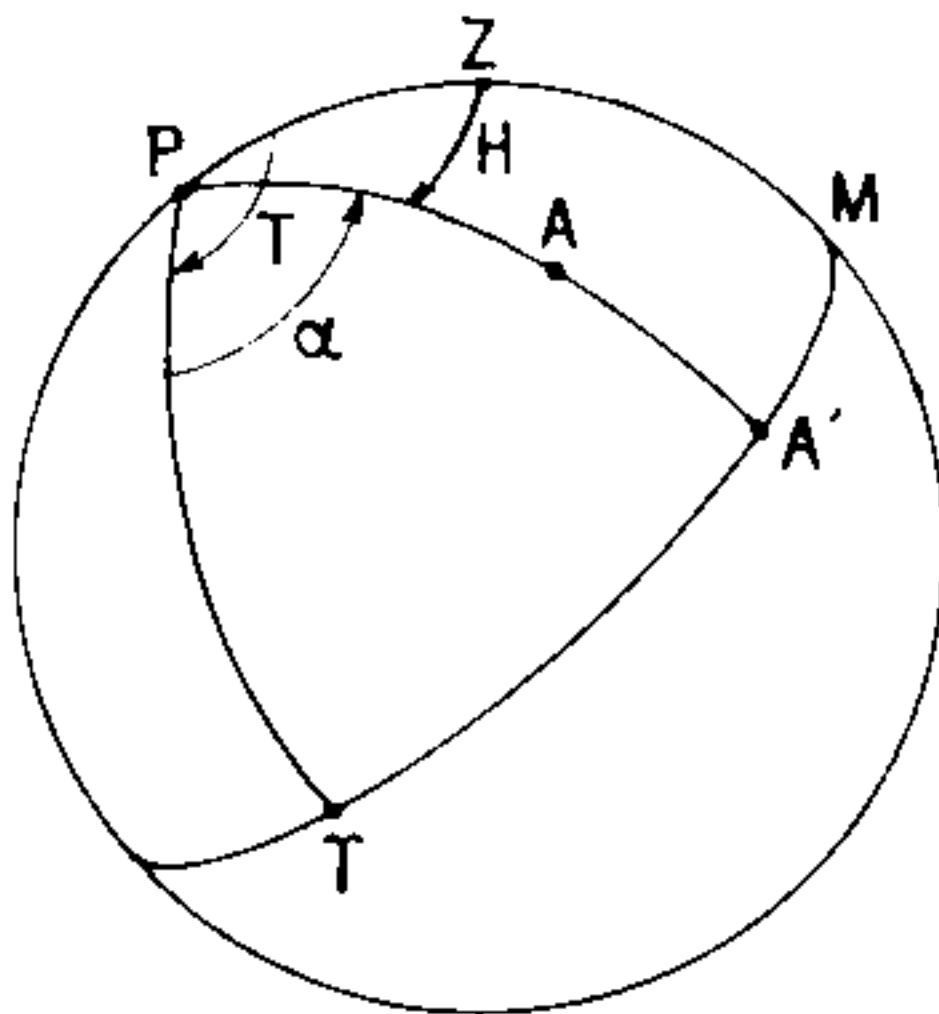
دایره اصلی در این دستگاه مختصات همان استوای سماوی است و مبدأ اندازه گیری زوایا بر روی این دایره نقطه γ است که بنام نقطهٔ اعتدال ربیعی موسوم است و محل این نقطه در فصول بعد مشخص خواهد شد (شکل ۳۳) (زیرا موضع این نقطه از روی حرکت ظاهری خورشید تعیین میشود و این موضوع بعداً ذکر خواهد شد) و موضع نقطه γ را فعلاً نسبت به ستارگان ثابت فرض میکنیم تا پس از مشخص شدن مکان آن در صحت و سقم این مطلب بحث کنیم.

(۱)

هر نقطه مانند A روی کرهٔ ثوابت بوسیلهٔ دوزاویه بعد و میل مشخص میشود. بعد نقطهٔ A

عبارت از فرجه' مابین صفحات دایره‌های ساعتی λ و A این زاویه را از مرکز تا 2π ساعت در جهت مثبت منتهای اندازه‌گیری‌ند و آنرا بحرف α نشان می‌دهند .
 زاویه δ همانست که در دستگاه مختصات ساعتی تعریف شد یعنی برابر است با فاصله' λ از نقطه A از صفحه' استوا که با فوس λ مشخص می‌شود. گاهی بجای δ از δ به جای δ استفاده می‌کنند و آنرا بحرف p نمایش می‌دهند و پس δ و p همواره رابطه زیر موجود است :

$$p + \delta = 90^\circ$$



شکل (۴۴)

روایاتی بعد از میل از حرکت یومی مثلث‌مساحت و همواره ثابتند مگر آنکه صفحه' λ یعنی صفحه' استوا و محل λ زوی استوا تغییر کند و بطوریکه بعداً خواهیم دید صفحه' استوای ستاروی و همچنین نقطه λ زوی کرده' ثوابت تغییرات کندی نسبت بزمان دارند بطوریکه محضات استوائی یک‌ستاره را در فاصله' زمانی که مثلا' چند ساعت و یا حداکثر چند روز میتوان یافت دانست.

۴۵ - روابط مابین مختصات استوائی و

ساعتی - هنگامیکه موضع قطبین سماوی زوی کرده‌های ثوابت و محلی مشخص باشد وضع این

دو کرده نسبت بهم فقط تابع یک‌بار کمتر خواهد بود یعنی مثلا' اگر فرجه دایره' ساعتی یکی از ثوابت باشد نصف النهار با عبارت دیگر زاویه ساعتی آن ستاره معلوم باشد وضع کرده ثوابت نسبت بکره محلی مشخص خواهد بود یعنی منظره ستارگان برای یک ناظر زمینی کاملاً معین میگردد. همچنین

این بار کمتر را زاویه' ساعتی نقطه λ اختیار کرده‌اند و آنرا زمان نجومی مینامند.

در اینجا متذکر می‌شویم که سابقاً یعنی چندین قرن قبل تصور میکردند که زاویه' ساعتی نقطه λ بطور یکنواخت نسبت بزمان تغییر میکند و از تغییرات غیر متناسب آن با زمان

باشد اولاً باید محور نوری دوربین دقیقاً بر محور دوران عمود باشد ثانیاً محور دوران کاملاً افقی باشد ثالثاً محور دوران دقیقاً در امتداد مسرق و مغرب قرار گرفته باشد و لسی هیچک از این سه موضوع را نمیتوان دقیقاً وبدون هیچگونه انحراف جزئی عملی ساخت بدینجهت در لحظه ای که تصویر ستاره بر مرکز تکول منطبق شده و زمان آن روی کروئوگراف ثبت میگردد ستاره مورد رصد دقیقاً در صحنه^{*} نصف النهار میباشد و لسی باتدائیری میتوان اثر انحرافات سدگاندر روی زمان رصد ستاره برای هر دستگاه تعیین نمود و یادرنظر گرفتن این آثار زمان ثبت شده روی نوار کروئوگراف را تصحیح می نمایند بطوریکه نتیجه حاصل زمان عبور ستاره را بر نصف النهار مکان تعیین نماید این تصحیحات را تصحیحات خاص دستگاه نامند. عددی را که پس از انجام تصحیحات فوق بدست میآید به t نمایش میدهیم. t عبارتست از مقداری که ساعت نجومی رصدخانه در موفی عبور ستاره مزبور بر نصف النهار مکان نشان میدهد و اگر ساعت نجومی رصدخانه دقیقاً زمان نجومی را نشان میداد t برابر با α بعد ستاره بود ولی همانطور که ذکر شد زمان نجومی بکناخت نیست و ساعت نجومی رصدخانه نمیتواند زمان نجومی را مشخص نماید و قرار میدهیم $\Delta = \alpha - t$ مقدار Δ را تصحیح ساعت نامند و نگاهداری زمان نجومی در یک رصدخانه عبارتست از تعیین Δ در تمام شبهای صاف (بدون ابر) بوسیله رصدستارگان اصلی که بعدشان در کاتالگ ستارگان اصلی تعیین شده است و رسم منحنی نمایش Δ بر حسب زمان. برای رسم منحنی نمایش Δ دو محور عمود برهم در یک صفحه کاغذ رسم میکنند و محور افقی را بر حسب شبانروز مدرج میکنند محور دوم که برای نمایش مقادیر Δ است بر حسب اعشار ثانیه مدرج میکنند و برای هر رصد که Δ را تعیین نموده اند نقطه ای روی این صفحه مشخص میگردند این نقاط را بهم وصل میکنند منحنی حاصل تغییرات تصحیح ساعت را نسبت بزمان تعیین مینماید این منحنی تقریباً بصورت یک خط مستقیم است یعنی تا حدودی بخط مستقیم نزدیک میباشد. مقدار Δ مربوط بدو اختلاف است یکی اختلاف ساعت رصدخانه با زمان متوسط نجومی دوم اختلاف زمان نجومی حقیقی از زمان نجومی متوسط که آنرا اینظمیهای زمان نجومی نامند و عبارتست از تغییراتی نوسانی با دوره های تناوب کوتاه و بعداً چگونگی این تغییرات و دامنه آنرا خواهیم دید.

بعد ستارگان اصلی را همساله با رصدهای نصف النهاری در چندین رصدخانه جهان دقیقاً

می میکنند و با در نظر گرفتن تغییرات آنها در اثر تغییر مکان نقطه Z و حرکت خاص ستارگان مادرشان را برای سایر بعد حساب نموده و در کاتالگ بنام کاتالگ ستارگان اصلی درج نموده اند. شروع هر سال آنرا منتشر می نمایند این کاتالگ به این ترتیب است.

Apparent place of fundamental stars

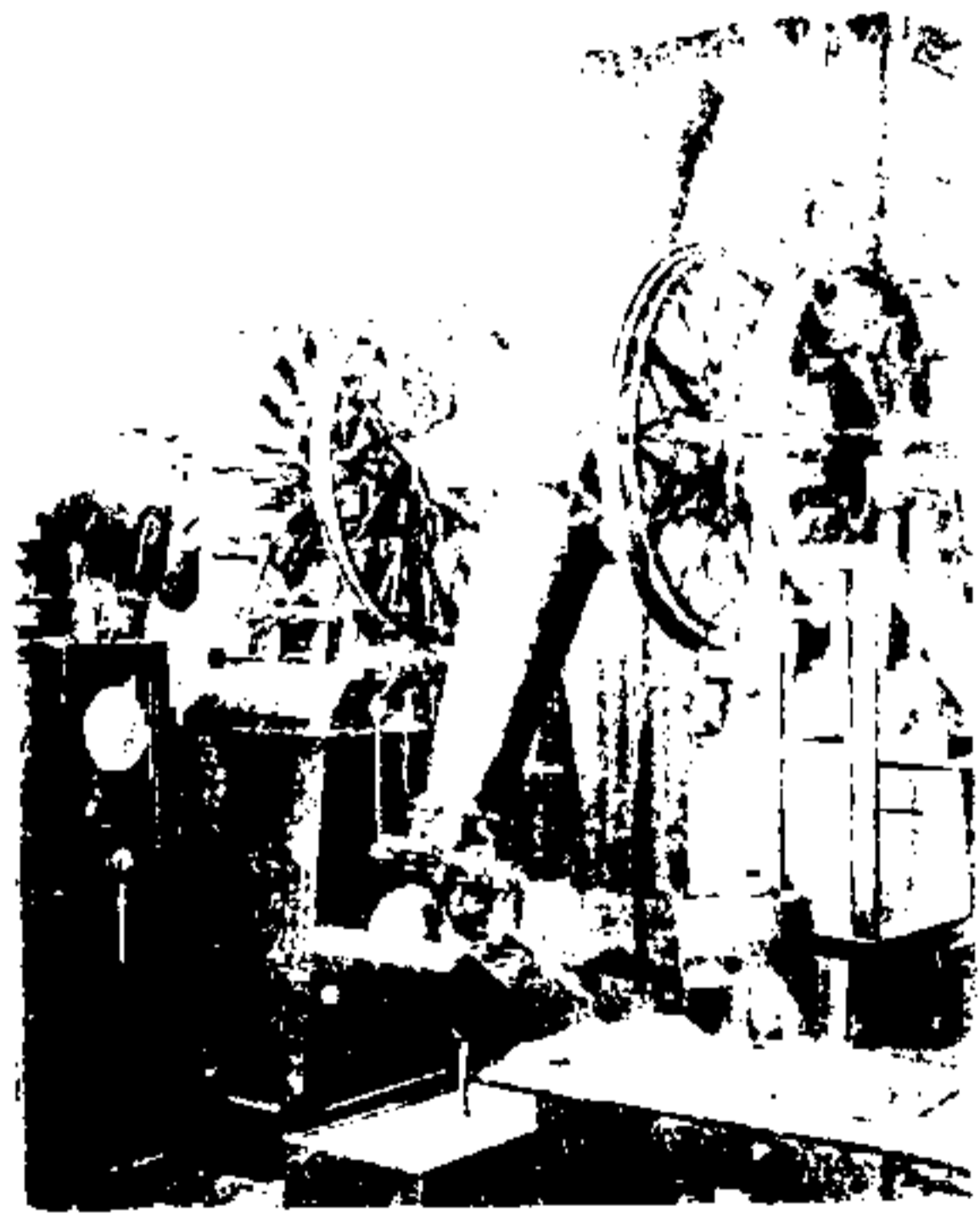
و آنرا به علاوه جیماری آن FK نشان میدهد.

بعین تعداد ستارگان : هنگامیکه منحنی معمرات صحیح ساعت در یک رصدخانه درست است. می توان بعد از یک ستاره متحرک مانند ماه یا سیاره و یا دنباله دار را در لحظه عبور آنان بر نصف النهار مکان بوسیله رصد نصف النهاری بدست آورد و همچنین میتوان بعد ستاره غیر متحرک در کاتالگ موجود نیست تعیین نمود و برای اینکار کافی است که لحظه عبور ششوی مورد نظر را از نصف النهار مکان با کمک دوربین نصف النهاری از روی ساعت رصدخانه و با در نظر گرفتن تصحیحات خاص دستگاه تعیین نموده و آنرا با مقدار تصحیح ساعت در لحظه رصد که از روی منحنی آن بدست می آید جمع نمود.

مطالب فوق لذکر اصول اعمال مربوط بدرصدهای نصف النهاری میباشد و مادر اینجا پیش از این وارد جزئیات عمل رصد و تعیین تصحیحات خاص دستگاه نمیشویم و این مطالب باید در کتابهای نجوم عملی تشریح گردد.

تعیین میل ستارگان : میل ستارگان را نیز بطور دقیق بوسیله دوربین نصف النهاری تعیین میکنند و برای اینکار باید ارتفاع ستاره را هنگام عبور بر نصف النهار بدست آورد و قتیکه ستاره ضمن عبور بر نصف النهار از تار افقی وسط رتیکول عبور میکند بوسیله میکروسکوپهای اطراف دایره قائم مدرج درجتهای را که در مقابل نشانههاست میخوانند و اعداد خوانده شده را بترتیب به a, b, c, d نشان میدهم (بنابرض تعداد نشانهها چهار عدد در نظر گرفته شده اند) و سپس دوربین را دوران میدهم تا عینی ششوی آن متوجه پشت جیوه واقع در زیر دستگاه شود بطوریکه تصویر رتیکول با خود رتیکول منطبق بر هم دیده شوند در اینحال نیز درجات مقابل نشانهها را میخوانیم و اعداد خوانده شده را به a', b', c', d' نشان میدهم پس مکمل زاویه سمت الرأسی ستاره عبارتست از :

دوميله اخير كه استوانه‌اي شكل مي‌باشد و كاملاً صيقل ي شده است زوي غلطك‌هائي كه برروي دوپايه بتني مسلح قرار گرفته مي‌غلطند و پايده‌هاي ثابت و غلطك‌هاي تكيه‌گاه محور بقمي ساخته شده‌اند كه محور دوران افقي بوده و در امتداد مشرق و مغرب ممتد باشد بدين طريق هنگاميكه دوربين حول محور دوران بچرخد همواره محور دوربين در صفحه نصف النهار واقع است. چون وزن دستگاه چندين تن مي‌باشد لذا اهرم‌هائي در طرفين پايده‌ها تعبئه كرده‌اند تا از فشار دوربين زوي غلطك‌ها بگاهد (شكل ۳۴). يك‌دايره قائم‌مدرج نيز بميله محور دوران متصل است و همراه



(شكل ۳۴)

دوربين دوران مي‌كند و در مقابل چهار ويا شش نقطه از محيط آن واقع بر رؤس مربع و ب شش ضلعي محاطي منتظم مي‌گرو سكيه‌هاي مي‌گرو متر دار نصب شده تا بوسيله آن اعشار ثانيه در حان خوانده شود و مقدار دوران ميله را طقروش مذكور در (شماره ۱۰) تعيين مي‌كنند. محور دوربين بوسيله خط واصل مابين مركز نوري عدسي شيشي و مركز رتيكول منحص مي‌گردد و بايد اين خط

محور دوران عمود باشد و اگر محور دوران همگاماً فنی شود و دقیقاً در امتداد منطبق و
 یک واقع باشد محور دوران منطبق با محور دوران همبستر در امتداد عمود باشد و رفع است. رتیکول
 در این بوسیله در همان فنی و فواید درج شده است و هنگامیکه محور دوران منطبق عمود
 و در هر یک از این دو محور دوران در فواید درج شده است و در امتداد عمود باشد و رفع
 است و در این صورت منطبق عمود باشد. در این صورت در امتداد عمود فنی دستگاه بوسیله
 چهاربکه برای این محور تعبیه شده است هر یک که در موقع عمود باشد در همان جهت تصویر
 دره. رتیکول منطبق عمود در همان فواید و فنی عمود باشد و هنگامیکه تصویر
 در حرکت رتیکول در همان عمود باشد در امتداد عمود فنی رتیکول در جهت
 کروماتیک دستگاه است که در این صورت که در امتداد عمود باشد و این تصویر رتیکول
 در جهت دستگاه بوسیله یک محور فنی در امتداد عمود حرکت میکند و سرعت آنرا طوری
 تنظیم کرده اند که ساعت مخصوص رصدخانه همین باشد. ساعت مخصوص رصدخانه ساعتی
 یاز دقیق است که در جهت احتیاطهای لازم می کنند که حرکت آن حتی الامکان یکپارچه
 باشد مثلاً آنرا در محل عمیقی از سطح زمین نصب میکنند و باید در محل نصب ساعت درجه
 ترازی و فشار هوا ثابت باشد و جریان هوا نباشد و حتی الامکان از عبور مرور در آن مکان
 برداری میشود تا نوسانات هوا در نوسانات ساعت اثر نکند و طول پاندول را طوری
 تنظیم کرده اند که این ساعت زمان نجومی را نشان دهد ولی بطوریکه قبلاً ذکر شد زمان نجومی
 نه همان زاویه ساعتی نقطه Δ میباشد تغییراتش یکپارچه نیست و ساعت رصدخانه که بطور
 یکپارچه کار میکند نمیتواند دقیقاً مقدار زمان نجومی را نشان دهد. ولی میتوان کار این
 ساعترا چنان میزان نمود که همواره با زمان نجومی متوسط مطابق باشد بنابراین زمان ثبت شده
 روی کروماتیک بطور دقیق زمان نجومی لحظه عبور ستاره بر نصف النهار نیست و باید آنرا
 تصحیح نمود.

تصحیح ساعت : با توضیحات بالا معلوم میشود که زمانی که روی توار کروماتیک ثبت
 میشود مقداری است که ساعت نجومی رصدخانه در آن لحظه نشان میدهد و ضمناً متذکر میشود که
 آنکه برای کامل بودن دستگاه دوربین نجومی در موقع ساختمان و نصب آن دقت کافی بعمل
 بیاید لهذا امکان ندارد که دستگاه بطور دقیق دارای مشخصات لازم باشد یعنی برای آنکه
 در لحظه رؤیت تصویر یک ستاره روی تار وسطی قائم رتیکول ستاره مزبور دقیقاً در نصف النهار

اطلاعی نداشتند و باینجهت کلمه زمان را بر اوید مذکور اطلاق نمودند و مقدار آنرا بر حسب واحد ساعت مقیاس اندازه گیری زمان انتخاب کرده بودند ولی مقدار این زاویه متناسب با زمان تغییر نمیکند و تابعی است از زمان و بعداً در جگونگی تغییرات آن نسبت بزمان بعد خواهیم کرد و از طرف دیگر کلمه نجومی که برای توصیف زاویه فوق انتخاب شده است مناسب است زیرا چون نجوم بمعنی ستارگان است ممکنست تصور شود که مقصود از زمان نجومی زاویه ساعتی ستارگان میباشد در صورتیکه این تصور صحیح نیست زیرا نقطه γ نسبت بستارگان کاملاً ثابت نیست و دارای تغییراتی است که بعداً جگونگی این تغییرات را خواهیم دید و ضمناً ملاحظه خواهیم کرد که اندازه زاویه فوق الذکر که بزمان نجومی موسوم شده است تنها بوسیله حرکت ظاهری خورشید مشخص میشود و ربطی بزایوه ساعتی ستارگان ندارد. برای نام گذاری زاویه فوق بهتر بود که اصطلاح (زاویه اعتدالی) را انتخاب میکردند چون نقطه γ موضع اعتدال بهاری است و اصطلاح فوق میتواند منظور را مشخص نماید ولی چون قدما اصطلاح (زمان نجومی) را بکار برده اند مانیز برای احترام بعلمای گذشته و تبعیت از آنان همان اصطلاح را بکار میریم ولی باید همواره متذکر باشیم که مقصود از اصطلاح فوق زاویه ساعتی نقطه γ است و بمعنای لغوی اصطلاح فوق توجه ننمائیم.

بادر نظر گرفتن نکات فوق موقتاً از تغییرات نامتناسب زمان نجومی نسبت بزمان مطلق صرف نظر میکنیم یعنی بی نظمی های آنرا که در مدت زمان کوتاه ناچیز است حذف میکنیم در عمل نیز میتوان کار یک ساعت را چنان میزان کرد که تا مدت چند ساعت یا حداکثر چند روز عقربه عقربه های آن اندازه زمان نجومی را با تقریب کافی نشان دهد ولی باید از هم اکنون متوجه بود که نمیتوان یک ساعت را که دارای حرکت یکنواخت می باشد طوری میزان نمود که در مدت طولانی زمان نجومی را صحیحاً نشان دهد.

از روی تعریف زمان نجومی و زاویه ساعتی و بعد یک ستاره بادر نظر گرفتن جهت های مثبت اندازه گیری در هر یک از کمیات فوق ملاحظه میشود که برای هر ستاره و در هر لحظه رابطه زیر مابین این کمیات وجود دارد.

$$H = T - \alpha$$

این رابطه همواره صادق است و به تغییر مکان نقطه γ نسبت بستارگان بستگی ندارد زیرا این تغییر مکان بیک اندازه روی T و α اثر میکند و ضمن تفریق α از T حذف میشود. در هر شبانروز هر ستاره ضمن حرکت یومی دوبار بر صفحه نصف النهار مکان میگذرد یکبار موضع آن روی قوس PZP' است و در اینوقت زاویه ساعتی آن $H = 0^h$ میباشد و

در دفعه دیگر موضع آن روی PNP' است و در این حال زاویه ساعتی آن $h = ۱۲$ است $\Pi =$ واضح است که وقتی که زاویه ساعتی ستاره صفر است ارتفاع ستاره بد بیشترین مقدار ممکنه میرسد (۱)

و باینجهت این موضع را اوج ستاره نامند و وقتی که زاویه ساعتی ستاره ۱۲ ساعت است ارتفاع آن (۲)

کمترین مقدار ممکنه میباشد و موضع آنرا در اینحال حضض ستاره گویند. اوج نزدیکترین وضع نقطه حامل ستاره بسمت الرأس بوده و حضض دورترین وضع آن بسمت الرأس میباشد.

اگر ستاره در اوج خود باشد چون $H = 0$ است خواهیم داشت $T = \alpha$ بدین ترتیب تعریف دیگری برای زمان نجومی بدست میآید:

زمان نجومی عبارتست از بعد ستارگان هنگام عبور آنها از نقاط اوجشان. پس اگر بعد ستارهای معلوم باشد با رصد آن ستاره و تعیین لحظه عبورش از نصف النهار مکان میتوان زمان نجومی را در آن مکان بدست آورد و وقتی که زمان نجومی معلوم شود محل نقطه λ مشخص شده است و چنین بنظر میرسد که بوسیله رصد ستارگان میتوان موضع λ را مشخص نمود ولی بطوریکه ذکر شد باید قبلاً بعد ستاره در دست باشد و برای تعیین بعد ستارگان محتاج بر رصد خورشید خواهیم بود و در اینجا است که دخالت رصد خورشید برای تعیین نقطه λ محرز میگردد. در فصول بعد خواهیم دید که چگونه میتوان بعد ستارگان را بوسیله رصد آنان در شب و رصد خورشید در روز هنگام گذشتن آنان از نصف النهار مکان بدست آورد و بدینوسیله بعد تعدادی ستارگان روشن را که بدستارگان اصلی موسومند بدست میآورند. وقتی که مختصات این ستارگان تعیین شد از روی آنها میتوان تصحیح ساعت نجومی را که در رصدخانهها برای تعیین زمان نجومی بکار میرود بدست آورد و از روی ساعت نجومی رصدخانهها و تصحیح ساعت بعد ماه و سیارات و ستارگان غیر اصلی را که مورد نظر باشد با رصد نصف النهاری این اجرام بدست میآورند دستگاهی که برای این منظور بکار میرود به دوربین نصف النهاری موسوم است.

۴۶ - دوربین نصف النهاری : دوربین نصف النهاری دوربینی است که فقط میتواند در سطح نصف النهار حرکت نماید و برای رؤیت اجرام سماوی در موقع عبورشان از نصف النهار مکان بکار میرود و تشکیل شده است از یک دوربین که فاصله کانونی عدسی شیئی آن تقریباً دو متر میباشد و ساختمان آن بشکل دو مخروط ناقص که از طرف قاعدتین بوسیله مکعبی بیسکدیگر متصل شده اند. چون وزن دوربین بسیار زیاد است بدینجهت آنرا بشکل فوق الذکر ساخته اند تا از خمیدگی دوربین جلوگیری شود دو طرف قسمت مکعبی شکل دوربین دو میله بشکل مخروط ناقص متصل شده است بقسمی که محور آنها در یک امتداد بوده و بر محور دوربین عمود باشد انتهای

۱ - Passage supérieur ; Upper culmination or upper transit .

۲ - - Passage inférieur ; Lower culmination or lower transit.

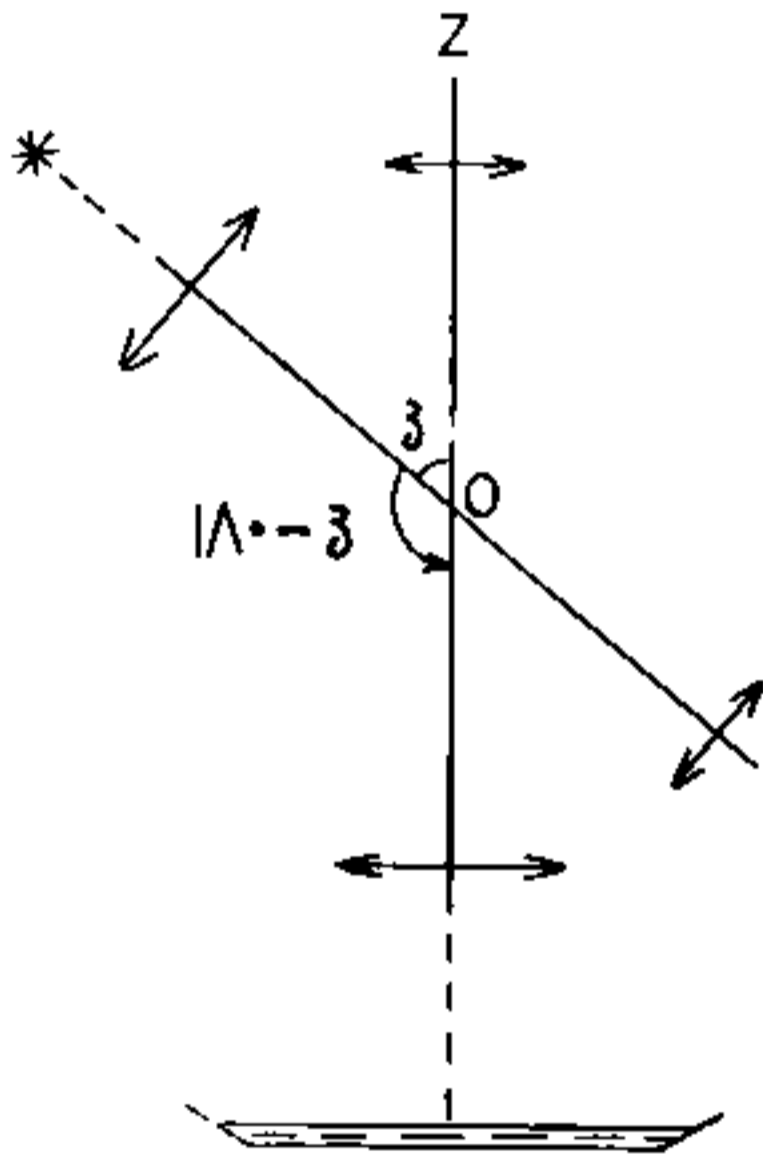
$$\frac{a - a' + b - b' + c - c' + d - d'}{z} = \frac{a + b + c + b}{z} - \frac{a' + b' + c' + d'}{z}$$

یعنی مکمل زاویه سمت الرأسی ستاره عبارتست از تفاضل معدل اعداد خوانده شده مربوط برصد ستاره از معدل اعداد خوانده شده مربوط برصد در طشت جیوه .

هرگاه از حاصل رابطه فوق ۹۰ را کم کنیم ارتفاع ستاره بدست میآید (شکل ۳۵) زیرا:

$$h = 90^\circ - z = (180^\circ - z) - 90^\circ$$

نتیجه حاصل را ارتفاع ظاهری اوج ستاره مینامند و بادر نظر گرفتن انکار حوی ارتفاع



(شکل ۳۵)

واقعی اوج ستاره بدست میآید و بعداً خواهیم دید چگونه از روی ارتفاع اوج ستاره میل آن تعیین میگردد .

۴۷ - تاثیر حرکت یومی در رصدهای

تلسکوپی : هرگاه بایک دوربین بزرگ و یا تلسکوپ ستاره ای را رصد کنیم تصویر این ستاره بعلت حرکت یومی در میدان دید دوربین سریعاً تغییر مکان میدهد و در تلسکوپها عملاً نمیتوان تصویر ستاره را بر محل برخورد دو تار متعامد رتیکول منطبق نموده و لحظه عبور را دقیقاً معین نمود و بخصوص در دوربینهای نصف النهاری که دوربین فقط در امتداد یک محور افقی میتواند دوران کند این عمل تقریباً غیر ممکن است

بدینجهت در تلسکوپها در صفحه رتیکول دو دسته تارهای موازی با فواصل مساوی قرار میدهند بطوریکه امتداد این دو دسته تار برهم عمود باشد و ضمن عبور تصویر ستاره در میدان دید همینکه بر یکی از نقاط تقاطع این تارها منطبق شد زمان را ثبت میکنند و بادر نظر گرفتن فاصله زاویه ای مربوط بدو تار متوالی و مختصات موضع رصد از روی شماره تارها تا مرکز رتیکول مختصات ستاره در لحظه رصد بدست میآید. در بعضی از تلسکوپها ممکن است در یک امتداد فقط یک تار وسط موجود بوده و در امتداد عمود بر آن تارهای متوازی و متساوی الفاصله باشد و همچنین ممکن

است در يك امتداد يك تار ثابت وجود داشته و تار عمود بر آن متحرك بوده و متعل به پيچ ميكرومتر باشد و هنگاميكه ستاره در ميدان دید دوربين قرار گرفت با سحانشن محور دوران دوربين سعی ميکنند که تصوير ستاره روی تار ثابت تغییر مکان دهد و در اینحال با سحانشن پيچ ميكرومتر تا متحرك را روی تصوير ستاره قرار میدهند و همینکه کاملاً منطبق شد زمان را ثبت میکنند و از روی اعداد پيچ ميكرومتر انحراف امتداد ستاره از محور دوربين در لحظه رصد بدست میآید. بوسیله تلسکوپها بکجه رتیکول آنها دارای تارهای مدرج بوده و یا تار متعل به ميكرومتر باشند ميتوان مختصات ديفرانسیل دو ستاره نزدیک بهم را نیز تعیین نمود.

حال فرض کنیم که باتلسکوپ مجهز به تارهای مدرج و یا ميكرومتر دار ستاره ای را رصد کرده باشیم و بخواهیم مختصات لحظه رصد را تعیین کنیم. برای اینکار دو حالت زیر را در نظر میگیریم:

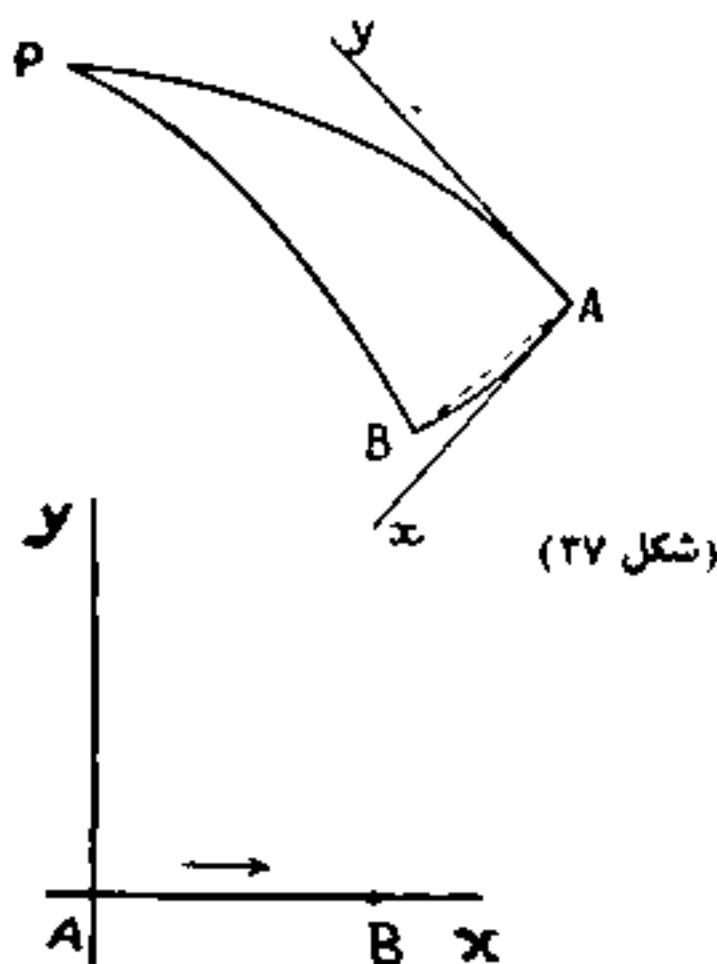
حالت اول: زاویه میل ستاره کوچک است. در اینحال ميتوان رتیکول دوربين را چنان تنظیم نمود که تصوير ستاره در دوربين ضمن حرکت یومی ستاره روی یکی از تارها تغییر مکان دهد (در حقیقت در این حالت انحناء قسمتی از مدار ستاره که داخل میدان دید دوربين است چندان محسوس نبوده و این قسمت از مدار تقریباً بر دایره عظیمه ای که بر تار مزبور میگذرد منطبق است). هنگامیکه تصوير ستاره در امتداد يك تار تغییر مکان میدهد تارهای عمود بر این تار تصاویر دو ایر ساعتی خواهند بود. پس با مشاهده حرکت یومی ميتوان تارهای رتیکول و یا ميكرومتر يك دوربين را بمنظور تعیین زوایای وضعیت ستارگان میزان نمود. اگر Ax و Ay تارهای تنظیم شده باشند آنها را محورهای مختصات دیفرانسیل اختیار

میکنیم و فرض کنیم که هنگام عبور ستاره از نقطه A و B زوایای ساعتی آن بترتیب H و $H + \Delta H$ باشد (شکل ۳۷) در اینحال فرمولهای (۵) شماره ۱۳ قابل استفاده بوده و باید در آنها قرار دهیم.

$$\Delta \psi = \Delta H, \quad \Delta \theta = 0, \quad \psi = H, \quad \theta = \delta$$

پس مختصات نقطه B چنین است:

$$B \begin{cases} x = \Delta H \cos \delta & (1) \\ y = 0 \end{cases}$$



اما در اینجا $\Delta H = \Delta T$ زیرا از رابطه $H = T - \alpha$ (شماره ۲۵) خواهیم داشت :

$$\Delta H = \Delta T - \Delta \alpha$$

و چون تغییرات α بسیار کوچک است پس $\Delta \alpha$ در فاصله زمانی بسیار کوچک مابین عبور ستاره از نقطه A تا نقطه B صفر است و حاصل میشود $\Delta H = \Delta T$ و چون ΔT تغییرات زاویه نجومی بوده و بستگی به ستاره مورد رصد ندارد پس از رابطه (۱) معلوم میشود که تصویر ستاره روی Ax بطور یکنواخت بر حسب زمان تغییر مکان میدهد و سرعت این حرکت متناسب است با $\cos \delta$ اگر δ صفر باشد یعنی ستاره در استوای سماوی باشد حاصل میشود $x = \Delta T$ یعنی اگر زمان نجومی یک ثانیه ساعت تغییر کند ستاره استوائی نیز همان مقدار روی محور Ax تغییر محل میدهد و این مقدار بر حسب ثانیه درجه برابر است با $15''$ پس تغییرات ستاره‌ای یا زاویه میل δ روی محور Ax بر حسب ثانیه درجه در زمان ΔT از زمان نجومی عبارتست از :

$$x = 15'' \cos \delta \Delta T \quad (2)$$

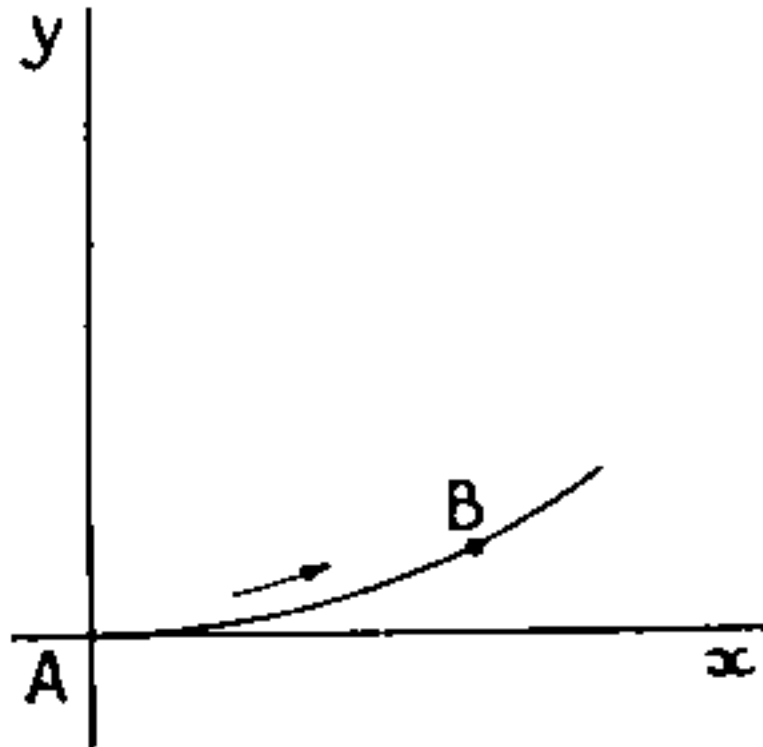
(در این فرمول ΔT بر حسب ثانیه ساعت بیان شده است) مقدار x از روی درجات تارهای متوازی و یا از روی درجات پیچ میکرومتر بدست می‌آید و با استفاده از رابطه فوق ΔT با ΔH تعیین شده و مختصات ستاره در لحظه رصد بدست می‌آید .

تبصره - از رابطه (۲) میتوان برای مدرج کردن تارهای متوازی رتیکول و یا مدرج کردن میکرومتر دوربین استفاده کرد بدین طریق که از روی ساعت نجومی رصدخانه مقدار زمانی را که طول میکشد تا تصویر یک ستاره از یک تار به تار دیگر برسد تعیین میکنند و از فرمول فوق x و یا فاصله زاویه‌ای دو تار بدست می‌آید و در مورد میکرومتر پیچ مربوطه می‌گردانیم تا تصویر ستاره روی تار متصل به میکرومتر قرار گیرد. و سپس در مدت یک ثانیه زمان نجومی با پیچاندن پیچ میکرومتر سعی میکنیم که تصویر ستاره همواره روی آن تار منطبق باشد، مقدار دوران پیچ را بر ارزش تغییر مکان تصویر ستاره در یک ثانیه یعنی $15'' \cos \delta$ تقسیم میکنند و باین طریق مشخص میشود که چه مقدار دوران پیچ برابر یک ثانیه انحراف محور دوربین خواهد بود و از روی آن پیچ میکرومتر را مدرج میکنند .

حالت دوم : زاویه میل ستاره نزدیک به 90° است. در اینحال انحناء میر زیاد بوده و انحناء در میدان دید دوربین محسوس است و نمیتوان همواره آنرا بر روی یک تار منطبق قرار داد (شکل ۳۸) در اینحال باید از فرمولهای (۴) مکرر شماره ۱۳ استفاده کرد. اگر از جملات

درجه سوم ΔH در بسط ΔH و $\text{tg} \frac{\Delta H}{\rho}$ صرف نظر کنیم و بادر نظر گرفتن آنکه δ یعنی میل

ساره در زمان محدود ثابت است و خواهیم داشت $\Delta \delta = 0$ (در مورد ثوابت تغییرات δ خیلی عجیب است و میتوان مفسر آنرا تا چندین روزه ثابت دانست و در مورد سیارات و ماه و خورشید هم تغییرات میل نسبت بر زمان خیلی کند است و تغییرات آنرا در زمانی در حدود چند ثانیه میتوان صبر گرفت).



سپس برتب رابطه اول فرمول مذکور استخراج درمیآید :

(شکل ۲۸)

$$\text{tg } \Delta H = x \sec \delta \left(1 + \frac{1}{4} \sin^2 \delta \Delta H^2 \right)$$

و چون ΔH کوچک است پس ΔH^2 خیلی کوچک است و میتوان بجای ΔH^2 مقدار $\text{tg } \Delta H$ را قرارداد و اگر طرفین رابطه فوق را مجذور کرده و در عبارت حاصل در طرف راست از جملات بیش از درجه دوم صرف نظر نمائیم حاصل میشود :

$$\Delta H^2 = x^2 \sec^2 \delta$$

و اگر این مقدار را در رابطه فوق قرار دهیم داشت :

$$\text{tg } \Delta H = x \sec \delta + \frac{1}{4} x^2 \sec^2 \delta \sin^2 \delta = z$$

و از روی بطن $\text{Arc tg } z$ پس از حذف جملات بیش از درجه سوم از x حاصل میشود :

$$\Delta H = \text{Arc tg } z = z - \frac{z^3}{3} + \dots = x \sec \delta + x^2 \sec^2 \delta \left(\frac{\sin^2 \delta}{4} - \frac{1}{3} \right)$$

و چون این فرمول هنگامی مورد استفاده است که δ بسیار نزدیک 90° میباشد پس میتوان قرار داد : $\sin^2 \delta = 1$ و خواهیم داشت :

$$\Delta H = x \sec \delta \left(1 + \frac{x \sec^2 \delta}{6} \right) \quad (3)$$

و از رابطه دوم فرمول فوق الذکر خواهیم داشت

$$y = \frac{\sin^2 \delta \Delta H^2}{4(1 + \sin^2 \delta \frac{\Delta H^2}{4})} = \frac{\Delta H^2}{4} \sin^2 \delta (1 - \sin^2 \delta \frac{\Delta H^2}{4} + \dots)$$

و با حذف جملات بالاتراز درجه دوم از ΔH حاصل میشود :

$$y = \frac{1}{4} \Delta H^2 \sin^2 \delta = \frac{x^2 \sec^2 \delta}{4} \sin^2 \delta = \frac{x^2}{4} \operatorname{tg}^2 \delta \quad (۴)$$

فرمولهای (۲ و ۳ و ۴) در محاسبات رصدهای نصف‌النهارى عموماً مورد استفاده قرار میگیرد. در حقیقت هنگامیکه يك ستاره را با دوربین نصف‌النهارى رصد میکنیم باید زمان عبور ستاره را از نصف‌النهار مکان روی نوار کرنوگراف ثبت کنیم ولی عملاً این امر با دقت کافی ممکن نیست بنابراین در موقع رصد سعی میکنند که تصویر ستاره روی نوار افقی مرکزی تغییر مکان دهد و در لحظه انطباق تصویر روی این نوار زمان را ثبت نموده و x را بوسیله تارهای مدرج قائم و یا درجه پیچ کرنومتر میخوانند پس در موقع ثبت زمان روی کرنوگراف H کاملاً صفر نبوده و مقدار کوچک ΔH را دارد. ضمناً فاصله سمت الرأسی ستاره را نیز جهت تعیین میل آن روی دستگاه میخوانند اما چون x معمولاً صفر نیست پس زاویه سمت الرأسی خوانده شده نیز مربوط به لحظه عبور ستاره بر اوج نیست بلکه مربوط به چند لحظه قبل یا بعد از عبور ستاره از اوج میباشد و اگر δ نزدیک به 90° باشد چون y صفر نیست بنابراین میل ستاره که از روی فاصله سمت الرأسی ثبت شده حساب میشود صحیح نیست و باید آنرا تصحیح کرد و چون مقدار δ با اندازه y زیادتر از مقدار واقعی خود میباشد (خواه تصویر ستاره قبل از عبور از نصف‌النهار و یا بعد از آن رؤیت شده باشد) پس باید مقدار y را از δ تصحیح نشده که از روی فاصله سمت الرأسی ستاره بدست میآید کم کرد تا مقدار واقعی δ بدست آید و y از رابطه (۴) بدست میآید (ولی در این رابطه $\operatorname{tg} \delta$ وجود دارد و در حقیقت باید در آن مقدار واقعی δ را قرارداد ولی چون مضرب $\operatorname{tg} \delta$ خیلی کوچک است و مقدار تصحیح δ نیز کوچک میباشد پس میتوان در آن فرمول بجای δ مقدار تصحیح نشده آنرا قرارداد) پس از تعیین δ از روی فرمول (۳) مقدار ΔH نیز بدست میآید که برابر با ΔT است و باید در نظر گرفتن مقدار آن و زمان ثبت شده روی کرنوگراف زمان عبور ستاره بر نصف‌النهار بدست میآید. اگر δ نزدیک به 90° نباشد y مساوی صفر بوده و کافی است که از رابطه (۲) مقدار ΔH یا ΔT را تعیین نمائیم.

مثال - ستاره قطب (α.U.Min) اندک زمانی پس از عبور از نصف النهار رصد شده است

بقسمی که در وقت رصد موضع آن با تار وسطی قسائم باندازه x فاصله داشته است و

$x = ۱۳۰/۰'' = ۰/۰۰۰۶۳۰۳$ میباشد مطلوبست :

زاویه ساعتی این ستاره هنگام رصد و همچنین میل ظاهری آن در صورتیکه میل حاصل از روی فاصله سمت الرأسی برابر $۵/۵''$ و $۵۸'$ و ۸۸° باشد .

حل - ابتدا δ را بدست میآوریم و برای اینکار باید y محاسبه شود و داریم

$$\operatorname{tg} \delta_1 = ۵۵/۶۷$$

$$y = \frac{1}{4} \times ۱۳۰'' \times ۰/۰۰۰۶۳۰۳ \times ۵۵/۶۷ = ۲''/۲۸$$

$$\delta = ۸۸^\circ, ۵۸', ۱۳''/۲$$

$$\operatorname{sec} \delta = ۵۵/۶۴$$

اکنون ΔH را بدست میآوریم :

$$x \operatorname{sec} \delta = ۷۲۳۳/۲'' = ۰/۰۳۵۰۷$$

$$x' \operatorname{sec} \delta = ۰/۰۰۱۲۳$$

$$\Delta H = ۷۲۳۳''/۲ \left(1 + \frac{۰/۰۰۱۲۳}{۶} \right) = ۷۲۳۴''/۷ = ۴۸۲/۳^s$$



فصل پنجم

زمین

۴۸ - ژئوئید^(۱) - از قدیم‌الایام علما بکر ویت زمین پی برده بودند مثلاً افلاطون و شاگردانش در یونان راجع باین موضوع بحث مینمودند. ارسطو کرویت زمین را از روی خسوف ماه تشریح مینمود زیرا هیچ شکل هندسی وجود ندارد که سایه‌اش همواره بشکل دایره باشد مگر کره که اگر بهر وضعی قرار گیرد همواره سایه‌اش بشکل دایره است و چون در موقع خسوف که سایه زمین روی ماه میافتد این سایه بشکل سطح دایره بتدریج روی سطح ماه را می‌پوشاند و در موقع باز شدن ماه نیز فصل مشترک بین قسمت تاریک و روشن بشکل دایره است و بتدریج سایه زائل شده و سطح ماه روشن میشود. پس چنین استنباط میشود که زمین کروی شکل است. هنگامیکه روی زمین بطرف شمال پیش رویم بتدریج بر ارتفاع قطب سماوی افزوده میشود و بالعکس اگر بطرف جنوب رویم بتدریج از ارتفاع قطب کم میشود و مرتباً به عدد ستارگان نیمکره جنوبی که قبلاً مرئی نبوده و همواره زیر افق قرار داشته‌اند افزوده می‌شود و این مطلب نیز مؤید نظریه کرویت زمین است. شعاع زمین را میتوان با اندازه گرفتن قوسی از نصف النهار زمین بدست آورد این عمل نیز از قدیم‌الایام انجام شده است. در سطح دریا وضع کرویت زمین بیشتر محسوس است و اگر با کشتی روی اقیانوسها پیش رویم بقسمی که دیگر ارتفاعات ساحلی دیده نشود ملاحظه میکنیم در اطراف ما سطح اقیانوس بشکل دایره‌ای با آسمان محدود شده است مثل آنکه یک کره‌ای بر کره دیگر محاط شده باشد و اگر یک کشتی از دور بتدریج بما نزدیک شود ابتدا دکل کشتی دیده میشود و سپس متدرجاً طبقات بالا و بعد قسمتهای پائین کشتی دیده خواهد شد باین دلائل قدما نیز بر کرویت زمین اعتقاد داشتند البته ارتفاعات روی سطح زمین آنرا از حالت

۱ - *Géotide ; Geoid.*

کرد هندسی تاحدی خارج میکند ولی با در نظر گرفتن ابعاد زمین ملاحظه میشود که ارتفاع بلندترین قله عالم در مقابل زمین کمتر از ارتفاع ذرئوشی ضخامت دو مایل کمتر روی کره ای شعاع کمتر میباشد پس این سستی و بلندی ها در مقابل ابعاد زمین ناچیز است و شکل آنرا از حالت بی نهایت دوری در سطح زمین نمایان ولی اگر دقیقاً شعاع انحاء نقاط مختلف نصف النهارات زمین را بدون در نظر گرفتن کوهها و بستی و بلندیها اندازه بگیریم خواهیم دید که شعاع زمین در همه جا یکسان است پس یعنی شکل زمین بصورت کره کامل نمی باشد . فرض کنیم که آبهای تمام اقیانوسها و دریاها را بوسیله کانالهایی بهم وصل کرده باشیم، سطح آب این کانالها که در امتداد سطح اسیانها ادامه یافته و تمام زمین را دربر گرفته است سکایی را مشخص مینماید که آنرا ژئوئید گویند و هر نقطه از سطح زمین را با سطح ژئوئید مقایسه میکنند اگر آن نقطه بالای سطح

(۱)

ژئوئید باشد میگویند ارتفاع آن نقطه مثبت است و اگر زیر ژئوئید باشد ارتفاع آن نقطه را منفی احسار میکنند حال برای مشخص نمودن شکل زمین کافی است که شکل ژئوئید را تعیین نموده و ارتفاع نقاط مختلف زمین را از آن بدست آوریم شکل ژئوئید را میتوان با تعیین نمودن شعاع ژئوئید در نقاط مختلف زمین بدست آورد و شعاع نقاط مختلف زمین را بوسیله روش مثلث بندی بدست می آورند .

سطح ژئوئید شبیه سطوح ساده هندسی نمی باشد ولی بنا بر اندازه گیری های متعدد که بوسیله آن سطح ژئوئید را مشخص نموده اند معلوم شده است که میتوان یک بیضوی دوار پهن چنان بدست آورد که فاصله سطح آن با سطح ژئوئید در نقاط مختلف زمین از حد معینی تجاوز ننماید. زیلاً مشخصات بیضوی های مختلفی که از اوائل قرن نوزدهم تا کنون بجای ژئوئید زمین انتخاب شده است ذکر مینمائیم :

(۲)

بیضوی بسل (۱۸۲۱ میلادی)

$a = 6377397/15$ متر

$b = 6356078/96$ متر

$$e = \frac{a-b}{a} = \frac{1}{299/1529}$$

(۳)

بیضوی کلارک (۱۸۸۰ میلادی)

$a = 6378249/2$ متر

$b = 6356515/0$ متر

$$e = \frac{1}{293/466}$$

۱— Altitude .

۲— Clarke .

۳— Bessel .

(۱) بیضوی هلمر (۱۹۰۷ میلادی)

$a = 6378200/100$ متر

$b = 6356818/17$ متر

$$e = \frac{1}{298/3}$$

(۲) بیضوی هایفرد (۱۹۰۹ میلادی)

$a = 6378388$ متر

$b = 6356912$ متر

$$e = \frac{1}{297}$$

(۳) U.A.I. بیضوی مجمع بین‌المللی منجمین (۱۹۶۴ میلادی)

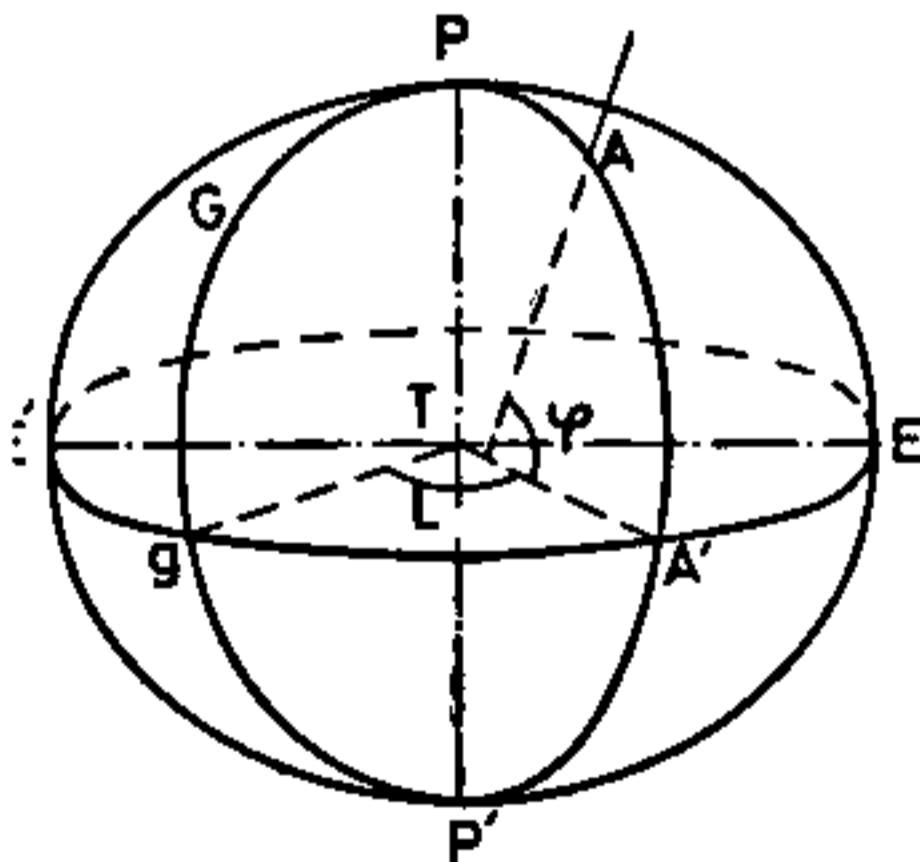
$a = 6378160$ متر

$b = 6356775$ متر

$$e = \frac{1}{298/25}$$

محاسبات این کتاب بر اساس بیضوی هایفرد میباشند و این بیضوی با ژئوئید در هیچ نقطه‌ای از زمین بیش از یکصد متر اختلاف ندارد.

۴۹ - مختصات جغرافیائی - محور دوران بیضوی فوق‌الذکر را محور زمین نامند این محور بیضوی زمین را در دو نقطه P, P' قطع میکند که بقطبین زمین موسوم است آن نقطه‌ها



(شکل ۳۹)

که بد آسیا و اروپا نزدیکتر است قطب شمال و دیگری را قطب جنوب نامند (شکل ۳۹) صفحه‌ای را که از مرکز زمین بر محور آن عمود شود صفحه استوای زمین نامند، مقطع صفحه استوارا ^(۴) با زمین خط استوا میگویند. خط استوا زمین را بدون ناحیه تقسیم میکند و ناحیه‌ای که شامل قطب ^(۵) شمال است نیمکره شمالی و ناحیه دیگر را نیمکره ^(۶) جنوبی زمین نامند.

زاویه خط قائم نقطه‌ای مانند A از سطح زمین را با استوا عرض جغرافیائی مکان A نامند

۱ - *Helmert*

۲ - *Hayford*

۳ - *Union astronomique internationale.*

۴ - *Equateur terrestre ; T errestrial equator.*

۵ - *Hémisphère terrestre nord ; Terrestrial north hemisphere*

۶ - *Hémisphère terrestre sud, ; Terrestrial south hemisphere*

و آنرا به φ نمایش میدهند و مقدار آنرا مثبت اختیاری میکنند اگر مکان روی نیمکره شمالی
 و هرگاه مکان در نیمکره جنوبی باشد مقدار آنرا منفی میگیرند پس تغییرات عرض جغرافیائی
 از $90^\circ -$ تا $90^\circ +$ خواهد بود. نیمه بیضی محدود بقطبین P, P' که بر مکان A بگذرد
 به نصف النهار جغرافیائی مکان A موسوم است. نصف النهاری را که بر نقطه معینی از رصدخانه
 شهر گرینویچ میگذرد نصف النهار مبدأ اختیار کرده اند زاویه مسطحه فرجه مابین نصف النهار
 جغرافیائی مکان A و نصف النهار جغرافیائی مبدأ را طول جغرافیائی آن مکان نامند و آنرا به
 I نمایش میدهند و مقدار آن عبارتست از اندازه قوس \widehat{gA} که نصف النهارات نقاط G و A بترتیب
 اولی در آن قرار میگیرند و اندازه I را معمولاً بر حسب واحدهای ساعت بیان میکنند و تغییرات
 آن از صفر تا 12 ساعت بسمت مغرب گرینویچ و از صفر تا 12 ساعت سمت مشرق آن مشخص
 میباشد. درین طریق نصف النهار 12 ساعت که امتداد نصف النهار گرینویچ است بر نصف النهار
 12 ساعت منطبق میباشد. در بیانوردن طول جغرافیائی را از صفر تا $180^\circ -$ و از صفر تا
 $180^\circ -$ بیان میکنند با همان قرارداد ذکر شده راجع بجهت مثبت و منفی.

نجره فیکو : نظریه که قلاً ذکر شد حرکت یومی ستارگان در اثر حرکت دوران زمین
 که حرکت وضعی موسوم است حاصل میشود. بهترین دلیلی که برای حرکت وضعی زمین
 میزان افامه کرد نجره فیکو میباشد. بنا بقوانین مکانیک صفحه نوسان یک پاندول نسبت
 بکمستگاه مختصات ثابت تفسیر نمیکند و اگر نقطه آویز پاندول هم دوران نماید باز صفحه
 نوسان نسبت بدستگاه مختصات مذکور ثابت خواهد ماند یعنی صفحه نوسان پاندول بدوران
 نقطه آویز ستگی ندارد و اگر پاندولی در قطب زمین بنوسان درآید ملاحظه خواهیم کرد که
 صفحه نوسان آن همواره نسبت بستارگان ثابت میماند و بنا بقوانین مکانیک اگر در یک
 مکان گلوله ای را بنخی آویزان کرده و آنرا از وضع تعادل منحرف نموده و بدون سرعت
 اولیه رها کنیم بفرض آنکه زمین حول محور خود در مدت 24 ساعت از مغرب بشرق بگردد
 دوران نماید حرکت انتهای پاندول در سطح زمین مانند حرکت نقطه ایست که روی یک بیضی
 دراز افقی (اندازه قطر اقصی آن خیلی کمتر از قطر اطول است) حرکت نماید و این بیضی
 با سرعت زاویدای ثابت در حول امتداد قائم در خلاف جهت مثلثاتی دوران نماید (در جهت از

۱— *Méridien géographique ; Meridien of longitude .*

۲— *Longitude .*

مغرب بجنوب) و مدت یکدور کامل بیضی برابر است با $T = \frac{24h}{\sin\varphi}$ این تجربه عملاً در سال ۱۸۵۱ بدسیله فوکو در داخل گنبد باتئون Panthéon در پاریس بعمل آمد و نتیجه تجربه صحت فرض یعنی دوران زمین را محقق نمود. طول نخ آونگ در این تجربه ۶۷ متر بود و ابتدا آونگ را با اندازه ۳ متر از وضع شاقولی خارج نموده و با نخ بیویار بستند و سپس نخ را سوزاندند در نتیجه گلوله آونگ بدون سرعت اولیه (نسبت زمین) بحرکت افتاد و چون

$$T_1 = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

زاویه انحراف پاندول کوچک است زمان نوسان پاندول از رابطه بدست میآید که مقدار آن تقریباً ۱۶ ثانیه است و عملاً نیز زمان نوسان در همین حدود بدست آمد و زمان نوسان بیضی بدور محور قائم در پاریس برابر است با

$$T = \frac{24}{\sin\varphi} = \frac{24}{\sin 47^{\circ} 52'} = 32h$$

و این مطلب نیز عملاً مطابقت مینمود و قطرا قصر بیضی بنا بقوانین مکانیک از رابطه $\frac{b}{a} = \frac{T_1}{T}$

$$\frac{T_1}{T} = \frac{1}{7200}$$

بدست میآید و در این تجربه داریم :

$$b = \frac{3m}{7200} = 0/4 \text{ میلیمتر تقریباً.}$$

بنابراین :

یعنی در حالیکه محور اطول بیضی ۶ متر باشد محور اقصر آن کمتر از یک میلیمتر خواهد بود پس عملاً مثل اینست که آونگ در یک صفحه قائم نوسان کند و آن صفحه در جهت معکوس حول محور قائم دوران نماید و اثر آن روی صفحه افقی قطعه خطهائی است که همه بر یک نقطه گذشته و در نقطه تقاطع نصف شوند یعنی نقطه تقاطع این خط بر امتداد قائم مار بر نقطه آویز قرار دارد نتیجه آزمایش تمام این مطالب را عیناً محقق نمود بنابراین معلوم میشود که زمین حول محور خود دوران می نماید و در اثر این دوران ساکنین زمین می بینند که تمام اجرام سماوی بدور آنها میگردند. در حقیقت محور عالم همان محور دوران زمین است و چون در هر نقطه از سطح زمین خطی بموازات محور زمین رسم کنیم برای ناظر در آن مکان تمام اجرام سماوی بدور آن محور دوران می نماید و آنرا محور عالم می پندارد بهر حال محور عالم در هر مکان موازی محور زمین می باشد پس ارتفاع قطب یا عرض نجومی در هر مکان برابر با عرض جغرافیائی آن مکان خواهد بود و استوای سماوی موازی صفحه استوای زمین است و اگر مکان نقطه ای واقع بر خط استوای زمین باشد صفحه استوای سماوی در آن نقطه بر صفحه استوای زمین منطبق است و خط قائم در هر مکان خطی است که بر سطح بیضوی عمود باشد (زیرا سطح بیضوی که بر ژنوتید منطبق در نظر گرفته شده همان سطح آبهای راکد است) و چون بیضوی دوار است پس خط قائم در هر مکان محور زمین را قطع میکند بنابراین صفحه نصف النهار هر مکان بر صفحه نصف النهار جغرافیائی آن مکان منطبق است.

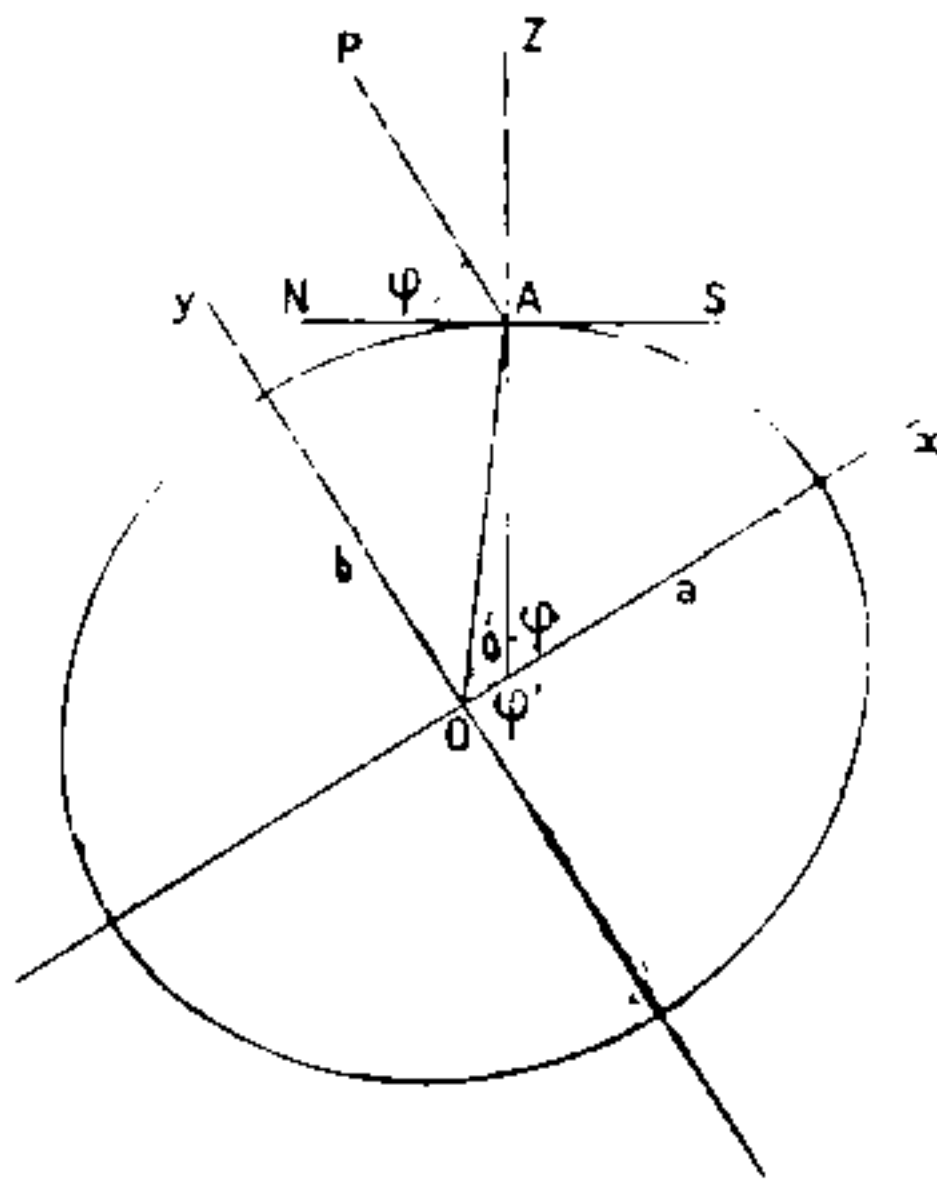
۳۰ - عرض مرکزی و رابطه آن با عرض جغرافیائی : خط OA واصل مابین مرکز
 صوی و مکان A با صفحه استوای زمین زاویه‌ای میسازد که آنرا به φ' نشان مدهیم و آنرا
 عرض مرکزی مکان نامند (شکل ۴۰) مختصات پارامتری نقطه A نسبت به محورهای بیضی
 مفالنهار نقطه A عبارتست از :

$$\xi = a \cos u \quad \eta = b \sin u$$

اگر A' متناظر نقطه A روی دایره اصلی بیضی باشد زاویه OA' با صفحه استوا برابر با

u می‌باشد و آنرا آنومالی مرکزی نامند.

اگر φ عرض جغرافیائی مکان A باشد ضرب زاویه قائم نقطه A عبارتست از :



(شکل ۴۰)

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\xi'}{\eta'} = \frac{a}{b} \operatorname{tgu}$$

و عدد b زاویه خط OA چنین است :

$$\operatorname{tg} \varphi' = \frac{\eta}{\xi} = \frac{b}{a} \operatorname{tgu}$$

پس عرض مرکزی هر مکان با عرض
 جغرافیائی آن مکان بوسیله رابطه زیر
 یکدیگر مربوط می‌شوند

$$\operatorname{tg} \varphi' = \frac{b^2}{a^2} \operatorname{tg} \varphi$$

در محاسبات نجومی اغلب رابطه‌ای

بصورت زیر مشاهده می‌کنیم :

$$\operatorname{tgy} = p \operatorname{tgx}, \quad (p > 0)$$

حال ثابت می‌کنیم که y را میتوان

بر حسب x بصورت زیر بسط داد :

$$y = x + q \sin^2 x + \frac{q^2}{2} \sin^4 x + \frac{q^3}{3} \sin^6 x + \dots$$

که در آن $q = \frac{p-1}{p+1}$ بوده و داریم : $|q| < 1$

برای اثبات آن چنین می‌نویسیم :

۱ - Latitude géocentrique ; Geocentric latitude

۲ - Anomalie excentrique ; Eccentric anomaly.

$$\operatorname{tg}(y-x) = \frac{\operatorname{tgy} - \operatorname{tgx}}{1 + \operatorname{tgy}\operatorname{tgx}} = \frac{(p-1)\operatorname{tgx}}{1 + p\operatorname{tg}^2x}$$

و چون قرار دهیم $q = \frac{p-1}{p+1}$ و یا $p = \frac{1+q}{1-q}$ خواهیم داشت :

$$\operatorname{tg}(y-x) = \frac{2q\operatorname{tgx}}{1-q+(1+q)\operatorname{tg}^2x} = \frac{2q\sin x \cos x}{(1-q)\cos^2x + (1+q)\sin^2x}$$

و یا

$$\operatorname{tg}(y-x) = \frac{q\sin 2x}{1-q\cos 2x} = q\sin 2x(1+q\cos 2x+q^2\cos^2 2x+\dots)$$

و از روی بسط $\operatorname{Arctg}x$ داریم :

$$y-x = q\sin 2x(1+q\cos 2x+\dots) - \frac{q^3}{3}\sin^3 2x(1+q\cos 2x+\dots)^2 + \dots$$

پس

$$y = x + q\sin 2x + \frac{q^3}{3}\sin^3 2x + \frac{q^5}{5}(3\sin 2x\cos^2 2x - \sin^3 2x) + \dots$$

و یا

$$y = x + q\sin 2x + \frac{q^3}{3}\sin^3 2x + \frac{q^5}{5}\sin^5 2x + \dots$$

و در اینجا داریم :

$$p = \frac{b^2}{a^2}, \quad -q = \frac{a^2 - b^2}{a^2 + b^2}$$

$$b = a(1-\varepsilon)$$

و از طرفی

و حاصل میشود :

$$-q = \frac{a^2 - a^2(1-\varepsilon)^2}{a^2 + a^2(1-\varepsilon)^2} = \frac{2\varepsilon - \varepsilon^2}{2 - 2\varepsilon + \varepsilon^2} = \left(\varepsilon - \frac{\varepsilon^2}{2}\right) \left[1 + \left(\varepsilon - \frac{\varepsilon^2}{2}\right) + \left(\varepsilon - \frac{\varepsilon^2}{2}\right)^2 + \dots\right]$$

و یا

$$-q = \left(\varepsilon - \frac{\varepsilon^2}{2}\right) + \left(\varepsilon - \frac{\varepsilon^2}{2}\right)^2 + \dots = \varepsilon + \frac{\varepsilon^2}{2} + \dots$$

بطریق دیگر داریم :

$$-q = \frac{\varepsilon - \frac{\varepsilon^2}{2}}{1 - (\varepsilon - \frac{\varepsilon^2}{2})} = \frac{1}{(\frac{1}{\varepsilon} - 1 + \frac{\varepsilon}{2}) \times \frac{1}{1 - \frac{\varepsilon}{2}}} = \frac{1}{(\frac{1}{\varepsilon} - 1 + \frac{\varepsilon}{2})(1 + \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon^2}{4} + \dots)}$$

$$-q = \frac{1}{\frac{1}{\varepsilon} - 1 + \frac{\varepsilon}{2} + \dots}$$

با

نابراین $-q$ محسوماً برابر با :

$$-q = \frac{1}{296/5} = \frac{206265''}{296/5} = 695''/66 = 11', 35''/66$$

$$q' = \frac{695''/66}{296/5} = 2''/32$$

د

س خواهیم داشت $\varphi' = \varphi - 11', 35''/66 \sin 2\varphi + 1''/16 \sin 4\varphi$

و از طرف دیگر میتوان $\text{tg}(\varphi - \varphi')$ را بر حسب u بدست آورد و داریم :

$$\text{tg}(\varphi - \varphi') = \frac{\text{tg } \varphi - \text{tg } \varphi'}{1 + \text{tg } \varphi \text{ tg } \varphi'} = \frac{a' - b'}{2ab} \sin 2u$$

و چون u در استوا صفر است و در قطب u برابر $\frac{\pi}{2}$ میباشد پس $\varphi - \varphi'$ در استوا و قطب

صفر است و هنگامی تفاضل فوق ماکزیمم میباشد که $\sin 2u = 1$ باشد یعنی $u = 45^\circ$

$$\text{tg } \varphi = \frac{a}{b} \text{ و } \text{tg } \varphi' = \frac{b}{a}$$

و در اینحال داریم

$$\text{tg } \varphi \text{ tg } \varphi' = 1 \text{ و یا } \text{tg } \varphi = \text{cotg } \varphi'$$

و از آن نتیجه میشود که در مکانیکه $\varphi - \varphi'$ ماکزیمم است باید $\varphi + \varphi' = 90^\circ$ باشد و اگر

φ و φ' را از روی مقادیر a و b بدست آوریم در این مکان خواهیم داشت :

$$\varphi = 45^\circ, 5', 47''/82$$

$$\varphi' = 44^\circ, 54', 12''/17$$

پس حداکثر اختلاف مابین عرض مرکزی و عرض جغرافیائی برابر است با $11', 35''/66$

۳۱ - شعاع حامل نقاط مختلف سطح زمین : اکنون چند فرمول مربوط بشعاع حامل

OA را بدست میآوریم و برای اینکار قرار میدهم :

$$OA = \rho a$$

ρ عددیست نزدیک بواحد یعنی اگر A روی استوا باشد $\rho = 1$ می باشد و اگر A در قطب باشد ρ حداقل مقدار خود که $\frac{296}{297}$ می باشد میرسد و عبارت دیگر میتوان گفت که ρ اندازه شعاع حامل OA است در صورتیکه a یعنی شعاع استوائی واحد اندازه گیری انتخاب شده باشد و

$$x = \frac{\xi}{a} = \frac{OA \cos \varphi'}{a} = \rho \cos \varphi' \quad \text{همچنین قرار میدهیم:}$$

$$y = \frac{\eta}{a} = \frac{OA \sin \varphi'}{a} = \rho \sin \varphi'$$

x و y نیز مختصات نقطه A است در صورتیکه a واحد اختیار شود:

مقادیر x و y برای محاسبه اختلاف منظر یومی لازم است و بهتر است این مقادیر را بر حسب

φ یعنی عرض جغرافیائی مکان بدست آوریم و برای اینکار قرار میدهیم:

$$x = C \cos \varphi \quad ; \quad y = S \sin \varphi$$

و کافی است که C و S را بدست آوریم. داریم:

$$x = \rho \cos \varphi' = \frac{\xi}{a} = \cos u$$

$$y = \rho \sin \varphi' = \frac{\eta}{a} = \frac{b}{a} \sin u \quad \text{پس خواهیم داشت:}$$

$$\frac{S}{C} \operatorname{tg} \varphi = \operatorname{tg} \varphi' = \frac{b^2}{a^2} \operatorname{tg} \varphi = \frac{b}{a} \operatorname{tg} u$$

$$\frac{S}{C} = \frac{b^2}{a^2} \quad , \quad \operatorname{tg} u = \frac{b}{a} \operatorname{tg} \varphi \quad \text{و از آنجا نتیجه میشود که:}$$

$$S = \frac{b^2}{a^2} C = (1 - \varepsilon^2) C \quad \text{و یا}$$

پس اگر C را حساب کنیم S از روی آن تعیین میشود و داریم

$$C = \frac{x}{\cos \varphi} = \frac{\cos u}{\cos \varphi} = \frac{1}{\cos \varphi \sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 u}} = \frac{1}{\cos \varphi \sqrt{\cos^2 \varphi + \frac{b^2}{a^2} \sin^2 \varphi}}$$

$$C = \frac{1}{\sqrt{1 - (2\varepsilon - \varepsilon^2) \sin^2 \varphi}} \quad \text{و} \quad S = (1 - \varepsilon^2) C \quad \text{پس}$$

حال مقدار C را از روی بسط آن تعیین نموده و از جملات درجه سوم بیلا بر حسب ε

که بسیار کوچکند صرف نظر میکنیم:
داریم:

$$C = [1 - (\epsilon - \epsilon^2) \sin^2 \varphi]^{\frac{1}{2}} = 1 + \frac{1}{2}(\epsilon - \epsilon^2) \sin^2 \varphi + \frac{1}{2} \times \frac{3}{4} (\epsilon - \epsilon^2)^2 \sin^4 \varphi + \dots$$

و یا

$$C = 1 + \frac{1}{4}(\epsilon - \epsilon^2)(1 - \cos 2\varphi) + \frac{3}{8} \epsilon^2 (\epsilon - \epsilon^2) (1 - \cos 4\varphi) + \dots$$

و یا

$$C = 1 + \frac{\epsilon}{4} + \frac{5}{16} \epsilon^2 - \left(\frac{\epsilon}{4} + \frac{\epsilon^2}{4}\right) \cos 2\varphi + \frac{3}{16} \epsilon^2 \cos 4\varphi + \dots$$

و از روی آن S را بدست می آوریم

$$S = (1 - \epsilon + \epsilon^2) \left[1 + \frac{\epsilon}{4} + \frac{5}{16} \epsilon^2 - \left(\frac{\epsilon}{4} + \frac{\epsilon^2}{4}\right) \cos 2\varphi + \frac{3}{16} \epsilon^2 \cos 4\varphi + \dots \right]$$

و یا

$$S = 1 - \frac{3}{4} \epsilon + \frac{5}{16} \epsilon^2 - \left(\frac{\epsilon}{4} - \frac{\epsilon^2}{4}\right) \cos 2\varphi + \frac{3}{16} \epsilon^2 \cos 4\varphi + \dots$$

و اگر بجای ϵ مقدارش یعنی $\frac{1}{297}$ را قرار دهیم بسطهای عددی زیر برای C و S بدست می آید

$$C = 1.0016871 - 0.0016892 \cos 2\varphi + 0.0000021 \cos 4\varphi$$

$$S = 0.9949530 - 0.0016778 \cos 2\varphi + 0.0000021 \cos 4\varphi$$

و مقدار ρ از رابطه زیر بدست می آید:

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{C^2 \cos^2 \varphi + S^2 \sin^2 \varphi} = C \sqrt{\cos^2 \varphi + (1 - \epsilon)^2 \sin^2 \varphi}$$

$$\rho = C \left[1 - (\epsilon - \epsilon^2) \sin^2 \varphi \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$\rho = C \left[1 - \frac{1}{2}(\epsilon - \epsilon^2) \sin^2 \varphi - \frac{1}{8}(\epsilon - \epsilon^2)^2 \sin^4 \varphi - \dots \right]$$

و یا

$$p = C \left[1 - \left(\varepsilon - \frac{\varepsilon^3}{4} \right) (1 - \cos 2\varphi) - \frac{\varepsilon^5}{16} (3 - 4 \cos 2\varphi + \cos 4\varphi) \dots \right]$$

$$f = \left[1 + \frac{\varepsilon}{4} + \frac{5}{16} \varepsilon^2 - \left(\frac{\varepsilon}{4} + \frac{\varepsilon^3}{4} \right) \cos 2\varphi + \frac{3}{16} \varepsilon^2 \cos 4\varphi + \dots \right] \times$$

$$\left[1 - \varepsilon + \frac{3}{4} \varepsilon^2 + \left(\varepsilon - \frac{\varepsilon^3}{4} \right) \cos 2\varphi - \frac{\varepsilon^5}{4} \cos 4\varphi + \dots \right]$$

$$p = 1 - \frac{\varepsilon}{4} + \frac{5}{16} \varepsilon^2 + \frac{\varepsilon}{4} \cos 2\varphi - \frac{5}{16} \varepsilon^2 \cos 4\varphi + \dots$$

و فرمول عددی چنین است :

$$p = 0.9983200 + 0.0016825 \cos 2\varphi - 0.000025 \cos 4\varphi$$

اگر ارتفاع مکان در روی زمین در امتداد قائم مکان نسبت به سطح ژئوئید h متر باشد ،

x و y به ترتیب باندازه $\frac{h}{a} \cos \varphi$ و $\frac{h}{a} \sin \varphi$ افزوده میشود زیرا واحد مقادیر x و y شعاع استوا

یعنی a بوده است و قرار میدهم .

$$\Delta = \frac{h}{a} = \frac{b}{62788388}$$

و خواهیم داشت :

$$x = (C + \Delta) \cos \varphi \quad p = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$y = (S + \Delta) \sin \varphi \quad \operatorname{tg} \varphi' = \frac{y}{x}$$

از روی روابط فوق میتوان مختصات یکنقطه از سطح زمین را که بر روی ژئوئید واقع نباشد بدست آورد و همچنین p و φ' را تعیین نمود . اگر Δ خیلی زیاد نباشد مقدار p محسوساً برابر است با p مربوط به ژئوئید با ضافه Δ

مثال - مطلوبست تعیین x و y مختصات نقطه‌ای از سطح زمین و همچنین طول شعاع حامل آن نقطه بر حسب a شعاع استوای زمین در صورتیکه عرض جغرافیائی این نقطه برابر با $10^\circ 35' 00''$ و 83° بوده و بار ارتفاع 156 متر از سطح دریا باشد .

حل

$$\begin{cases} \sin \varphi = 0.17499187 \\ \cos \varphi = 0.98415300 \end{cases} \begin{cases} \sin 2\varphi = 0.34998374 \\ \cos 2\varphi = -0.124776 \end{cases} \begin{cases} \sin 4\varphi = -0.2448 \\ \cos 4\varphi = -0.969 \end{cases}$$

$$C = ۱/۰۰۱۶۸۷۱ + ۰/۰۰۰۲۱۰۷ - ۰/۰۰۰۰۰۲۰ = ۱/۰۰۱۸۹۵۸$$

$$S = ۰/۹۹۴۹۵۳۰ + ۰/۰۰۰۲۰۹۳ - ۰/۰۰۰۰۰۲۰ = ۰/۹۹۵۱۶۰۳$$

$$\Delta = ۰/۰۰۰۰۰۲۴۵$$

$$x = \rho \cos \varphi' = (C + \Delta) \cos \varphi = ۰/۶۶۲۸۰۰۳$$

$$y = \rho \sin \varphi' = (S + \Delta) \sin \varphi = ۰/۷۴۶۳۰۷۷$$

$$\rho = ۰/۹۹۸۳۲۰۰ - ۰/۰۰۰۲۱۰۰ + ۰/۰۰۰۰۰۳۴ + \Delta = ۰/۹۹۸۱۳۷۹$$

فرمولهای مذکور در شماره ۳۱ خیلی مورد استعمال دارد و بعداً موارد استعمال آنها را ذکر خواهیم کرد مقادیر C و S و ρ توابعی نوسانی از φ بادامندهای ضعیف میباشند و چون برای محاسبه آنها در هر مورد از روی فرمولهای مربوطه مقدار زیادی وقت صرف میشود بدینجهت این مقادیر را برای مقادیر مختلف φ حساب کرده و در جدولی مرتب نموده اند و در هر مورد از روی آن جدول بوسیله تناسب مقادیر C و S و ρ را استخراج میکنند.

۳۲ - طول جغرافیائی - فرض کنیم که O مرکز کره سماوی مربوط بسک مکان باشد و $P'P$ محور عالم و S نقطه حامل سمت الرأس آن مکان روی کره سماوی باشد و خط OG را موازی قائم نقطه مبدأ کد در رصدخانه گرینویچ است رسم میکنیم صفحه PGP' موازی صفحه نصف النهار جغرافیائی گرینویچ خواهد بود (شکل ۵۱) و چون صفحه نصف النهار نجومی مکان مفروض یعنی PSP' منطبق بر صفحه نصف النهار جغرافیائی آن مکان است پس فرجه مابین صفحات PGP' و PSP' با علامت مذکور در شماره ۲۹ برابر با طول جغرافیائی مکان میباشد و اگر A نقطه حامل يك ستاره روی کره سماوی باشد PAP' دایره ساعتی ستاره A بوده و فرجه صفحات PAP' و PSP' عبارتست از زاویه ساعتی ستاره A و اگر فاصله ستاره A تا زمین زیاد باشد بطوریکه ابعاد زمین در مقابل آن ناچیز باشد دایره ساعتی ستاره A در مکان O موازی دایره ساعتی آن ستاره در گرینویچ خواهد بود و چون صفحه PGP' نیز موازی صفحه نصف النهار نجومی گرینویچ میباشد پس فرجه صفحات PGP' و PAP' برابر است با زاویه ساعتی ستاره A در گرینویچ و با در نظر گرفتن جهت مثبت اندازه گیری زوایای ساعتی و طول جغرافیائی رابطه جبری زیر را خواهیم داشت.

$$H_0 - H_1 = L \quad (۱)$$

در رابطه فوق H_0 و H_1 بترتیب زوایای ساعتی ستاره در گرینویچ و در مکان مفروض در يك لحظه میباشد اگر نتیجه رابطه (۱) بیش از ۱۲ ساعت باشد مکان مزبور درجائی است که طول جغرافیائی آنها منفی اختیار میشود و برای بدست آوردن مقدار طول جغرافیائی بشرط طبق قرارداد ذکر شده باید ۲۴ ساعت را از آن کم کنیم و همچنین اگر مقدار L در رابطه (۱)

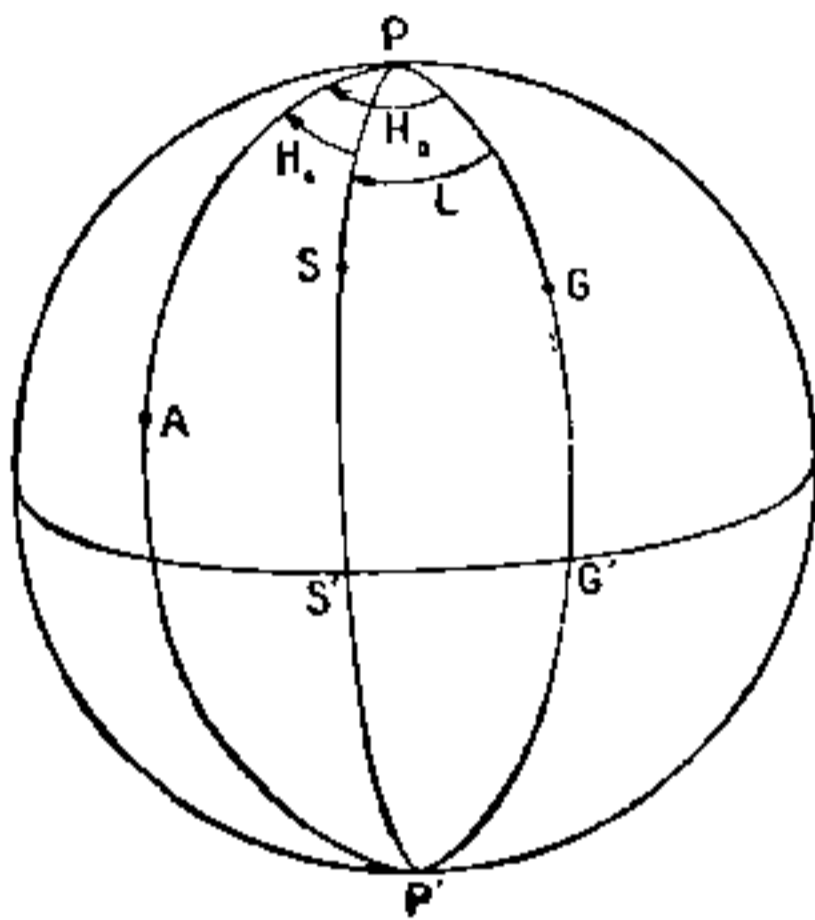
منفی درآید و قدرمطلق آن بیش از ۹۰ باشد در حقیقت طول جغرافیائی مکان مثبت است ، برای تعیین مقدار آن بر حسب قرارداد باید ساعت به آن افزود .

از رابطه (۱) حاصل می‌شود :

$$II_0 = II_s - L$$

یعنی زاویه ساعتی هر ستاره در هر لحظه در یک مکان برابر است با زاویه ساعتی آن ستاره

در همان لحظه در گرینویچ باضافه $(-L)$ این مطلب برای هر نقطه از آسمان صادق است فقط شرط آنکه فاصله آن نقطه نارمینی بقدر کمات زیاد باشد که ابعاد زمین در مقابل آن ناچیز محسوب شود یعنی اگر نقطه مورد نظر نقطه γ و یا مرکز خورشید باشد هر چند این نقاط محل خود را نسبت بشوایت تغییر میدهد ولی چون زاویه ساعتی آنها در دو مکان در یک لحظه در نظر گرفته میشود تغییر وضع آنها بر حسب زمان تأثیری در رابطه فوق ندارد و چون زاویه ساعتی نقطه γ را زمان نجومی می‌نامند پس می‌توان گفت که در هر لحظه زمان نجومی در



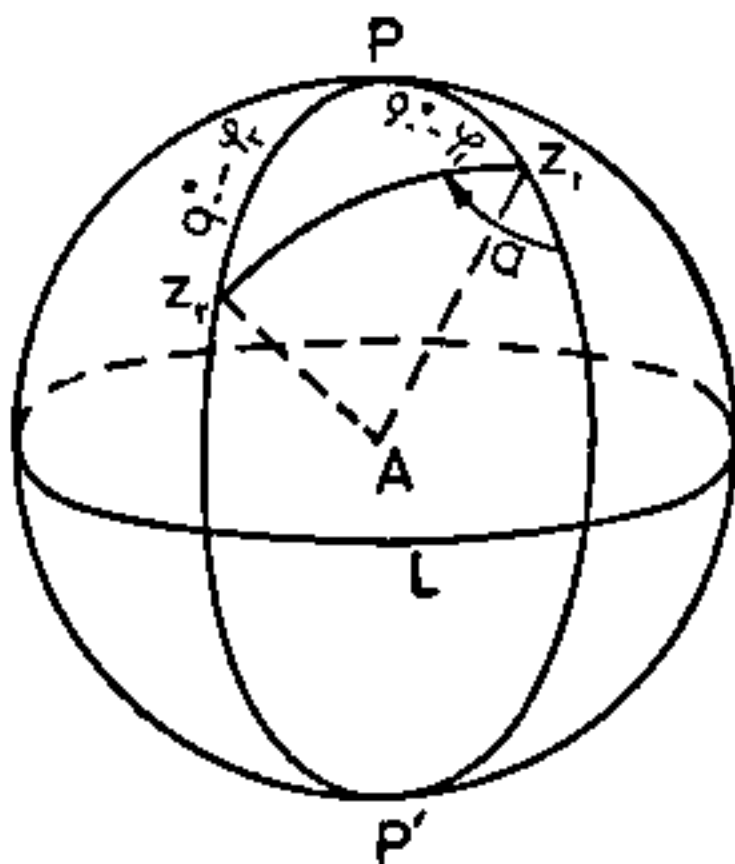
(شکل ۱۱)

یک مکان برابر است با زمان نجومی گرینویچ باضافه $(-L)$ و همچنین چون زاویه ساعتی مرکز خورشید را در هر مکان زمان خورشیدی حقیقی آن مکان می‌نامند . پس در هر لحظه زمان خورشیدی حقیقی در هر مکان برابر است با زمان خورشیدی حقیقی در گرینویچ باضافه $(-L)$ و عبارت دیگر طول جغرافیائی هر مکان برابر است با تفاضل زمان نجومی یا زمان خورشیدی حقیقی گرینویچ از زمان نجومی و یا زمان خورشیدی حقیقی در آن مکان اگر بجای G مبدأ اندازه‌گیری طول مکان دیگری مانند G را اختیار کنیم تمام مطالب فوق‌الذکر صحیح خواهد بود بشرط آنکه L را تفاضل مابین طول جغرافیائی دو مکان منظور نمائیم .

از روی مطالب فوق اصول تعیین طول جغرافیائی بدست می‌آید و برای اینکار کافی است که زمان نجومی یا خورشیدی دو مکان را باهم مقایسه نمود و بداندستن طول جغرافیائی یکی از دو مکان جغرافیائی مکان دیگر تعیین میشود . هنگامی که منظور تعیین طول جغرافیائی بادقت بسیار زیاد باشد در دو ایستگاه واقع در دو مکان دورینهای نصف‌النهاری و ساعت نجومی نصب میکنند و در مدت چندماه در تمام شبهای صاف بوسیله رصد ستارگان اصلی تصحیح ساعتها را

مخصص می‌کنند و برای مقایسه ساعت‌های دو مکان در هر یک از ایستگاه‌های این دو مکان لحظه^{*} بلامات کوتاه (نقطه) گذار يك ایستگاه را دیو تلگراف در لحظه همین مختصات مسودت کند اگر h_1 و h_2 بترتیب زمانهای است ساعت علامت باشد البته این مقایسه را با در نظر گرفتن زمان انتشار امواج از ایستگاه فرستنده تا ایستگاه درنده تصحیح می‌کنند. Δ_1 و Δ_2 مرتب مقادیر تصحیح ساعت در لحظه تست علامت در این دو ایستگاه باشد اختلاف عرض جغرافیائی این دو مکان از زمانند بر می‌آید. $|L| = |(h_2 + \Delta_2) - (h_1 + \Delta_1)|$ در ایران و عراق برای تعیین طول جغرافیائی بطریق ساده‌تری در شمال میسوند بدین طریق که گروهی در شبی که با زمان گرینویچ هم‌زمان شده است همراه می‌برند و تصحیح ساعت را بوسیله یک ساعت رادیویی جدیدی هر سه در شباندر روز تعیین می‌کنند و زمان محلی را بوسیله رویه خورشید و یا رصد ستارگان درخشان صلی با کمان سکان بدست می‌آورند یعنی با سکان ارتفاع ستاره با خورشید را اندازه می‌گیرند و با استفاده از جدول اولی که مختصات ستاره (بعد دو میل) مورد رصد و یا خورشید در آن بیت است و همچنین با استفاده از روابط مابین ارتفاع ستاره و زاویه ساعتی مختصات ستاره (که در فصل آینده ذکر میشود) زاویه ساعتی ستاره را تعیین نموده و از روی آن زمان محلی را استخراج مینمایند (در دریا و هواپیما زاویه ساعتی ستاره را از روی ارتفاع تعیین شده با سکان و بعدو میل ستاره از روی جداولی که برای این منظور حساب شده است با سرعت استخراج مینمایند).

۳۳- تعیین سمت یک مکان نسبت به نصف النهار مکان دیگر: فرض کنیم A بمختصات



(شکل ۴۲)

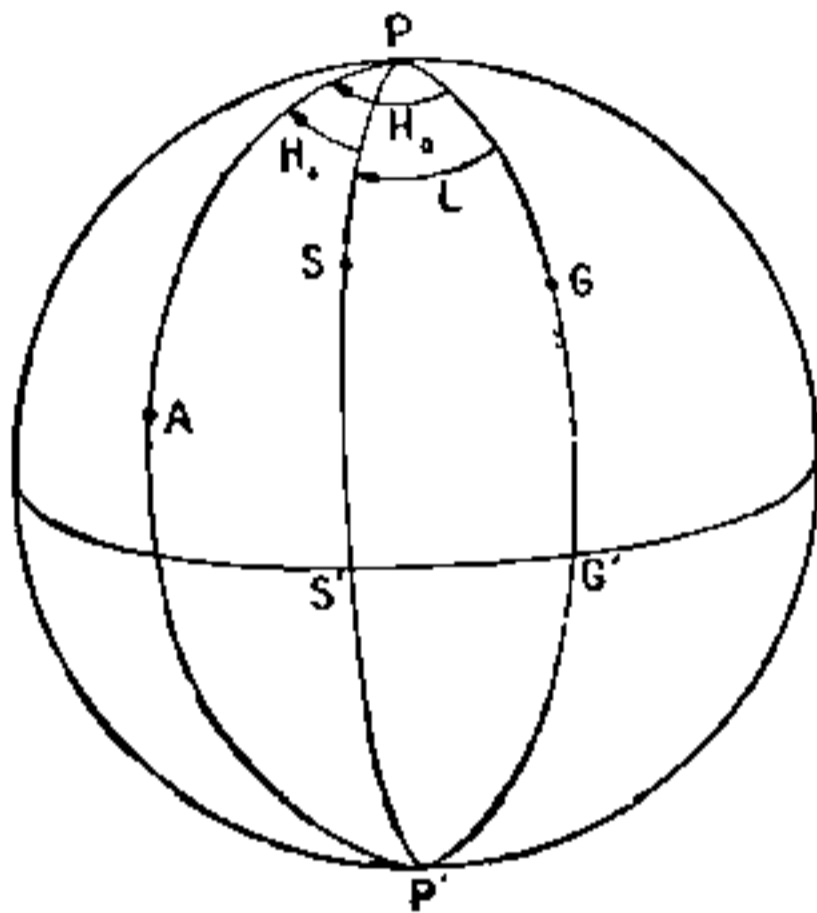
$(\varphi_1$ و L_1) و B بمختصات $(\varphi_2$ و L_2)
 دو نقطه از سطح زمین باشد، بر نقطه B و خط قائم مکان A منحنی‌ای مرور می‌دهیم، زاویه^{*} مابین این منحنی و منحنی نصف النهار نقطه A در سمت مکان B نسبت به نصف النهار مکان A نوسید، جهت اندازه‌گیری این زاویه همان جهت اندازه‌گیری زاویه سمت است. در کُرده^{*} سماوی مکان A شعاعهای AZ_1 و AZ_2 را بترتیب سوازاات قائمهای مکانهای A و B رسم می‌کنیم، منحنی APZ_1 نصف النهار مکان A بوده و منحنی^{*}

منتهی در آمد و تدرجه‌هایی آن بیش از ۱۳ باشد در حقیقت طول جغرافیائی مکان مثبت است و برای تعیین مقدار آن بر حسب قرارداد باید ۲۵ ساعت به آن افزود .

از رابطه (۱) حاصل می‌شود :

$$\Pi_1 = \Pi_2 - L$$

یعنی زاویه ساعتی هر ستاره در هر لحظه در یک مکان برابر است با زاویه ساعتی آن ستاره



(شکل ۱)

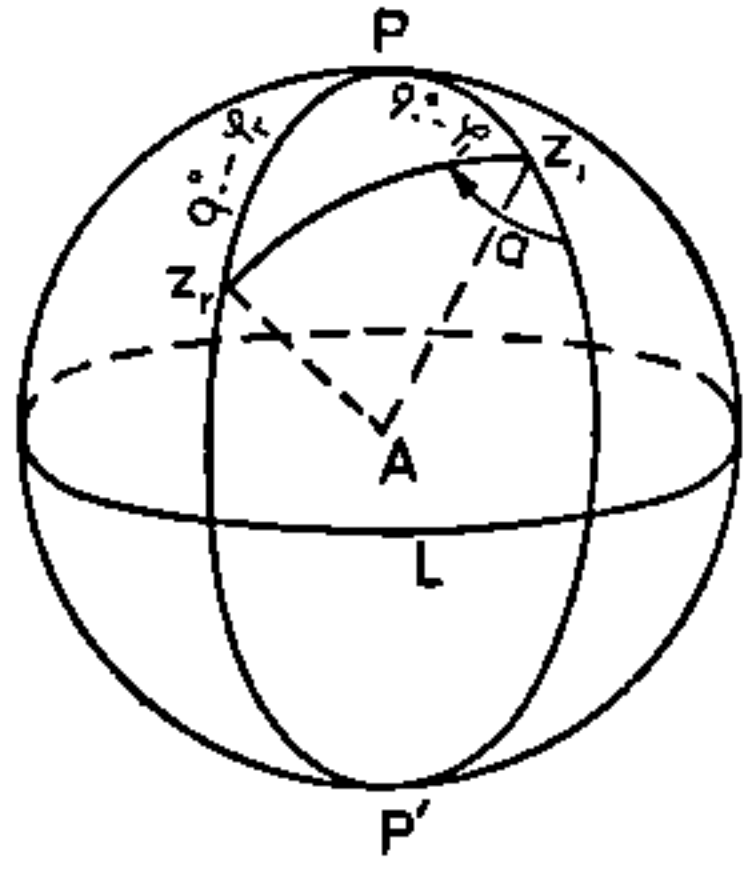
در همان لحظه در گرینویچ با اضافه $(-L)$ این مطلب برای هر نقطه از آسمان صادق است فقط بشرط آنکه فاصله آن نقطه از زمین بقدر کمیت زیاد باشد که ابعاد زمین در مقابل آن ناچیز محسوب شود یعنی اگر نقطه مورد نظر نقطه λ و یا مرکز خورشید باشد هر چند این نقاط محل خود را نسبت به ثابت تغییر میدهد ولی چون زاویه ساعتی آنها در دو مکان در یک لحظه در نظر گرفته میشود تغییر وضع آنها بر حسب زمان تأثیری در رابطه فوق ندارد و چون زاویه ساعتی نقطه λ را زمان نجومی می‌نامند پس می‌توان گفت که در هر لحظه زمان نجومی در

یک مکان برابر است با زمان نجومی گرینویچ با اضافه $(-L)$ و همچنین چون زاویه ساعتی مرکز خورشید را در هر مکان زمان خورشیدی حقیقی آن مکان می‌نامند پس در هر لحظه زمان خورشیدی حقیقی در هر مکان برابر است با زمان خورشیدی حقیقی در گرینویچ با اضافه $(-L)$ و عبارت دیگر طول جغرافیائی هر مکان برابر است با تفاضل زمان نجومی یا زمان خورشیدی حقیقی گرینویچ از زمان نجومی و یا زمان خورشیدی حقیقی در آن مکان اگر بجای G مبدأ اندازه‌گیری طول مکان دیگری مانند G را اختیار کنیم تمام مطالب فوق‌الذکر صحیح خواهد بود فقط بشرط آنکه L را تفاضل مابین طول جغرافیائی دو مکان منظور نمائیم .

از روی مطالب فوق اصول تعیین طول جغرافیائی بدست می‌آید و برای اینکار کافی است که زمان نجومی یا خورشیدی دو مکان را با هم مقایسه نمود و یادداشتن طول جغرافیائی یکی از دو مکان جغرافیائی مکان دیگر تعیین میشود . هنگامی که منظور تعیین طول جغرافیائی بادقت بسیار زیاد باشد در دو ایستگاه واقع در دو مکان دور بینهای نصف‌النهاری و ساعت نجومی نصب میکنند و در مدت چندماه در تمام شبهای صاف بوسیله رصد ستارگان اصلی تصحیح ساعتها را

منخص می‌کنند و برای مقایسه ساعت‌های دو مکان در هر یک از ایستگاه‌های این دو مکان لحظه*
 علامات کوتاه (نقطه) که از يك ایستگاه رادیو تلگراف اول در لحظه دومین مندر می‌شود تست
 می‌کند اگر λ_1 و λ_2 ابرترتیب زمانهای تست ساعت علامت باشد البته این عقاید را باید نظر
 گرفتن اعداد اعواج از ایستگاه فرستنده تا ایستگاه گیرنده تصحیح می‌کند Δ_1 و Δ_2
 سرب عقاربند تصحیح ساعت در لحظه تست علامت در این دو ایستگاه باشد اختلاف عرض
 جغرافیایی بین مکان‌ها را L می‌آید. $|L| = |(\lambda_2 + \Delta_2) - (\lambda_1 + \Delta_1)|$
 در درجه و هر ایستگاه برای تعیین طول جغرافیائی بطریق ساده‌تری در طول می‌شوند و اینطریق
 که گوییم یعنی که با رسان گریجویج میزان شده است همراه هیروه و تصحیح ساعت را
 و بعد از علامت رادیوئی جدیدی مرسه در شبانه‌روز تعیین می‌کنند و زمان محلی را بوسیله
 ریمه جزیسه و یا رجه سار آن درختان محلی با کمک سکنان بدست می‌آورند یعنی با سکنان
 ارتفاع ستاره با خورشید را اندازه می‌گیرند و با استفاده از جدولی که مختصات ستاره (بعد دو
 میل) مورد رجه و با خورشید در آن بیت است و همچنین با استفاده از روابط مابین ارتفاع ستاره
 و زاویه ساعتی مختصات ستاره (که در فصل آینده ذکر میشود) زاویه ساعتی ستاره را تعیین
 نموده و از روی آن زمان محلی را استخراج مینمایند (در دریا و هواپیما زاویه ساعتی ستاره
 را از روی ارتفاع تعیین شده با سکنان و بعدو میل ستاره از روی جدولی که برای این منظور
 حساب شده است با سرعت استخراج مینمایند).

۳۳- تعیین سمت يك مکان نسبت به نصف النهار مکان دیگر: فرض کنیم A بمختصات



(شکل ۳۳)

$(\varphi_1$ و $L_1)$ و B بمختصات $(\varphi_2$ و $L_2)$
 دو نقطه از سطح زمین باشند، بر نقطه B و خط
 و هم مکان A منحنی‌ای مرور می‌دهیم، زاویه*
 مابین این منحنی و منحنی نصف النهار نقطه A
 در سمت مکان B نسبت به نصف النهار مکان A
 نویند، جهت اندازه گیری این زاویه همان جهت
 اندازه گیری زاویه سمت است. در کرد* سماوی
 مکان A شعاعهای AZ_1 و AZ_2 را برترتیب
 بموازات قائم‌های مکانهای A و B رسم می‌کنیم،
 منحنی APZ_1 نصف النهار مکان A بوده و منحنی*

APZ_2 موازی نصف‌النهار مکان B است، زاویه $P'Z_1Z_2$ تقریباً مساوی با سمت مطلوب است زیرا صفحه AZ_1Z_2 به قائم مکان A گذشته و موازی قائم مکان B میباشد و اگر قائمهای نقاط مختلف زمین همگی در مرکز زمین متقارب بودند این صفحه از نقطه B مرور مینمایند ولی چون قائمهای نقاط مختلف زمین دقیقاً از مرکز زمین نمیگذرند لذا صفحه AZ_1Z_2 نیز دقیقاً از نقطه B نخواهد گذاشت و سمت صفحه AZ_1Z_2 و سمت صفحه APZ_2 بر نقطه B و خط قائم نقطه A میگذرد دو مقدار بیار نزدیک بوده و میتوان با تقریب کافی آنها را مساوی دانست.

زاویه Z_1 از حل مثلث PZ_1Z_2 بدست آمده و از روی آن با در نظر گرفتن وضع نسبی نقاط Z_2Z_1 سمت صفحه AZ_1Z_2 تعیین میشود، در مثلث PZ_1Z_2 دو ضلع و زاویه بین آنها بشرح زیر معلومند:

$$P = |L_2 - L_1| \quad \widehat{PZ_1} = 90^\circ - \varphi_1 \quad \text{و} \quad \widehat{PZ_2} = 90^\circ - \varphi_2$$

اگر $|L_2 - L_1|$ بیش از ۱۲ ساعت باشد $P = 24^h - |L_2 - L_1|$ خواهد بود و زاویه سمت مطلوب عبارتست از:

$$a = 180^\circ - Z_1 \quad \text{اگر } B \text{ غرب } A \text{ باشد}$$

$$a = 180^\circ + Z_1 \quad \text{اگر } B \text{ شرق } A \text{ باشد}$$

برای تعیین Z_1 از روابط زیر می‌توان استفاده کرد:

$$\operatorname{tg} \frac{Z_1 - Z_2}{2} = \operatorname{cotg} \frac{P}{2} \cdot \frac{\sin \frac{\varphi_1 - \varphi_2}{2}}{\cos \frac{\varphi_1 + \varphi_2}{2}}$$

$$\operatorname{tg} \frac{Z_1 + Z_2}{2} = \operatorname{cotg} \frac{P}{2} \cdot \frac{\cos \frac{\varphi_1 - \varphi_2}{2}}{\sin \frac{\varphi_1 + \varphi_2}{2}}$$

از روابط فوق $\frac{Z_1 + Z_2}{2}$ و $\frac{Z_1 - Z_2}{2}$ بدست می‌آید و از جمع و تفریق آنها مقادیر Z_1 و

Z_2 حاصل میشوند و از روی آنها میتوان سمت B را نسبت به نصف‌النهار A و یا سمت A را نسبت به نصف‌النهار B بدست آورد.

۳۴- تغییر عرض مکان و تغییر محل قطبین زمین - اگر قطبین آنی دوران روی سطح زمین ثابت بودند و همچنین اگر امتداد قائم در هر مکان نسبت به نشانه‌های محلی در آن مکان کاملاً ثابت باشد عرض تمام نقاط زمین همواره ثابت میماند اما کوسترنر (Küstner) در ۱۸۸۸

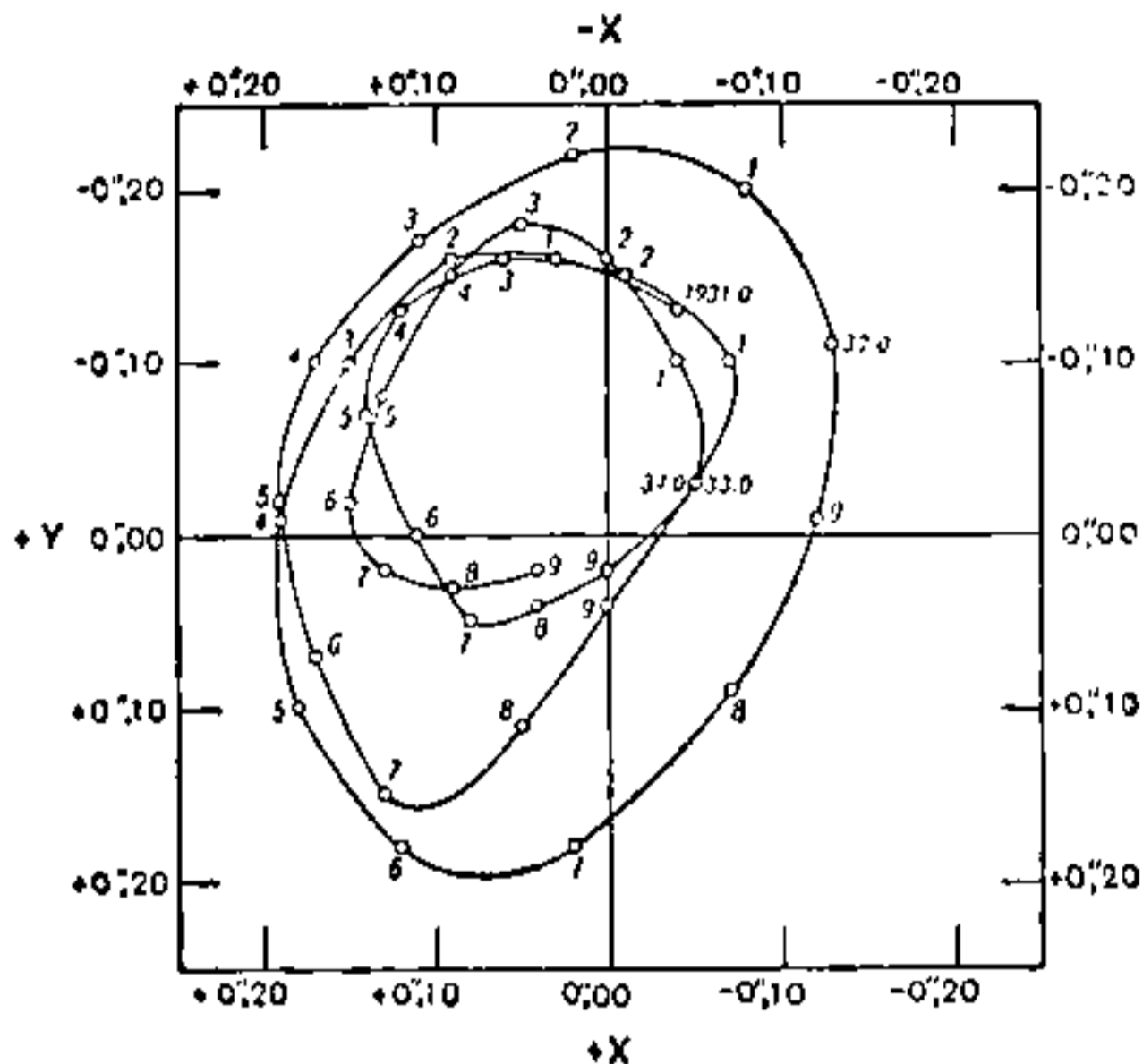
میلاادی و بسازاو شاندار Chandler ملاحظه کردند که عرض جغرافیائی يك مكان دارای تغییراتی در حدود یکدهم ثانیه درجه میباشد پس معلوم میشود محل قطبن روی زمین دقیقاً ثابت نمیباشد و اگر بقوانین مکانیک راجع بحرکت یکجسم صلب حول یکنقطه مراجعه کنیم و فرض کنیم که بیضوی اینرسی این جسم دوار بوده و نیروهای خارجی بر آن اثر کند نتایج زیر را خواهیم داشت :

۱- اگر محور دوران اولیه بر محور اصلی بیضوی اینرسی منطبق بوده و نقطه ثابت بر مرکز بیضوی اینرسی منطبق باشد محور دوران در فضا و همچنین در جسم ثابت مانده و جم حول این محور با سرعت ثابتی دوران می کند .

۲- اگر محور دوران اولیه که بنا بر فرض بر مرکز بیضوی اینرسی میگردد بر محور اصلی این بیضوی منطبق نباشد محور دوران در جسم حول محور اصلی اینرسی روی مخروط دواری حرکت میکند و اثر آن روی بیضوی اینرسی که به پولودی موسوم است يك دایره میباشد. و زمین چون بشکل بیضوی دوار است پس اگر آنرا جسم صلب همگنی تصور کنیم بیضوی اینرسی آن نیز بیضوی دوار بوده و محور دوران آن بیضوی منطبق بر محور دوران بیضوی زمین است. اولر با در نظر گرفتن فرضیات فوق و احتساب انحراف محور دوران اولیه با محور دوران بیضوی زمین نشان داده است که باید قطب آنی دوران حول قطب اینرسی زمین يك پولودی دوار در مدت ۳۰۵ روز طی کند ولی نتیجه مشاهدات بانتيجه نظریه اولر اختلاف دارد و معلوم میشود که فرضیات مسئله کاملاً صحیح نیست.

برای تعیین تغییر مکان قطب روی سطح زمین و رسم منحنی تغییرات آن به ایستگاه بین المللی که تقریباً متساوی الفاصله بوده و در روی مدار ۳۹° قرار دارند ایجاد کرده اند و در این ایستگاهها مرتباً بوسیله رصد عرض جغرافیائی مکان را تعیین میکنند و سعی میکنند که هر چه ممکن باشد تعداد رصدها بیشتر باشد و از روی نتایج حاصله این ایستگاهها میتوان محل قطب را در زمانهای مختلف روی سطح زمین مشخص نموده و منحنی آنرا رسم کرد و نتایج حاصله از سال ۱۹۳۱/۰ تا ۱۹۳۴/۹ مطابق شکل ۳ میباشد و بطوریکه مشاهده میشود منحنی مزبور با دایره تفاوت فاحش دارد و تشکیل شده است از يك هارپیچی که بطور نامنظم بدور قطب متوسط حلقه زده است ولی باید دانست که قطب آنی دوران هرگز از قطب متوسط بیش از $4''$ یا ۱۳ متر دور نمیشود

در حقیقت نمیتوان زمین را غیر قابل تغییر شکل دانسته و آنرا مانند يك جسم صلب تصور نمود همچنانکه جذر و مد دریاها این موضوع را نشان میدهد از طرف دیگر از آثار جوی



(شکل ۴۲)

و جریانات هوا و حرکات آتسنر زمین نیز نمیتوان صرفنظر کرد و همچنین تغییر مکانهای اجرام هسته مرکزی زمین نیز موجود است .

با مطالعات دقیق دوائر زیر در تغییرات عرض جغرافیائی مشخص میشود .

۱ - تغییر مکانهای سالیانه قطب که نصف دامنه آن در حدود $1''/1$ یا ۳ متر میباشد و این تغییر مکانها را در اثر تغییرات جدوی میداند .

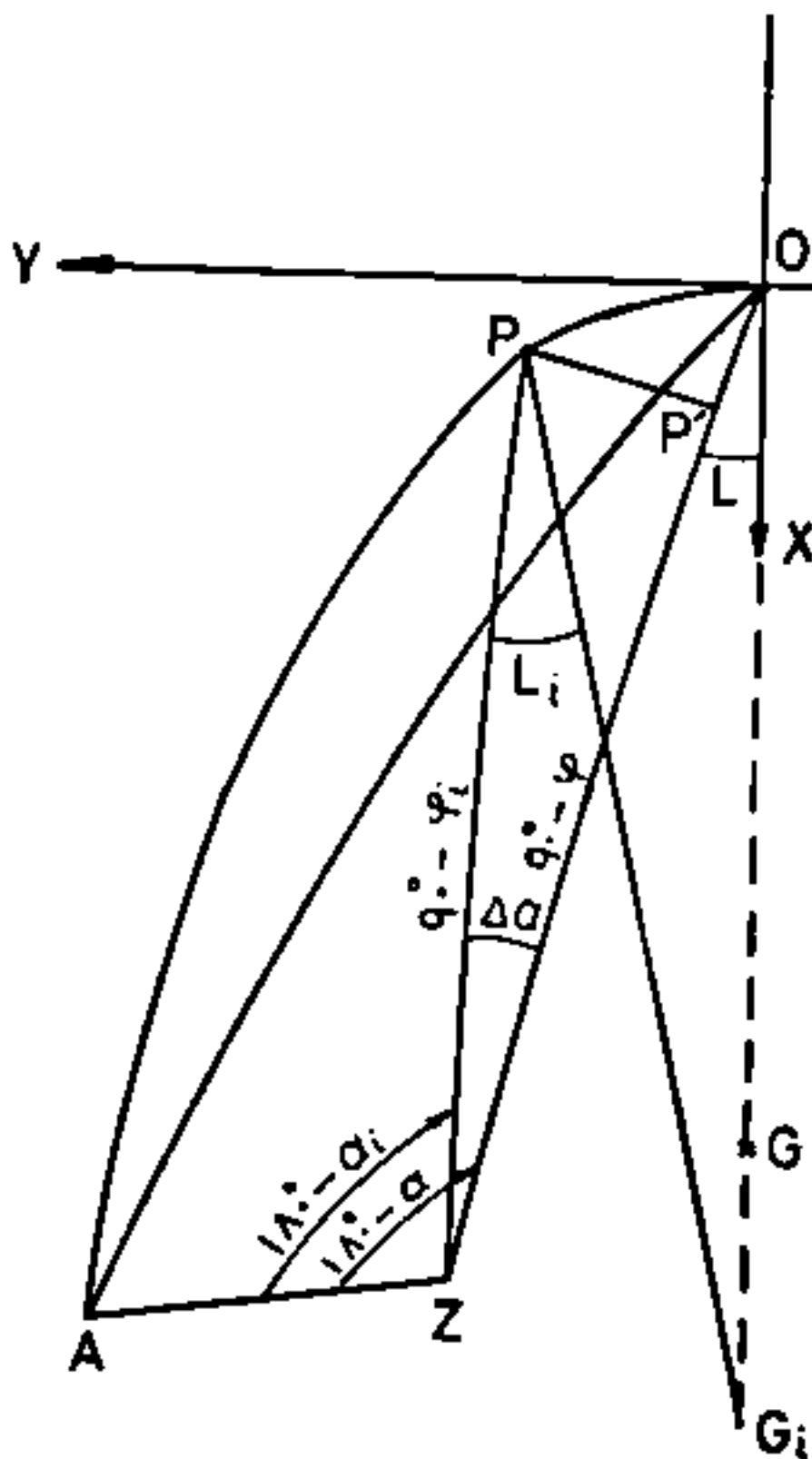
۲ - تغییر مکانها یک دوره آن در حدود ۴۷۲ روز بوده که آنرا دوره تغییرات شاندرل گویند و نصف دامنه آن در حدود $2''/1$ یا ۶ متر میباشد و این همان تغییرات مورد مطالعه اولر است که صلب نبودن زمین در مدت دوره تناوب آن تأثیر کرده است .

اگر منحنی تغییرات قطب را بموجب آثار فوق الذکر رسم کنیم منحنی حاصل تقریباً نظیر منحنی واقعی تغییرات قطب میباشد ولی با مقایسه دقیق این دو منحنی اختلافاتی دیده میشود که صرفنظر کردنی نبوده و علاوه بر این نامنظم هم میباشد . این اختلافات بسبب وجود آثار مختلفی است که ضمن تحلیل و تفسیر ریاضی موضوع این آثار از نظر دور مانده است دفتر بین المللی عرضها (Le service International des Latitudes)

پس از حل و بحث مشاهدات و رصدها جدولی شامل مختصات قطب آنی دوران بر حسب یکدهم

به تنظیم و منتشر مینمایند. مبدأ دستگاه مختصات که بطور دلخواه درون منحنی است قطب انتخاب شده است قطب متوسط نامند و محور X ها مماس بر نصف النهار مبدأ جهت مثبتش سمت گرینویچ است و محور Y ها عمود بر آن بوده و جهت مثبتش به طول +۶ ساعت میباشد، اگر L طول جغرافیائی مکانی مانند Z باشد و نصف النهارات از P و O قطب متوسط و آنی مکان را رسم کرده و فرض کنیم که P' تصویر P روی ZO (شکل ۴۴) چون نقاط P و O خیلی بهم نزدیکند و طول OP نسبت بابعاد ZP, ZO است پس میتوان ZP' را مساوی ZP دانست بنا براین زیادی عرض آنی بر عرض طول یک مکان برابر است با تصویر \vec{OP} بر روی نصف النهار OZ. اگر بردار \vec{a} طول واحد روی OZ در نظر بگیریم

$$\text{proj}_{OZ} \vec{OP} = \vec{OP} \cdot \vec{a} = x \cos L + y \sin L$$



(شکل ۴۴)

ن \widehat{OZ} و \widehat{PZ} بر ترتیب متمم عرض آنی و عرض نقطه مکان Z میباشد پس اگر عرض جغرافیائی مکانی درست باشد برای تعیین عرض متوهبط باید مقدار فوق را از عرض آنی کم کنیم یا بالعکس با افزودن مقدار فوق به عرض نقطه عرض آنی بدست میآید .
 عرض جغرافیائی مکان بعلت تغییر امتداد در قائم مکان نیز تغییر می کند ولی عموماً این تغییرات در باره غلط این تغییر بسیار کم است در رصدخانه گرینویچ انحرافات خطی که در اثر جذر و مد رود تا میز حاصل بود بدست آورده اند این انحرافات در عرض جغرافیائی گرینویچ تأثیر دارد .
 در هر مکان نصف النهار آنی همواره بر نصف النهار متوسط منطبق نیست (ممکن است

در يك مكان بعضی اوقات این دو نصف‌النهار در يك امتداد باشد، مثلا هنگامیکه مكان در امتداد OP قرار گرفته باشد) بنا براین تغییر مكان قطب در سمت ستارگان و همچنین در طول جغرافیائی مكان تأثیر دارد و این اثرات را ذیلا مطالعه میکنیم :

الف - تغییرات سمت - اگر A نقطه حامل يك ستاره روی کره سماوی بوده و Z سمت الرأس مكان باشد مثلث OZA مثلث وضعیت ستاره نسبت بقطب متوسط بوده و مثلث OAP مثلث وضعیت نسبت بقطب آنی خواهد بود و اگر a_i سمت آنی و a سمت متوسط ستاره باشد داریم.

$$\hat{AZO} = 180^\circ - a \quad \hat{AZP} = 180^\circ - a_i$$

$$\hat{PZO} = a_i - a = \Delta a$$

و چون ابعاد مثلث OPP' خیلی کوچک است میتوان آنرا مانند مثلث مستقیم الخط در نظر گرفت و چون زاویه $\vec{P'P}$ با Ox و Oy بترتیب $L + 90^\circ$ و L میباشد پس داریم :

$$\overline{PP'} = -P'P = -\text{proj}_{\vec{P'P}} \vec{OP} = -[x \cos(L + 90^\circ) + y \cos L]$$

$$\overline{PP'} = x \sin L - y \cos L$$

اگر φ_i عرض جغرافیائی آنی مكان باشد داریم $ZP = 90^\circ - \varphi_i$ و از مثلث ZPP'

$$\frac{\sin \Delta a}{\sin PP'} = \frac{1}{\cos \varphi_i} \quad \text{خواهیم داشت}$$

و چون Δa و PP' بسیار کوچکند پس خواهیم داشت :

$$\Delta a = (x \sin L - y \cos L) \sec \varphi_i$$

ولی چون مقدار داخل پرانتز یعنی PP' بسیار کوچک است و از طرفی φ_i و φ نیز خیلی بهم نزدیکند میتوان نوشت :

$$\Delta a = (x \sin L - y \cos L) \sec \varphi$$

ب - تغییرات طول - بنا بر قرارداد طول جغرافیائی آنی مكان را نسبت به نصف‌النهاری که از قطب گذشته و استوای متوسط را در نقطه‌ای بطول متوسط صفر قطع میکند اندازه میگیرند. اگر G_i محل برخورد نصف‌النهار متوسط گرینویچ با استوای متوسط باشد طول متوسط نقطه G_i صفر است و بنابراین نصف‌النهار PG_i که قطب آنی P را به نقطه G_i وصل میکند نصف‌النهار مبدأ برای اندازه‌گیری طولهای آنی اختیار می‌نمایند واضح است که این نصف‌النهار از مبدأ گرینویچ نمیگذرد (مگر هنگامی که قطب آنی روی نصف‌النهار متوسط

گرینویچ باشد) و زاویه ZPG_i طول آبی مکان Z بوده و آنرا به L نمایش میدهیم نقطه G_i روی نصف النهار متوسط گرینویچ واقع است و محور OX را این نصف النهار مماس میباشد و طول قوس OG_i برابر 90° میباشد پس مثلث POG_i قائم الضلع است و می توان نوشت :

$$\cos \widehat{PG}_i = \sin \widehat{OP} \cos \widehat{POG}_i = OP \cos \widehat{POG}_i = OP \frac{x}{OP} = x$$

و در مثلث قائم الضلع ZOG_i داریم :

$$\cos \widehat{ZG}_i = \cos L \cos \varphi \quad (1)$$

و در مثلث ZPG_i میتوان نوشت :

$$\cos \widehat{ZG}_i = \cos \widehat{PG}_i \sin \varphi_i + \cos \varphi_i \sin \widehat{PG}_i \cos L_i \quad (2)$$

$$\sin \widehat{PG}_i = \sqrt{1 - \cos^2 \widehat{PG}_i} = \sqrt{1 - x^2} = 1 - \frac{1}{2}x^2 + \dots \neq 1$$

چون x بسیار کوچک است از جملات بی نهایت کوچک درجه دوم بیلا صرف نظر میکنیم و با در نظر گرفتن روابط (۱ و ۲) خواهیم داشت

$$\cos L \cos \varphi = x \sin \varphi_i + \cos \varphi_i \cos L_i \quad (3)$$

و با در نظر گرفتن روابط $\varphi_i = \varphi + \Delta \varphi$ و $L_i = L + \Delta L$ و با صرف نظر کردن از بی نهایت کوچکیهای مرتبه دوم بیلا میتوان نوشت :

$$\sin \varphi_i = \sin \varphi + \Delta \varphi \cos \varphi \quad \cos \varphi_i = \cos \varphi - \Delta \varphi \sin \varphi$$

$$\cos L_i = \cos L - \Delta L \sin L$$

و با بردن این مقادیر در روابط (۳) و حذف بی نهایت کوچکیهای بالاتر از درجه اول حاصل میشود :

$$x \sin \varphi - \Delta \varphi \sin \varphi \cos L - \Delta L \sin L \cos \varphi = 0$$

و با قراردادن مقدار $\Delta \varphi$ در رابطه فوق حاصل میشود :

$$\Delta L \sin L \cos \varphi = \sin \varphi (x - x \cos^2 L - y \sin L \cos L) =$$

$$\sin \varphi \sin L (x \sin L - y \cos L)$$

$$\Delta L = (x \sin L - y \cos L) \operatorname{tg} \varphi$$

اگر مکان مورد نظر را گرینویچ بگیریم ملاحظه میشود که

و این عبارت صفر نیست مگر آنکه y صفر باشد پس طول جغرافیائی آبی گرینویچ همواره صفر است (زیرا بنا بر قرارداد نصف النهار آبی مبدأ همواره از گرینویچ نمیگذرد). مقدار

ΔL در گرینویچ از لحاظ قدر مطلق ممکن است تا مقدار $0.30''$ برسد

فصل ششم

روابط مابین مختصات محلی و بحث در عبور ستارگان از ارتفاع و یا سمتهای معین

۳۵- روابط مابین دستگاههای مختصات محلی - مسائلی که در این فصل بررسی میشوند از جمله مسائل اساسی نجوم و زمین‌پیمائی و دریا نوردی است و ابتدا روابط مابین مختصات محلی را بررسی می‌کنیم .

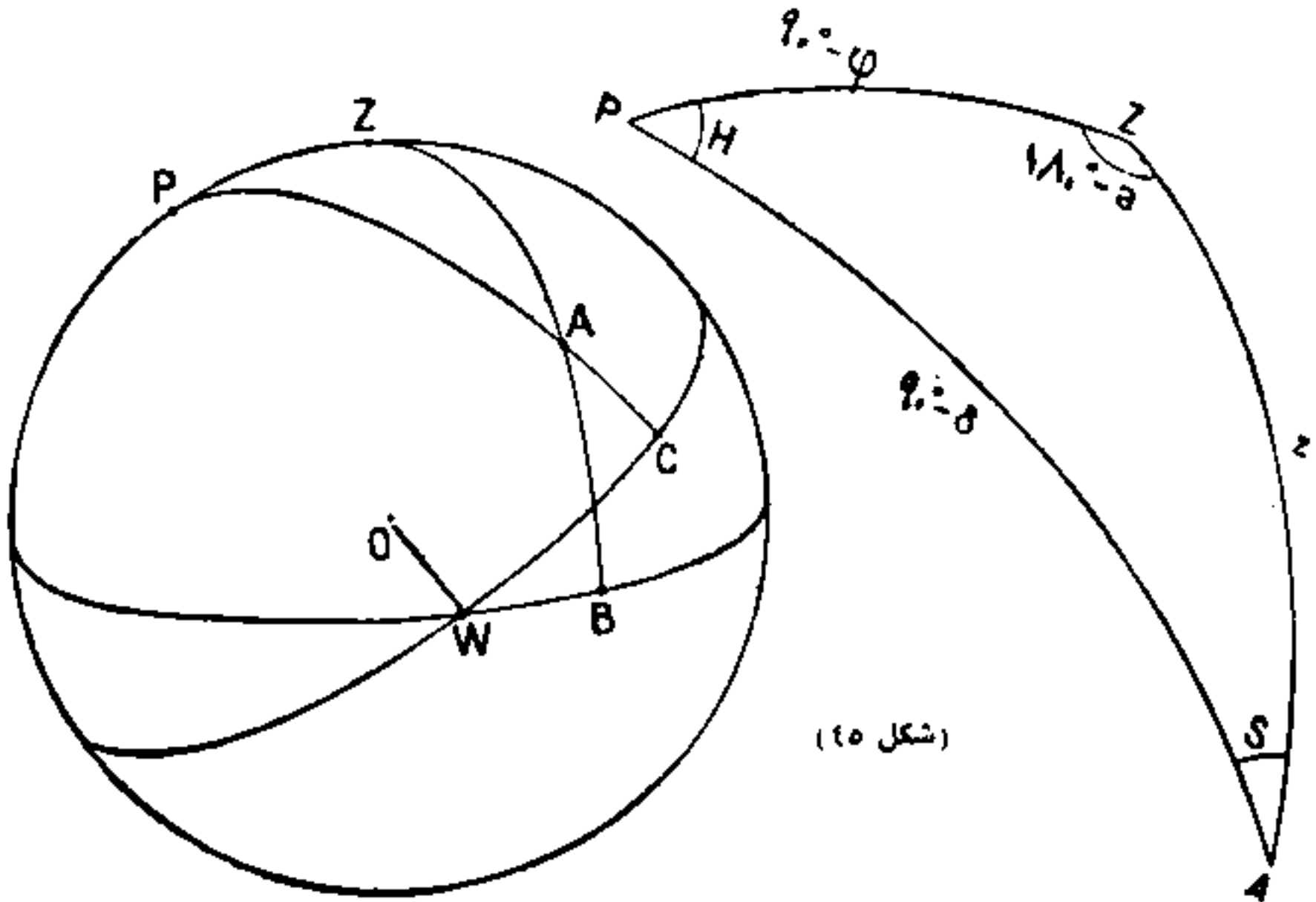
فرض کنیم A نقطه‌ای از آسمان باشد و مختصات افقی آن بترتیب a , h و مختصات ساعتی آن H و δ باشد دستگاه مختصات افقی بوسیله P يك دوران حول OW با اندازه $\varphi - 90^\circ$ بر دستگاه مختصات ساعتی منطبق می‌شود و برای گزشتن از يك دستگاه بسمتگاه دیگر یعنی بدست آوردن مختصات ساعتی نقطه A در صورتیکه مختصات افقی آن در دست باشد و بالعکس کافی است که مثلث PZA را حل کنیم، این مثلث بمثلث وضعیت نقطه A موسوم است (ش ۴۵) و عناصر آن چنین است :

$$\begin{cases} \widehat{PZ} = 90^\circ - \varphi \\ \widehat{PA} = 90^\circ - \delta \\ \widehat{ZA} = z \end{cases} \text{ به ضلع} \quad \begin{cases} Z = 180^\circ - a \\ P = H \\ A = S \end{cases} \text{ به زاویه}$$

زاویه A به زاویه ستاره و یا زاویه اختلاف منظر موسوم است و این زاویه در محاسبات نجومی فقط بعنوان معین وارد میشود و آنرا بحرف S نمایش میدهند، مختصات ساعتی ستاره بر حسب مختصات افقی آن از روابط زیر که همان گروه گس می‌باشد بدست می‌آید .

$$(۱) \begin{cases} \sin \delta = \sin \varphi \cos z - \cos \varphi \sin z \cos a \\ \cos \delta \sin H = \sin z \sin a \\ \cos \delta \cos H = \cos \varphi \cos z + \sin \varphi \sin z \cos a \end{cases}$$

و بالعکس مختصات ساعتی مطابق فرمولهای زیر است - بمختصات افقی بدست میآید
این روابط نیز از روی دستگاه گن نوشته می شود :



$$(۲) \begin{cases} \cos z = \sin \varphi \sin \delta + \cos \varphi \cos \delta \cos H \\ \sin z \sin a = \cos \delta \sin H \\ \sin z \cos a = -\cos \varphi \sin \delta + \sin \varphi \cos \delta \cos H \end{cases}$$

شرایطهای حباب عددی و تعیین مجهولات همانست که در مورد حالت سوم حل مثلث در فصل اول بیان شده است و همچنین میتوان از نسبتهای نپس نیز برای حل مسئله استفاده نمود. بصورت زیر :

الف - نسبتهای نپس برای تعیین مختصات افقی از روی مختصات ساعتی :

$$(۲) \left\{ \begin{array}{l} \cotg \frac{a+S}{\gamma} = \cotg \frac{H}{\gamma} \cdot \frac{\sin \frac{\varphi-\delta}{\gamma}}{\cos \frac{\varphi+\delta}{\gamma}} \\ \cotg \frac{a-S}{\gamma} = \cotg \frac{H}{\gamma} \cdot \frac{\cos \frac{\varphi-\delta}{\gamma}}{\sin \frac{\varphi+\delta}{\gamma}} \\ \tg \frac{z}{\gamma} = \cotg \frac{\varphi+\delta}{\gamma} \cdot \frac{\sin \frac{a-S}{\gamma}}{\sin \frac{a+S}{\gamma}} = \tg \frac{\varphi-\delta}{\gamma} \cdot \frac{\cos \frac{a-S}{\gamma}}{\cos \frac{a+S}{\gamma}} \end{array} \right.$$

ب - قرار میدهیم : $p = 90^\circ - \delta$ و $\lambda = 90^\circ - \varphi$

بدین ترتیب نسبت‌های نپر برای تعیین مختصات ساعتی از روی مختصات افقی بصورت

زیر حاصل میشود :

$$(۳) \left\{ \begin{array}{l} \tg \frac{H-S}{\gamma} = \tg \frac{a}{\gamma} \cdot \frac{\sin \frac{z-\lambda}{\gamma}}{\sin \frac{z+\lambda}{\gamma}} \\ \tg \frac{H+S}{\gamma} = \tg \frac{a}{\gamma} \cdot \frac{\cos \frac{z-\lambda}{\gamma}}{\cos \frac{z+\lambda}{\gamma}} \\ \tg \frac{p}{\gamma} = \tg \frac{z-\lambda}{\gamma} \cdot \frac{\sin \frac{H+S}{\gamma}}{\sin \frac{H-S}{\gamma}} = \tg \frac{z+\lambda}{\gamma} \cdot \frac{\cos \frac{H+S}{\gamma}}{\cos \frac{H-S}{\gamma}} \end{array} \right.$$

فرمولهای (۱) تا (۳) دربارهٔ يك مثلث ساده نوشته شده است ولی هنگامیکه a بیش از ۱۸۰ شود چون مقدار زاویه Z منفی میگردد و زاویه يك مثلث منفی نیست پس بنظر میرسد که در اینحالت نباید از این فرمولها استفاده نمود اما اگر در نظر بگیریم که در اینحالت H بیش از ۱۲ ساعت میتواند از این فرمولها بدون هیچگونه تغییری استفاده نمود بشرط آنکه

وقتی a بیش از ۱۸۰° میباشد در جواب حاصل برای H مقادیر بیش از ۱۲ ساعت را در نظر بگیریم و بالعکس هنگامیکه H بیش از ۱۲ ساعت است برای a مقادیر بیش از ۱۸۰° را اختیار کنیم .

روابط زیر نیز که شامل زاویه ستاره است گاهی مورد استفاده واقع میشوند .

$$(5) \begin{cases} \cos S = \cos a \cos H + \sin a \sin H \sin \varphi \\ \sin z \cos S = \sin \varphi \cos \delta - \cos \varphi \sin \delta \cos H \\ \sin z \sin S = \cos \varphi \sin H \\ \cos \delta \cos S = \sin \varphi \sin z + \cos \varphi \cos z \cos a \\ \cos \delta \sin \delta = \cos \varphi \sin a \end{cases}$$

هنگامیکه H بیش از ۱۲ ساعت باشد فرمولهای فوق برای S مقداری بیش از ۱۸۰° بدست می دهند که مربوط به زاویه خارجی مثلث وضعیت در نقطه A است ولی بهتر است که باز هم S را زاویه داخلی مثلث در نظر بگیریم ولی فقط مقدار آنرا منفی اختیار کنیم تا در روابط فوق صدق نماید . -

بررسی تغییرات مختصات یک ستاره : تغییرات مختصات ساعتی یک ستاره بسیار ساده است و اگر T زمان نجومی باشد، داریم:

$$\begin{cases} dH = dT \\ d\delta = . \end{cases}$$

این روابط هنگامی صحیح است که از تغییر مکان قطب و همچنین از تغییر مکان نقطه γ روی استوای سماوی صرف نظر شده باشد یعنی در حقیقت در این حالت حرکت یومی عبارتست از دوران یکنواخت کره ثوابت روی کره محلی حول محور عالم که ثابت فرض شده است .

اگر از روابط (۲) با در نظر گرفتن مفروضات فوق دیفرانسیل بگیریم روابط زیر حاصل می شوند که از روی آنها می توان تغییرات سمت و زاویه سمت الرأس را نسبت بزمان نجومی بدست آورد. در روابط حاصل بجای dH مقدار dT را قرار میدهیم، خواهیم داشت

$$(6) \begin{cases} \sin z dz = \cos \varphi \cos \delta \sin H dT \\ \sin z \cos a da + \cos z \sin a dz = \cos \delta \cos H dT \\ -\sin z \sin a da + \cos z \cos a dz = -\sin \varphi \cos \delta \sin H dT \end{cases}$$

رابطه اولی بصورت‌های زیر نوشته می‌شود :

$$\frac{dz}{dT} = \cos\varphi \sin a = \cos\delta \sin S$$

φ در يك مكان ثابت است و در بسمکة شمالی زمین منب میباشد پس در رابطه فوق علامت

$\frac{dz}{dT}$ ستگی بعلامت $\sin a$ دارد. پس اگر a بین صفر و ۱۸۰° باشد فاصله سمت‌الرأسی

صعودی است و اگر بین ۱۸۰° تا ۲۶۰° باشد فاصله سمت‌الرأس نزولی است .

مثلاً در ستارگانی که در موقع اوج سمتان صندراست هنگامی که سمت ستاره

از صفر تا ۱۸۰° درجه تغییر میکند یعنی ستاره از اوج بحضیض میرود فاصله سمت‌الرأس

صعودی است و از آن بعد نزولی خواهد بود، پس فاصله سمت‌الرأس این ستارگان در اوج

می‌نیم و درحضیض ماکزیمم است، و ستارگانی که در موقع اوج سمتان ۱۸۰° میباشد پس

از عبور ستاره از اوج کمتر از ۱۸۰° شده و پس از رسیدن بیک مقدار می‌نیم سمت

رو بافرایش نهاده تا موقع حضیض مجدداً سمت ۱۸۰° میشود، پس هنگامیکه ستاره از اوج به

حضیض میرود فاصله سمت‌الرأس صعودی است و پس از عبور ستاره از حضیض سمت ۱۸۰°

بیشتر شده و بیکمقدار ماکزیمم میرسد و از آن پس سمت رو بنقصان گذاشته تا در اوج سمت

آن مجدداً ۱۸۰° میشود پس موقعیکه ستاره ازحضیض باوج میرود فاصله سمت‌الرأس

نزولی است پس بطور کلی فاصله سمت‌الرأسی در اوج می‌نیم و در حضیض ماکزیمم است .

اگر بین دو رابطه اخیر دستگاہ (۶) $\frac{dz}{dT}$ را حذف کنیم $\frac{da}{dT}$ بصورت زیر بدست

می‌آید :

$$\sin z \frac{da}{dT} = \cos \delta (\cos a \cos H + \sin a \sin \varphi \sin H)$$

مقدار داخل پرانتز همان $\cos S$ است پس میتوان نوشت :

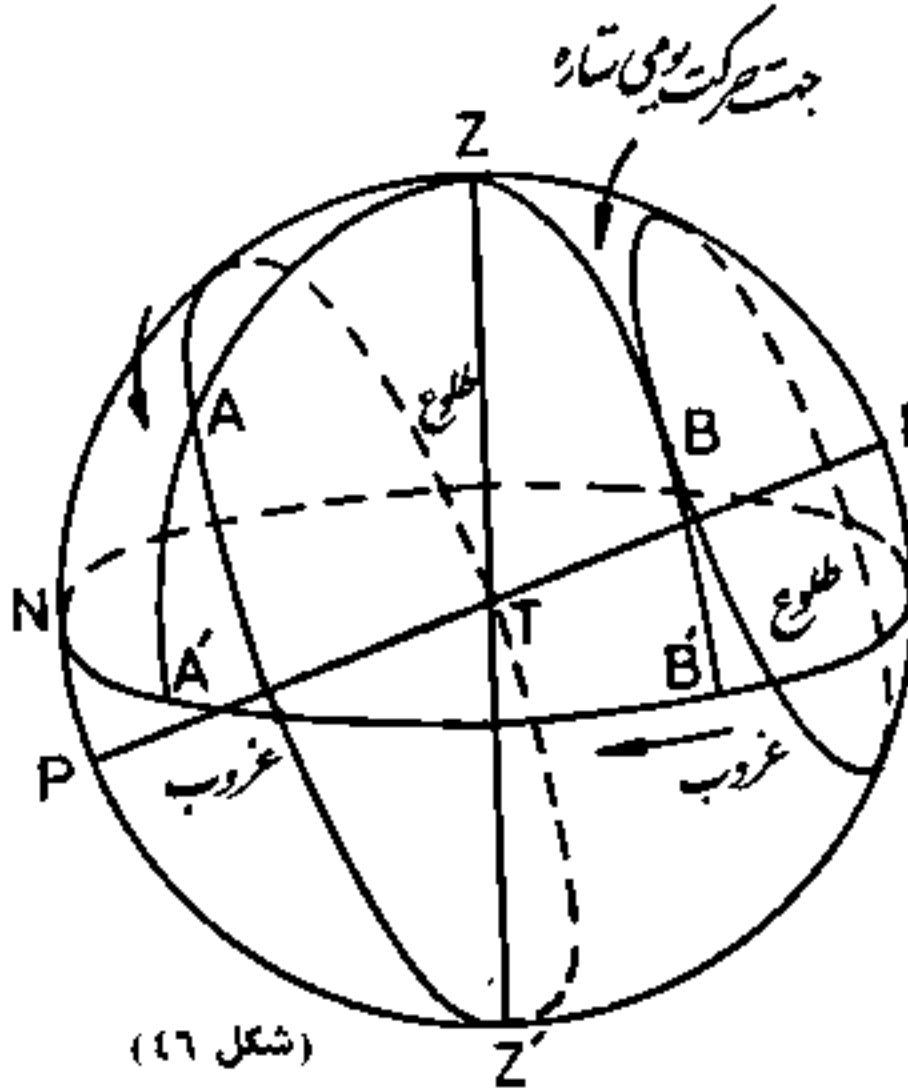
$$\frac{da}{dT} = \frac{\cos \delta \cos S}{\sin z}$$

اگر بجای $\cos \delta \cos S$ مقدارش را که از روابط (۵) بدست می‌آید قرار دهیم خواهیم

داشت:

$$\frac{da}{dT} = \frac{\cos \delta \cos S}{\sin z} = \sin \varphi + \cos \varphi \cot g z \cos a$$

هرگاه ستاره در افق مکان باشد ($\cot \varphi z = 0$) مشتق زاویه سمت نسبت بزمان نجومی برابر است با $\sin \varphi$ پس در نیمکره شمالی که φ مثبت است زاویه سمت ستارگان هنگام طلوع و غروب صعودی است و بالعکس در نیمکره جنوبی سمت ستارگان هنگام طلوع و غروب

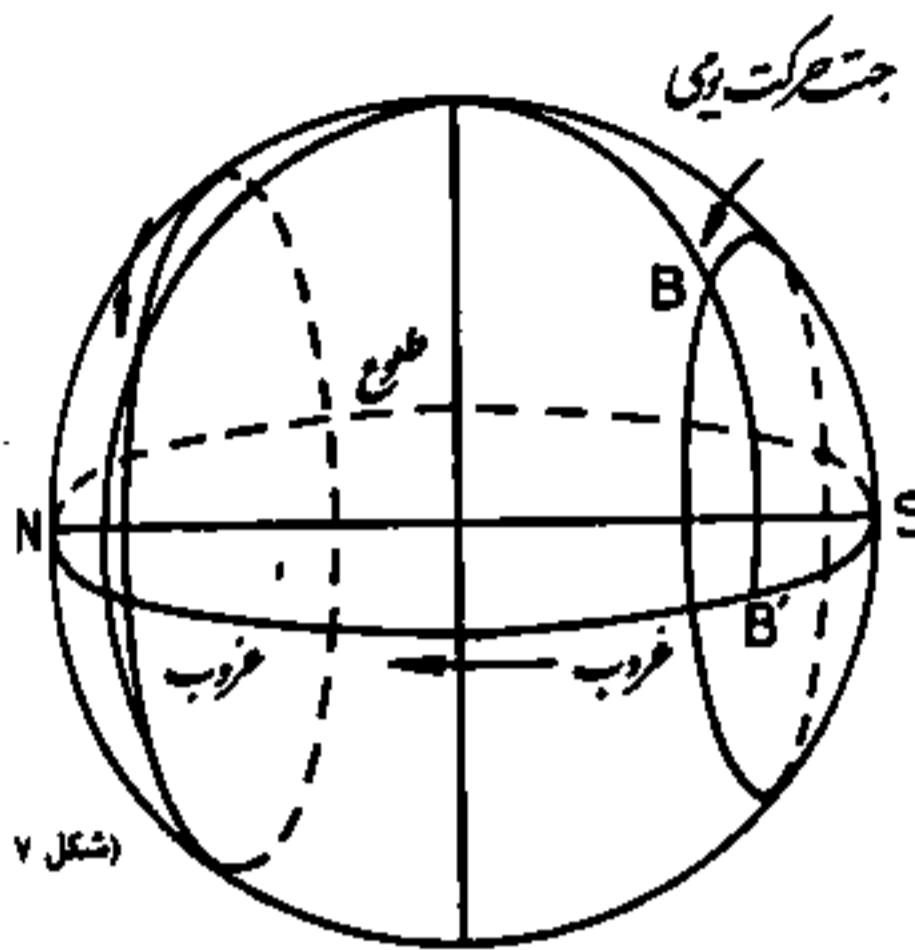


(شکل ۲۶)

در حقیقت هرگاه ناظری در نیمکره جنوبی به مسیر حرکت ستارگان نگاه کند یعنی پشت بطرف قطب مرئی آنجا (قطب جنوب) باشد خواهد دید که ستاره از سمت راست او بد طرف چپ او حرکت میکند پس در هنگام طلوع و غروب که ستاره از صفحه افق میگذرد جهت حرکتش عکس جهت مثبت سمت است پس سمت ستاره در آن موقع نزولی است. در شکل (۲۶) وضع

کره سماوی در یک نقطه از نیمکره جنوبی زمین نشان داده شده است و ملاحظه میکنیم که ستاره A در تمام مدت گردش سمتش نزولی است بخصوص در نقطه طلوع و غروب، ولی ستاره B ضمن حرکت یومی گاهی سمتش صعود میکند و گاهی نزول میکند ما اگریم سمت ستاره B مقدار \overline{SB} میباشد ولی در موقع طلوع و غروب سمتش نزولی است.

در روی خط استوا سمت همه ستارگان هنگام طلوع و غروب ما اگریم یا می نیم است $\sin \varphi = 0$ شکل (۲۷) وضع کره سماوی را در یک نقطه از خط استوای زمین نشان میدهد. ستاره A هنگامیکه بد نقطه غروب نزدیک میشود سمتش رو نقصان گذاشته و در نقطه غروب سمت آن می نیم است و از آن بعد سمتش زیاد میشود تا موقع طلوع و در موقع طلوع سمتش ما اگریم خواهد بود. ستاره B بالعکس در موقع غروب سمتش ما اگریم است و در طلوع سمتش می نیم می باشد (باید متوجه بود که در اینجا مقصود ما اگریم و می نیم مطلق است و اگر دقت سرد ملاحظه می کنیم که در ستاره B مقدار می نیم سمت از مقدار ما اگریم سمت بیشتر است ولی برای نقاط مجاور طلوع یعنی قبل از طلوع و یا بعد از آن، سمت ستاره بیشتر از مقدار سمت در موقع طلوع است، پس سمت در موقع طلوع می نیم است هر چند که این مقدار می نیم از مقدار ما اگریم بیشتر باشد) در نیمکره شمالی زمین همانطور که ذکر شد در موقع طلوع و غروب ستاره $\frac{da}{dT}$ مثبت بوده و سمت ستاره صعودی است. حال -



شکل ۷

رابطه $\frac{da}{dT} = \frac{\cos \delta \cos S}{\sin z}$ را در نظر میگیریم

چون تغییرات z از صفر تا 180° است پس $\sin z$ همواره مثبت است و δ برای ستارگان مختلف از -90° تا $+90^\circ$ تغییر می کند پس $\cos \delta$

نیز همواره مثبت است، بنا براین علامت $\frac{da}{dT}$

همواره موافق علامت $\cos S$ میباشد پس هنگامی

$\frac{da}{dT}$ میتواند تغییر علامت دهد که $\cos S$

صفر شده و تغییر علامت بدهد و در این موقع

از رابطه دوم دستگاه (۵) نتیجه می شود که

$$\cos H = \operatorname{tg} \varphi \cot \delta$$

و چون $|\cos H| < 1$ است باید داشته باشیم $\operatorname{tg} \varphi < |\operatorname{tg} \delta|$ یعنی باید $|\delta| > \varphi$

باشد. بنا براین برای ستارگانی که میلشان مثبت است در صورتی حالت فوق پیش می آید که میل ستاره بیشتر از عرض مکان باشد یعنی نقطه اوج ستاره مابین سمت الرأس و قطب شمال

قرار گرفته باشد در اینحالت وقتی که $\frac{da}{dT}$ صفر می شود $\cos S = 0$ یعنی مثلث وضعیت در

رأس S قائم الزاویه می شود و سمت ستاره ماکزیمویا می نیمم است و در اینحال گویند که ستاره

در بزرگترین وضع انحراف خود میباشد و بعداً نیز در اینمورد مطالعه خواهیم کرد و

اگر $\delta < \varphi$ باشد یعنی اوج ستاره مابین سمت الرأس و افق باشد سمت ستاره همواره صعودی است.

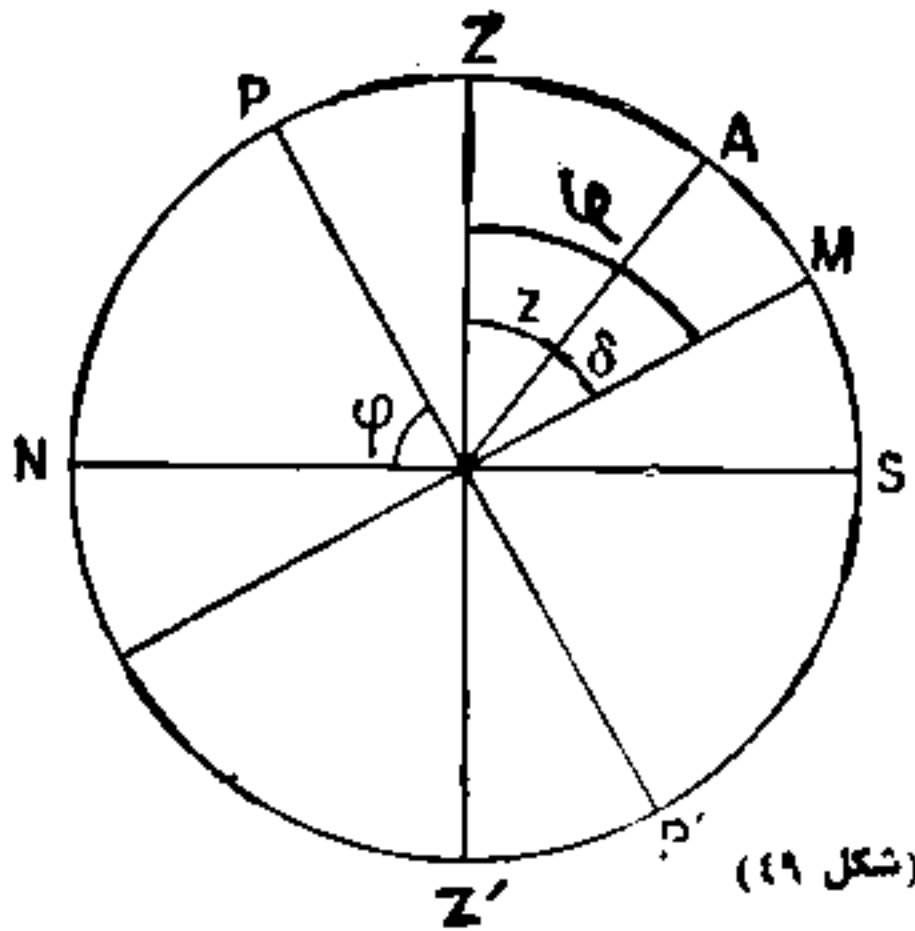
اگر میل ستاره منفی باشد برای آنکه $\frac{da}{dT}$ صفر شود باید $|\delta| > \varphi$ باشد و یا $\delta < -\varphi$

و چنین ستاره ای در مکان مفروض هرگز دیده نمیشود.

در شکل (۴۸) ستاره A ($\delta > \varphi$) ضمن حرکت یومی جهت تغییرات سمتش عوض

می شود و دارای ماکزیمم و می نیمم است، می نیمم سمت آن SA' و ماکزیمم سمتش SA'' میباشد

ستاره B ($\delta < \varphi$) همواره تغییرات سمتش صعودی است و ستاره C ($\delta < -\varphi$) جهت تغییرات



مکش عوض می‌شود و دارای ماکزیمم و می‌نیمم است ولی همیشه نامرئی است زیرا همواره زیر افق قرار گرفته است.

۳۶- عبور ستاره از نصف النهار -

هنگام عبور ستاره از نصف النهار مکان در اوج و یا حضیض به ترتیب $H=0$ و $H=12^h$ مشاهده و از روابط شماره (۲) شماره ۳۵ خواهیم داشت :

$$\text{هنگام عبور از اوج} \begin{cases} H=0 & a=0 & z=\varphi-\delta \\ H=0 & a=180^\circ & z=\delta-\varphi \end{cases}$$

$$\text{هنگام عبور از حضیض} \begin{cases} H=12^h & a=180^\circ & z=180^\circ-(\varphi+\delta) \\ H=12^h & a=0 & z=\varphi+\delta+180^\circ \end{cases}$$

روابط فوق برای ناظری است که در نیمکره شمالی باشد و آخرین رابطه مربوط به ستاره ایست که حضیض آن بین سمت‌القدم و قطب جنوب باشد. بنا براین حضیض آن نامرئی است. پس این فرمول هرگز مورد استعمال ندارد.

فرمولهای فوق را می‌توان مستقیماً بدست آورد. با در نظر گرفتن آنکه زاویه مابین استوای سماوی و قائم مکان برابر با φ یعنی عرض مکان است از روی شکل ۴۹ که صفحه نصف النهار را نشان میدهد روابط مذکور به سهولت بدست می‌آید :

برای اجتناب از نوشتن دو فرمول مختلف برای z در عبور بر اوج بنا بر قرارداد فاصله سمت‌الرأسی را روی نیم‌دایره ZNZ' منفی حساب میکنند و بدین ترتیب می‌توان نوشت :

$$\begin{cases} H=0 & z_s = \varphi - \delta \\ H=12^h & z_i = \varphi + \delta - 180^\circ \end{cases}$$

در روابط فوق z_s و z_i به ترتیب فاصله سمت‌الرأسی اوج و فاصله سمت‌الرأسی حضیض میباشد. هرگاه z_s و z_i فواصل سمت‌الرأسی اوج و حضیض يك ستاره دور

قطبی باشد (ستاره‌ای که همواره مرئی است و طلوع و غروب ندارد و یا عبارت‌دیگر حسیض آن بالای افق است).

از روابط فوق می‌توان عرض مکان و میل ستاره را بدست آورد :

$$\varphi = 90^\circ + \frac{z_s + z_i}{2}$$

$$\delta = 90^\circ - \frac{z_s - z_i}{2}$$

این دو فرمول بادر نظر گرفتن قرارداد علامت برای فاصله سمت‌الرأسی نوشته شده‌است. هرگاه عرض مکانی معلوم باشد زاویه میل هرستاره را می‌توان تنها از روی فاصله سمت‌الرأسی اوج ستاره توسط فرمول زیر بدست آورد :

$$\delta = \varphi - z_s$$

و بالعکس اگر میل ستاره‌ای معلوم باشد عرض مکان را می‌توان با تعیین فاصله سمت‌الرأسی این ستاره از رابطۀ فوق تعیین نمود. اکنون مقدار تابع z را در نزدیکی نصف‌النهار یعنی هنگامی که زاویه ساعتی ستاره مقدار کوچک ΔH می‌باشد بدست می‌آوریم. اگر T_0 زمان نجومی مکان در لحظۀ عبور ستاره از اوج بوده باشد و T زمان نجومی لحظۀ رصد ستاره باشد و فواصل سمت‌الرأسی ستاره را در اوج و نزدیک اوج به z_0 و z نشان دهیم، بموجب سری تیلور داریم:

$$z = z_0 + \left(\frac{dz}{dT}\right)_0 (T - T_0) + \frac{1}{2!} \left(\frac{d^2z}{dT^2}\right)_0 (T - T_0)^2 + \dots$$

$$\frac{dz}{dT} = \cos \varphi \sin \alpha \quad , \quad \frac{da}{dT} = \frac{\cos \delta \cos S}{\sin z}$$

$$\frac{d^2z}{dT^2} = \cos \varphi \cos \alpha \frac{da}{dT} = \frac{\cos \varphi \cos \alpha \cos \delta \cos S}{\sin z}$$

T_0 عبارتست از زمان نجومی هنگامی که ستاره در اوج باشد و بموجب آنچه گفتیم برابر با α بعد ستاره می‌باشد و z_0 فاصله سمت‌الرأسی اوج ستاره است که آنرا قبلاً به z_0 نمایش داده‌ایم و ممکن است بموجب قرارداد ذکر شده مثبت و یا منفی باشد و هنگامی مثبت است که $\alpha = 0^\circ$ باشد و وقتی منفی است که $\alpha = 180^\circ$ باشد و بترتیب در این دو حالت $S = 0^\circ$ و $S = 180^\circ$ می‌باشد. پس داریم :

$$z_0 = z_s = \varphi - \delta \quad \left(\frac{dz}{dT}\right)_0 = \cdot \quad \left(\frac{d^2z}{dT^2}\right)_0 = \frac{\cos \varphi \cos \delta}{\sin(\varphi - \delta)}$$

پس بسط تابع z تا سه جمله بسط بصورت زیر در میآید (چون $T - \alpha$ کوچک است از توانهای درجه سوم بیلا صرفنظر میشود):

$$z = \varphi - \delta + \frac{\cos \varphi \cos \delta}{2 \sin(\varphi - \delta)} (T - \alpha)^2$$

هنگامی که بوسیله سکتان دریانوردی و یا تئودولیت فاصله سمت الرأسی نصف‌النهاری یک ستاره را اندازه میگیرند نمیتوان دقیقاً در لحظه عبور ستاره از نصف‌النهار آنرا رصد نمود یعنی بهر حال موقع رؤیت ستاره زاویه ساعتی آن صفر نیست بلکه مقدار بسیار کوچکی است و در اینحال سعی میکنند که در لحظه رصد ستاره ساعت نجومی محل را دقیقاً یادداشت نمایند و بعد ستاره مورد رصد است که از روی کاتالگها استخراج می‌شود و بدینوسیله زاویه ساعتی ستاره هنگام رصد بدست میآید $\Delta T = T - \alpha$ که مقدار آن کوچک است و از روی فرمول فوق عرض جغرافیائی مکان را می‌توان بدست آورد.

در جمله دوم رابطه فوق $\cos \varphi$ وجود دارد و $\varphi = \delta + z_s$ که z_s مجهول است ولی چون $(T - \alpha)^2$ خیلی کوچک است اگر ضریب آن بمقدار خیلی کم تغییر داده شود در نتیجه حاصل تغییری پیدا نمیشود پس بجای z_s مقدار z که نزدیک به z_s است و بوسیله رصد تعیین شده است قرار می‌دهیم یعنی بجای $\cos \varphi$ میتوان $\cos(\delta + z)$ را قرار داد. در مخرج نیز بجای $\sin(\varphi - \delta) = \sin z_s$ مقدار $\sin z$ را قرار میدهیم و بدین طریق خواهیم داشت:

$$\varphi = \delta + z - \frac{\cos(\delta + z) \cos \delta}{2 \sin z} \Delta T^2$$

مقدار $z + \delta$ را مقدار تصحیح نشده φ گویند یعنی در حقیقت اگر ستاره در لحظه رصد دقیقاً در صفحه نصف‌النهار واقع بود حاصل جمع فاصله سمت الرأسی ستاره و میل آن برابر عرض جغرافیائی میگردید ولی چون چنین نیست $z + \delta$ مقدار تقریبی آنست که باید تصحیح شود و جمله دوم را جمله مصحح نامند.

مثال - فاصله سمت الرأسی ستاره‌ای هنگام رصد نصف‌النهاری عبارتست از $z = 40^\circ$ و $54' / 6$

و زمان نجومی لحظه رصد عبارتست از $T = 5^h$ و 35^m و $22^s / 7$ و مختصات استوائی ستاره

عبارتست از $\alpha = 5^h$ و 31^m و $51^s / 1$ و $\delta = 7^\circ$ و $41' / 0$ و مطلوبست عرض جغرافیائی مکان

حل: مقدار تصحیح نشده φ عبارتست از:

$$z + \delta = 48^\circ, 35', 36''$$

$$\Delta H = 4^m, 31^s / 6 = 1^\circ, 7', 54'' = 40.74'' = . / .1975 \text{ رادیان}$$

و جمله* مصحح بر حسب ثانیه عبارتست

$$x = \frac{\cos(z+\delta)\cos\delta}{\sin z} \times \frac{3.74}{2} \times ./.1975$$

$$\log\cos(z+\delta) = \bar{1}/82.47$$

$$x = 40''/3$$

$$\log\cos\delta = \bar{1}/996.8$$

$$\varphi = 48^{\circ} 24'/9$$

$$\operatorname{colog}\sin z = ./.18284$$

$$\log 2.37 = 3/3.899$$

$$\log ./.1975 = \bar{2}/29557$$

$$\log x = 1/6.495$$

جواب این مسئله را می‌توانستیم از روی حل مثلث وضعیت نیز بدست بیاوریم و عملیات آن خیلی طولانی‌تر می‌شد .

۴۷- رصد های سمت‌الرأسی - برای تعیین زمان نجومی در يك مكان و تعیین تغییرات عرض جغرافیائی مكان می‌توان از دوربین‌های قائم استفاده نمود که با آنها ستاره را در امتداد سمت‌الرأس رصد میکنند . این دوربین‌ها اخیراً خیلی متداول شده‌اند اگر ستاره درست در سمت‌الرأس باشد میل آن برابر است با φ یعنی عرض مكان، پس اگر ستاره در نزدیکی سمت‌الرأس باشد تفاضل $\delta - \varphi$ که آنرا به y نشان می‌دهیم کوچک است و با استفاده از مختصات دیفرانسیل وقتی که δ معلوم باشد می‌توان φ را بدست آورد. حال سمت‌الرأس Z را مبدأ مختصات دیفرانسیل گرفته و محور y ها را مماس بر نصف‌النهار مكان و ممتد بجهت شمال و محور x ها را عمود بر نصف‌النهار و ممتد در جهت حرکت یومی اختیار میکنیم و از فرمولهای (۴ مکرر) شماره ۱۳ جواب مسئله را تعیین می‌نمائیم . در اینجا داریم :

$$\theta = \varphi \quad \Delta\psi = \Delta H \quad \Delta\theta = y.$$

و خواهیم داشت :

$$\begin{cases} x = \cos\varphi \operatorname{tg} \Delta H (1 - \operatorname{tg}\varphi \sin y) (1 - \sin^2\varphi \operatorname{tg} \Delta H \operatorname{tg} \frac{\Delta H}{\varphi} + \dots) \\ y = (\sin y_0 + \sin\varphi \cos\varphi \operatorname{tg} \Delta H \operatorname{tg} \frac{\Delta H}{\varphi}) (1 - \sin^2\varphi \operatorname{tg} \Delta H \operatorname{tg} \frac{\Delta H}{\varphi} + \dots) \end{cases}$$

و پس از بسط روابط فوق و حذف جملات بی‌نهایت کوچک درجه سوم بی‌الا حاصل میشود :

$$\begin{cases} y = y_0 + \frac{\Delta H'}{\varphi} \sin 2\varphi \\ x = \Delta H (\cos \varphi - \sin y_0 \sin \varphi) = \Delta H (\cos \varphi \cos y_0 - \sin y_0 \sin \varphi) \\ = \Delta H \cos \delta \end{cases}$$

بطوریکه ملاحظه می‌شود حرکت ستاره در امتداد محور OX وقتی که از بینهایت کوچک‌های مرتبه سوم بی‌الا صرف‌نظر شود بطوریکه خواست می‌باشد یعنی با سرعت ثابت انجام می‌گیرد که این سرعت متناسب است با کسینوس زاویه میل ستاره ولی انحنا، منحنی مسیر تصویر ستاره در دوربین در مناطق معتدله محسوس است حتی اگر ΔH هم خیلی کوچک باشد مثلاً اگر ΔH را برابر با یک دقیقه ساعت بگیریم یعنی

$$\Delta H = 1^m = 900'' = 0.00436$$

باشد و اگر فرض کنیم که $\sin 2\varphi$ نزدیک بواحد باشد (مثلاً در پاریس $\sin 2\varphi = 0.991$)

است) در اینحال $y - y_0$ بر حسب ثانیه درجه در حدود $0.94''$ می‌گردد و اگر $\Delta H = 2^m$ باشد حاصل می‌شود $y - y_0 = 3.8''$. برای تعیین تغییرات φ و تصحیح ساعت نجومی در

یک مکان ستاره‌ای را که بعد و میلش معلوم است بوسیله دوربین قائم در هنگامی که این ستاره در میدان دید دوربین قرار گرفت رصد می‌کنند و در لحظه رصد ساعت نجومی رصد خانه را یادداشت می‌کنند و بوسیله درجات تارهای متعامد ورتیکول دستگاه x و y را میخوانند (واضح است که رتیکول دستگاه راچنان تنظیم می‌کنند که یکی از تارهای وسطی در امتداد نصف‌النهار مکان باشد). از معادله اول ΔH بدست می‌آید و چون $\Delta H'$ خیلی کوچک است. میتوان در معادله دوم در جمله $\sin 2\varphi$ مقدار φ را مقدار قبلی φ که معلوم است قرار داد و بدین ترتیب از معادله دوم y_0 بدست می‌آید و از رابطه $y_0 = \delta - \varphi$ مقدار جدید φ بدست می‌آید و از مقایسه آن با مقدار قبلی φ تغییرات φ حاصل می‌شود و از رابطه $\Delta H = T - \alpha$ زمان نجومی لحظه رصد ستاره تعیین می‌شود و اگر τ زمان ثبت شده از روی ساعت نجومی باشد $T - \tau$ تصحیح ساعت است.

برای آنکه نتایج حاصله دقیق باشد و خطاهای اندازه‌گیری حتی‌الامکان از بین بروند در یک جلسه n ستاره را رصد می‌کنند و در نتیجه برای دو مجهول ΔH و φ تعداد n دستگاه معادلات دو مجهولی بدست می‌آید و با حل این معادلات با روش حد اقل مربعات جواب نسبتاً دقیقتری را بدست می‌آورند. هنگامیکه رصد بوسیله دوربین‌های قائم عکاسی انجام می‌شود فیلم عکاسی در دستگاه با حرکت متشابهی بموازات محور x ها حرکت می‌کند و سرعت حرکت آنرا برابر با سرعت حرکت یک ستاره کاملاً سمت‌الرأسی می‌گیرند یعنی حرکت ستاره‌ای که

میل آن برابر با φ عرض جغرافیائی مکان باشد و دهانه دوربین را درست در لحظه‌ای که ستاره* مورد نظر از نصف النهار مکان میگذرد باز کرده و هنگامیکه زاویه ساعتی ستاره ΔH باشد آنرا می‌بندند. در اینمدت تصویر ستاره روی فیلم دوربین حرکت کرده و تغییراتش در امتداد محورها عبارتست از :

$$\Delta x = -\Delta H y_0 \sin \varphi$$

$$\Delta y = \frac{1}{\varphi} \Delta H' \sin 2\varphi$$

زیرا تغییر مکان ستاره در امتداد محور x ها برابر است با $x_1 = \Delta H (\cos \varphi - y_0 \sin \varphi)$ و تغییر مکان فیلم برابر است با $x_2 = \Delta H \cos \varphi$ و تغییر مکان تصویر ستاره روی فیلم متحرک $\Delta x = x_1 - x_2$ و چون وقتی که دهانه دوربین باز می‌شود $\Delta H = 0$ است پس y ستاره در این لحظه برابر با $y_1 = y_0$ میباشد و در موقع بستن دهانه* دوربین

$$y_2 = y_0 + \frac{1}{\varphi} \Delta H' \sin^2 \varphi$$

میباشد. پس تغییر مکان تصویر ستاره در اینمدت در امتداد محور y ها برابر است با $\Delta y = y_2 - y_1$

$$\Delta x = -2''/0 \sin \varphi = 0.175, y_0 = 10' = 600'' \text{ و } \Delta H = 1^m$$

هرگاه در هر بار عکس برداری فقط از یک ستاره عکس برداشته شود می‌توان فیلم را با سرعتی متناسب با $\cos \delta$ طوری در امتداد محور ox حرکت داد که $\Delta x = 0$ شود و در این حال با تعیین اندازه Δy و استفاده از فرمول دوم رابطه* فوق $\sin 2\varphi$ و از روی آن φ را بدست می‌آورند.

باید دانست که اگر دستگاه دوربین قائم را در نقطه‌ای از زمین بعرض جغرافیائی صفر قرار دهیم یعنی روی خط استوای زمین باشیم Δx و Δy هر دو صفر خواهند بود.

۳۸- طلوع و غروب ستارگان - اگر از انکسار جوی صرف نظر شود مثلث وضعیت یک ستاره در هنگام طلوع و غروب یک مثلث قائم‌الضلع میباشد (شکل ۵۰) و روابط زیر از روی پنج ضلعی نپر سهولت بدست می‌آید :

$$(1) \begin{cases} \cos H = -\operatorname{tg} \varphi \operatorname{tg} \delta \\ \cot g H = \sin \varphi \cot g a \\ \sin a = \cos \delta \sin H \\ \cos a = -\sin \delta \operatorname{csc} \varphi \end{cases}$$

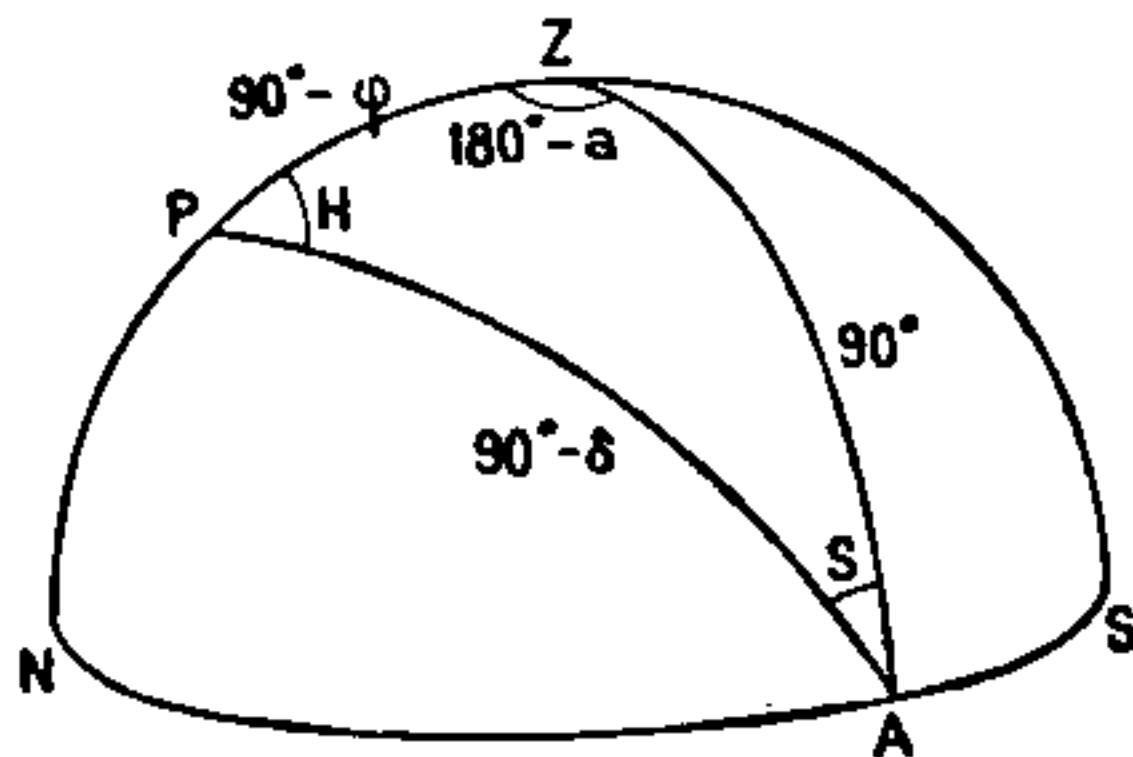
از رابطه* اول معلوم می‌شود که هنگامی H حقیقی است که داشته باشیم :

$$-1 < \operatorname{tg} \varphi \operatorname{tg} \delta < +1$$

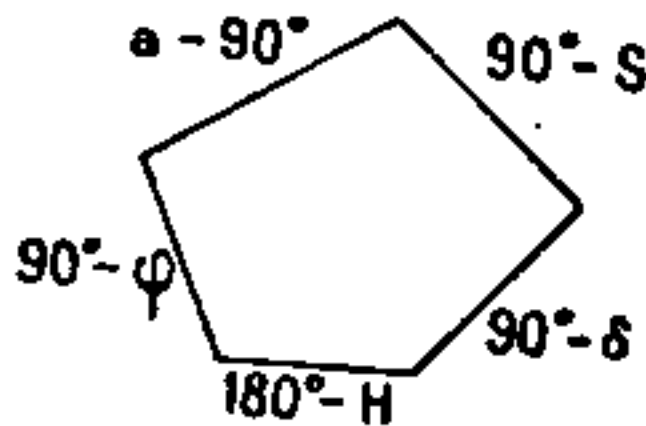
و اگر در نیمکره شمالی باشیم $\operatorname{tg} \varphi$ مثبت بوده و باید داشته باشیم :

$$-\operatorname{tg}(90^\circ - \varphi) < \operatorname{tg} \delta < \operatorname{tg}(90^\circ - \varphi)$$

یعنی اگر در روی کره سماوی دو مدار رسم کنیم که میل آنها به ترتیب $90^\circ - \varphi$ و $90^\circ - \delta$ باشد (این دو مدار نسبت به صفحه استوا قرینند) ستارگانی که نقطه حاملشان در منطقه مابین این دو مدار واقعند برای ناظری که در نقطه‌ای از نیمکره شمالی بعرض φ قرار گرفته دارای طلوع و غروب میباشند. و ستارگانی که میلشان بیش از متمم عرض جغرافیائی مکان باشد همواره در آن مکان مرئی‌اند (در شب) و طلوع و غروب ندارند و آنها را ستارگان دور قطبی شمالی می‌نامند و نقطه حضیض این ستارگان در آن مکان قابل رؤیت میباشد و ستارگانی که



(شکل ۵)



میلشان کمتر از $(90^\circ - \varphi)$ می‌باشد در آن مکان همواره نامرئی هستند و آنها را ستارگان دور قطبی جنوبی نامند.

زاویه ساعتی ستاره را در لحظه غروب آن ستاره قوس نیم‌مرئی آن ستاره نامند زیرا مقدار این زاویه نصف اندازه قوس مسیر مرئی ستاره می‌باشد و از روی رابطه اول دستگاه

(۱) ملاحظه می‌شود که اگر ستاره استوائی باشد (یعنی $\delta = 0$) خواهیم داشت $H = \epsilon^h$

یعنی قوس نیم مرئی يك ستاره استوائی ساعت است و اگر ستاره شمالی باشد یعنی δ مثبت باشد $\cos H$ منفی خواهد شد. بنا براین $H > 90^\circ$ میباشد و اگر ستاره جنوبی باشد δ منفی بوده و $\cos H$ مثبت میگردد و خواهیم داشت $H < 90^\circ$ و از رابطه اول دستگاه (۱) داریم :

$$\sin H = \pm \sqrt{1 - \operatorname{tg}^2 \varphi \operatorname{tg}^2 \delta}$$

$$\sin H = \pm \frac{\sqrt{\cos^2 \varphi \cos^2 \delta - \sin^2 \varphi \sin^2 \delta}}{\cos \varphi \cos \delta}$$

$$\sin H = \pm \frac{\sqrt{\cos(\varphi - \delta) \cos(\varphi + \delta)}}{\cos \varphi \cos \delta} = \pm \frac{\sqrt{\cos^2 \varphi + \cos^2 \delta}}{\sqrt{2} \cos \varphi \cos \delta}$$

$$\operatorname{tg} H = \pm \frac{\sqrt{\cos(\varphi - \delta) \cos(\varphi + \delta)}}{\sin \varphi \sin \delta} \quad (2)$$

و با استفاده از رابطه دوم بهمین طریق حاصل می شود :

$$\operatorname{tga} = \pm \frac{\sqrt{\cos(\varphi - \delta) \cos(\varphi + \delta)}}{\sin \delta} \quad (3)$$

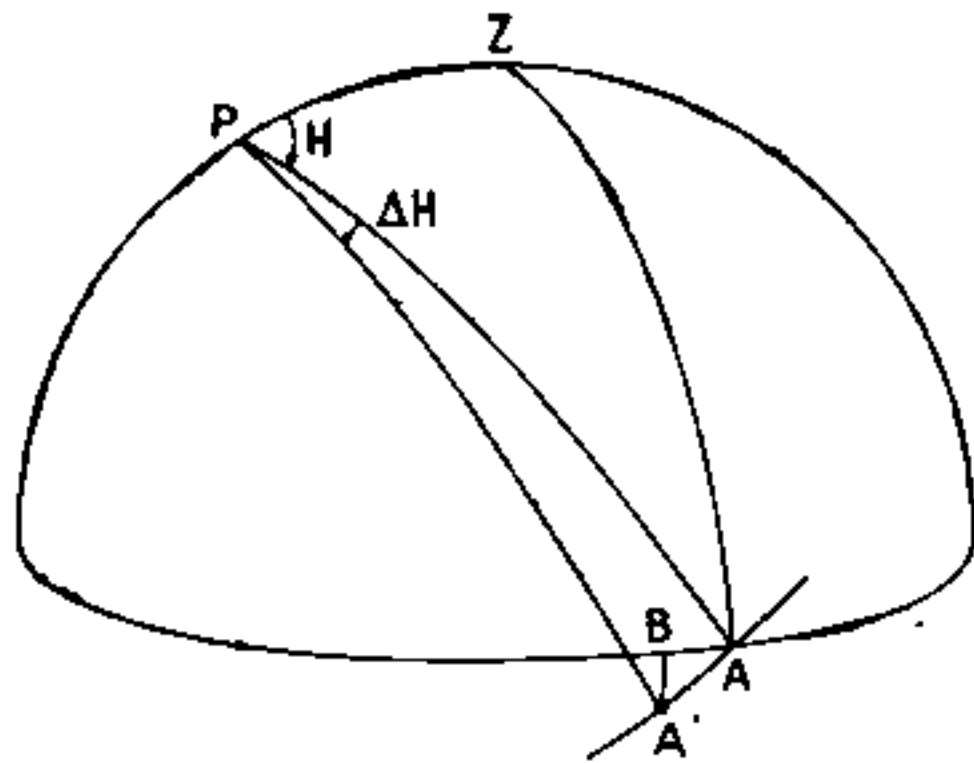
در روابط فوق علامت بالا مربوط بغروب و علامت پائین مربوط بطلوع است و ضمناً رابطه زیر نیز در مورد زاویه ستاره هنگام طلوع و غروب بدست می آید :

$$\sin S = \cos \varphi \sin H = \pm \frac{\sqrt{\cos(\varphi - \delta) \cos(\varphi + \delta)}}{\cos \delta} \quad (4)$$

فرمول فوق برای تعیین اثر انکسار جوی در موقع طلوع و غروب مورد استفاده قرار میگیرد و در آن نیز علامت بالا و پائین بترتیب مربوط بغروب و طلوع می باشد .

اشعه نورانی که از ستارگان منتشر می شود پس از يك سلسله انکسار در طبقات مختلف جو بچشم ناظر می رسد و اگر ستاره سمت الراسی نباشد ناظر ارتفاع ستاره را بیش از مقدار واقعی می بیند و یا به بیان دیگر فاصله سمت الراسی ستاره کمتر می شود و هرچه ستاره به افق نزدیک تر باشد مقدار انکسار جوی بیشتر است و این مطلب در جلد دوم این کتاب در فصل انکسار جوی بتفصیل توضیح داده خواهد شد و فقط در اینجا ذکر میکنیم که وقتی ناظر ستاره ای را در نقطه ای مانند B از افق مکان در حال طلوع و یا غروب می بیند در حقیقت

ستاره در نقطه‌ای مانند A' زیر افق واقع است بطوریکه قوس BA' عمود بر افق می‌باشد و مقدار این قوس را به R نمایش داده و آنرا انکسار جوی در افق می‌نامند (شکل ۵۱).
مدار ستاره دایره افق را در نقطه A قطع میکند و زاویه $APZ = H$ زاویه ساعتی



(شکل ۵۱)

ستاره است، هنگامی که موضع واقعی ستاره در افق مکان بوده است و همان مقداری است که از روی فرمول (۲) بدست می‌آید ولی هنگامیکه ستاره بچشم ناظر در حال طلوع و یا غروب است زاویه ساعتی ستاره برابر با $H + \Delta H$ می‌باشد و ΔH زاویه مابین دوایر ساعتی نقاط A و A' است و هنگامیکه ستاره از A به A' برسد زاویه سمت الرأسی ستاره

از ۹۰° باندازه $R = \Delta z$ نمو می‌کند و چون $\Delta H = \Delta T$ می‌باشد پس می‌توان نوشت:

$$\frac{\Delta H}{R} = \frac{\Delta T}{\Delta z}$$

چون ΔT و Δz کوچکند پس نسبت $\frac{\Delta T}{\Delta z}$ خیلی نزدیک بحد آن یعنی $\frac{dT}{dz}$ می‌باشد و خواهیم داشت:

$$\frac{\Delta H}{R} = \frac{dT}{dz}$$

$$\Delta H = R \frac{dT}{dz}$$

و یا

$$\frac{dz}{dT} = \cos \delta \sin S$$

و داشتیم (شماره ۳۵):

و با استفاده از فرمول (۴) مقدار $\frac{dz}{dT}$ برای ستاره در موقع طلوع و غروب بصورت زیر بدست می‌آید:

1— Réfraction horizontale; Horizontal refraction.

$$\frac{dz}{dT} = \pm \sqrt{\cos(\varphi - \delta)\cos(\varphi + \delta)}$$

پس تصحیح زاویه ساعتی هنگام طلوع و یا غروب عبارتست از :

$$\Delta H = \pm \frac{R}{\sqrt{\cos(\varphi - \delta)\cos(\varphi + \delta)}}$$

در فرمول فوق + برای موقع غروب و - برای موقع طلوع میباشد یعنی بواسطه انکسار جوی غروب بتعویق افتاده و طلوع پیش می افتد .

مثال - مطلوبست تعیین زمان نجومی طلوع و غروب ستاره ϵ Persei در مکانی

بعرض جغرافیائی ۴۸° و $۳۵'$ در صورتیکه مختصات استوائی ستاره عبارتست از ۲° و ۵۵^m و ۳^h و $\delta = ۲۹^{\circ}; ۵۳'; ۲۶''$ و انکسار جوی در افق $۳۳'$ باشد .

حل :

$$\varphi + \delta = ۸۸^{\circ}; ۲۸'; ۲۶''$$

$$\varphi - \delta = ۸^{\circ}; ۴۱'; ۳۴''$$

$$\frac{1}{4} \log \cos(\varphi - \delta) = \overline{1} / ۹۹۷۴۹$$

$$\frac{1}{4} \log \cos(\varphi + \delta) = \overline{1} / ۲۱۲۳۹$$

$$\text{cologsin}\varphi = \overline{0} / ۱۲۴۹۹$$

$$\text{cologsin}\delta = \overline{0} / ۱۹۲۹۲$$

$$\log \text{tg}(\pi - H) = \overline{1} / ۵۲۷۷۹$$

$$\pi - H = ۱۸^{\circ}; ۳۷'; ۴۹''$$

$$H_c = ۱۶۱^{\circ}; ۲۲'; ۱۱'' = ۱۰^h; ۴۵^m; ۲۹^s$$

غروب

$$H_1 = ۱۳^h; ۱۴^m; ۳۱^s \text{ طلوع}$$

$$T_c = \alpha + H_c + \Delta H = ۱۴^h; ۵۴^m; ۵^s$$

$$R = ۳۳' = ۱۳۲^s$$

$$\log R = ۲ / ۱۲۰۵۷$$

$$\frac{1}{4} \text{colgcos}(\varphi - \delta) = ۰ / ۰۰۲۵۱$$

$$\frac{1}{4} \text{colgcos}(\varphi + \delta) = \underline{۰ / ۷۸۷۶۱}$$

$$\log \Delta H = ۲ / ۹۱۰۶۹$$

$$\Delta H = ۸۱۴^s = ۱۳^m; ۳۴^s$$

$$H_c + \Delta H = ۱۰^h; ۵۹^m; ۳^s$$

$$H_1 - \Delta H = ۱۳^h; ۰^m; ۵۷^s$$

و زمان نجومی غروب عبارتست از :

و زمان نجومی طلوع عبارتست از : $T = \alpha + H_1 - \Delta H = ۱۶^h ۵۵^m ۵۹^s$

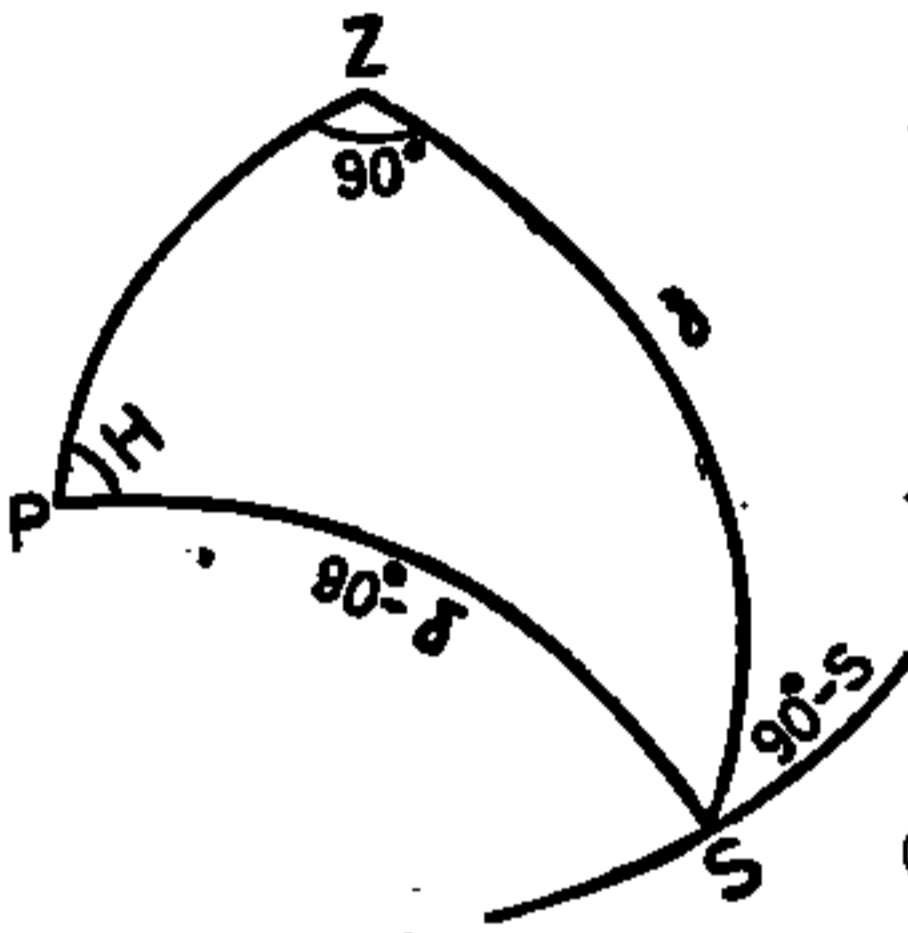
در قطب شمال زمین، تمام ستارگان نیمکره شمالی دور قطبی بوده و همواره مرئی می‌باشند و مسیر ستارگان عمود بر قائم مکان می‌باشد (زیرا قائم مکان در امتداد محور عالم است) پس مسیر ستارگان بر دایره ارتفاع منطبق است و تمام ستارگان نیمکره جنوبی آسمان در قطب شمال زمین نامرئی می‌باشند ولی در روی خط استوای زمین هیچ ستاره دور قطبی وجود ندارد زیرا در آنجا عرض جغرافیائی $\varphi = 0$ است و $90^\circ - \varphi = 90^\circ$ می‌باشد. پس ستارگانی که میلشان بین $90^\circ + 90^\circ$ باشد و یا عبارت دیگر، کلیه ستارگان مرئی می‌باشند و در آنجا تمام ستارگان طلوع و غروب میکنند و از فرمول اول دستگاه (۱) و یا از فرمول (۲) معلوم میشود که زاویه ساعتی تمام ستارگان هنگام غروب 6^h و در هنگام طلوع 18^h می‌باشد و از فرمولهای سوم و چهارم دستگاه (۱) معلوم می‌شود که

در روی خط استوا در موقع طلوع یک ستاره $a = \frac{3\pi}{4} - \delta$ و در موقع غروب آن $a = \frac{\pi}{4} + \delta$ است

و از این خاصیت برای کنترل کردن میل ستارگان اصلی و همچنین ربط و مقایسه کاتالوگهای ستارگان که از رصد در ایستگاههای مختلف دو نیمکره شمالی و جنوبی زمین بدست آمده است استفاده می‌شود و برای اینکار رصدخانه‌ای را در روی خط استوا واقع در کنیا تأسیس کرده‌اند و در آنجا یک نوع تئودولیت بسیار دقیق که قطر دایره افقی آن بسیار بزرگ است قرار داده‌اند و محل رصدخانه در نقطه مرتفعی قرار گرفته است و با این دستگاه ستارگان را لحظه‌ای قبل از غروب و یا لحظه‌ای بعد از طلوع رصد کرده و سمت آنها را تعیین میکنند و در این رصد احتیاجی بتصحیح انکسار جوی نیست زیرا انکسار جوی در سمت ستاره تأثیری ندارد فقط دو تصحیح مورد پیدا می‌کند: یکی اثر ارتفاع ستاره هنگام رصد و دیگری اثر عرض جغرافیائی محل رصد که کاملاً صفر نیست و این دو اثر نیز بسیار ناچیز است و مقدار آنها نیز می‌توان با دقت تعیین نمود.

۴۹- عبور ستارگان از صفحات قائم اول و دوم یعنی صفحات قائم شرقی و غربی - ستارگان نیمکره شمالی که میلشان کمتر از عرض مکان باشد (مکان در نیمکره شمالی زمین در نظر گرفته شده است) یعنی نقطه اوجشان در جنوب سمت‌الرأس باشد در هر شبانه روز از صفحات قائم اول و دوم می‌گذرند (ستارگان نیمکره جنوبی که قدر مطلق میلشان

کمتر از عرض مکان باشد یعنی نقطه حضيضشان بين سمت القدم و صفحه استوای سماوی باشد نیز در هر شبانه روز از صفحات قائم اول و دوم می گذرند ولی نقاط عبور آنها در زیر افق مکان بوده و بنا براین در این لحظات ستارگان مزبور نامرئی می باشند .
نقاط برخورد مسیر ستاره با صفحات قائم اول و دوم نسبت به صفحه نصف النهار مکان



(شکل ۵۲)

قرینه اند . مثلث وضعیت در لحظه عبور ستاره از صفحات قائم اول و دوم در نقطه سمت الرأس قائم الزاویه است (شکل ۵۲) و روابط گس در این حالت بصورت زیر نوشته می شود :

$$\begin{cases} \sin \delta = \cos z \sin \varphi \\ \pm \cos \delta \sin H = \sin z \\ \cos \delta \cos H = \cos z \cos \varphi \end{cases}$$

و از روابط فوق، حاصل میشود :

$$(۱) \begin{cases} \cos H = \operatorname{tg} \delta \operatorname{cotg} \varphi \\ \cos z = \sin \delta \operatorname{cosec} \varphi \end{cases}$$

و با تبدیلاتی نظیر آنچه در شماره ۳۸ انجام گرفت روابط زیر را می توان بدست آورد :

$$\operatorname{tg} H = \pm \frac{\sqrt{\sin(\varphi + \delta) \sin(\varphi - \delta)}}{\cos \varphi \sin \delta}$$

$$\operatorname{tg} z = \frac{\sqrt{\sin(\varphi + \delta) \sin(\varphi - \delta)}}{\sin \delta}$$

علامت + و - بترتیب مربوط به عبور ستاره از صفحات قائم اول و دوم میباشد و همچنین داریم

$$(۲) \cos S = \sin \varphi \sin H, \delta \sin S = \varphi \cos \varphi \operatorname{sec} \delta$$

مدار ستاره با دایره قائم زاویه ای برابر $S = 90^\circ$ می سازد و هرگاه ستاره استوائی باشد

$(\delta = 0^\circ)$ از روی فرمول دوم دستگاه (۱) معلوم می شود که

یعنی عبور ستاره از قائم های اول و دوم در افق مکان است و هرچقدر که δ زیاد

شود فاصله سمت الرأسی ستاره در موقع عبور از صفحات قائم از 90° کوچکتر میشود یعنی

نقاط عبور سمت الرأس نزدیکتر خواهد شد و از روی فرمول (۲) معلوم می شود که وقتی δ

صفر است چون $\delta = 90^\circ - \varphi$ می باشد و کمترین مقدار خود را دارد پس S می نیمم است و مقدار می نیمم S برابر با $90^\circ - \varphi$ می باشد پس زاویه مابین مسیر ستاره و دایره قائم در این حالت ما گزیم خواهد بود و اگر δ زیاد شده و بسمت φ میل کند S نیز زیاد شده و بسمت 90° میل خواهد کرد. بنا بر این $S = 90^\circ - \delta$ کم شده و بسمت صفر میل می کند. از بحث فوق نتیجه می شود که هر قدر محل عبور ستاره از صفحات قائم اول و دوم بسمت الرأس نزدیک تر باشد زاویه بین مدار ستاره و صفحه قائم کوچکتر شده و بسمت صفر میل میکند.

با دستگاهی شبیه به دوربین نصف النهاری که در آن محور دوران افقی بوده و ممتد بسمت شمال و جنوب باشد می توان مختصات استوائی یک ستاره را تعیین نمود. برای اینکار ستاره را در مواقع عبور از قائمهای اول و دوم بوسیله دوربین مذکور رصد نموده و زمانهای لحظات عبور را از روی ساعت نجومی مکان یادداشت مینمایند و با در نظر گرفتن تصحیح ساعت زمانهای نجومی لحظات عبور ستاره از قائمهای اول و دوم بدست می آید که آنها را بترتیب T_1 و T_2 می نامیم. اگر α بعد H_1 و H_2 بترتیب زاویه های ساعتی ستاره در موقع عبور از قائمهای اول و دوم باشد خواهیم داشت :

$$T_1 = \alpha + H_1 \quad , \quad T_2 = \alpha + H_2$$

$$\frac{T_2 - T_1}{2} = \frac{H_2 - H_1}{2}$$

و چون $H_2 = 24^h - H_1$ می باشد پس خواهیم داشت :

$$\frac{T_2 - T_1}{2} = 12^h - H_1$$

یعنی زاویه ساعتی لحظه عبور ستاره از قائم اول مکمل نصف تفاضل زمانهای نجومی لحظات عبور ستاره از دو قائم می باشد و بدین طریق H_1 بدست می آید و از روی آن با در نظر گرفتن رابطه $\alpha = T_1 - H_1$ بعد ستاره تعیین می شود. و از روی رابطه اول دستگاه (۱) داریم :

$$\operatorname{tg} \delta = \cos H_1 \operatorname{tg} \varphi$$

و اگر عرض جغرافیائی مکان رصد معلوم باشد از روی فرمول فوق میل ستاره مورد رصد بدست می آید، حسن طریقه فوق برای تعیین α و δ اینستکه دستگاه احتیاجی بدایره مدرج ندارد و علاوه بر این تصحیح انکسار جوی نیز مورد پیدا نمیکند زیرا انکسار جوی سمت ستاره را

تغییر نمی‌دهد و هنگامی که ستاره بر تار وسط‌رتیکول دوربین منطبق شود اگر دوربین درس تنظیم شده باشد ستاره در صفحه قائم اول و بیادوم خواهد بود ولی چون بوسیله این دستگاه فقط می‌توان ستارگان ناحیه محدودی از آسمان را رصد کرد ($0 < \delta < \varphi$) بدیجهت این قبیل دستگاهها دیگر بکاربرده نمی‌شوند اما سابقاً این نوع دستگاهها را برای بدست آوردن بعد و میل ستارگان و تعیین ثابتهای اصلی نجوم با موفقیت زیاد بکار می‌بردند.

تذکر: ستاره ابتدا از قائم اول و سپس از قائم دوم می‌گذرد پس باید T_2 همواره پیشتر T_1 باشد ولی چون تغییرات زمان نجومی بین صفر تا ۲۴ ساعت بنا بر این ممکن است T_2 در فاصله ۲۴ ساعت بعدی باشد و در اینحال مقدار عددی T_2 از مقدار عددی T_1 کمتر خواهد بود و در این قبیل موارد باید ابتدا ۲۴ ساعت را بر مقدار عددی T_2 افزود تا مقدار واقعی T_2 حاصل شود و سپس مقدار $\frac{T_2 - T_1}{\varphi}$ را بدست آورد.

۴۰- عبور ستاره از یکدایره ارتفاع- برای تعیین طول و عرض جغرافیائی در یک مکان اغلب از دستگاههایی استفاده می‌شود که با آنها می‌توان ستارگان را در ارتفاع ثابتی رصد نمود مانند اسطرلاب منشوری که با آن ستارگان در ارتفاع 60° رصد می‌تواند و در اینجا چند فرمول مربوط به عبور یک ستاره از ارتفاع ثابت h را خواهیم دید.

اضلاع مثلث وضعیت چنانکه قبلاً ذکر شد عبارتست از $90^\circ - \delta = 90^\circ - h + z$ و $90^\circ - \varphi$ از روی فرمولهای بردا می‌توان زاویه ساعتی و سمت و زاویه هر ستاره را که میل آن مقدار معلوم δ است در عبور بر ارتفاع h بدست آورد بصورت زیر:

$$(1) \begin{cases} \operatorname{tg} \frac{H}{\varphi} = \sqrt{\frac{\cos(\varphi - \delta) - \cos z}{\cos z + \cos(\varphi + \delta)}} = \sqrt{\frac{\sin(p - \varphi) \sin(p - \delta)}{\cos p \cos(p - z)}} \\ \operatorname{cotg} \frac{a}{\varphi} = \sqrt{\frac{\sin(\varphi + z) - \sin \delta}{\sin \delta - \sin(\varphi - z)}} = \sqrt{\frac{\sin(p - \delta) \cos p}{\sin(p - \varphi) \cos(p - z)}} \\ \operatorname{tg} \frac{S}{\varphi} = \sqrt{\frac{\sin(\delta + z) - \sin \varphi}{\sin \varphi - \sin(\delta - z)}} = \sqrt{\frac{\sin(p - \varphi) \cos p}{\sin(p - \delta) \cos(p - z)}} \end{cases}$$

در فرمولهای فوق $p = \frac{\varphi + \delta + z}{2}$ میباشد.

وقتی که با دستگاههای ارتفاع ثابت بخواهند ستاره‌ای را بمنظور تعیین مقدار دقیق عرض

جغرافیائی و تصحیح ساعت نجومی و یا طول جغرافیائی تعیین کنند ابتدا باید از روی روابط فوق سمت و همچنین زاویه ساعتی ستاره را در لحظه عبور بر ارتفاع معین تعیین نمود. و از روی زاویه ساعتی و بعد ستاره زمان نجومی لحظه عبور معین می شود و بدین ترتیب میتوان در موقع معین دستگاه از روی سمت تعیین شده متوجه ستاره مطلوب نمود و ضمناً از رابطه سوم زاویه ستاره یعنی S بدستی آید و بوسیله آن معلوم می شود که در لحظه عبور تصویر ستاره به چه وضعی در میدان دید تغییر مکان می دهد و راصد را از اشتباه خارج می نماید و بر وی محقق می شود که ستاره مورد رصد کدامیک از ستارگان مشهود در میدان دید می باشد. در اینجا متذکر می شویم که هنگامی که بوسیله دستگاههای ارتفاع ثابت نظیر اسطرلاب منوری می خواهند مقادیر دقیق طول و عرض جغرافیائی يك مکان را بدست بیاورند باید عرض جغرافیائی تقریبی آن مکان در دست باشد یعنی قبلاً با کمک تئودولیت و یا سکستان باید مقدار تقریبی عرض جغرافیائی را تعیین نمود تا بتوان از روی آن با استفاده از روابط (۱) S و H را بدست آورد و ضمناً برای آنکه جواب حاصل دقیق تر باشد و حتی الامکان از خطاهای اندازه گیری کم شود در هر رصد چندین ستاره را رصد میکنند و بدین ترتیب تعدادی معادله بدست می آید که با روش حد اقل مربعات و یاروشهای ترسیمی مناسبترین جواب این معادلات را بدست می آورند.

بطوریکه ذکر شد برای رصد هر ستاره قبلاً باید محاسبات مقدماتی انجام گیرد تا زمان رصد و همچنین سمت ستاره مورد نظر در لحظه رصد معین شود و از طرفی برای تعیین دقیق جواب باید در هر جلسه رصد چندین ستاره را رصد نمود بنابراین باید قبلاً با محاسبه تعیین شود که چه ستارگانی در مدت يك یا دو ساعت از شب معین ممکن است در دستگاه رصد شود و این کار مستلزم محاسبات طولانی است و اگر رصد بمنظور تعیین تغییرات عرض جغرافیائی و تصحیح ساعت یا تعیین مقدار دقیق بعد و میل ستارگان انجام پذیرد باید برای اینکار از دستگاههای دقیق اندازه گیری استفاده شود (مانند دستگاه اسطرلاب دانژون

«Astrolabe Impersonel Danjon»

که در رصدخانه پاریس برای همین منظور بکار میرود) و در این حالت عمل رصد در يك نقطه ثابت از رصدخانه در همه ایام سال انجام میگیرد پس می توان قبلاً محاسبات را انجام داده و تمام ستارگانیکه در زمانهای معین در دستگاه قابل رصد می باشند تعیین نمود اما برای دستگاههای اسطرلاب سیار که بمنظور تعیین طول و عرض جغرافیائی نقاط مختلف بکار

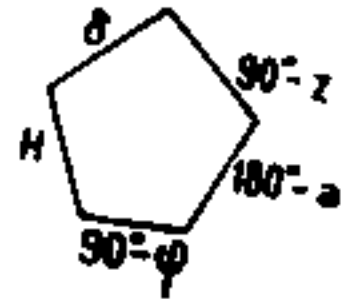
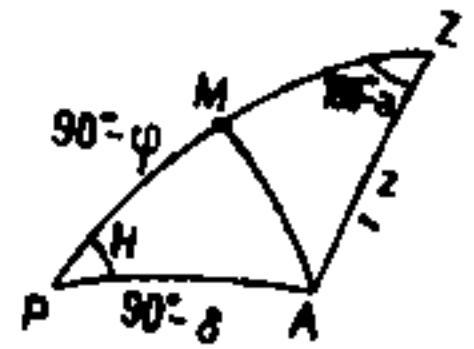
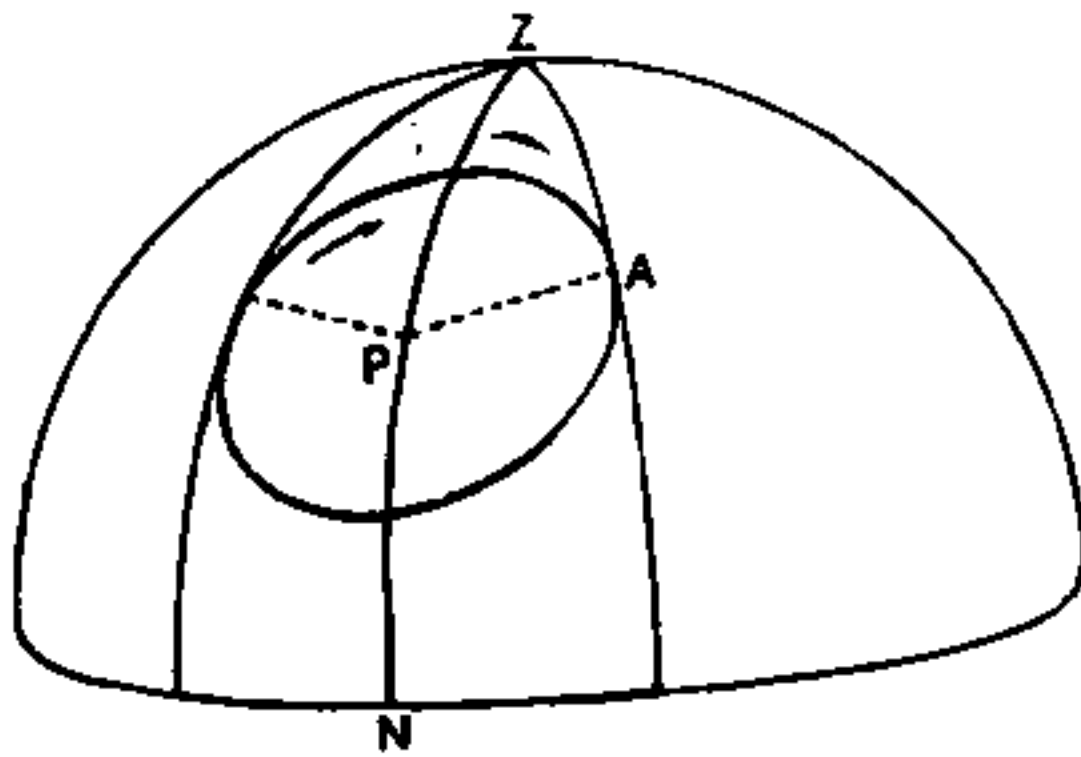
میرود انجام اینکار مشکل و مستلزم اتلاف وقت زیاد میباشد بدینجهت همسراه این قبیل دستگاهها نقشه کوچکی از ستارگان قابل رؤیت در دستگاه ترسیم سحاست بنام کارت آسمان و از روی آن با روش خاصی می توان ستارگانی را که در ساعات معین و در يك شب معین در يك مکان قابل رؤیت است تعیین کرد .

شرح و تفصیل اینموضوع و روش رصد با دستگاه مزبور و طریقه محاسبه مربوط بآر خارج از موضوع این کتاب است و در جزوه 'مربوط بطرز آثار با دستگاه اسطرلاب منشوری ذکر خواهد شد .

۴۱- بزرگترین انحراف ستارگان دور قطبی - بطوریکه در شماره ۳۵ ذکر شد هرگاه میل ستاره بیشتر و یا مساوی عرض مکان باشد یعنی اگر سمت الرأس خارج و یا بر مدار ستاره واقع باشد زاویه سمت بجای آنکه دائماً ترقی کند مابین دوحد نهائی نوسان میکند یعنی اگر سمت الرأس خارج مدار ستاره باشد هنگامیکه ستاره در اوج خود قرار دارد سمت آن 180° است و سپس سمت ستاره تنزل میکند تا بمی نیم خود برسد و پس از آن ترقی کرده و بالاخره وقتی ستاره بحضیض خود میرسد مجدداً سمت آن 180° میشود و باز هم سمت ستاره ترقی کرده تا بماکریم خود برسد و پس از آن تنزل میکند تا مجدداً در نقطه اوج مقدار آن به 180° میرسد . اگر سمت الرأس روی مدار ستاره باشد وقتی ستاره در اوج خود قرار دارد سمت ستاره 90° بوده و سپس سمت آن ترقی نموده و هنگامیکه ستاره بحضیض خود میرسد سمت آن 180° میگردد و باز مجدداً سمت آن ترقی میکند تا وقتی که ستاره باوج خود میرسد سمت آن 270° می گردد و بلافاصله سمت آن 90° خواهد شد پس می نیم سمت 90° و ماکریم آن 180° درجه است که هر دو مقدار در يك لحظه میباشد

اگر عرض جغرافیائی مکان بیشتر و یا مساوی 45° باشد تمام ستارگانی که اوجشان بین سمت الرأس و قطب است و یا اوجشان بر سمت الرأس واقع است دور قطبی می باشند و اگر عرض جغرافیائی مکان کمتر از 45° درجه باشد عددهای از این قبیل ستارگان طلوع و غروب داشته و بقیه دور قطبی می باشند و اگر در روی خط استوای زمین باشیم همانطور که در شماره ۳۵ گفته شد تمام ستارگان طلوع و غروب داشته و همه دارای ماکریم و می نیم سمت می باشند و ماکریم و می نیم سمت آنها در مواقع طلوع و غروب ستارگان است. در قطب شمال زمین سمت تمام ستارگان همواره صعودی است .

در شماره ۳۵ دیدیم که $\frac{da}{dT} = \cos\delta \cos S \cos \epsilon \cos z$ و برای آنکه $\frac{da}{dT}$ منفی باشد $\cos S = 0$ گردد زیرا برای يك ستاره $\cos\delta$ ثابت بوده و $\sin z$ بینهایت نمیتود پس هنگامی a ماکزیمم و یا می نیمم است که مثلث وضعیت در نقطه A موضع ستاره قائم الزاویه باشد (شکل ۵۳) و ضمناً دایره قائم این نقطه بر مدار ستاره مماس است زیرا خط مماس بر دایره AZ در نقطه A بر صفحه دایره ساعتی یعنی PA عمود است پس این خط مماس در صفحه مدار ستاره واقع است و چون شعاع دایره مدار روی صفحه دایره ساعتی \perp است پس خط مماس مذکور بر شعاع مدار عمود است بنابراین بر دایره مدار نیز در نقطه A مماس میباشد پس خطوط مماس بر دایره قائم A و مدار ستاره بر هم منطبق اند و این دو دایره در نقطه A بر هم مماسند.



(شکل ۵۳)

از روی پنج ضلعی نپر روابط زیر برای شناخت وضعیت در نقطه A بدست می آید :

$$\begin{cases} \cos H = \operatorname{tg} \varphi \operatorname{cotg} \delta \\ \cos z = \sin \varphi \cos \epsilon \cos \delta \\ \pm \sin a = \cos \delta \operatorname{sec} \varphi \end{cases}$$

\pm و - بترتیب در مواقع می نیمم و ماکزیمم سمت میباشد.

از روی روابط فوق دستورهای زیر را می توان به سولت بدست آورد :

$$\operatorname{tg} H = \pm \frac{\sqrt{\sin(\delta - \varphi) \sin(\delta + \varphi)}}{\cos \delta \sin \varphi}$$

$$\operatorname{tg} z = \frac{\sqrt{\sin(\delta - \varphi) \sin(\delta + \varphi)}}{\sin \varphi}$$

$$\operatorname{tga} = \frac{\cos \delta}{\sqrt{\sin(\delta - \varphi) \sin(\delta + \varphi)}}$$

در فرمولهای فوق علامات بالا مربوط بدمی نیمم و علامات پائین مربوط به ماکزیمم است هنگامیکه ستاره در ماکزیمم و می نیمم سمت خود می باشد و یا بعبارت دیگر در حد اکثر انحراف خود نسبت به نصف النهار مکان قرار دارد اگر آنرا بوسیله تئودولیت رصد کنیم خواهیم دید که ستاره موازی تا قائم رتیکول حرکت میکند ، بنا براین با دقت کامل و براحتی می توان سمت دستگاه را طوری تغییر داد که تصویر ستاره روی خط قائم حرکت کند و این خاصیت طریقه خوبی برای تنظیم دایره سمت دستگاه می باشد یعنی از روی آن میتوان مبدأ اندازه گیری سمت دایره افقی تئودولیت را با دقت کافی تعیین نمود. برای اینکار باید عرض مکان معین باشد و از روی روابط فوق H, z, a برای ستاره معینی که دارای انحراف ماکزیمم و می نیمم باشد بدست می آورند و از روی H و بعد ستاره زمان نجومی لحظه رصد بدست می آید و چند لحظه قبل از زمان مذکور درجه دوربین تئودولیت را بر حسب زاویه تعیین شده میزان کرده سپس دوربین را بوسیله دوران حول محور قائم متوجه ستاره میکنند سپس بدون آنکه سمت تنظیم شده را تغییر دهند و با چرخاندن پیچ مربوط به دوران جزئی دوربین سعی میکنند که تصویر ستاره در میدان دید دوربین روی خط قائم رتیکول تغییر مکان دهد در این حال نقطه صفر دایره افقی تئودولیت در امتداد جنوب قرار گرفته است .

همچنین با رصد ستاره در موقع بزرگترین انحراف و با استفاده از روابط مابین δ و φ میتوان عرض مکان را بدست آورد البته برای اینکار باید مبدأ اندازه گیری سمت روی دستگاه معلوم باشد .

اگر شکل PAZ سطح بود مکان نقطه A دایره ای بقطر PZ می گردید ولی در سطح کره خاصیت فوق برقرار نیست زیرا اگر M وسط قوس PZ بوده و مکان مزبور دایره ای ماربر P و Z و بقطب M باشد باید در همه حال داشته باشیم $\widehat{MP} = \widehat{MA} = \widehat{MZ}$ و از روی مثلث های متساوی الساقین MZA و MPA نتیجه می شود که زاویه A مجموع زوایای Z و P میباشد .

(خاصیت تساوی زوایای قاعده در مثلث متساوی الساقین در مثلث کروی نیز موجود است و برای اثبات آن می توان از نسبت های سینوس استفاده نمود) و سطح مثلث PZA

عبارتست از $Z + P + A - \pi$ و چون $Z + P = A = \frac{\pi}{2}$ است پس لازم می آید که سطح مثلث

همواره صفر باشد و این غیر ممکن است، پس معلوم میشود که مکان مزبور دایره نسبت و چون مقطع هر صفحه با کره دایره می باشد بنا بر این این مکان یک منحنی جیب (منحنی فضائی) مسدود میباشد که روی سطح کره واقع بوده و از نقاط Z و P میگذرد و مدار هر ستاره که دارای بزرگترین انحراف است در دو نقطه مکان مذکور را قطع میکند و هنگامیکه ستاره در داخل این مکان واقع است سمتش نزولی است و در خارج آن سمت ستاره صعودی است (البته فرض کرده ایم که در نیمکره شمالی زمین می باشیم و درباره ستارگان مرئی در مکان خود بحث میکنیم)

مثال: مطلوبست زمان نجومی و سمت و ارتفاع ستاره γ Draconis هنگام عبور از ماکزیم انحراف خود در مکانی بعرض جغرافیائی $5/0^{\circ} 35' 48'' = \varphi$ و مختصات استوائی ستاره

$$\delta = 51^{\circ} 29' 46''/5, \alpha = 17, 55, 11/25 \quad \begin{matrix} h & m & s \end{matrix}$$

حـل:

$$\delta - \varphi = 2^{\circ} 54' 46''/0$$

$$\delta + \varphi = 100, 4, 47/0$$

$$\frac{1}{2} \log \sin(\delta - \varphi) = \bar{1}/3520000$$

$$\frac{1}{2} \log \sin(\delta + \varphi) = \bar{1}/9966202$$

$$\text{colg} \sin \varphi = 0/1249809$$

$$\text{colg} \cos \delta = 0/2058104$$

$$\text{logtg} H = \bar{1}/6804205$$

$$H = 25^{\circ} 35' 57'' = \begin{matrix} h & m & s \\ + & 1, 42, 23/8 \end{matrix}$$

$$T_M = 16, 12, 48/0 \quad \begin{matrix} h & m & s \\ \text{ماکزیم} \end{matrix}$$

$$T_m = 19, 27, 25/5 \quad \begin{matrix} h & m & s \\ \text{می نیمم} \end{matrix}$$

$$\log \cos \varphi = 11/7941806$$

$$\frac{1}{2} \text{colg} \sin(\delta - \varphi) = 0/6470000$$

$$\frac{1}{2} \text{colg} \sin(\delta + \varphi) = 0/1033708$$

$$\text{logtg}(\pi - a_m) = 0/4445604$$

$$\pi - a_m = 70^{\circ} 14' 16''$$

$$a_m = 109^{\circ} 45' 44'' \quad \text{بزرگترین انحراف غربی}$$

$$a_M = 250^{\circ} 14' 16'' \quad \text{شرقی}$$

$$\frac{1}{2} \log \sin(\varphi - \delta) = \bar{1}/3520000$$

$$\frac{1}{2} \log \sin(\delta + \varphi) = \bar{1}/9966202$$

$$\text{colg} \sin \varphi = 0/1249809$$

$$\text{logtg} z = \bar{1}/4746101$$

$$z = 16^{\circ} 36' 30''$$

فصل هفتم

حرکت ظاهری خورشید

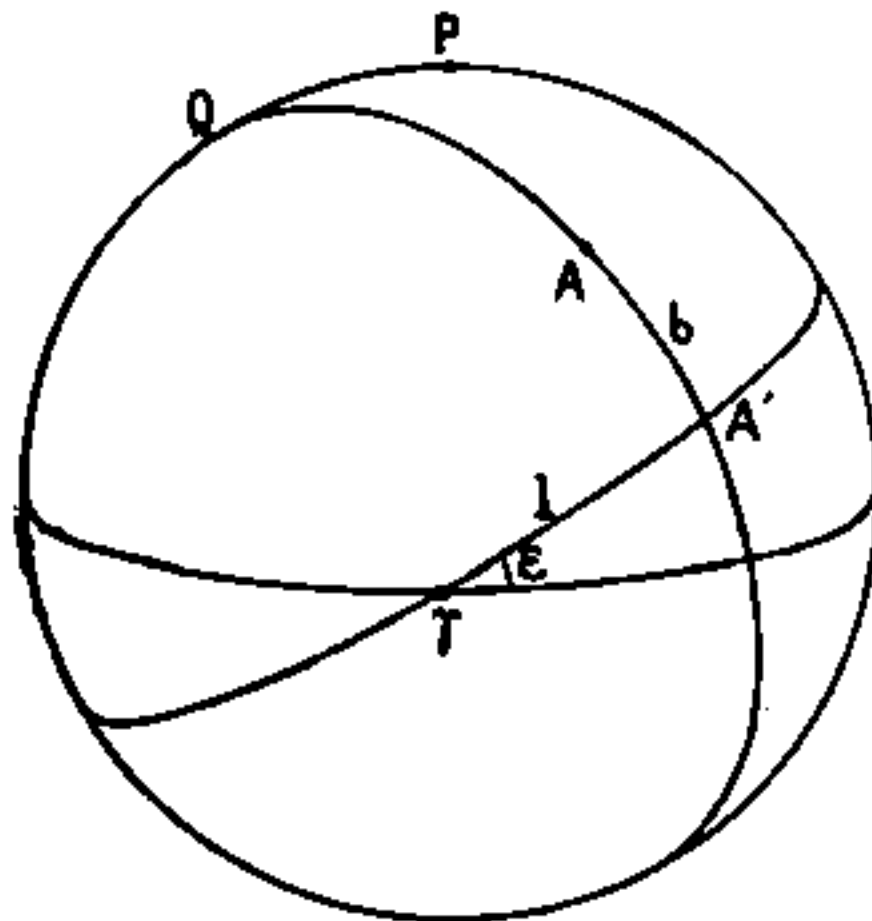
۴۴- حرکت خورشید روی کره ثوابت- دایرة البروج و نقطه اعتدال بهاری (۷) - از مشاهدات عادی حرکت خورشید نسبت به ثوابت معلوم میشود. از یکطرف توالی فصول و تغییرات امتداد تابش آفتاب در فصول تابستان و زمستان نشان میدهد که میل خورشید دارای تغییراتی نوسانی است .

از طرف دیگر با در نظر گرفتن صور فلکی ستارگان که در حال تقارن و یا تقاطر با خورشید می باشند تغییرات دائمی بعد خورشید آشکار می شود .

خورشید هم‌روزه از مشرق طلوع کرده و در مغرب غروب مینماید . در نیمروز یا ظهر خورشید نصف‌مدار مرئی خود را طی کرده و از نصف‌النهار مکان عبور میکند و در نیمه شب خورشید در آن طرف زمین مجدداً از صفحه نصف‌النهار میگذرد، پس اگر نیمه‌شب در امتداد صفحه نصف‌النهار و بهمان نقطه‌ای که خورشید در موقع ظهر قرار داشت با آسمان بنگریم ستارگانی را می‌بینیم و این ستارگان با خورشید در حال تقاطر می‌باشند ، حال اگر خورشید نسبت به ثوابت حرکت نمیکرد هر نیمه‌شب که بنقطه تقاطر خورشید نگاه کنیم باید همواره همان ستاره‌های معین و یا همان صورت فلکی مشخص را به بینیم ولی مشاهدات خلاف این مطلب را شان می‌دهد مثلاً اگر در نیمه شبهای اوائل مهرماه بافق شمال بنگریم صورت خرس بزرگ (Ursa Major) را می‌بینیم و اوائل دیماه سر اژدها (Draco) دیده می‌شود و اوائل

درودین صورت بر زانوشسته (Cassiopeia) و اوائل تیر صورت گیرنده عنان (Auriga) را خواهیم دید و بدین ترتیب معلوم میشود که خورشید نسبت به ثوابت حرکت میکند و حرکت آن در جهت مستقیم است و بعد خورشید در يك سال ۲۴ ساعت تغییر می کند .

برای آنکه حرکت ظاهری خورشید را بطور روشن تری ملاحظه کنیم کافی است که بعد و قبل مرکز خورشید را در ایام مختلفه یکسال تعیین کرده و مواقع آنرا روی يك کره مدرج که بمنزله کره سماوی اختیار می شود مشخص کنیم (شکل ۵۴) و بدین ترتیب ملاحظه خواهیم کرد که مسیر حرکت ظاهری خورشید مطمح است و صفحه مسیر از مرکز



(شکل ۵۴)

کره می گذرد و یا به بیان دیگر میر نقطه حامل مرکز خورشید روی کره سماوی يك

دایره عظیمه می باشد که آنرا دایره کسوف و خسوف نامند زیرا کسوف و خسوف نمیتوانند ظاهر شود مگر در مواقعی که ماه در این صفحه عبور کند و ضمناً ماه و سیارات حین حرکت خود در فضا خیلی از این صفحه دور نمیتوانند و ناحیه ای از کره سماوی که مابین دو دایره صغیره موازی دایره کسوف و خسوف و

بفواصل $8^{\circ}/5$ و $-8^{\circ}/5$ قرار دارد بمنطقه البروج

معروف است و بدین جهت دایره خسوف و کسوف را دایره البروج نیز میگویند و منطقه البروج شامل دوازده صورت فلکی است که هر يك را يك برج می نامند که در شماره ۱۶ ذکر گردید و مدار تمام سیارات که از قدیم الایام شناخته شده اند در داخل آن قرار دارد .

(۳)

نقاط تقاطع دایره البروج را با استوای سماوی عقده های آن نامند و در نقطه ای که خورشید در موقع گذشتن از آن از نیم کره جنوبی آسمان به نیم کره شمالی میرود یعنی قبل

۱ — *Ecliptique; Ecliptic.*

۲ — *Zodiaque; Zodiac.*

۳ — *Nœuds; Nodes.*

(۱) از آن میل خورشید منعی بوده و بعد از آن میل خورشید منبسط است عقده صاعده و یا اعتدال

(۲) ریعی و یا بطور خلاصه نقطه بهاری نامند و آنرا به γ نشان میدهند. این نقطه چنانکه قبلاً نیز ذکر شد مبدأ اندازه گیری بعد است پس مختصات این نقطه عبارتست از $\delta = 0$ و $\alpha = 0$ و زاویه ساعتی آن همان زمان نجومی است نقطه متقاطر با نقطه γ را به γ' نشان داده و آنرا

(۳) نقطه اعتدال یائیزی نامند. برای آنکه وضع دایرة البروج را کاملاً مشخص نمائیم کافی است که زاویه آنرا با استوای سماوی بدانیم مقدار این زاویه که آنرا به ϵ نشان میدهند و موسوم

(۴) به میل دایرة البروج است برابر با $23^{\circ}27'$ و $\epsilon = 23^{\circ}$ میباشد. در اینجا متذکر می شویم که مقدار ϵ کاملاً ثابت نیست و دارای تغییرات بسیار کندی نسبت بدزمان است و اولر ضمن مطالعه اثر سیارات روی مدار زمین نشان داده است که ϵ در هر یکصدسال در حدود $46''$ کم میشود و اندازه های قدما از زاویه ϵ نیز مؤید این موضوع است و برای نمونه چند مقدار که بتوسط قدما بدست آمده است ذکر میکنیم:

قبل از ابرخس	24°
ابرخس و بطلمیوس	$23^{\circ}50'$
جابرالبتهانی حدود ۸۸۰ میلادی	$23^{\circ}35'$
ابوریحان بیرونی حدود ۱۰۲۰ میلادی	$23^{\circ}35'$
خواجه نصیرالدین طوسی حدود ۱۲۵۰ میلادی	$23^{\circ}30'$
تیخو براهه ۱۵۹۰	$23^{\circ}30'$
برادلی ۱۷۵۰	$23^{\circ}28'13''$
در سال ۱۹۰۰	$23^{\circ}27'8''26$
در اول فروردین ۱۳۴۷ (۲۱ مارس ۱۹۶۸)	$23^{\circ}26'36''22$

۱— *Equinoxe de printemps; Vernal equinox*

۲— *Point vernal; Vernal point.*

۳— *Equinoxe d'automne; Automne equinox.*

۴— *Obliquité; Obliquity.*

واضح است که قدام و سائل دقیق اندازه گیری را نداشتند بهمین جهت مقادیر تعیین شده زمان ابرخس و بطلمیوس در حدود ۹ دقیقه زیادتیر از مقدار واقعی آن بوده است. مابین اندازه گیریهای قدام اندازه های مربوط به البتانی و ابوریحان بیرونی از هم دقیقتر بوده است مدت دوران کامل خورشید روی دایرة البروج کمی زیادتیر از ۳۶۵٫۲۵ شانه روز می باشد و ۳۶۵٫۲۵ روز را یکسال ژولین نامند و اینک در مقام تعیین زمان دقیق یک دور کامل و تعریف سال شمسی و سال ژولین و غیره نیستیم و این مطالب را بعداً خواهیم دید فقط بطور تقریب قبول می کنیم که خورشید یک دور کامل را در یکسال ژولین طی می کند تا وقتی که بطور دقیق و کامل این مطلب را روشن نماییم .

(۱)

۴۳- مختصات دایرة البروجی و رابطه آنها با مختصات اسوائی :

دایرة البروج را دایره اصلی مختصات اختیار کرده و نقطه γ را روی آن مبدأ میگیریم (شکل ۵۴) و قطب شمالی دایرة البروج را قطب اصلی دستگاه مختصات انتخاب میکنیم . دستگاه مختصاتی که بدین شکل بدست میآید به مختصات دایرة البروجی موسوم است. اگر A نقطه حامل ستاره ای روی کره سماوی باشد نیم دایره عظیمه QAQ' محدود بقطبین Q و Q' دایرة

(۲)

البروج را در نقطه A' قطع میکند قوس $\widehat{A'A}$ را طول سماوی نقطه A نامند و طول سماوی

(۳)

را از 0° تا 360° در جهت مثبت مثلثاتی اندازه میگیرند. قوس $\widehat{A'A}$ را عرض سماوی نقطه A گویند و مقدار آنرا از صفر تا 90° و یا از صفر تا -90° اندازه میگیرند بر حسب آنکه نقطه A در نیمکره شامل Q و یا در نیمکره غیر شامل Q' واقع باشد طول و عرض سماوی را بترتیب به حروف l و b نمایش می دهند .

دایره عظیمه ای که بر نقاط P و Q می گذرد دایرة البروج را در دو نقطه σ و σ' قطع میکند که بنام انقلابین موسوم اند. صفحه دایره عظیمه فوق الذکر بر صفحات دوائر ساعتی نقاط γ و γ' عمود است زیرا این صفحه بر PP' و QQ' می گذرد که این دو خط بترتیب بر صفحه استوا و صفحه دایرة البروج عمود می باشند پس صفحه مذکور بر فصل مشترك صفحات اخیر یعنی خط $\gamma\gamma'$ عمود است σ را نقطه نزدیکتر بقطب شمال P و σ' را نقطه دورتر اختیار می کنند مختصات

۱- *Coordonnées écliptiques; Ecliptic co-ordinates.*

۲- *Longitude céleste; Celestial longitude.*

۳- *Latitude céleste; Celestial latitude.*

این نقاط بترتیب عبارتست از :

$$\sigma \begin{cases} \alpha = \epsilon^h \\ \delta = +\epsilon = 23^\circ, 27' \end{cases}$$

$$\sigma' \begin{cases} \alpha = 18^h \\ \delta = -\epsilon = -23^\circ, 27' \end{cases}$$

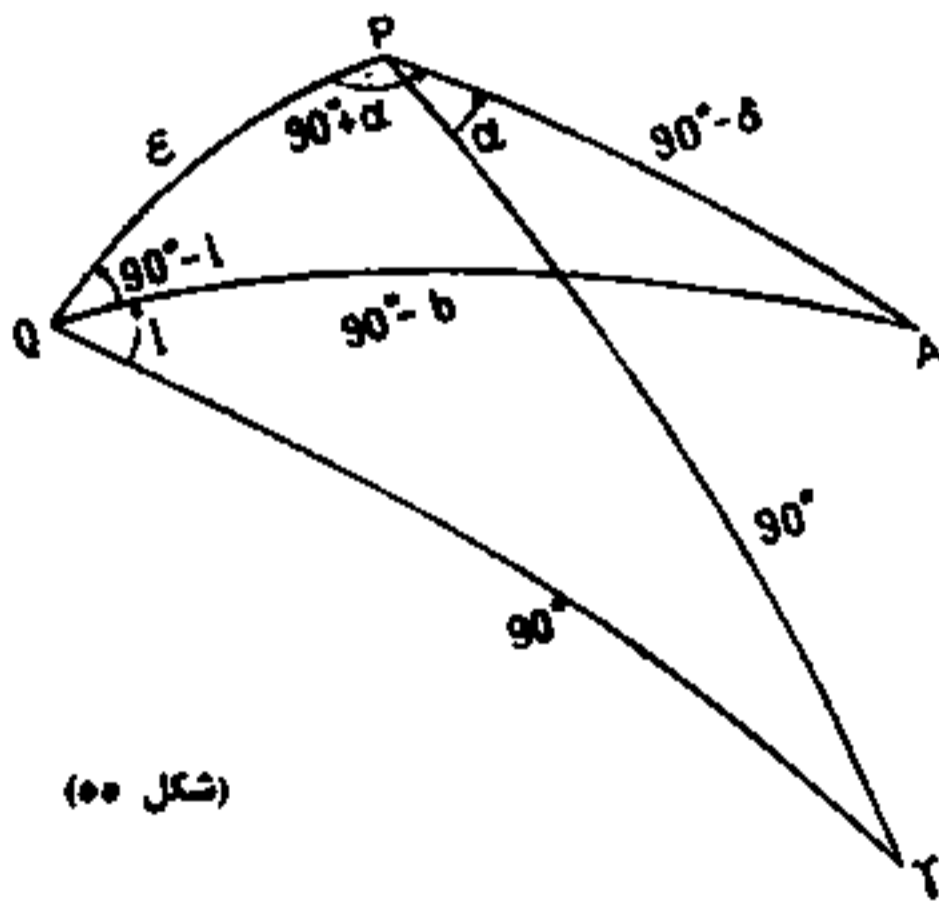
و σ' را بترتیب انقلاب تابستانی و انقلاب زمستانی گویند زیرا خورشید در اول تابستان از نقطه σ و در اول زمستان از σ' میگذرد در انقلابین میل خورشید از لحاظ قدر مطلق ماکزیمم است .
برای آنکه دستگاه مختصات دایرة البروج بر دستگاه مختصات استوائی منطبق گردد کافی است که آنرا حول محور OP باندازه زاویه ϵ دوران دهیم .

مختصات دایرة البروجی قطب P و مختصات استوائی قطب Q بترتیب عبارتند از :

$$P \begin{cases} l = 90^\circ \\ b = 9^\circ - \epsilon \end{cases}$$

$$Q \begin{cases} \alpha = 18^h \\ \delta = 90^\circ - \epsilon \end{cases}$$

اگر A موضع يك ستاره روی کره سماوی باشد و مختصات استوائی آن بترتیب α و δ و مختصات دایرة البروجی آن بترتیب l و b باشد میخواهیم رابطه مابین این دو دسته مختصات بدست آوریم برای این کار مثلث PQA را رسم میکنیم (شکل ۵۵) عناصر این مثلث عبارتند از :



(شکل ۵۵)

$$\text{اضلاع} \begin{cases} PQ = \epsilon \\ PA = 90^\circ - \delta \\ QA = 90^\circ - b \end{cases}$$

$$\text{زوايا} \begin{cases} P = 90^\circ + \alpha \\ Q = 90^\circ - l \\ A = S \end{cases}$$

زیرا مثلث PQ قائم الضلعین است پس قائم الزوایا نیز بوده و داریم :

$$\hat{\gamma}PQ = \hat{\gamma}QP = 90^\circ$$

1— Solstice d' été; Summer solstice

2— Solstice d'hiver; Winter solstice

و روابط زیر مابین عناصر مثلث PQA موجود است .

$$(۱) \begin{cases} \sin b = \cos \epsilon \sin \delta - \sin \epsilon \cos \delta \sin \alpha \\ \cos b \cos l = \cos \delta \cos \alpha \\ \cos b \sin l = \sin \epsilon \sin \delta + \cos \epsilon \cos \delta \sin \alpha \end{cases}$$

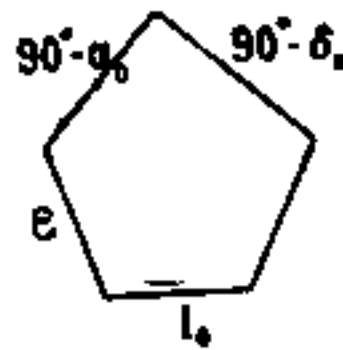
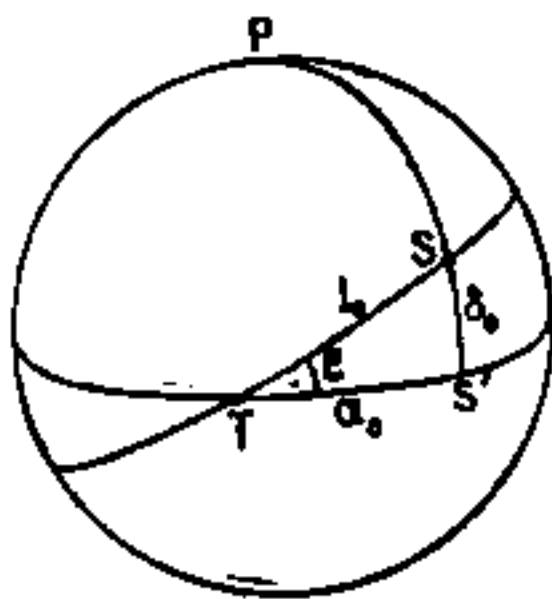
$$(۲) \begin{cases} \sin \delta = \cos \epsilon \sin b + \sin \epsilon \cos b \sin l \\ \cos \delta \cos \alpha = \cos b \cos l \\ \cos \delta \sin \alpha = -\sin \epsilon \sin b + \cos \epsilon \cos b \sin l \end{cases}$$

از روی فرمولهای فوق می توان مختصات دایرة البروجی را بر حسب مختصات استوائی بدست آورد و بالعکس . همچنین میتوان نسبتهای نیر را بهمین منظور بکار برد .
 ۴۴- مختصات استوائی خورشید - زمان نجومی : در شماره ۴۳ رابطه مابین مختصات استوائی و مختصات دایرة البروجی يك ستاره را دیدیم اگر ستاره مورد نظر خورشید باشد روابط فوق ساده می شود زیرا در مورد خورشید $b = 0$ است (راجع به عرض سماوی خورشید بطور دقیق و مفصل در جلد دوم این کتاب صحبت می کنیم یعنی در حقیقت با قراردادهائی که در مورد صفحه متوسط دایرة البروجی اتخاذ کرده اند b خیلی نزدیک بصفر است ولی صفر واقعی نیست) .

برای تعیین روابط مابین مختصات استوائی و دایرة البروجی خورشید بجای آنکه از روابط دستگاه (۲) شماره ۴۳ استفاده کرده و آنها را بصورت ساده تری در آوریم بهتر است که از مثلث قائم الزاویه $\gamma S S'$ استفاده کنیم ، (شکل ۵۶) - اضلاع این مثلث بترتیب روی استوا و دایرة البروج و دایره ساعتی خورشید واقعات و اجزاء این مثلث عبارتند از :

(مختصات خورشید را با اندیس صفر

نشان داده ایم تا از مختصات ستارگان متمایز باشد) :



$$\begin{aligned} \gamma S' &= \alpha_0 & \gamma &= \epsilon \\ S S' &= \delta_0 & S' &= 90^\circ \\ \gamma S &= l_0 & S &= \delta \end{aligned}$$

از روی پنج ضلعی نیر روابط زیر مابین عناصر این مثلث بدست می آید :

(شکل ۵۶)

$$(۱) \begin{cases} \sin \delta_0 = \sin \varepsilon \sin l_0 \\ \sin \alpha_0 = \cot \varepsilon \operatorname{tg} \delta_0 \\ \operatorname{tg} \alpha_0 = \cos \varepsilon \operatorname{tg} l_0 \\ \cos l_0 = \cos \alpha_0 \cos \delta_0 \end{cases}$$

در این فرمولها اگر δ مثبت باشد α و l بین صفر و ۱۸۰ درجه می باشند. اگر δ منفی باشد α را بین ۱۸۰° و ۳۶۰° درجه خواهند بود و بالعکس (به تبصره مربوط به شماره ۷ مراجعه شود).

اگر میل دایرة البروج یعنی ε و میل خورشید یعنی δ_0 معلوم باشد از روی دورابطه اول و دوم میتوان طول سماوی و بعد خورشید را بدست آورد. میل دایرة البروج از ثابتهای اصلی نجوم است و مقدار آن دقیقاً معین است (در اینجا کلمه ثابت معنی واقعی خود را نمیدهد زیرا همانطور که ذکر شد میل دایرة البروج تغییرات بسیار کوچکی نسبت بزمان دارد ولی این تغییرات بر حسب زمان کاملاً مشخص است) اما میل خورشید را می توان هر روز در موقع ظهر حقیقی بوسیله رصد نصف النهاری تعیین کرد. بنا بر این می توان هر روز حرکت خورشید را چه بر حسب l و چه بر حسب α بمنظور بدست آوردن قوانین حرکت خورشید تعقیب نمود.

از رابطه سوم برای بدست آوردن تغییرات بعد خورشید نسبت بزمان استفاده میشود. بکمک رابطه دوم بطوریکه ذکر شد وقتی میل خورشید معلوم باشد می توان بعد آنرا بدست آورد. و بدین طریق ملاحظه می شود که خورشید وسیله اصلی برای تعیین بعد میباشد. در حقیقت نقطه γ که مبداء اندازه گیری بعد و طول سماوی است نقطه ایست مجازی که هیچ نشانه ای در آسمان در محل آن موجود نیست که بتوان آنرا رصد کرده و موضع ستارگان را نسبت به آن مشخص نموده و بدین طریق بعد ستارگان را تعیین نمود ولی بوسیله رصد خورشید و تعیین میل آن همواره می توان بعد خورشید را بدست آورد. سپس با رصد سایر ستارگان آنها را به نقطه γ مربوط نموده و بعدشانرا بدست آورد. فقط چند روزی که خورشید در حوالی نقاط انقلابی است چون زاویه α_0 نزدیک به ۹۰° میباشد و مقدار α_0 از روی سینوس بدست می آید بطوریکه ذکر شد مقدار آن بطور دقیق تعیین نخواهد شد ولی در بقیه اوقات مقدار α_0 بطور دقیق بدست می آید. ستارگانی که بعدشانرا بکمک خورشید بدست می آورند بمستارگان اصلی موسومند.

رصدخانههایی که برنامه آنها شامل تنظیم جداول ستارگان اصلی است مرتباً همروزه

خورشید را در هنگام اوج یعنی در موقع ظهر حقیقی بوسیله دوربین نصف‌النهاری رصد میکنند و زمان لحظه عبور مرکز خورشید را از نصف‌النهار مکان از روی ساعت نجومی رصد خانه می‌خوانند و یا بوسیله کروگراف ثبت میکنند که آنرا به T نمایش میدهند و ضمناً فاصله سمت‌الرأسی مرکز خورشید را هنگام عبور بر نصف‌النهار مکان می‌خوانند و از روی آن می‌خورشید بدست می‌آید و با استفاده از رابطه دوم دستگاه (۱) مقدار α یعنی بعد مرکز خورشید هنگام عبور از نصف‌النهار حساب می‌شود که برابر است با زمان نجومی مکان که آنرا به T نمایش میدهیم. تفاضل $T - \alpha$ تصحیح ساعت رصدخانه است و هم‌روز تصحیح ساعت را بدست آورده و منحنی نمایش آنرا رسم میکنند و از روی این منحنی مقدار تصحیح ساعت در هر لحظه مشخص می‌شود و ضمناً هر شب عده‌ای از ستارگان را بوسیله دستگاه نصف‌النهاری رصد کرده و زمان لحظه رصد هر ستاره را از روی ساعت نجومی رصد خانه ثبت میکنند و با افزودن تصحیح ساعت بر مقدار ثبت شده زمان نجومی لحظه رصد بدست می‌آید که برابر است با بعد ستاره مزبور و میل ستاره نیز از روی زاویه سمت‌الرأسی ستاره هنگام عبور از نصف‌النهار حاصل میشود و بدین طریق مختصات استوائی ستارگان اصلی را مشخص میکنند. بعد ستارگان اصلی که بدین طریق بدست می‌آید بعد مطلق نامیده میشود.

ستارگان اصلی نیز بنوبه خود تشکیل نشانه‌هایی برای تعیین بعد سایر ستارگان میدهند یعنی بوسیله رصد نصف‌النهاری این ستارگان می‌توان تصحیح ساعت را مشخص نموده و از آن برای تعیین بعد سایر ستارگان استفاده نمود. بعدهایی که بدین شکل تعیین می‌شوند بعدهای نسبی می‌گویند ولی بطوریکه ملاحظه گردید ستارگان به‌تنهایی نمیتوانند زمان نجومی را مشخص نمایند تا از روی آن بعد سایر ستارگان تعیین شود و در حقیقت هنگامیکه رصدهای نسبی بمنظور تعیین زمان نجومی انجام میگردد نتایج این رصدها به نتایج رصدهای قبلی و گاهی رصدهای خیلی قبل خورشید مربوط میشود زیرا بعد ستارگان اصلی که مورد استفاده قرار می‌گیرد از روی رصدهای قبلی خورشید تعیین شده است پس تنها خورشید است که میتواند زمان نجومی را مشخص نماید و نباید از کلمه زمان نجومی تصور کنیم که ممکن است زمان نجومی را به وسیله ستارگان بدون دخالت خورشید تعیین نمود.

با آنکه خورشید تنها مرجع تعیین زمان نجومی و بعد ستارگان است معیناً رصدهای نسبی تنها عمل جاری عموم رصدخانه‌هاست و علت آن است که اجرای رصدهای نسبی بسیار آسانتر از رصدهای مطلق است زیرا اولاً هر روز فقط یک مرتبه خورشید از نصف‌النهار مکان

میگردد و تماماً در موقع رسیدن خود باید احتیاطهایی خاصی جهت حذف اثر گرم شدن دستگاه و هوای اطراف محل بند بعمل آید. در حالیکه رسیدن سیارگان این اشکال را نداشته و علاوه بر این برآمد میسراند در هر شب بتعداد دلخواه عبور سیارگان اصلی را از نصف النهار مکان برسد کند و از این رو فادراس که اشتباهات بنامی برسد از این برده و تصحیح ساعت نجومی محل را تا وقت کافی مستحسن نماید.

رسیدن مطلق و تعیین احتمالات استوائی سیارگان اصلی جزء برنامه تعداد محدودی است. تصحیحاتها می باشد برای رسیده های نسبی جهت تعیین زمان نجومی و یا وضع سایر ستارگان جزء برنامه و براند اکثر تصحیحاتهاست.

مثله زمان نجومی و تعیین آنرا از روی ستارگان اصلی مجدداً در جلد دوم این کتاب پس از آنکه تغییر مکان تصحیحات اصلی بیان شد بطور دقیقتری مورد مطالعه قرار خواهیم داد. ۴۵- حرکت خورشید بر حسب طول سماوی - در شماره ۵۰ متذکر شدیم که بوسیله رسیدن و اندازه گیری میل خورشید میتوان در حرکت خورشید بر حسب طول سماوی مطالعه کرد و در اینجا بتفصیل این مطالعه را انجام میدهیم.

از زمان کبرنیک حرکت زمین بدور خورشید مسلم گشت و کپلر با مطالعه و حسابهای دقیق از روی رصدهای انجام شده بوسیله تئخوبراهه قوانین حرکت سیارات و منجمله زمین را بدور خورشید محقق و تعیین نمود. این قوانین که سب طرح اصول مکانیک و کشف قانون حاذبه عمومی نیوتن گردیده است در کتب مکانیک بخصوص در مکانیک سماوی مورد بحث و مطالعه قرار میگیرد و ما در اینجا فقط به ذکر نتایج آن در حرکت ظاهری خورشید میپردازیم. در حقیقت زمین بدور خورشید میگردد و امتداد خط واصل بین مرکز خورشید و زمین در فضا تغییر می کند و در نتیجه ناظری که از سطح زمین در زمانهای مختلف خورشید را برسد میکند می بیند که خورشید محل خود را در آسمان (یعنی نسبت به کره ثوابت) تغییر میدهد و در مدت یکسال یکدور حول زمین میگردد و سرعت نسبی حرکت ظاهری خورشید نسبت بدستگاههای مختصات متصل به زمین همان سرعت نسبی حرکت زمین بدستگاههای متصل بخورشید و ثوابت می باشد. بنا بر این قانون حرکت ظاهری خورشید همان قانون حرکت واقعی زمین بدور خورشید است که کپلر در مورد سیارات بدست آورده است و در نتیجه قانون اول و دوم کپلر در مورد حرکت واقعی زمین بدور خورشید است که کپلر در مورد سیارات بدست آورده است و در نتیجه قانون اول و دوم کپلر در مورد حرکت ظاهری

خورشید بصورت زیر بیان می‌شود .

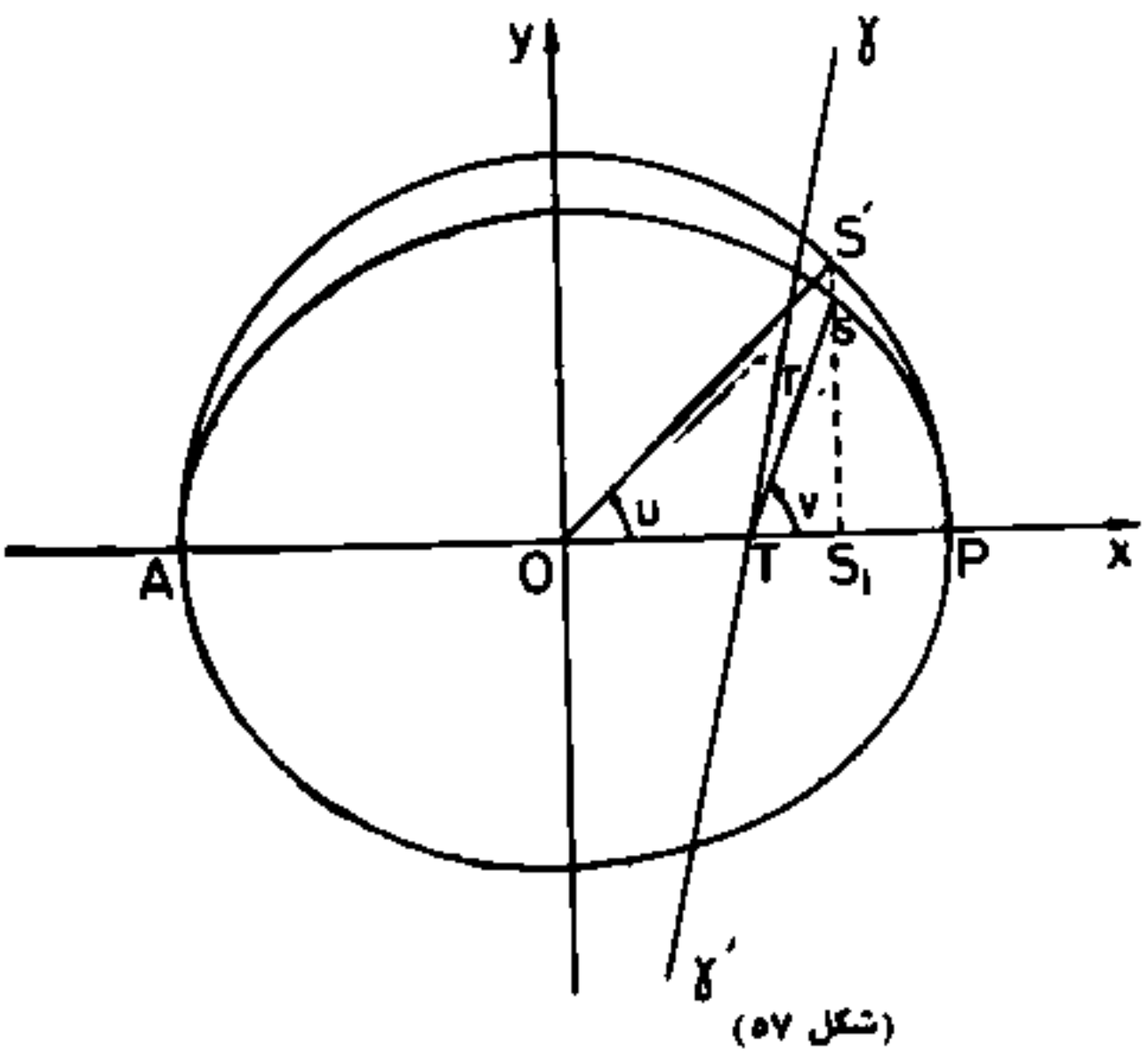
- ۱- خورشید در حرکت ظاهری خود نسبت بزمین مسیر بیضی‌شکلی را می‌پیماید که در یکی از کانونهای آن واقع است و صفحه این بیضی صفحه دایرة البروج میباشد .
- ۲- سرعت سطحی حرکت مذکور ثابت است .

فرض کنیم که در صفحه دایرة البروج T زمین و AP قطر ا طول بیضی مسیر خورشید در حرکت ظاهری بدور زمین باشد (شکل ۵۷) در محل یکی از کانونهای بیضی واقع است و رأس نزدیک باین کانون را حضیض خورشید گویند و آنرا P نمایش میدهند و رأس دور یعنی

۱- اوج خورشید می‌نامند و قطر ا طول AP بخط اوج و حضیض موسوم است .

در اینجا متذکر مینویم که مقصود از اوج و حضیض خورشید مواضعی از مسیر ظاهری خورشید است که بدترتیب در دورترین فاصله و یا نزدیک‌ترین فاصله از زمین قرار دارد (این همان اصطلاحی است که قنما برای این مواضع بکار برده‌اند) و نباید آنها را با اوج و حضیض مدار بومی خورشید که عبارتست از نقاط عبور خورشید از نصف‌النهار مکان در

حرکت بومی اشتباه نمود یعنی در هر شبانه‌روز خورشید یکبار در اوج و یکبار در حضیض مدار بومی خود می‌باشد ولی در هر سال یکبار از اوج و یکبار از حضیض مسیر حرکت ظاهری خود نسبت بزمین عبور مینماید .



حرکت ظاهری خورشید روی بیضی مسیر در جهت مثبت مثلثاتی است و اگر $\gamma T \gamma'$ امتداد اعتدالین روی صفحه دایرة البروج بوده و S موضع خورشید در لحظه t باشد زاویه γTS طول سماوی خورشید در لحظه t میباشد

- ۱- Périogée; Perigee.
- ۲- Apogée; Apogee.
- ۳- Ligne des apsides; Apse line

طول سماوی خورشید را وقتی در موضع حضیض خود قرار دارد به ω نمایش میدهند (مقدار ω همواره ثابت نسبت زیرا همانطور که قبلاً نیز ذکر شد محل نقطه ω در صفحه دایرة البروج کاملاً ثابت نمی‌باشد و دارای حرکات بطیئی است که در جلد دوم این کتاب مطالعه می‌شود و مقدار ω در اول سال ۱۹۵۰ میلادی برابر با $۴'/۵$ و ۲۸۲° بوده است) و باید دانست که خورشید در حوالی ۱۲ دی از حضیض و در حوالی ۱۱ تیرماه اوج خود عبور میکند.

اگر t را زمان عبور خورشید از حضیض خود فرض کنیم موضع خورشید در لحظه t در صفحه دایرة البروج بوسیله شعاع حامل $r = TS$ و زاویه $v = PTS$ کاملاً مشخص میشود. این زاویه را آنومالی حقیقی خورشید گویند و طول سماوی خورشید در لحظه t برابر است با $\omega + v$ پس مسئله تعیین حرکت خورشید بر حسب طول سماوی به تعیین تغییرات v بر حسب زمان مطلق منجر می‌گردد.

اگر b و a بترتیب نیم اقطار بیضی و e خروج از مرکز آن باشد و دستگاه مختصات متمامد oxy را طوری در نظر بگیریم که $oyox$ بترتیب بر قطر اطول و اقصربیضی منطبق گردد و S' نقطه هم طول با S واقع روی دایر اصلی بوده و زاویه POS' را که به آنومالی مرکزی موسوم است، به u نمایش دهیم مختصات نقطه S نسبت به دستگاه xy عبارتست از:

$$\begin{cases} x = a \cos u \\ y = \overline{SS'} = \frac{\overline{SS'} \times b}{a} = b \sin u = a \sqrt{1 - e^2} \sin u \end{cases}$$

و از طرف دیگر داریم:

$$(۱) \begin{cases} r \cos v = x - c = a \cos u - ae = a(\cos u - e) \\ r \sin v = y = a \sqrt{1 - e^2} \sin u \end{cases}$$

و خواهیم داشت:

۱— *Anomalie vraie; True anomaly*

۲— *Anomalie excentrique; Eccentric anomaly*

$$(۲) \begin{cases} r = \sqrt{(x-c)^2 + y^2} = a \sqrt{(\cos u - e)^2 + (1-e^2)(1-\cos^2 u)} = a(1 - e \cos u) \\ \cos v = \frac{x-c}{r} = \frac{\cos u - e}{1 - e \cos u} \\ \sin v = \frac{y}{r} = \frac{\sqrt{1-e^2} \sin u}{1 - e \cos u} \end{cases}$$

صف قانون دوم کیلر سرعت سطحی مقدار است ثابت و تمام بیضی که مساحتش πab است در مدت یکسال که این مدت را به A نمایش میدهیم توسط خورشید طی می شود و شعاع حامل زمین خورشید سطح PTS را در مدت $t - t_0$ می بینیم پس رابطه زیر بدست می آید :

$$\frac{\text{مساحت سطح PTS}}{\pi ab} = \frac{t - t_0}{A} \quad (۳)$$

و مساحت سطح PTS برابر است با تفاضل سطح POS از سطح مثلث TOS و میدانیم که بیضی تصویر دایره اصلی خود است در صورتیکه صفحه دایره اصلی با صفحه بیضی زاویه φ

سازد بشرط آنکه $\cos \varphi = \frac{b}{a}$ باشد پس سطح POS تصویر سطح POS' است. بنا براین خواهیم داشت :

$$\text{مساحت PTS} = \frac{a^2 u}{2} \times \frac{b}{a} - \frac{1}{2} cy = \frac{abu}{2} - \frac{1}{2} aeb \sin u = \frac{ab}{2} (u - e \sin u)$$

و اگر مقدار فوق را در رابطه (۳) قرار دهیم خواهیم داشت :

$$u - e \sin u = \frac{2\pi}{A} (t - t_0) = n(t - t_0) \quad (۴)$$

عامل $\frac{2\pi}{A}$ که ما آنرا به n نمایش می دهیم عبارتست از سرعت زاویه ای متوسط حرکت

خورشید نسبت زمین در یکسال و آنرا متوسط حرکت نامند و مقدارش را که بعداً روشن خواهیم کرد عبارتست از :

$$n = \frac{1296000}{365/25} = 3548''/2 = 0.98561^\circ \text{ در یک شبانه روز متوسط}$$

یعنی اگر فرض حامل زمین خورشید دارای سرعت زاویه ای ثابتی بود در هر

n — *Moyen mouvement; Mean motion.*

شاید روز متوسط زاویدای برابر $2/2548''$ طی مبرکد، پس مقدار $n(t-t_0)$ عبارتست از زاویه شعاع حامل زمین و خورشید با خط TP در لحظه t اگر خورشید با حرکت دورانی متشابه بدور زمین دوران مینمود و آنرا آنومالی متوسط نامند و بحرف M نمایش میدهند، بدین طریق معادله (۲) که بمعادله کیپلر معروف است بصورت زیر درمیآید:

$$u - e \sin u = M \quad (5)$$

بطوریکه ذکر شد برای تعیین موضع خورشید در صفحه دایرة البروج در هر لحظه باید v و r را در آن لحظه تعیین کنیم برای اینکار ابتدا M را حساب کرده و با حل معادله کیپلر u را تعیین می کنند و سپس از روی معادلات (۱) و یا (۲) v و r بدست می آید:

خروج از مرکز مدار خورشید کوچک است. بنابراین در محاسبات تقریبی میتوان از مربع آن صرف نظر نمود و در سال ۱۹۵۰ میلادی مقادیر e^2 و e^2 چنین بوده است:

$$e = 0.01673 \quad \text{و} \quad e^2 = 0.00028$$

و ما در اینجا مقادیر v و r را بر حسب M تا مرتبه اول تقریب نسبت به e بدست می آوریم (البته برای محاسبه جداول دقیق نجومی نمیتوان از این جوابها استفاده نمود). با استفاده از رابطه آخر دستگاه (۲) خواهیم داشت:

$$\sin(v - u) = \sin v \cos u - \sin u \cos v = \frac{e \sin u - \sin u \cos u (\sqrt{1 - e^2})}{1 - e \cos u}$$

و یا:

$$\sin(v - u) = [e \sin u - \sin u \cos u (\frac{1}{2}e^2 + \dots)] (1 + e \cos u + \dots)$$

$$= e \sin u + \dots$$

و از روی بسط $\text{Arcsin } x$ تا جمله مرتبه اول بر حسب e خواهیم داشت:

$$v - u = e \sin u$$

$$u = M + e \sin u$$

و از معادله کیپلر داریم:

$$v = M + \epsilon e \sin u$$

پس حاصل می شود:

و یا:

ϵ - Anomalie moyenne; Mean anomaly.

$$v = M + \epsilon \sin(M + e \sin u) = M + \epsilon [\sin M \cos(e \sin u) + \cos M \sin(e \sin u)]$$

و یا :

$$v = M + \epsilon [\sin M(1 + \dots) + \cos M(e \sin u + \dots)]$$

پس تا مرتبه اول تقریب بر حسب e خواهیم داشت :

$$v = M + \epsilon \sin M + \dots \quad (۶)$$

و از رابطه اول دستگاه (۲) بیرون برتیب که در v عمل شد حاصل میشود :

$$r = a(1 - e \cos u) = a(1 - e \cos M + \dots) \quad (۷)$$

روابط (۶) و (۷) که تا مرتبه اول بر حسب e نوشته شده‌اند مقادیر تقریبی r و v را با تقریب کافی جهت مطالعه در تغییرات طول سماوی بدست میدهند به طر کاملتر این مقادیر را بعداً خواهیم دید و طول سماوی خورشید در هر لحظه تا مرتبه اول تقریب بر حسب e عبارتست از :

$$l_0 = \omega + v = \omega + M + \epsilon \sin M + \dots \quad (۸)$$

بنابراینکه از رابطه فوق ملاحظه میشود تغییر طول سماوی خورشید نسبت بزمان مطلق یکنواخت نیست و شامل جمله متناوب $\epsilon \sin M$ نیز میباشد که دوره تناوب آن یکسال است و تغییرات فوق را معادله مرکز نامند .^(۱)

اگر متحرك فرضی را در نظر بگیریم که با خورشید در يك لحظه از نقطه حضیض حرکت نموده و روی دایره ای بمرکز T واقع در صفحه دایره البروج با سرعت ثابت n حرکت کند پس از طی یکسال این متحرك و خورشید با هم در يك لحظه بنقطه حضیض میرسند ولی در بین راه گاهی خورشید از متحرك فرضی جلو افتاده و گاهی عقب میماند . طول متحرك فرضی فوق الذکر در هر لحظه عبارتست از :
 $l = \omega + n(t - t_0) = \omega + M$
 فرضی عبارتست از $\epsilon \sin M$ یعنی معادله مرکز . اگر $M = \pi$ باشد یعنی متحرك فرضی در امتداد TA قرار گرفته باشد طول سماوی خورشید نیز برابر $\omega + \pi$ میشود (زیرا $\sin M = 0$) پس هنگامیکه خورشید در وجه قرار گرفته است طول سماوی خورشید و متحرك فرضی برابر است و متحرك فرضی در امتداد شعاع دید خورشید قرار دارد . حداکثر جلو و یا عقب افتادن خورشید از متحرك فرضی برابر است با ϵ که مقدار آن بر حسب واحد درجه چنین است :

ϵ - Equation du centre; Equation of center

$$2e = 2 \times 0.1672 \times 2438' = 115' \quad (\text{در سال } 1950)$$

یعنی حداکثر اختلاف طول سماوی خورشید و متحرک فرضی در حدود ۲ درجه است و این زاویه را خورشید در حدود دوروز طی میکند و این موضوع قابل ملاحظه بوده و از نظر قدما نیز دورنمانده است و بطلمیوس مقدار آنرا محتملاً بر اساس محاسبات ابرخس ۱۴۳' ذکر نموده و کپرنیک مقدار آنرا ۱۱۱' تعیین نموده است.

برای تعیین سرعت زاویه‌ای حرکت ظاهری خورشید در هر لحظه باید از رابطه (۸)

$$\text{بر حسب زمان مشتق بگیریم و با در نظر گرفتن } \frac{dM}{dt} = n \text{ خواهیم داشت:}$$

$$\frac{dl_0}{dt} = n(1 + 2e \cos M + \dots) = 2548''/2 + 118''/2 \cos M + \dots \quad (9)$$

اگر θ نیم قطر ظاهری خورشید و R شعاع آن باشد داریم $\sin \theta = \frac{R}{r}$ و فرض

کنیم که θ_0 نیم قطر ظاهری خورشید با $r = a$ باشد یعنی $\sin \theta_0 = \frac{R}{a}$ پس داریم

$$\sin \theta = \frac{a}{r} \sin \theta_0 \quad \text{و چون } \theta \text{ و } \theta_0 \text{ خیلی کوچکند محسوساً میتوان نوشت } \theta = \frac{a}{r} \theta_0$$

$$\theta = \theta_0 \frac{a}{a(1 - e \cos M + \dots)} = \theta_0 (1 + e \cos M + \dots) \quad \text{و یا:}$$

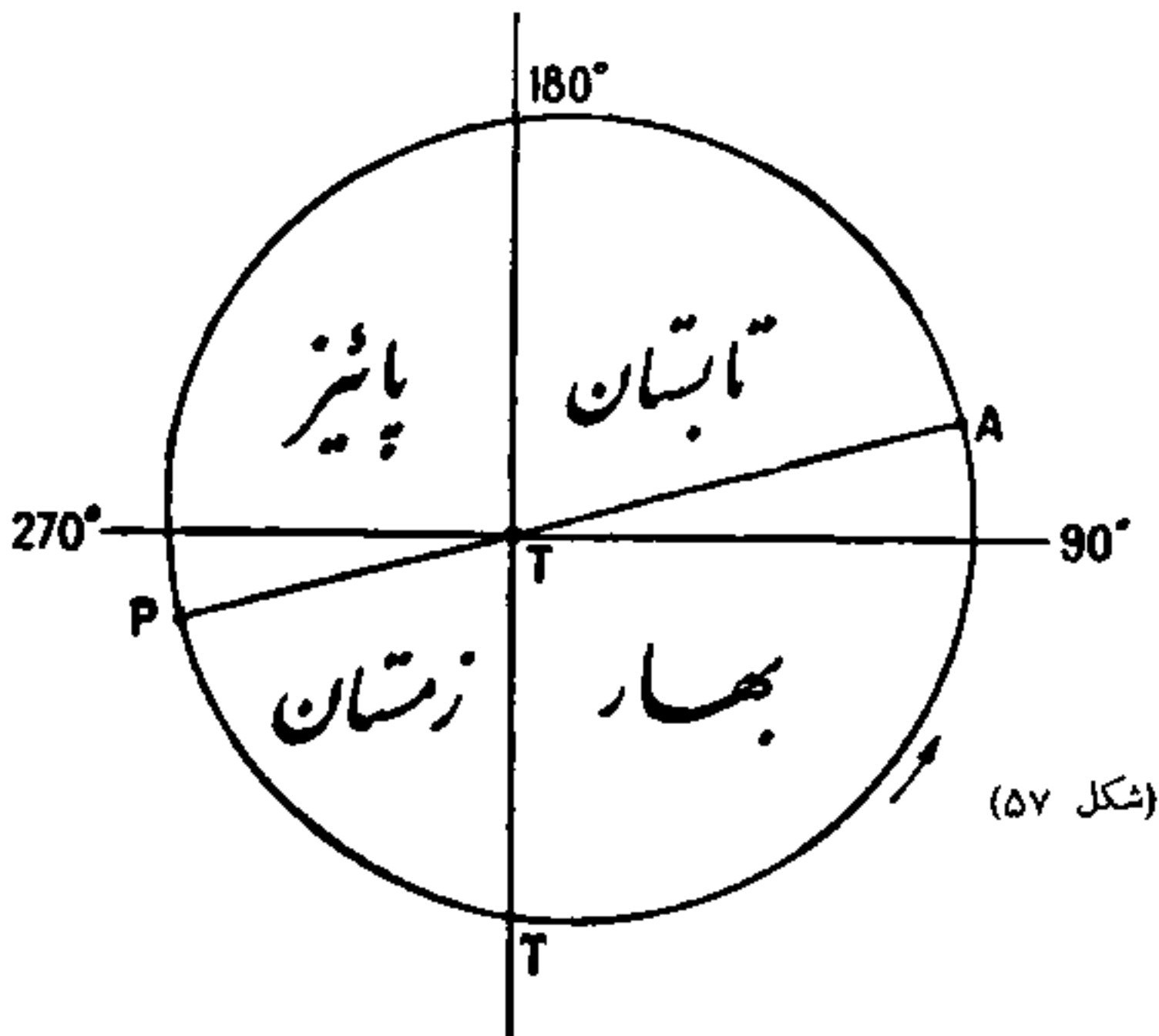
$$\theta = 16' 0'' + 16'' \cos M \quad \text{و چون } \theta_0 = 16' 0'' \text{ میباشد پس خواهیم داشت:}$$

جدول زیر مقادیر تقریبی توابع $\frac{r}{a}$ و v و $\frac{dl_0}{dt}$ و θ را با M در لحظه ورود

متحرک فرضی بهریک از ربع‌های دایره مسیر متحرک فرضی بدست میدهد.

	۱۲ دی	۱۴ فروردین	۱۱ تیر	۹ مهر
M	۰°	۹۰°	۱۸۰°	۲۷۰°
$\frac{r}{a}$	می نیمم ۰/۹۸۳۲۷	۱/۰۰۰۰۰	ماکزیمم ۱/۰۱۶۷۳	۱/۰۰۰۰۰
v	۰°	۹۱° و ۵۵'	۱۸۰°	۲۶۸° و ۵'
$\frac{dl_0}{dt}$	ماکزیمم ۶۱' و ۷''	۵۹' و ۸''	می نیمم ۵۷' و ۹''	۵۹' و ۸''
θ	ماکزیمم ۱۶' و ۱۶''	۱۶' و ۰''	می نیمم ۱۵' و ۳۴''	۱۶' و ۵''

۴۶- فصول : خط اعتدالین و خط انقلابین صفحه دایره البروج را به چهار ربع تقسیم میکنند (شکل ۵۷) و مدتی را که خورشید ضمن حرکت ظاهری خود در هر يك از ربعها میباشد يك فصل نامند و این فصول را از نقطه γ به بعد بترتیب بهار و تابستان و پاییز و زمستان گویند یعنی بهار از وقتی است که میل خورشید صفر است تا وقتی که میل آن ماکزیمم گردد ($27'$ و $23^\circ = \epsilon$) و از وقتی که میل خورشید رو به نقصان گذارد تا وقتی که مجدداً صفر شود فصل تابستان است و از آن وقت تا موقعی که میل خورشید مینیمم شود ($-\epsilon$) یا پائین بوده و پس از آن تا وقتی که میل آن صفر گردد زمستان میباشد و بعبارت دیگر میتوان گفت که از وقتی که



طول خورشید از صفر تا 90° تغییر میکند بهار است و از 90° تا 180° تابستان و از 180° تا 270° پاییز و از 270° تا 360° زمستان میباشد و چون حرکت خورشید بر حسب طول سماوی بکنواخت نیست پس طول مدت فصول برابر نخواهد بود و اکنون با استفاده از محاسبات شماره ۴۵ طول هر يك از فصول را حساب میکنیم بطوریکه دیدیم .

$$l_0 = 282^\circ 4/5' + M + 115' \sin M + \dots \quad (\text{در } 1950)$$

$$M = 3548'' / 2(t - t_0)$$

و t_0 برای سال ۱۹۵۰ عبارتست از :

$$t_0 = ۱۹۵۰ - ۳/۰۲ \text{ ژانویه}$$

معنی رابطه اخیر این است که خورشید در ابتدای روز سوم ژانویه ۱۹۵۰ میلادی کمی

بعد از نیمه شب (مقدار $29^{\circ} ۰۲' ۰۰''$ روز) از حضیض خود عبور میکند و در آن موقع طول

سماوی اش برابر با $۲۸۲^{\circ} ۴/۵'$ - v میباشد (لحظه عبور بر حسب زمان قانونی و تقویم

رسمی ایران عبارتست از ساعت ۳ و ۵۹ دقیقه روز ۱۳ دیماه ۱۳۲۸ شمسی هجری) زمان

شروع عرفصل از رابطه دوم با معلوم بودن M بدست میآید و برای تعیین M در لحظات

شروع عرفصل باید معادله اول را بر حسب M در ابتدای عرفصل حل نمود و بطوریکه

در شماره قبل دیدیم $v = ۲۸۲^{\circ} ۴/۵' - l_0$ و از طرفی با در نظر گرفتن رابطه (۶) شماره

قبل ملاحظه میشود که مقدار M و v بهم نزدیک است (حداکثر اختلافشان در حدود $۱۱۵'$

است) و اگر در جمله $۱۱۵' \sin M$ بجای M مقدار v را قرار دهیم اشتباهی از مرتبه دوم

مرتکب شده‌ایم و قابل صرف نظر کردن میباشد پس رابطه اول را میتوان بصورت زیر نوشت:

$$M = v - ۱۱۵' \sin v$$

و با در نظر گرفتن رابطه دوم حاصل میشود :

$$v - ۱۱۵' \sin v = ۳۵۴۸''/۲(t - t_0)$$

و مقادیر v در ابتدای هر یک از فصول با در نظر گرفتن رابطه $v = l_0 - ۲۸۲^{\circ} ۴/۵'$ و با

افزودن ۳۶۰° در مواقع لزوم چنان است :

ابتدای بهار ابتدای تابستان ابتدای پاییز ابتدای زمستان ابتدای بهار سال بعد

$$۷۷^{\circ} ۵۵' / ۵ \quad ۱۶۷^{\circ} ۵۵' / ۵ \quad ۲۵۷^{\circ} ۵۵' / ۵ \quad ۳۴۷^{\circ} ۵۵' / ۵ \quad ۴۳۷^{\circ} ۵۵' / ۵$$

و با بردن این مقادیر در رابطه فوق‌الذکر مقادیر زیر برای $t - t_0$ در ابتدای هر فصل بدست

میآید .

فصول	طول فصول	$t - t_0$	شروع عرفصل
بهار	۹۲/۸۱ روز	۷۷/۱۶	ابتدای بهار
تابستان	۹۳/۶۲	۱۶۹/۹۷	ابتدای تابستان
پائیز	۸۹/۸۲	۲۶۳/۵۹	ابتدای پائیز
زمستان	۸۹/۰۰	۳۵۱/۴۱	ابتدای تابستان

برای تعیین زمان شروع عرفصل در سال ۱۹۵۰ کافی است که بمقادیر $t - t_0$ مقدار

t_0 را در سال ۱۹۵۰ اضافه کنیم و بدین ترتیب لحظه شروع عرفصل در آن سال بدست میآید

بشرح زیر :

فصول	لحظه شروع فصول در سال	لحظه شروع فصول سال ۱۳۲۹ شمسی
بهار	روز ۲۱/۱۸ مارس (۲۱/۱۳۱)	برحسب زمان قانونی ایران ۵ ^h و ۸ ^h اول فروردین
تابستان	۲۱/۹۹ ژوئن (۲۱/۹۸۴)	۷ ^h و ۳ ^h اول تیرماه
پائیز	۲۳/۶۱ سپتامبر (۲۳/۶۱۴)	۱۴ ^h و ۱۸ ^h اول مهر
زمستان	۲۲/۴۳ دسامبر (۲۲/۴۲۶)	۴۳ ^h و ۱۳ ^h اول دیماه

تاریخهای داخل پرانتز عبارتست از اوقات شروع فصول در سال ۱۹۵۰ قمری که از جدول (Connaissance des Temps) استخراج شده و در این جدول این زمانها را با روش دقیقتر حساب کرده اند و ضمناً اثر خروج از مدار (۱) را هم در نظر گرفته است و ما در اینجا از آن صرف نظر کرده ایم و زمانهای شروع فصول برحسب ساعت قانونی و تقویم رسمی ایران اردوی همان مقادیر داخل پرانتز حساب شده است و طرز تبدیل ساعت بین المللی را به ساعت قانونی ایران در فصل آینده بیان خواهیم کرد حداکثر اختلاف مقادیر تعیین شده با روش تقریبی فوق الذکر و مقادیر تعیین شده در جدول مذکور ۰/۰۱۱ روز و یا تقریباً ۱۵ دقیقه است بطوریکه ملاحظه میشود مجموع مدتهای دوزخ گرم نیمکره شمالی یعنی بهار و تابستان ۱۸۶/۴۳ روز میباشد و در این مدت در نیمکره جنوبی فصول سرد یعنی پائیز و زمستان میباشد و مدت بهار و تابستان نیمکره جنوبی ۱۷۸/۸۲ روز میباشد ولی هنگامیکه در نیمکره جنوبی بهار و تابستان است فاصله خورشید تا زمین کمتر است و در مدت بهار و تابستان نیمکره شمالی فاصله خورشید تا زمین بیشتر میباشد بقسمی که فلوی حرارتی که در این دو مدت مختلف بوسیله سطح زمین جذب میشود با هم برابرند .

در اینجا یادآوری میکنیم که حرکت قهقرائی γ و همچنین جلو رفتن نقطه حسیض خورشید که در جلد دوم این کتاب تشریح میگردد سبب تغییرات کندی در طول مدت فصول میشوند .

۴۷- حرکت خورشید بر حسب بعد : در شماره ۴۵ تغییرات طول سماوی خورشید را بر حسب زمان یکنواخت دیدیم و اینک با در نظر گرفتن رابطه $tg \alpha_0 = \cos \varepsilon tg l_0$ در تغییرات بعد خورشید مطالعه میکنیم رابطه فوق بصورت معادله $tg y = p tg x$ میباشد

و در شماره ۳۰ بسط y را بر حسب x بدست آوردیم بصورت زیر :

$$y = x + q \sin 2x + \frac{q^2}{2} \sin 4x + \frac{q^3}{3} \sin 6x + \dots$$

$$q = \frac{p-1}{p+1} \quad |q| < 1 \quad \text{و داریم :}$$

در اینجا مقدار q چنین است :

$$q = \frac{\cos \varepsilon - 1}{\cos \varepsilon + 1} = -\operatorname{tg}^2 \frac{\varepsilon}{2}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} q = -\operatorname{tg}^2 \frac{\varepsilon}{2} = -0.4308 = -148'/1 \\ \frac{q^2}{2} = \frac{1}{2} \operatorname{tg}^4 \frac{\varepsilon}{2} = 0.0093 = 3'/2 \\ \frac{q^3}{3} = -\frac{1}{3} \operatorname{tg}^6 \frac{\varepsilon}{2} = 0.00027 = -5'' \end{array} \right. \quad \text{و داریم :}$$

پس خواهیم داشت :

$$\alpha_0 = l_0 - \operatorname{tg}^2 \frac{\varepsilon}{2} \sin 2l_0 + \frac{1}{2} \operatorname{tg}^4 \frac{\varepsilon}{2} \sin 4l_0 - \frac{1}{3} \operatorname{tg}^6 \frac{\varepsilon}{2} \sin 6l_0 + \dots$$

$$\alpha_0 = l_0 - 148'/1 \sin 2l_0 + 3'/2 \sin 4l_0 - 5'' \sin 6l_0 \quad \text{و یا :}$$

و بطوریکه ملاحظه میشود α_0 علاوه بر تغییرات متناوب l_0 نسبت بزمان که آنرا معادله مرکز نامیدیم شامل تغییرات متناوب دیگری است که همگی تابع l_0 میباشد (زیرا توابع $\sin 4l_0$ و $\sin 6l_0$ و ... توابعی از خطوط مثلثاتی l_0 میباشد) و دامنه‌های این تغییرات همه توابعی از ε یعنی میل دایره البروج میباشد. مجموع تمام جمل متناوب اخیر (۱) را تعدیل به استوانامند و آنرا به R نمایش میدهند.

بطوریکه میدانیم l_0 تابعی خطی از زمان نبوده و داریم :

$$l_0 = 2(\omega + M) + 2e \sin M + \dots$$

و هر یک از جمل متناوب تابع l_0 بنوبه خود بسری بسط داده میشود مثلا داریم :

$$\sin 2l_0 = \sin 2(\omega + M) \cos(2e \sin M) + \sin(2e \sin M) \cos 2(\omega + M) \quad \text{و یا}$$

$$= \sin 2(\omega + M) \left[1 - \frac{1}{2} e^2 \sin^2 M + \dots \right] + \cos 2(\omega + M) [2e \sin M \dots]$$

بنابراین $\sin \alpha_0$ تا مرتبه اول بر حسب ϵ عبارتست از :

$$\begin{aligned} \sin \alpha_0 &= \sin \alpha (\omega + M) + \epsilon \sin M \cos \alpha (\omega + M) + \dots \\ &= \sin \alpha (\omega + M) + \epsilon \sin (\alpha \omega + \alpha M) - \epsilon \sin (\alpha \omega + M) + \dots \end{aligned}$$

بنابراین اولین جمله تعدیل به استوا شامل تعداد نامحدودی جمله متناوب است که دوره تناوب سه جمله اول بترتیب شش ماه و چهارماه و یکسال است و میتوان نوشت :

$$R = -\text{tg}^2 \frac{\epsilon}{\gamma} [\sin \alpha (\omega + M) + \epsilon \sin (\alpha \omega + \alpha M) - \epsilon \sin (\alpha \omega + M) + \dots]$$

دامنه جمله اول $148''/2$ و دامنه دوجمله بعد $5'$ میباشد این سه جمله جمله مهم R میباشد و جملات نوشته نشده شامل بقیه جملات مربوط به $\sin \alpha_0$ و جملات مربوط به $\sin \alpha_0$ و غیره میباشد که دامنه همه آنها کوچک است و اگر از مقدار R فقط جمله اول را در نظر گرفته و از جملات بعد بعلمت کوچکی صرف نظر کنیم مقدار بعد خورشید بصورت زیر نوشته میشود :

$$\alpha_0 = \omega + M + \epsilon \sin M - \text{tg}^2 \frac{\epsilon}{\gamma} \sin \alpha (\omega + M) + \dots \quad (2)$$

و یا

$$\alpha_0 = \omega + n(t - t_0) + 115' \sin M - 148' \sin \alpha (\omega + M) + \dots$$

$$n = 2548''/2 \quad \text{و در آن}$$

و با تبدیل رابطه فوق بر حسب واحد ساعت خواهیم داشت :

$$\alpha_0 = A_0 + nt + 460^s \sin n(t - t_0) - 592^s \sin (A_0 + nt) + \dots \quad (3) \text{ مکرر}$$

در رابطه فوق مقدار A_0 که بر حسب ثانیه ساعت بیان میشود عبارتست از مقدار ثابت

$$A_0 = \omega - nt_0 \quad \text{و مقدار } n \text{ را نیز باید بر حسب ثانیه ساعت قرارداد } n = 236^s / 555$$

و t_0 که مقدار ثابتی است و t بر حسب شبانه روز متوسط میباشد .

ملاحظه : هنگامیکه در یک معادله مقادیر عددی بر حسب واحد هائی بمنظور محاسبه و تنظیم جداول نجومی وارد میکنیم گاهی بنظر میرسد که طرفین معادله متجانس نیستند مثلا در رابطه (3) مکرر که طرف چپ آن يك زاویه است در طرف راست در جمله nt مقدار n بر حسب ثانیه ساعت و t بر حسب روز متوسط است و چنین تصور می رود که این جمله دارای بعد مجذور زمان میباشد و با طرف چپ هم بعد نیست ولی در حقیقت چنین نیست

دیرا II که برحسب ثانیه ساعت بیان شده است عبارتست از سرعت زاویه‌ای متوسط خودنید در هر روز متوسط یعنی II برحسب روز^{ثانیه} بیان شده است و اما منظور از ثانیه واحد قوس است که برحسب ثانیه ساعت بیان شده است نه واحد زمان و چون I برحسب روز میباشد پس جمله II برحسب واحد قوس خواهد بود و بعد آن با طرف چپ یکسان است و سایر حملات طرف راست نیز همگی برحسب واحد قوس بیان شده‌اند.

تمام نتایج حاصله فوق را باید با در نظر گرفتن تغییرات صفحات اصلی (استوا و دایرة البروج) و همچنین تغییرات مربوط به عناصر مدار گردش زمین و علاوه بر این بکنواخت نبودن کامل دوران وسی زمین تصحیح نمود اما این تغییرات کوچک‌اند و در اصول نتایجی که در فصل آینده با استفاده از رابطه (۳) بدست می‌آوریم تأثیری ندارند.



فصل هشتم

زمان

۴۸- زمان خورشیدی حقیقی ^(۱) - زمان خورشیدی متوسط ^(۲) = زمان نجومی : زمان خورشیدی حقیقی محلی عبارتست از زاویه ساعتی مرکز خورشید در آن محل و آنرا به H_0 نشان میدهند و داریم .

که در آن T زمان نجومی است و اگر در عبارت α_0 (رابطه ۳ مکرر شماره قبل) برای اختصار معادله مرکز را به C و تعدیل به استوا را به R نمایش دهیم خواهیم داشت

$$H_0 = T - \alpha_0 - A_1 t - C - R$$

در رابطه فوق n را به A_1 نمایش داده ایم و بطوریکه ملاحظه میشود H_0 یعنی زمان خورشیدی حقیقی محلی هم شامل تغییرات نامنظم بعد خورشید بوده و هم شامل تغییرات نامنظم زمان نجومی نسبت بزمان یکنواخت میباشد زیرا بطوریکه قبلاً ذکر شد زمان نجومی نسبت بزمان یکنواخت دارای تغییرات نامنظمی میباشد و عبارت T را میتوان بصورت زیر نوشت:

$$T = T_0 + T_1 t + \tau$$

که در آن T_0 مقدار بست ثابت و T_1 نمو متوسط T در یک شبانه روز متوسط بوده و τ مجموع تغییرات نامنظم T بر حسب زمان یکنواخت میباشد و در جلد دوم این کتاب چگونگی آن روشن خواهد شد. پس زمان خورشیدی حقیقی نسبت بزمان یکنواخت بصورت زیر نوشته میشود:

۱- *Temps solaire vraie; True solar time*

۲- *Temps solaire moyen; Mean solar time*

$$H_0 = T_0 - A_0 + (T_1 - A_1)t - (C + R - \tau)$$

عبارت $C + R - \tau$ را به E نمایش داده و آنرا معادله^(۱) زمان نامند پس مجموع تغییرات نامنظم H_0 برابر $E -$ میباشد و با این قرارداد عبارت زمان خورشیدی حقیقی بصورت زیر درمیآید .

$$H_0 = (T_0 - A_0) + (T_1 - A_1)t - E$$

تمام قواعدیکه برای تعیین زمان ساعتی ستارگان بکار میرود قابل عمل درباره خورشید نیز میباشد پس زمان خورشیدی حقیقی مقدار است که بوسیله رصد و محاسبه قابل اندازه گیری مستقیم میباشد مثلاً بطوریکه در شماره ۵۰ بیان خواهد شد میتوان لحظه ظهر حقیقی یعنی لحظه ای که H_0 صفر است بارصد خورشید هنگام عبور از نصف النهار مکان بدست آورد همچنین می توان مقدار تقریبی زمان خورشید را روی صفحه شاخص (ساعت خورشیدی) خواند (شماره ۵۳) همچنین می توان زمان خورشیدی حقیقی را از روی فاصله سمت الرأسی خورشید بوسیله رصد با تئودولیت و یا سکستان بدست آورد ولی چون زمان خورشیدی بکنواخت نیست نمیتوان آنرا بوسیله یک ساعت با حرکت بکنواخت نگاهداری کرد یعنی نمیتوان دستگاه ساعتی را اختراع نمود که عقربه های آن همواره زمان خورشیدی حقیقی را نشان دهد اما در عمل ما احتیاج داریم که یک مقیاس برای زمان بکنواخت تعیین نموده و واحدی برای اندازه گیری این زمان بکنواخت مشخص نمائیم تا بتوان این زمان را با یک وسیله مکانیکی منظم مانند ساعت در هر لحظه تعیین نمود . چون فعالیت های بشر و برنامه زندگی مردم از قبیل کار و استراحت و غیره بستگی بتوالی شب و روز دارد پس باید مقیاس بکنواختی که برای تعیین زمان تنظیم میگردد حتی الامکان از حرکت بومی ظاهری خورشید دور نباشد و برای اینکار زمان متوسط خورشیدی را انتخاب کرده اند که ذیلاً چگونگی آن توضیح داده میشود .

زمان خورشیدی متوسط : فرض کنیم که عبارت کامل تابع E یعنی معادله زمان را بموجب یک تئوری دقیق بدست آورده و از روی آن جدول تغییرات تابع را در لحظات مختلف تدوین نموده باشیم حال اگر در یک لحظه بوسیله رصد زمان خورشیدی حقیقی را بدست آوریم و آنرا به H_0 نمایش دهیم اگر مقدار معادله زمان در آن لحظه E باشد بنا بتعریف حاصل جمع $H_m = H_0 + E$ را زمان متوسط خورشیدی نامند یعنی زمان متوسط عبارتست از زمان حقیقی که از تغییرات نامنظم آن صرف نظر شده باشد پس زمان متوسط را نمیتوان بوسیله رصد مستقیم بدست آورد و تعیین آن مستلزم دانستن قوانین حرکت وضعی و انتقالی زمین و محاسبه

قبلی معادله زمان است .

مقدار H_m زمان متوسط خورشید بنا بر تعریف فوق عبارتست از :

$$H_m = H_0 + E = T_0 - A_0 + (T_1 - A_1)t \quad (2)$$

بطوریکه ملاحظه میشود زمان خورشیدی متوسط که بموجب تعریف فوق مشخص گردید دارای تغییرات یکنواخت بر حسب زمان مطلق مکانیک میباشد و برای آنکه با آن متحد گردد یعنی $H_m = t$ باشد باید اولاً $T_1 - A_1 = 1$ باشد اما T_1 سرعت زاویه‌ای متوسط نقطه γ در حرکت یومی بوده و A_1 سرعت زاویه‌ای آنوعالی متوسط خورشید در حرکت ظاهری میباشد بنا بر این مقادیر عددی آنها بستگی بواحد انتخابی زمان t دارد پس باید واحد t را چنان اختیار کنیم که $T_1 - A_1 = 1$ باشد و اگر چنین باشد از روی رابطه (۲) معلوم میشود که با اضافه شدن یک واحد بر t یک واحد بر H_m افزوده میشود پس واحد زمان یکنواخت t مدت زمانی است که در این مدت زاویه H_m با اندازه یکدور دایره اضافه شود

و این مدت را یک شبانه روز متوسط خورشیدی گویند و این واحد ضمناً واحد زمان متوسط H_m نیز میباشد اما یک شبانه روز حقیقی خورشیدی مدت زمانی است که زاویه H_0 با اندازه یکدور دایره تغییر کند یعنی مثلاً خورشید از نقطه اوج مدار یومی خود پس از یکبار دوران دوباره به نقطه اوج برسد و چون تغییرات E در یک شبانه روز بسیار کم است بنا بر این مدت یک شبانه روز حقیقی خورشیدی خیلی نزدیک است با مدت یک شبانه روز متوسط خورشیدی بنا بر این این واحد انتخابی با امور روزمره بشر توافق دارد. یک شبانه روز متوسط را به ۲۴ قسمت نموده و آنرا یک ساعت گویند (واحد زمان) و هر ساعت برابر ۶۰ دقیقه زمانی و هر دقیقه ۶۰ ثانیه زمانی میباشد و ثانیه شبانه روز متوسط خورشیدی واحد اصلی در سلسله C.G.S میباشد. ثانیاً برای تکمیل اتحاد باید $T_0 - A_0 = 0$ باشد یعنی هنگامیکه H_m صفر است t نیز صفر باشد و بالعکس و هنگامی H_m صفر میشود که $H_0 = -E$ باشد یعنی در لحظه ای که زاویه ساعتی خورشید برابر با $-E$ گردد این لحظه را ظهر متوسط گویند پس برای آنکه اتحاد $H_m = t$ کامل گردد باید مبده اندازه گیری زمان t را در لحظه ظهر متوسط یک روز معین اختیار کنیم و هر گاه یک شبانه روز متوسط را مطابق معمول به ۲۴ ساعت تقسیم کنیم بازاء هر مقدار صحیح از t مقدار H_m بر حسب واحد ساعت مضرب صحیحی از ۲۴ ساعت میباشد و چون مطابق معمول برای نشان دادن وقت پس از ساعت ۲۴ دو مرتبه از صفر شروع میکنند پس زمان خورشیدی متوسط در هر روز یکبار صفر میشود و بطوریکه ذکر شد در این لحظه $H_0 = -E$ خواهد بود و بالاخره

زمان متوسط خورشیدی همواره با اندازه معادله زمان که مقدار متغیری است از زمان حقیقی خورشیدی جلو می‌باشد.

تفاضل زمان نجومی و زمان متوسط خورشیدی: بطوریکه میدانیم اختلاف ما بین زمان نجومی و زمان خورشیدی حقیقی در هر لحظه با بعد خورشید در آن لحظه برابر است حال به بینیم اختلاف بین زمان نجومی و زمان خورشیدی متوسط چیست؟ داریم:

$$T - H_m = T - H_s - E_s = \alpha_s - E_s = \alpha_s - C - R + \tau$$

یعنی تفاضل زمان نجومی و زمان خورشیدی متوسط برابر است با بعد خورشید منهای تغییرات نامنظم بعد بعلاوه تغییرات نامنظم زمان نجومی و یا عبارت دیگر داریم

$$T - H_m = A_0 + A_1 t + \tau \quad (3)$$

تفاضل $T - H_m$ را میتوان به بعد يك متحرك خیالی که زاویه ساعتی آن برابر است با H_m تعبیر کرد. این متحرك خیالی را خورشید متوسط گویند و در ظهر متوسط این متحرك خیالی از نصف النهار مکان میگذرد و بعد آن در این لحظه برابر با زمان نجومی می‌باشد. اگر در طرف راست رابطه (۳) یعنی $A_0 + A_1 t + \tau$ به t اعداد صحیح متوالی نسبت داده شود چون H_m بازاء مقادیر صحیح t صفر است پس نتایج حاصل عبارتست از زمان نجومی در ظهر متوسط روزهای متوالی. در جدول نجومی این مقادیر را برای روزهای متوالی ایام سال حساب کرده وزیر همین عنوان « زمان نجومی در ظهر متوسط » آنها را درج میکنند.

نیوکمب New comb مبداء زمان t را ظهر متوسط گرینویچ در روز ۳۱ دسامبر ۱۸۸۹ میلادی اختیار کرده است (این لحظه را به علامت 1900 Janvier.0 نشان میدهند) چون در این لحظه $T_0 - A_0 = 0$ می‌باشد پس خواهیم داشت $T_0 = A_0$ یعنی عبارتست از زمان نجومی گرینویچ در ظهر متوسط روز ۳۱ دسامبر ۱۸۸۹ و مقدار آن بموجب استخراج

نیوکمب برابر است با 46^s و 28^m و 18^h و $A_1 = n$ که قبلا مقدار آنرا بیان کردیم و مقدار τ را در جلد دوم این کتاب روشن خواهیم نمود و بموجب مقادیر فوق و مقدار τ اگر در رابطه (۳) مرتبا اعداد صحیح متوالی را قرار دهیم زمان نجومی گرینویچ در ظهر متوسط بر حسب استخراج نیوکمب برای هر روز متوالیا بدست می‌آید و به همین طریق عمل نموده و جدول نجومی را برای هر سال حساب کرده و قبل از شروع آن سال منتشر نمایند. باید دانست که بعد خورشید متوسط بطوریکه خواست با زمان t نمونمیکند زیرا که عبارت آن بموجب رابطه (۳) شامل تغییرات نامنظم τ می‌باشد و این موضوع تعجبی ندارد یعنی هر چند که خورشید متوسط دایره استوارا با سرعت یکنواخت طی میکند ولی به علت حرکت نامنظم

نقطه η هبده اندازه گیری بعدها در مقدار بعد خورشید متوسط تغییرات نا منظم ایجاد میگردد .
 تعیین طول جغرافیائی از روی زمان متوسط : اگر در يك لحظه زمان نجومی و زمان
 خورشیدی حقیقی و زمان خورشیدی متوسط در يك مکان بترتیب T' و H'_0 و H'_m و در همان دیگر در
 همان لحظه این مقادیر بترتیب T و H_0 و H_m باشند چون در آن لحظه بعد خورشید مقدار
 معین α_0 میباشد

$$T = H_0 + \alpha_0$$

$$T' = H'_0 + \alpha_0$$

$$T - T' = H_0 - H'_0 \quad \text{پس خواهیم داشت :}$$

و همچنین چون معادله زمان در آن لحظه مقدار معین E میباشد داریم :

$$H_m = H_0 + E$$

$$H'_m = H'_0 + E$$

$$H_m - H'_m = H_0 - H'_0 = T - T' \quad \text{پس در نتیجه خواهیم داشت :}$$

و بطوریکه میدانیم $T - T'$ برابر با اختلاف طول جغرافیائی دو مکان است پس
 میتوان طول جغرافیائی هر محل را از مقایسه زمان متوسط آن محل با زمان متوسط گرینویچ
 بدست آورد بدین طریق که مثلاً بوسیله رصد خورشید و از روی فاصله سمت الراسی آن زاویه
 ساعتی خورشید یعنی زمان خورشیدی حقیقی را بدست میآورند و بر آن معادله زمان را که
 در جدول نجومی برای ایام سال تنظیم شده است میافزایند بدین طریق زمان متوسط خورشیدی
 آن محل بدست میآید و زمان متوسط گرینویچ را از روی کرونومتر که از روی زمان
 متوسط گرینویچ تنظیم شده و همراه خود دارند مشخص میکنند و با آنکه بوسیله علامات رادیو
 تلگرافی تعیین مینمایند و از تفاضل این دو مقدار طول جغرافیائی محل بدست میآید .

(۱)
 زمان نجومی متوسط و شبانه روز متوسط نجومی اگر از تغییرات نامنظم زمان نجومی
 صرف نظر کنیم زمان حاصل را زمان متوسط نجومی نامند یعنی زمان نجومی متوسط عبارتست
 از $T_0 + T_1 t$ و ضمناً متذکر میشود که دایره تغییرات نامنظم T یعنی ϵ بسیار کوچک است
 و مدت لازم بر حسب زمان متوسط خورشیدی برای آنکه حاصل ضرب $T_1 t$ با اندازه يك
 محیط دایره یا ۲۴ ساعت (مقصود واحد زاویه است) نمو کند به شبانه روز متوسط
 نجومی موسوم است و برای تعیین این مدت ابتدا T_1 را حساب میکنیم و بطوریکه قبلاً ذکر
 شد شبانه روز متوسط که واحد زمان یکسواخت t اختیار شده مدت زمانی است که در آن

مدت Π_m با اندازه يك محیط دایره اضافه شود و با این واحد مقدار $T_1 - A_1 = 1$ خواهد شد
یعنی $T_1 - A_1$ برابر با يك محیط دایره و یا ۲۴ ساعت (واحد قوس) میباشد پس :

$$T_1 - A_1 = 24^h - 86400^s \quad (\text{بر حسب ثانیه ساعت واحد قوس})$$

و از طرفی A_1 مساوی Π یعنی سرعت زاویه انومالی متوسط خورشید است و مقدار
آن بر حسب ثانیه ساعت چنین است :

$$A_1 = \pi = 226/555^s$$

$$T_1 = 86636/555^s \quad \text{پس خواهیم داشت :}$$

پس در هر شبانه روز متوسط جمله T_1 با اندازه $86636/555$ ثانیه (واحد ساعت
قوس) زیاد میشود یعنی در حقیقت در هر شبانه روز متوسط زمان نجومی با صرف نظر کردن
از تغییرات نامنظم آن با اندازه مقدار فوق نمومیکند پس طول شبانه روز نجومی متوسط و یا
زمان لازم برای آنکه $T_1 t$ با اندازه يك محیط دایره یا 86400 ثانیه نمو کند عبارتست

$$t = \frac{86400}{T_1} \quad \text{از:}$$

$$\text{روز متوسط خورشیدی} = \frac{86400}{86636/555} = 0/9972696 = \text{يك شبانه روز نجومی متوسط}$$

$$\begin{aligned} & \text{شبانروز } m \quad s \quad (\text{ثانیه زمان}) \\ & = 86164/09 = 1 - 3955/91 \end{aligned}$$

یعنی طول شبانه روز نجومی متوسط با اندازه $55/91^s$ و 3^m از شبانه روز خورشیدی
متوسط کوتاه تر است .

در آنچه ذکر شد دیدیم که زمان خورشیدی متوسط را میتوان از زمان خورشیدی حقیقی
که قابل رصد مستقیم است نتیجه گرفت ولی باید دانست که این تنها طریقه نیست زیرا زمان
نجومی نیز که برخلاف نام ظاهریش بمبده خورشید میباشد میتواند برای این منظور بکار
رود یعنی از روی آن میتوان زمان خورشیدی حقیقی را حساب کرده و سپس زمان خورشیدی
متوسط را از آن نتیجه گرفت .

بوسیله رابطه (۳) همچنانکه گفته شد میتوان زمان نجومی هر روز را در لحظه ظهر
متوسط گرینویچ حساب کرده و جدولی از روی آن تنظیم نمود . هر گاه در يك مکان بوسیله
رصد ستارگان اصلی زمان نجومی را در يك لحظه معین کرده باشیم با در نظر گرفتن طول

جغرافیائی آن مکان زمان نجومی گرینویچ در آن لحظه بدست می‌آید سپس اختلاف آنرا از ساعت نجومی ظهر متوسط گرینویچ که در جدول است تعیین کرده و نتیجه را که بر حسب زمان نجومی است در 0.9972696 ضرب می‌کنیم تا اختلاف بر حسب زمان متوسط بدست آید و بدین طریق زمان متوسط گرینویچ در آن لحظه تعیین میشود که با در نظر گرفتن طول جغرافیائی مکان زمان متوسط مکان تعیین می‌شود واضح است که اگر بخواهیم بطور بسیار دقیق حساب کنیم باید تغییرات ϵ یعنی تغییرات نامنظم زمان نجومی را در طول مدت از ظهر متوسط گرینویچ تا لحظه مورد نظر نیز بحساب آورده شود ولی باید دانست که این تغییرات در مدت یک شبانه روز در حدود چند هزارم ثانیه بیشتر نمی‌باشد. مطالب مذکور را مجدداً در شماره ۵۴ پس از آنکه ساعت قانونی را تعریف کردیم با تفصیل بیشتری خواهیم دید.

۴۹- معادله زمان - در اینجا معادله زمان را که عبارتست از $E - C + R - \epsilon$ با صرف نظر کردن تغییرات نامنظم زمان نجومی یعنی ϵ که خیلی کوچک است بررسی می‌کنیم و همچنین از مقادیر R و C فقط جملات اول آنها را در نظر گرفته و از جملات بعد که آنها نیز بسیار کوچکند صرف نظر می‌کنیم بدین طریق بر طبق آنچه قبلاً دیدیم داریم :

$$E = 46.0^s \sin M - 592^s \sin 2(\omega + M)$$

زمان دوره تناوب جمله اول یکسال است و بازا $M = 0, \pi$ صفر میشود یعنی مواقعی که خورشید در اوج و یا حضیض خود قرار دارد و این مواقع بترتیب ۱۲ دیماه و ۱۱ تیرماه می‌باشد اما زمان دوره تناوب جمله دوم شش ماه است و بازا

$$M = 77^\circ, 55'/5, 167^\circ, 55'/5, 257^\circ, 55'/5, 347^\circ, 55'/5$$

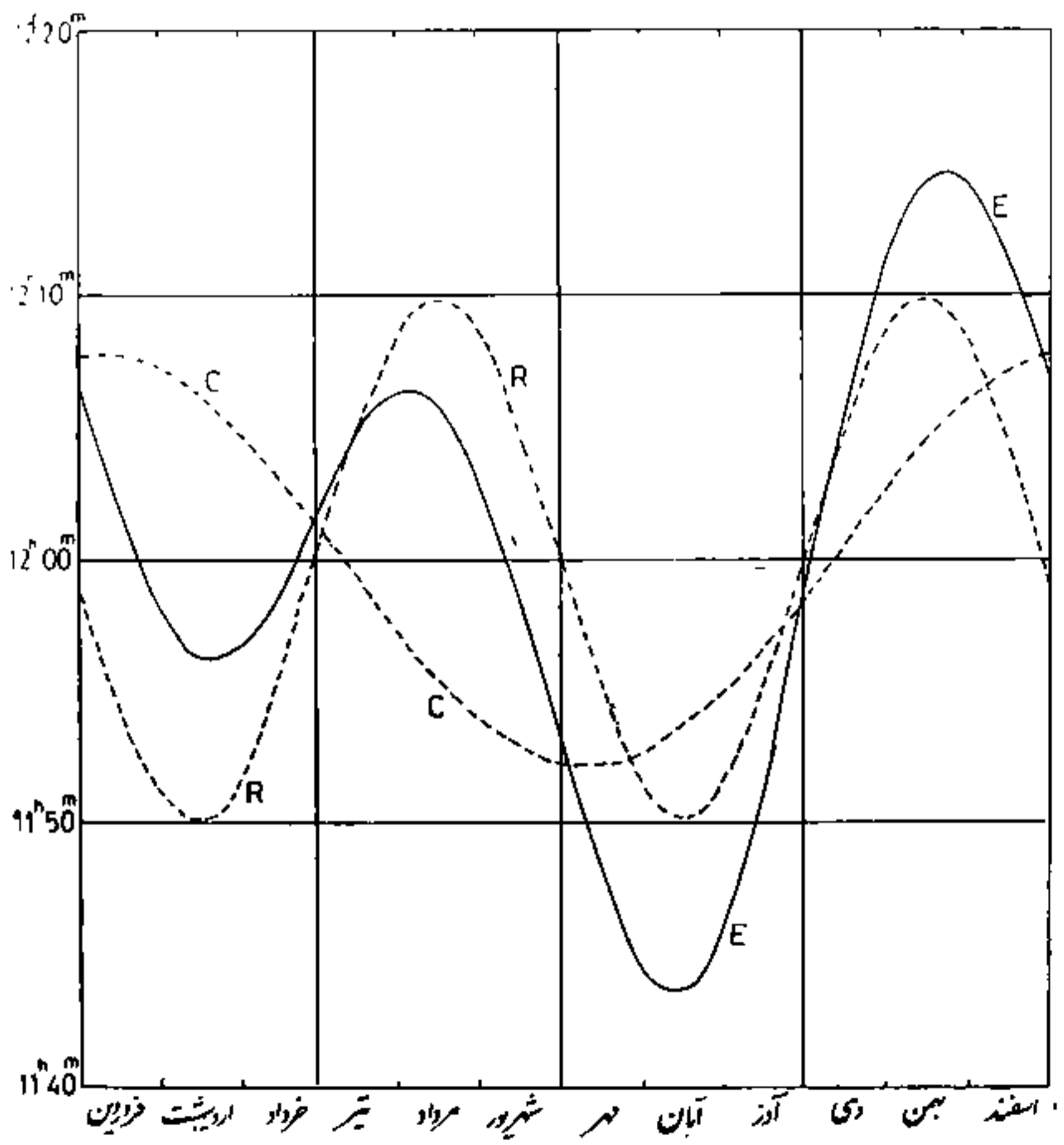
صفر میشود و منحنی نمایش هر یک از دو عبارت را به سبب سهولت می‌توان رسم کرد و از مجموع آنها منحنی نمایش E حاصل می‌شود (شکل ۵۹)

برای هر سال منحنی فوق را باید جداگانه رسم نمود زیرا بعلاوه اختلاف سال عرفی و سال نجومی تغییرات بسیار جزئی در این منحنی‌ها بطور سالانه حاصل میشود (این تغییرات خیلی بطنی بوده و پس از مدتی متعادی اثر آن ظاهر میگردد) نقاط مشخص منحنی E با تقریب یکروز در مواقع زیر است :

زمان	E		
	.m	.s	
۲۷ فروردین			
۲۵ اردیبهشت	-۳	۴۷	می نیمم
۲۵ خرداد	۰	۰	
۵ مرداد	۶	۲۳	ماکزیمم

زمان	E	
۱۱ شهریور	۰	۰
۱۳ آبان	-۱۶	۲۳
۴ دیماه	۰	۰
۲۲ بهمن	۱۴	۲۲

در جدول شماره X مقادیر معادله زمان در روزهای سال ۱۳۴۷ شمسی هجری درج شده است



شکل (۵۹)

فاصله زمانی مابین لحظات ظهر حقیقی در دو روز متوالی یک شبانه روز حقیقی است و بعلاوه تغییرات معادله زمان طول شبانه روز حقیقی تغییر میکند و میدانیم که تفاضل زمان حقیقی از زمان متوسط برابر معادله زمان یعنی F میباشد پس اگر E معمولی باشد طول شبانه روز حقیقی بیش از طول شبانه روز متوسط است و برعکس اگر E نزولی باشد طول شبانه روز حقیقی کمتر از شبانه روز متوسط خواهد بود. گرچه روزانه معادله زمان را به ΔE نمایش دهیم طول شبانه روز حقیقی با اندازه ΔE از طول شبانه روز متوسط بیشتر است و داشتیم:

$$E = \gamma \epsilon \sin M - \gamma^2 \frac{\epsilon}{4} \sin 2(\alpha + M) + \dots$$

نمو روزانه M برابر است با $\Delta M = n$ و چون نمو M کوچک است میتوان مقدار تقریبی نمودار تابع F را با دیفرانسیل آن برابر اختیار نمود پس تقریباً نمو روزانه شبانه روز حقیقی نسبت به شبانه روز متوسط عبارتست از:

$$\begin{aligned} \Delta E &= \gamma n \epsilon \cos M - \gamma n \gamma^2 \frac{\epsilon}{4} \cos 2(\alpha + M) + \dots \\ &= \gamma n \epsilon \cos M - \gamma n \gamma^2 \frac{\epsilon}{4} \cos 2(\alpha + M) + \dots \end{aligned}$$

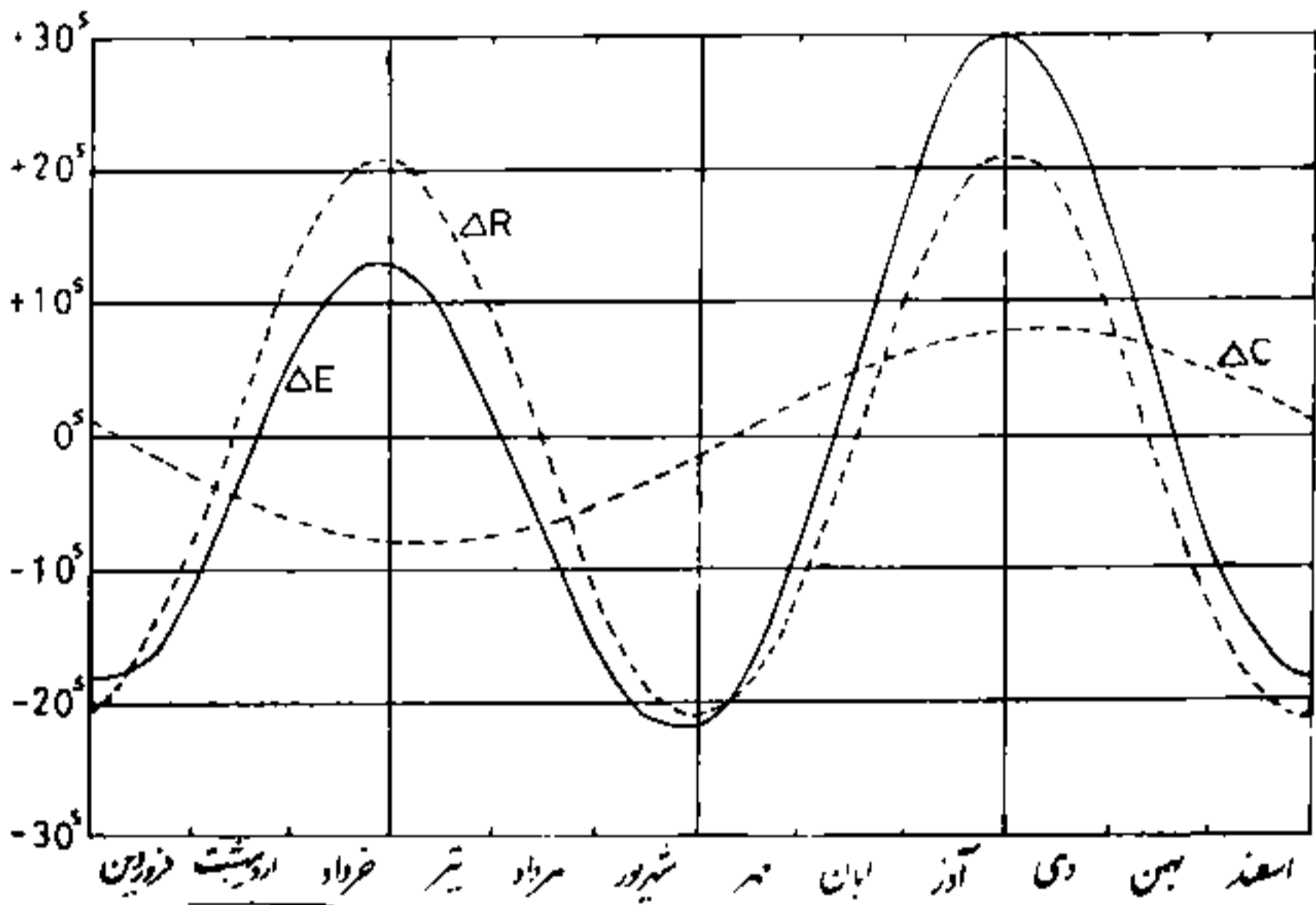
عبارت فوق تا چند دهم ثانیه تقریباً زیاد شبانه روز حقیقی را بر شبانه روز متوسط بدست میدهد و اگر مانند سابق منحنی‌های نمایش هر یک از جملات را جداگانه رسم کنیم منحنی‌نمایش مجموع جبری آنها یعنی نمودار تابع ΔE بسهولة بدست می‌آید (شکل ۶۰) و نقاط مشخص این منحنی بشرح زیر است:

زمان	ΔE	
فروردین ۸	$-\frac{18}{4}$	می نیمم
اردیبهشت ۲۵	۰	
خرداد ۳۰	$\frac{13}{4}$	ماکزیمم
مرداد ۵	۰	
شهریور ۲۶	$-\frac{21}{4}$	می نیمم مطلق
آبان ۱۳	۰	
آذر ۲	$\frac{29}{4}$	ماکزیمم مطلق
بهمن ۲۲	۰	

۵۰- زمان عبور خورشید از نصف النهار مکان - در این کتاب لزوم بود

خورشید به سبب دایره نصف النهاری را چندین بار ذکر کرده ایم و اکنون حرایقی چند از آنرا بیان می‌کنیم .

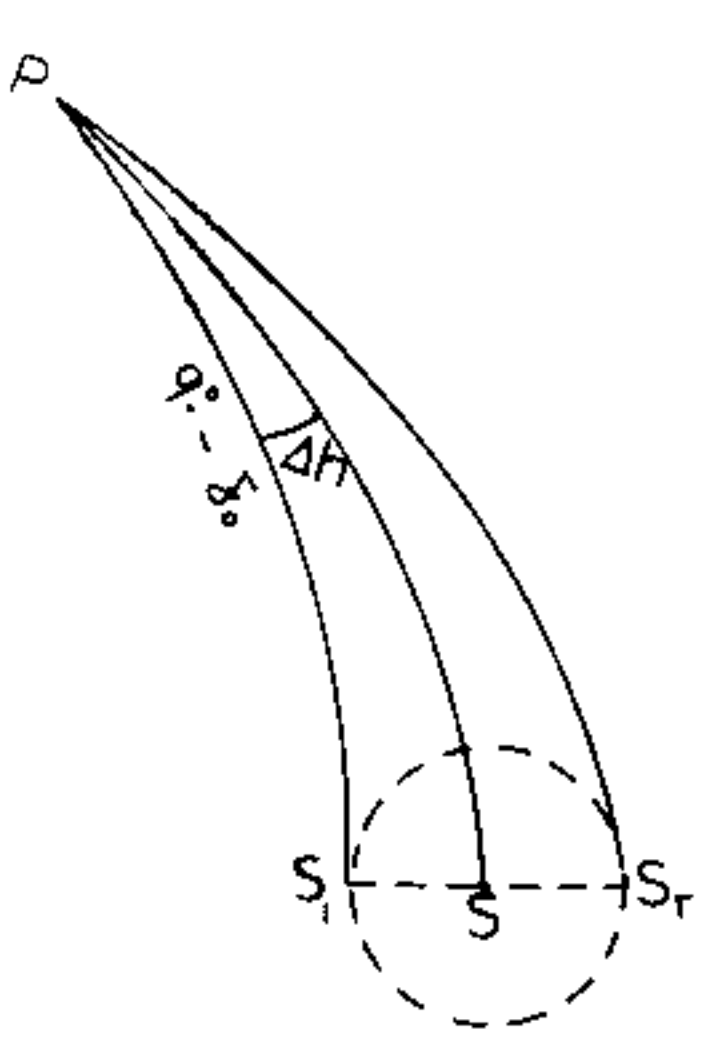
برای تعیین زمان عبور مرکز خورشید از نصف النهار مکان بترتیب در دیای عبور لبه غربی ، سپس شرقی و سپس خورشید را هنگام عبور از نصف النهار مکان بود داشتیم . میانگین زمانهای خزانده شده از دون ساعت شرق یا غرب است . فاصله عبور مرکز خورشید از نصف النهار مکان و با توجه به حقیقی زیرا میزان فرض کردیم که در آن حقیقی در فاصله



(شکل ۶۰)

زمانی کوتاه ما بین لحظات عبور لبه های غربی و شرقی خورشید متناسب با زمان متوسط تغییر میکند برای روشن شدن این مطلب نصف قطر ظاهری خورشید را به S نمایش می‌دهیم و فرض کنیم که PS_1 و PS_2 بترتیب دوایر ساعتی لبه های غربی و شرقی خورشید روی کره سماوی باشد (شکل ۶۱) واضح است که داریم $PS_1 = PS_2$ و چون قطر ظاهری خورشید کوچک است در حدود $32'$ پس میتوان گفت که میل نقاط S_1 و S_2 برابر با میل مرکز خورشید میباشد یعنی $PS_1 = PS_2 = 90^\circ - \delta_0$ حال دایره عظیمه S_1S_2 را روی کره سماوی رسم

میکنیم اندازه قوس $S_1 S_2$ قطر ظاهری خورشید است - حال دایره ساعتی PS نیمه‌ساز دوایر ساعتی PS_1 و PS_2 را میکشیم مثلث $PS_1 S_2$ در رأس S_1 قائمه است و $\widehat{S_1 S_2} = \widehat{S_1 S_2}$



(شکل ۶۱)

و زاویه $\widehat{PS_1 S_2}$ برابر است با نصف تفاضل زاویه‌های ساعتی نقاط S_1 و S_2 و آنرا به Δh نام می‌دهیم از روی مثلث قائم الزاویه $PS_1 S_2$ حاصل میشود $\sin \Delta h = \sin \delta \sec \theta_s$ ولی بطوریکه قبلاً دیدیم مقدار δ در ایام سال تغییر می‌کند و داریم:

$$\delta = 960'' (1 + e \cos M) = 6470'' (1 + \cos M)$$

و خروج از مرکز e برابر است با 0.0168 و به هنگامی ماکزیمم است که $\cos M = 1$ باشد یعنی در موقع عبور خورشید از حضیض خرد و $\sec \theta_s$ هنگامی ماکزیمم است که خورشید در انقلابین باشد و در اینحال مقدار $\sec \theta_s$ برابر است با 1.09

و با تعیین مقادیر مختلف Δh در مواقع مختلف سال و رسم منحنی نمایش تغییرات آن ملاحظه میشود که ماکزیمم Δh در حوالی انقلاب زمستانی است و در آنوقت مقدارش برابر است با

$$1.1 \text{ مقدار مشخص } 2 \Delta h \text{ بشرح زیر است:}$$

۷ فروردین	$2 \Delta h = 128/3$	می نیمم
۳۰ خرداد	$= 137/5$	ماکزیمم
۲۶ خرداد	$= 127/6$	می نیمم
اول دی	$= 142/0$	ماکزیمم

و بطوریکه دیده میشود حداکثر مقدار $2 \Delta h$ بر حسب زمان حقیقی ۱۴۲ ثانیه میباشد و بطوریکه از روی شکل ۶۰ پیداست در هیچ موقع از سال نمو روزانه معادله زمان از 30^s تجاوز نمیکند پس حداکثر تغییرات معادله زمان در مدت $2 \Delta h$ هیچگاه از 0.05^s تجاوز نخواهد کرد بنا بر این میتوان مدت زمان مابین دو لحظه عبور را بر حسب زمان متوسط نیز همان

Δh دانست پس اگر زمانهای خوانده شده از روی ساعت بر حسب زمان متوسط باشد میانگین زمانهای خوانده شده لحظه عبور مرکز خورشید بر حسب زمان متوسط خواهد بود. برای تعیین فاصله سمت‌الراسی مرکز خورشید در لحظه عبور بر نصف‌النهار مکان فاصله‌های سمت‌الراسی لبه‌های بالا و پائین قرص خورشید را اندازه میگیرند و هر یک از اندازه‌ها را جداگانه از لحاظ انکسار جوی تصحیح کرده و سپس میانگین آنها را تعیین میکنند ولی چون در عمل ممکن نیست که هر دو اندازه فاصله سمت‌الراسی لبه‌های خورشید را تماماً هنگام عبور مرکز خورشید از نصف‌النهار تعیین نمود بدینجهت اندازه یکی از آنها را قبل از عبور مرکز خورشید از نصف‌النهار و اندازه دیگری را چند لحظه پس از آن تعیین میکنند و ضمناً با کمال دقت زمان هر اندازه‌گیری را دقیقاً از روی ساعت یادداشت میکنند و هر یک از اندازه‌ها را از روی قاعده تحویل به نصف‌النهار (شماره ۳۶) تصحیح میکنند و علاوه بر این تصحیح دیگری نیز با در نظر گرفتن تغییرات میل خورشید لازم میشود و اینک نشان میدهیم که اثر تغییر میل خورشید در این فاصله کم زمانی قابل صرف‌نظر کردن نمیباشد.

از رابطه $\sin \theta_0 = \sin \epsilon \sin l_0$ دیگرانسیل میگیریم و حاصل میشود:

$$\cos \theta_0 d\theta_0 = \sin \epsilon \cos l_0 dl_0$$

با در نظر گرفتن رابطه $\cos l_0 = \cos \alpha_0 \cos \theta_0$ خواهیم داشت:

$$d\theta_0 = \sin \epsilon \cos \alpha_0 dl_0 = n \sin \epsilon \cos \alpha_0 (1 + \epsilon \cos M) dt$$

اگر در رابطه فوق dt را مساوی یک بگیریم مقدار تغییر میل خورشید در یک شبانه روز معین بدست میآید و با تقسیم آن بر ۲۴ تغییرات ساعتی میل خورشید در آن روز معین حاصل میشود این تغییرات را برای روزهای مختلف سال حساب کرده و در جداولی تحت عنوان تغییرات ساعتی میل خورشید تنظیم میکنند (در **Connaissance des Temps** این جدول موجود است) اگر از جمله شامل خروج از مرکز e در عبارت فوق صرف‌نظر شود (چون $\frac{n \sin \epsilon}{12}$ و e هر دو کوچک‌اند و حاصلضرب آنها خیلی کوچک میگردد) خواهیم داشت:

$$\text{تغییرات ساعتی میل خورشید} = 58'' / \cos \alpha_0$$

با در نظر گرفتن جمله شامل e و محاسبه تغییرات ساعتی برای روزهای مختلف ملاحظه خواهد شد که مقدار ماکزیمم آن چند روز قبل از اعتدال بهاری به $59''/3$ میرسد و می‌نیم آن چند روز پس از اعتدال پاییزی برابر با $58''/5$ - میگردد و اگر رصد در حوالی این

$$z = z_0 - \frac{d\delta_0}{dt} H + \frac{\cos\varphi \cos\delta_0}{\sin z_0} H^2 + \dots \quad (۱)$$

از روی این فرمول با معلوم بودن $\frac{d\delta}{dt}$ اگر φ معلوم باشد و رصد بمنظور تعیین δ است در صورت و مخرج کسر جمله سوم بجای δ_0 و z_0 بترتیب z_0 و φ قرار داده و z_0 های مربوط به لبه های فوقانی و تحتانی را بدست آورده و بالاخره از روی معدل آنها فاصله سمت الراسی مرکز خورشید هنگام عبور از نصف النهار بدست می آید و از آن δ حاصل میشود و اگر رصد بمنظور تعیین φ باشد نظیر آنچه در شماره ۴۶ ذکر شد در جمله سوم فرمول فوق بجای φ مقدار $\delta_0 + z_0$ و در مخرج بجای z_0 مقدار z_0 گذاشته و در نتیجه مقدار z_0 را برای لبه های فوقانی و تحتانی تعیین مینمائیم و از معدل آنها فاصله سمت الراسی مرکز خورشید تعیین میشود و از روی آن یا معلوم بودن δ مقدار φ بدست می آید واضح است که فاصله های سمت الراسی لبه های بالا و پائین را که از رصد بدست می آید ابتدا با در نظر گرفتن انکسار جوی تصحیح نموده و سپس در فرمول فوق میبریم.

ملاحظه : در اینجا متذکر میشویم که در مورد خورشید چون میل آن متغیر است هنگامیکه در اوج قرا گرفته است فاصله سمت الراسی آن می نیمم نمیشود و در نتیجه هنگامیکه فاصله سمت الراسی می نیمم است زاویه ساعتی H صفر نیست و مقدار است که آنرا به H_m نمایش میدهیم و برای تعیین آن کافی است که از رابطه (۱) نسبت به H مشتق گرفته و مساوی صفر قرار دهیم و بدین ترتیب خواهیم داشت :

$$H_m = \frac{\sin z_0}{\cos\varphi \cos\delta_0} \times \frac{d\delta_0}{dt} \quad (۲)$$

و فاصله سمت الراسی می نیمم عبارتست از :

$$z_m = z_0 - \frac{\sin z_0}{\cos\varphi \sin\delta_0} \left(\frac{d\delta_0}{dt}\right)^2$$

و از طرفی میدانیم که مشتق سمت چنین است :

$$\frac{da}{dt} = \frac{\cos\delta_0 \cos S}{\sin z}$$

و از روی آن میتوان سمت نظیر به فاصله سمت الراسی می نیمم را بدست آورد با استفاده از بسط تیلور :

$$a = a_0 + \frac{da}{dt} H + \dots$$

$\delta_0 = 0$ میباشد و اگر بجای H_m مقدار h را قرار داده و از بقیه حملات بعلمت کوچک بودن صرفنظر کنیم حاصل میشود:

$$a_m = \frac{d\delta_0}{dt} \sec \varphi$$

حال فرمولهای فوق را برای روزی که خورشید از نقطه اعتدال ربیعی میگذرد در پاریس حساب میکنیم. در موقع عبور خورشید از نقطه h میل خورشید صفر است و عرض جغرافیائی پاریس عبارتست از: $\varphi = 48^\circ 17'$ و داریم:

$$\cos \delta_0 = 1 \quad \operatorname{tg} \varphi = 1/14 \quad \sec \varphi = 1/52$$

و تغییرات ساعتی میل خورشید $59''/3$ پس داریم:

$$\frac{d\delta_0}{dt} = \frac{59''/3}{1h} = \frac{59/3}{15 \times 3600} = 0/00110 = 227''$$

و چون $\delta_0 = 0$ است پس:

$$H_m = \frac{d\delta_0}{dt} \operatorname{tg} \varphi = 259'' = 17/2''$$

$$z_0 - z_m = \frac{1}{2} \operatorname{tg} \varphi \left(\frac{d\delta_0}{dt} \right)^2 = 0/57 \times 227'' \times 0/0011 = 0/14'' \quad \text{و}$$

$$a_m = \frac{d\delta_0}{dt} \sec \varphi = 245'' = 5', 45''$$

مسئله ارتفاعهای متناظر در مورد خورشید: مسئله رصد خورشید در ارتفاعهای

متماوی نیز شبیه بمسائل فوق الذکر است. بطوریکه قبلاً ذکر شد نقاط هم ارتفاع در مدار يك ستاره ثابت نسبت به نصف النهار مکان قرینه اند اما در مورد خورشید بعلمت آنکه میلش ثابت نیست این مسئله صحیح نیست یعنی مدد سمت نقاط هم ارتفاع از مدار یومی خورشید صفر نمیشد و همچنین اگر t_1 و t_2 زمانهای عبور نقاط هم ارتفاع در رصد خورشید باشند معدل t_1 متناظر بالخطه ظهر حقیقی یعنی عبور خورشید از نصف النهار مکان نمیشد.

زاویه ساعتی بالاترین نقطه قرص خورشید راهنگامیکه هنوز به نصف النهار نرسیده است در نظر گرفته و از آن ۲۴ ساعت کم کرده و نتیجه را که منفی است به $H -$ نمایش میدهیم و فرض کنیم که فاصله سمت الراسی این نقطه z باشد واضح است که فاصله سمت الراسی خورشید پس از مدتی تنزل مجدداً ترقی کرده و دوباره بهمان مقدار z خواهد رسید و در صورتیکه میل خورشید تغییر نمی‌کرد در اینحال زاویه ساعتی نقطه فوقانی قرص خورشید برابر H میگردد ولی بعلمت تغییر میل خورشید زاویه ساعتی نقطه مذکور مقداری است بصورت $H + \Delta H$

و فرض کنیم که $\Delta \delta_0$ نمو میل خورشید در ازا ΔH زاویه ساعتی باشد پس $\frac{dH}{d\delta_0}$ یعنی مشتق

زاویه ساعتی نسبت به میل خورشید حد نسبت $\frac{\Delta H}{\Delta \delta_0}$ است وقتیکه $\Delta \delta_0$ بسمت صفر میل کند و چون $\Delta \delta_0$ خیلی کوچک است محسوساً میتوان نوشت :

$$\Delta H = \Delta \delta_0 \frac{dH}{d\delta_0}$$

حال از روی فرمول زیر مشتق H را نسبت به δ_0 بدست میآوریم با در نظر گرفتن آنکه z و φ ثابت میمانند .

$$\cos z = \sin \varphi \sin \delta_0 + \cos \varphi \cos \delta_0 \cos H$$

و در نتیجه حاصل میشود :

$$\frac{dH}{d\delta_0} = \frac{\sin \varphi \cos \delta_0 - \cos \varphi \sin \delta_0 \cos H}{\cos \varphi \cos \delta_0 \sin H} = \operatorname{tg} \varphi \operatorname{cosec} H - \operatorname{tg} \delta_0 \operatorname{cotg} H$$

و از طرف دیگر $\Delta \delta_0$ نمو δ_0 در زمان H میباشد و میتوان نوشت :

$$\Delta \delta_0 = H \frac{d\delta_0}{dt}$$

و از آنجا خواهیم داشت :

$$\Delta H = H \frac{d\delta_0}{dt} (\operatorname{tg} \varphi \operatorname{cosec} H - \operatorname{tg} \delta_0 \operatorname{cotg} H)$$

اگر زمانهای خوانده شده روی ساعت در لحظات عبور از فاصله سمت الراسی z بترتیب

h_1 و h_2 باشد زمان مربوط به لحظه ظهر حقیقی عبارتست از :

$$h_0 = \frac{1}{2}(h_1 + h_2) - \Delta H$$

فرمول فوق را فرمول ارتفاعهای متناظر نامند و از روی آن میتوان لحظه ظهر حقیقی را معین نمود ولی در فرمول مربوط ΔH مقدار H مجهول است اما چون مقدار ضریب آن یعنی $\frac{d\delta_0}{dt}$ بسیار کوچک است میتوان بجای آن مقدار تقریبی آنرا که برابر با $\frac{h_2 - h_1}{\varphi}$ بر حسب زمان نجومی میباشد قرارداد.

ملاحظه میکنیم که اگر H مقدار کوچکی باشد بقسمی که بتوان بجای $\cos H$ مقدار 1 را قرارداد بطور تقریبی خواهیم داشت :

$$\frac{dH}{d\delta_0} = \frac{\sin Z_0}{\cos \varphi \cos \delta_0 \sin H}$$

بنابراین حاصل میشود :

$$\Delta H = \frac{H}{\sin H} \cdot \frac{\sin Z_0}{\cos \varphi \cos \delta_0} \cdot d\delta_0$$

و چون نسبت $\frac{H}{\sin H}$ بسمت 1 میل میکند در نتیجه معلوم میشود که مقدار تصحیح

ΔH همان زاویه ساعتی خورشید است موقعی که مرکز خورشید در فاصله سمت الراسی می نیم قرار گرفته باشد (فرمول ۲) و باسانی میتوان نشان داد که سمت نظیر به نقطه می نیم فاصله سمت الراسی محسوسا میانگین سمتهای نقاط عبور بر ارتفاعهای مساوی میباشد یعنی عملاً مثل اینست که صفحه قائم مربوط به نقطه می نیم فاصله سمت الراسی صفحه تقارن برای مدار حرکت یومی خورشید روی کره سماوی محلی میباشد.

۵۱- زمان رسمی - زمان بین المللی : تا اواخر قرن ۱۸ میلادی تقریباً در

تمام نقاط روی زمین زمان خورشیدی حقیقی متداول بود و این زمان را مستقیماً از روی ساعت‌های خورشیدی میخواندند ولی از این تاریخ بپسند بتدریج در ممالک مختلف جهان زمان متوسط خورشیدی رایج گردید این عمل در پاریس از سال ۱۸۱۶ معمول گردید.

از زمانیکه وسائل ارتباطی سریع مانند ترن گسترش پیدا کرد لزوم یکنواخت بودن ساعتها در يك کشور درك گردید و این عمل بوسیله کمپانیهای راه آهن اجرا گردید. در فرانسه مسئولین راه آهن ساعت‌های تمام ایستگاههای راه آهن را بوسیله انتقال ساعتیکه با

۱- Temps civil; Civil time.

۲- Temps universel; Universal time; Greenwich time.

ساعت متوسط پاریس میزان شده بود همزمان می‌گردد و اعمالی شبانه‌های مختلف هم ساعت‌های خود را از روی ساعت ایستگاهها میزان مینمودند. بدین ترتیب زمان متوسط شهر پاریس در تمام کشور فرانسه منتشر گردید و بموجب قانون ۱۵ مارس ۱۸۹۱ زمان متوسط شهر پاریس زمان رسمی تمام کشور فرانسه شناختند درحالی‌که این مطالب از مدتها قبل مرسوم شده بود.

در آن موقع شبانه روز را بدو قسمت دوازده ساعته تقسیم نمودند و ۱۲ ساعت اول را ساعت صبح و ۱۲ ساعت دیگر را ساعات عصر می‌گفتند ولی ابتدای شبانه روز را نیمه شب قرار داده بودند و در آن لحظه تاریخ روز را تغییر می‌کردند و هنگامیکه بر طبق مرسوم نجومی قرار شد که شبانه روز را به ۲۴ ساعت تقسیم کنند همان نصف شب را مبدأ تغییر روز اختیار کردند ولی بده اندام گریه‌های متوسط بطوریکه ذکر ننویسیم دیوانه‌ها بر این زمان رسمی را مساوی زمان متوسط خورشیدی پاریس با اضافه ۱۲ ساعت اختیار کردند یعنی در لحظه‌ایکه بر حسب زمان متوسط پاریس ساعت ۳ يك روز است در همان لحظه بر حسب زمان رسمی ساعت ۱۵ آنروز محسوب می‌گردد ولی منجمان استدلال زمان متوسط را در بعضی موارد نگاه داشتند و برای اجتناب از اشتباه آنرا ساعت منجمان نامیدند مثلا ساعت ۹ روز اول ژانویه ۱۹۵۰ بزمان رسمی مطابق است با ساعت ۲۱ روز ۳۱ دسامبر ۱۹۴۹ بزمان منجمان. زمان منجمان بندرت بکار می‌رود و در هر حال در صورت بکار بردن باید بطور روشن قید زمان منجمان بر آن اطلاق شود و بنا بر قرار داد فقط در مواقعیکه تاریخ وقوع يك پیش آمد را در دوره ژولین بیان می‌کنند زمان لحظه وقوع را بر حسب زمان منجمان تعیین مینمایند.

برای آنکه در تمام عمالک روی زمین در داخل يك کشور و یا در قسمت معینی از خاک يك کشور ساعتها یکتراخت بوده و ضمنا انتخاب زمان رسمی هر کشور طبق قاعده معینی باشد در کنفرانس مجمع بین‌المللی منجمان که در سال ۱۸۸۴ در واشنگتن تشکیل گردید طرحهای زیر تصویب شد.

۱- نصف النهار رسدحانه گرینویچ بعنوان نصف النهار بین‌المللی انتخاب شود و زمان رسمی گرینویچ زمان بین‌المللی اختیار گردد. با در نظر گرفتن آنکه زمان رسمی گرینویچ برابر با زمان متوسط خورشیدی در گرینویچ با اضافه ۱۲ ساعت باشد یعنی مبدأ شبانه‌روز از نصف شب محسوب شود.

۲- کره زمین را با رسم نصف النهاراتیکه زاویه مساحت آنها 15° باشد به ۲۴ قاچ تقسیم نمودند بطوریکه نصف النهار گرینویچ در وسط یکی از این قاچها قرار دادند این قاچ را قاچ مبدا اختیار کرده وقاحهای شرقی آنرا بترتیب قاچ اول و دوم و و بالاخره بیست و سوم نامیدند مثلاً قاچ اول پس دو نصف النهار بمرصهای جنرال فیائی $10^\circ/5$ و $22^\circ/5$ واقع است و برای هر قاچ يك زمان رسمی تعیین گردید بطوریکه زمان رسمی قاچ مبدا همان زمان رسمی گرینویچ باشد و زمان رسمی هر قاچ برابر با زمان رسمی گرینویچ با اضافه ۱۱ ساعت باشد که در آن ۱۱ شماره قاچ معروض میباشد مثلاً زمان رسمی قاچ اول و دوم و سوم بترتیب مساوی زمان رسمی گرینویچ با اضافه يك و یا دو و یا سه ساعت میباشد و ضمناً قرار شد که هر کشور زمان قاچی را اختیار کند که قسمت اعظم مساحتش در آن قاچ قرار گرفته باشد و برای ممالک وسیع نظیر روسیه و آمریکای شمالی و کانادا برای هر قسمت آن زمان رسمی قاچ مربوط بآن قسمت اختیار شود و با این قرار داد میباشد در تمام جهان اختلاف زمانهای رسمی مقادیر صحیح ساعت باشد یعنی همه ساعتهاى جهان دقیقه و ثانیه مساوی را نشان دهند و در عبور از سرحد مابین دو مملکت اگر این دو مملکت اکثر خاکشان در قاچهای مختلف باشد میباشد ساعت را يك ساعت تمام جلو و یا عقب برد .

اصول طرحهای مزبور بطور کلی در تمام ممالک دنیا پذیرفته شد ولی اجرای آن در تمام ممالک تطابق کامل با این طرح ندارد و امروزه در هر کشور يك زمان قانونی موجود است که بموجب قانون آن کشور بر اساس طرح فوق برقرار شده است و ممکن است کم یا بیش با آن مغایرت داشته باشد . مثلاً در بعضی از ممالک با آنکه تمام خاکشان در يك قاچ قرار دارد دارای دو زمان قانونی میباشد مانند انگلستان که دارای دو زمان قانونی است یکی برای ایام سرد و دیگری برای ایام گرم و آنرا ساعتهاى زمستانی و تابستانی گویند . تمام خاک انگلستان در قاچ مبدا قرار دارد و باید زهان قانونیش مطابق زمان رسمی گرینویچ و یا زمان بین المللی باشد ولی فقط در ایام سرد این زمان را پذیرفته و در ایام گرم زمان رسمی قاچ اول را انتخاب میکنند یعنی ساعت تابستانی يك ساعت جلوتر از ساعت بین المللی میباشد . در عدهای از ممالک زمان رسمی يك نصف النهار بخصوص را برای زمان رسمی کشور اختیار کرده اند ولی معیناً در اغلب ممالک سعی شده است که اختلاف ساعت رسمی کشور با ساعت بین المللی هر عدد دلخواه نباشد بلکه اختلاف مقدار صحیح ساعت با اضافه ربع یا نیم

و یا سه ربع ساعت باشد در بعضی از ممالک اسلامی موضوع اخیر در نظر گرفته شده است. در سالنامه Bureau de Longitude زمانهای قانونی ممالک مختلف جهان در ۱۰ صفحه نوشته شده است. مملکت فرانسه تمام خاکش در قاج مبداء قرار دارد و بموجب قانون ۹ مارس ۱۹۱۱ زمان بین المللی را بعنوان زمان رسمی خرد پذیرفت ولی در سال ۱۹۱۶ ساعات تابستانی را نظیر انگلستان برقرار کرد یعنی در تابستان ساعت رسمی فرانسه را یک ساعت جلو میبردند و این رسم تا سال ۱۹۴۰ برقرار بود و از آن تاریخ بپس ساعت رسمی فرانسه در تمام ایام سال همان ساعت تابستانی گردید یعنی اینک زمان رسمی فرانسه زمان رسمی قاج اول است در حقیقت ساعت ممالک اروپای مرکزی را که اکثراً در قاج اول واقعند پذیرفته است برای آنکه روابط بین فرانسه و اروپای مرکزی از لحاظ تنظیم ورود و خروج ترنهای بین المللی و هواپیماها و غیره آسانتر باشد و احتیاجی بتصحیح در حداقل مربوط باین امور از لحاظ زمان رسمی هر مملکت نباشد و این حداقل برای همه ممالک اروپای مرکزی و فرانسه یکسان باشد.

زمان قانونی ایران - در ایران بموجب قانون اوزان و مقادیر در ۱۱ فروردین ۱۳۰۴ هجری شمسی زمان قانونی سه ساعت و نیم بیش از ساعت بین المللی تعیین گردید علت تعیین این ساعت قانونی اینست که قسمتی از خاک کشور ایران در قاج سوم و قسمت دیگر در قاج چهارم واقع است و بموجب طرح کنفرانس واشنگتن میبایست زمان قانونی کشور زمان رسمی یکی از این دو قاج که اکثر خاک مملکت در آنست انتخاب شود ولی برای آنکه زمان قانونی ایران خیلی دور از زمان رسمی نقاط مختلفش نباشد کمی از قرارداد طرح منحرف شده و زمان قانونی را با سه ساعت و ۳۰ دقیقه اختلاف با زمان رسمی گرینوویچ اختیار کرده اند بنابراین اگر لحظه وقوع یک پیش آمد بر حسب زمان بین المللی معلوم باشد و بخواهیم زمان وقوع این پیش آمد را به ساعت قانونی ایران مشخص کنیم کافی است که ۳ ساعت و ۳۰ دقیقه بر زمان بین المللی لحظه وقوع این پیش آمد بیافزاییم و بالعکس.

خط تغییر روز - تاریخ هر روز در حد فاصل مابین نواحی که در آنجا ساعت ۲۳ است و نواحی که در آنجا ساعت صفر است تغییر پیدا میکند این حدود در لحظات شروع هر ساعت صحیح بر حسب زمان بین المللی همواره ۱۵ درجه روی زمین جا بجا میشوند حال

1- Ligne de changement de date; International
Date Linge.

فرض کنیم که مثلاً در گرینویچ ساعت ۲۰ روز اول فروردین باشد پس در همان لحظه در قاجهای اول و دوم و سوم بترتیب ساعت ۲۱ و ۲۲ و ۲۳ همان روز بوده و در قاج چهارم ساعت صفر است یعنی شروع روز دوم فروردین میباشد و بالاخره در قاجهای شرقی تر بترتیب ساعت ۱ و ۲ و ۳ و روز دوم فروردین میباشد در حالی که در قاجهای ۲۳ و ۲۲ و ۲۱ و بترتیب ساعت های ۱۹ و ۱۸ و ۱۷ و روز اول فروردین است پس اگر از دو طرف یعنی شرق قاج چهارم و یا غرب آن روی کره زمین حلقه برویم در یک طرف روز دوم و در طرف دیگر روز اول فروردین است پس لزوماً در یکجا باید تاریخ روز را عوض کنیم یعنی لازم است که روی زمین یک نصف النهار و یا یک خط که از قطب شمال بقطب جنوب کشیده شده باشد مشخص کنیم تا عموداً در امتداد آن خط تاریخ روز عوض شود اگر این چنین خطی از نقاط مسکونی زمین بگذرد مثلاً اگر از یک شهر بگذرد کمابیش در آن شهر در دو طرف این خط فرضی واقعه تاریخهای مختلف با اختلاف یک روز دارند و ضمن عبور از داخل شهر و گذشتن از خط قراردادی مذکور باید تاریخ را عوض کنند و این کار غیر عملی و غیر ممکن است بنا بر این روی سطح زمین یک خط فرضی بقسمی در نظر گرفتند که هیچ‌جا از خشکیهای زمین نگذرد یعنی این خط از قطب شمال تا قطب جنوب از اقیانوس کبیر میگذرد و آنرا خط تغییر روز نامند و مختصات جغرافیائی نقاط قراردادی این خط چنین است :

عرض جغرافیائی	طول جغرافیائی
۰' و ۶۵°+	۰' و ۱۶۹°+
۰' و ۵۲°+	۰' و ۱۷۰°-
۰' و ۴۸°+	۰' و ۱۸۰°
۰' و ۵°-	۰' و ۱۸۰°
۰' و ۱۵°-	۰' و ۱۷۲°+
۰' و ۴۵°-	۰' و ۱۷۲°+
۰' و ۵۱°-	۰' و ۱۸۰°

خشکیهایی که در دو طرف این خط قرار دارند چنین اند : در مغرب آن آسیا و جزایر ملانزی و میکرونزی و زلاند جدید و پلی‌نزی غربی قرار دارند و در شرق این خط جزایر هاوایی و پلی‌نزی شرقی واقعه .

۵۲- زمان طلوع و غروب خورشید - تغییرات سالیانه میل خورشید سبب تغییر

طول روز و طول شب میشود و سنا عدم تساوی طول روز و شب بستگی به عرض جغرافیائی مکان دارد. در روی خط استوای زمین طول نیم قوس برائی مسیر یومی خورشید که بقوس نیمروز موسوم است مانند طول قوس نیم برائی مدار نجوم ستارگان ۶ ساعت است یعنی در تمام مواقع سال ۱۲ ساعت روز و ۱۲ ساعت شب است و هر اندازه که قدر مطلق عرض جغرافیائی مکان زیادتر شود اختلاف طول روز و شب زیادتر خواهد شد.

روی سطح زمین مدارات عرضهای جغرافیائی 4° و 90° و 4° و 41° و 90° در

نظر گرفته اند. این مدارات در پنج ناحیه شرح زیر تقسیم میکنند:

سطح عرضی کره و فوج در شمال مدار 23° و 66° 90° را منطقه قطب

شمال نامند.

منطقه واقع مابین مدارات 23° و 66° و $27'$ و 23° را منطقه معتدله شمالی

گویند و منطقه مابین مدارات 23° و $27'$ و 23° و $27'$ را منطقه استوائی و منطقه

مابین $27'$ و 23° و $27'$ و 66° را منطقه معتدله جنوبی و منطقه ایکه بشکل عرضی

کره بوده و در جنوب مدار $27'$ و 66° است منطقه قطب جنوبی نامند.

در منطقه استوائی زمین اختلاف طول شب و روز خیلی زیاد نمیشود ولی هرچه روی

کره بسمت شمال برویم این اختلاف زیادتر میگردد تا در منطقه قطب شمال در نقاطی که عرض

جغرافیائی بیش از $23'$ و 66° است و قریبیکه میل خورشید نزدیک به 90° شده و از 90°

بیشتر گردد مدار خورشید مانند مدار ستارگان دور قطبی شده و در تمام ۲۴ ساعت روز

است و آنرا روزهای قطبی گویند و هنگامیکه خورشید در حوالی انقلاب زمستانی است چون

قدر مطلق میل خورشید بیش از 90° میشود خورشید بصورت ستاره دور قطبی جنوبی

در آمده و در تمام شبانه روز نامرئی است و آنرا شبهای قطبی نامند و در فاصله ما بین

شبهای قطبی و روزهای قطبی خورشید طلوع و غروب دارد و متوالیاً شب و روز میشود

در روی مدار $23'$ و 66° فقط یکروز که خورشید در نقطه انقلاب تابستانی است در یک

۲۴ ساعت روز دارد و همچنین دارای یک شب قطبی است و هرچه از این نقطه بسمت شمال

رویم تعداد روزهای قطبی و شبهای قطبی زیادتر میشود تا در نقطه قطب شمال در تمام مدتی

که خورشید میلش مثبت است خورشید در بالای افق مکان مانند ستارگان دور قطبی دور قطب

دوران میکند یعنی نش ماه تمام روز است و شش ماه دیگر که میل خورشید منفی است خورشید

ذیرافق مکان واقع شده و بصورت ستارگان دورقطبی جنوبی در میان دو عمود باشد. (۱) است پس از این شش ماه شب است.

هنگامیکه در يك مکان خورشید غروب میکند یعنی در افاق مکان قرار بگیرد استعدادیکه از خورشید منتشر میشود بحتم نظر نمی رسد و از این ساعاتی فوراً تا ابتدای جروبالی سر ناظر را روشن میکنند بنابراین تا پایان از عدتی کامل نمیرود و این مدت را شفق گویند

این کیفیت قبل از طلوع خورشید نیز در اتفاق افتد و آنرا فجر و یا فلق نامند. شفق و فلق رسمی محدود بلحاظه است که ارتفاع جروباید 6° باشد یعنی خورشید 6° در افق قرار گیرد و با عبارت دیگر زاویه سمت از سر جروباید 96° گردد در واقع شفق و فلق رسمی

فقط ستارگان خیلی روشن دیده میشوند. فلق و شفق نجومی محدود بلحاظه است که ارتفاع خورشید به 16° میرسد یعنی فاصله سمت لرسی آن 74° دیگر در انتیای شفق نجومی

تا ابتدای فلق نجومی شب کامل است. فلق و شفق در ردی محدود بلحاظه است که ارتفاع خورشید 12° باشد.

برای تعیین لحظه طلوع و یا غروب خورشید در يك روز در روی تقویم نجومی میل خورشید را در زمان نزدیک بلحاظه طلوع و یا غروب است. راجح می نمایند و از روی فرمولهای مربوط به طلوع و غروب ستارگان زاویه ساعت خورشید در لحظه طلوع و یا غروب بدست می آید (شماره ۳۸) سپس مقدار تصحیح مربوط به اندازه جری در افق را عمل میکنیم نتایج حاصل لحظات طلوع و یا غروب مربوط به نقطه مرکز خورشید میباشد و اگر بخواهیم لحظه غروب و یا طلوع را برای لبه فوقانی خورشید بدست آوریم باید مقدار زمان لازم برای آنکه مرکز خورشید بانداره نیم قطر ظاهری خورشید زیر افق رود تعیین نمائیم و این عمل نظیر تصحیح مربوط به انکسار است و همان فرمول در آن قابل اجراست فقط در آن بجای R باید g اندازه نیم قطر ظاهری خورشید را قرار دهیم در نتیجه مجموع این دو تصحیح در مورد خورشید بصورت زیر درمی آید:

۱- Crépuscule civil; Civil Crepuscule.

۲- Crépuscule astronomique; Astronomical Crepuscule.

۳- Crépuscule nautique; Nautical Crepuscule

$$\Delta H_1 = \frac{R+s}{\sqrt{\cos(\varphi+\delta_0)\cos(\varphi-\delta_0)}}$$

این مقدار در مورد طلوع باید از زاویه ساعتی لحظه طلوع کم نموده و در مورد غروب بر زاویه ساعتی لحظه غروب اضافه کرد و ضمناً متذکر می‌گردد که طلوع و غروب حادثه‌ای نیست که بتوان زمان آنرا با رصد مستقیم بطور بسیار دقیق تعیین نمود پس در محاسبه ΔH_1 کافی است که بجای R و s مقادیر تقریبی متوسط آنها را قرار داد $R = ۲۳'$ و $s = ۱۶'$ مقدار s بطوریکه قبلاً ذکر کردیم در ایام سال تغییر میکند و حداکثر نمو و یا تنزل آن از مقدار متوسط برابر $۱۶''$ است و اثر این تغییر در ΔH_1 از چند ثانیه ساعت تجاوز نمی‌کند بنا بر این همانطور که ذکر شد کافی است که همواره مقدار متوسط آنرا در فرمول بکار ببریم و داریم:

$$R+s = ۴۹' = ۱۹۶''$$

برای تعیین مدت شفق و فلق رسمی نیز میتوان از فرمولی نظیر فرمول تصحیح‌انکار استفاده نمود البته جواب حاصل تقریبی است ولی تقریب آن قابل قبول میباشد اما برای تعیین شفق و فلق نجومی و یا دریاوردی باید H مربوط به انتهای شفق و یا ابتدای فلق را از روی حل مثلث وضعیت بدست آورد در مورد شفق و فلق رسمی زاویه ساعتی حاصله از طلوع و غروب لبه فوقانی خورشید را با اندازه ΔH_2 تصحیح کرد تا لحظه شروع فلق و یا خاتمه شفق بدست آید.

$$\Delta H_2 = \frac{۲۴''}{\sqrt{\cos(\varphi+\delta_0)\cos(\varphi-\delta_0)}}$$

نتایج حاصله عبارتست از زاویه ساعتی خورشید در لحظات طلوع و یا غروب و یا ابتدای فلق و یا انتهای شفق و بمبارت دیگر مقادیر فوق عبارتند از زمان حقیقی خورشیدی محلی در لحظات مذکور و اگر بر آنها معادله زمان یعنی مقدار E مربوط به آن لحظه را اضافه کنیم زمان متوسط محلی حوادث فوق حاصل میشود و با در نظر گرفتن طول جغرافیائی مکان میتوان زمان متوسط گرینویچ را بدست آورد و چنانچه ۱۲ ساعت را بر آن اضافه کنیم زمان رسمی گرینویچ و یا زمان بین‌المللی حاصل میشود و از روی آن زمان قانونی حوادث فوق در آن محل بدست می‌آید بنا بر این برای تعیین زمان بین‌المللی هر یک از این لحظات باید بزواویه‌های ساعتی حاصل $L + E + ۱۲^h$ اضافه کنیم تا زمان بین‌المللی بدست آید.

مثال: مطلوبست اوقات غروب و ظهر حقیقی در روز سی‌ام آبان‌ماه ۱۳۳۷ شمسی

خورشیدی در تهران در صورتیکه طول و عرض جغرافیائی تهران بترتیب برابر با
 $E_2 = -14^m 5^s$ باشد و معادله زمان در حوالی غروب برابر $L = -3^h 25^m 44^s$ و $\varphi = 35^\circ 42'$
 بوده و بدانیم که میل خورشید در حوالی غروب $\delta_s = -19^\circ 53'$ باشد و معادله زمان
 در موقع ظهر حقیقی مکان برابر است با $E_1 = -14^m 4^s$.

$$H_m = H_o + E \quad \text{حل : چون :}$$

$$H_m = -14^m 4^s \quad \text{پس در موقع ظهر حقیقی :}$$

لذا ظهر حقیقی به ساعت قانونی ایران $t = H_m + 12 + L + 3/5 = 11^h 50^m 12^s$
 زاویه ساعتی خورشید در موقع غروب مرکز آن از فرمول زیر بدست میآید:

$$\operatorname{tg} H = - \frac{\sqrt{\cos(\varphi - \delta_s) \cos(\varphi + \delta_s)}}{\sin \varphi \sin \delta_s}$$

و تصحیح انکسار و اختفاء لبه :

$$\Delta H_1 = \frac{196}{\sqrt{\cos(\varphi - \delta_s) \cos(\varphi + \delta_s)}}$$

$$\varphi - \delta_s = 55^\circ 35'$$

$$\varphi + \delta_s = 15^\circ 49'$$

$$\log 196 = 2/29226$$

$$\frac{1}{2} \log \cos(\varphi - \delta_s) = \bar{1}/87611$$

$$\frac{1}{2} \operatorname{colog} \cos(\varphi - \delta_s) = 0/12389$$

$$\frac{1}{2} \log \cos(\varphi + \delta_s) = \bar{1}/99162$$

$$\frac{1}{2} \operatorname{colog} \cos(\varphi + \delta_s) = 0/00838$$

$$\operatorname{colog} \sin \varphi = 0/23392$$

$$\log \Delta H_1 = 2/42452$$

$$\operatorname{colog} \sin \delta_s = 0/46829 \quad n$$

$$\Delta H_1 = 266^s = 4^m 26^s$$

$$\log \operatorname{tg}(\pi - H) = 0/57005 \quad n$$

$$\log \operatorname{tg} H = 0/57005$$

$$H = 74^\circ 56' 14'' = 4^h 59^m 45^s$$

$$H = \begin{matrix} h & m & s \\ 4 & 59 & 45 \end{matrix}$$

$$\Delta H_1 = \begin{matrix} m & s \\ 4 & 26 \end{matrix}$$

$$12 + E = \begin{matrix} h & m & s \\ 11 & 45 & 58 \end{matrix}$$

$$3/5 + L = \begin{matrix} m & s \\ 4 & 16 \end{matrix}$$

$$t_1 = \begin{matrix} h & m & s \\ 16 & 54 & 25 \end{matrix}$$

میتوان جداولی ترتیب داد که از روی آن جداول لحظه غروب و طلوع خورشید را برای هر نقطه از زمین و در هر روز معین حساب نمود یعنی برای مقادیر معین φ و θ لحظه طلوع و غروب و یا قوس نیمروز را قبلاً حساب کرده و در این جداول مینویسند و از روی آن بوسیله تناسب قوس نیمروز مطلوب را تعیین مینمایند مانند جداول شماره IX الف و همچنین جداولی برای تصحیح ΔH_1 بر حسب مقادیر مختلف φ و θ تنظیم میگردد که از روی آن تصحیح مربوط به انکسار جوی و اختلافی لبة بالائی خورشید بدست میآید (جداول شماره IX ب) با این جداول میتوان لحظات طلوع و غروب خورشید و ماه و ستارگان را بطور تقریب برای هر روز و در هر مکان بلافاصله بدست آورد.

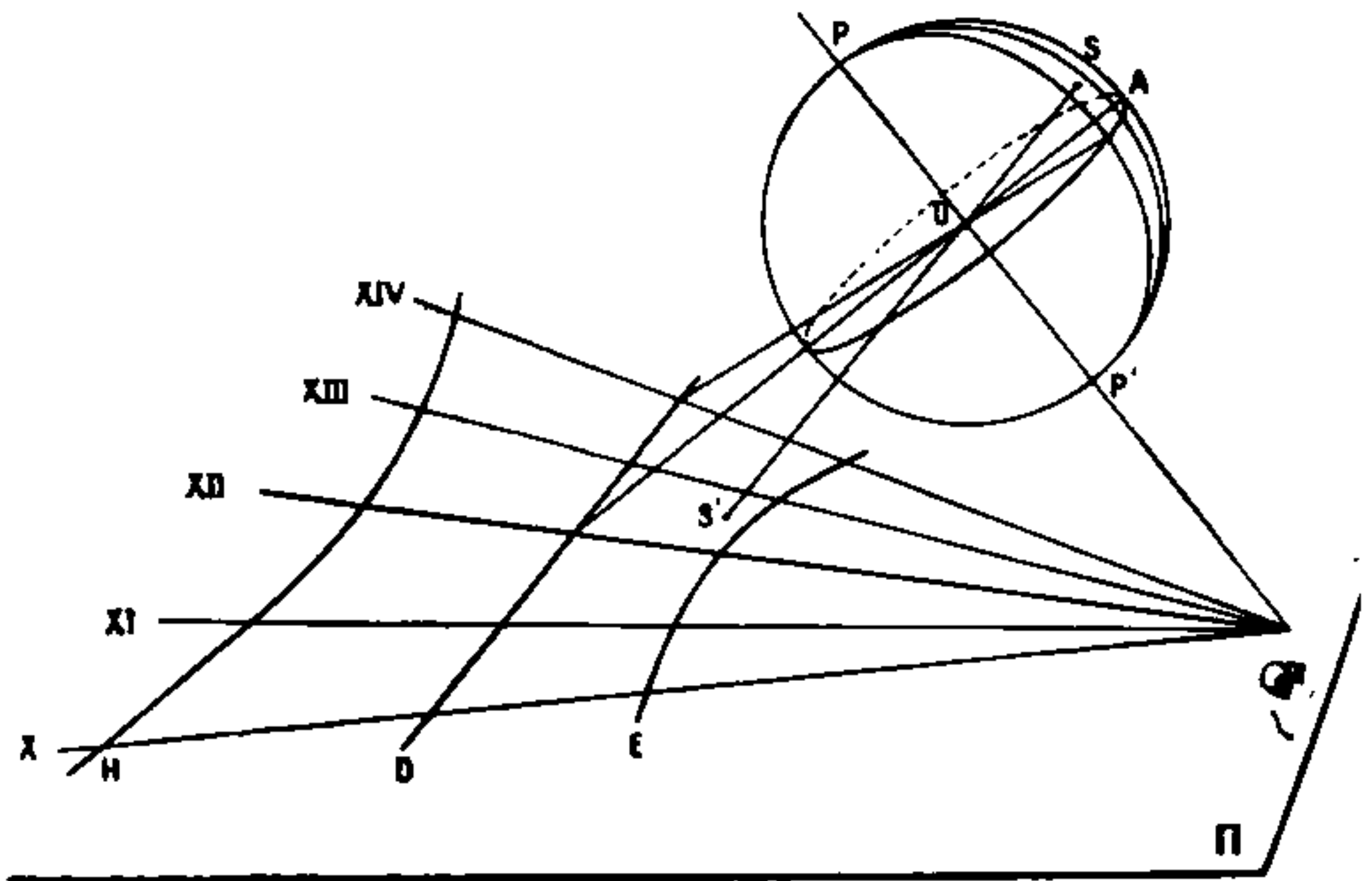
۵۴ - شاخص یا ساعت آفتابی : ساعت‌های آفتابی دستگاههایی هستند که در یک مکان مستقر شده و از روی آن با یک نظر میتوان زمان خورشیدی حقیقی را خواند و ضمناً با تمهیداتی ممکن است از روی آنها زمان متوسط را بدست آورد و یا حتی ممکن است ساعت قانونی را در یک مکان از روی آنها تعیین نمود ولی در حالات اخیر دستگاه خصوصیت سادگی و سهولت خود را از دست میدهد.

یک ساعت آفتابی اصولاً تشکیل شده است از یک سطح مستوی (صفحه) و یک شاخص کوچک (نقطه و یا دایره کوچکی که در یک فاصله و وضع معین نسبت به صفحه قرار گرفته است) که سایه آن روی صفحه مذکور میافتد و روی صفحه خطوطی رسم شده است که طرز ترسیم و مورد استعمال این خطوط ذیلاً شرح داده میشود.

فرض کنیم O مرکز شاخص باشد و کره سماوی را بمرکز O رسم کرده و روی کره

۱- Cadran solaire; Sundial.

دایره استوای سماوی و نصف النهار مکان و دواير ساعتی را بفواصل يك ساعت به يك ساعت (15° به 15°) رسم میکنیم (شکل ۶۲) اگر S نقطه حامل خورشید روی کره سماوی باشد سایه شاخص O روی صفحه دستگاه نقطه ایست مانند S' که در امتداد خط SO قرار دارد اگر O را مرکز تصویر در نظر گرفته و روی صفحه دستگاه تصاویر مرکزی (مخروطی) دواير ساعتی را رسم کرده باشیم از روی محل S' میتوان زاویه ساعتی خورشید را تعیین نمود. اگر محور عالم POP' را امتداد دهیم تا در نقطه ای مانند O' صفحه دستگاه را قطع کند



(شکل ۶۲)

تصاویر دواير ساعتی روی صفحه دستگاه خطوط مستقیمی است که از نقطه O' میگذرند و آنها را خطوط ساعتی مینامند. برای آنکه قرائت زاویه ساعتی خورشید دقیقتر شود کافی است که تعداد خطوط ساعتی را زیاد کنیم مثلاً خطوط ساعتی را بفواصل ۱۰ دقیقه به ۱۰ دقیقه ترسیم نماییم.

۱- Lignes horaires; Hours lines.

اگر D تصویر صفحه استوای سماوی روی صفحه دستگاه باشد چون خورشید در ایام سال در دو طرف صفحه استوا تغییر مکان میدهد پس نقطه S' در ایام سال در دو طرف این خط قرار میگیرد و اگر خورشید در نیمکره شمالی باشد یعنی δ مثبت باشد نقطه S' در آنطرف خط D واقع است که به O' نزدیکتر است و بالعکس وقتی که δ منفی باشد S' در طرف دیگر خط واقع است، اگر روی صفحه دستگاه تصاویر مخروطی مدارات $۲۳^{\circ}, ۲۷'$

و $۲۳^{\circ}, ۲۷'$ که موسوم به مدارات رأس ۱° لسرطان و رأس الجدی میباشد رسم کنیم دو منحنی E و H حاصل میشوند و سایه شاخص در وقتی که خورشید در نقطه انقلاب تابستانی است روی منحنی E تغییر مکان پیدا میکند و هنگامیکه خورشید در انقلاب زمستانی است سایه شاخص در آن روز روی منحنی H تغییر مکان میدهد و چون هر فصل را به سه برج تقسیم میکنیم میل خورشید در ابتدای برج دوم بهار $۱۱^{\circ}, ۲۹'$ و در ابتدای برج سوم $۲۰^{\circ}, ۲۰'$ میگردد و به همین ترتیب ابتدای برج دوم و سوم تابستان میل خورشید بترتیب $۲۰^{\circ}, ۲۰'$ و $۱۱^{\circ}, ۲۹'$ خواهد بود و قرینه این مقادیر برای ابتدای بروج زمستان و پاییز بدست میآیند حال تصاویر مدارات $۲۰^{\circ}, ۲۰'$ و $۱۱^{\circ}, ۲۹'$ را روی صفحه دستگاه رسم میکنیم منحنی‌هایی که

بدین شکل بدست میآیند بضمیمه D و E و H که جمعاً هفت عدد میباشد بخطوط بروج موسومند خطوط بروج با استثنای D منحنی‌های درجه دوم میباشد (تصویر مخروطی دایره بر صفحه) که بر حسب زاویه صفحه دستگاه با محور عالم و میل مدارات نوع آنها متفاوت است و بیضی و یا سهمی و یا هذلولی خواهند بود و بدین ترتیب از روی محل S' در صفحه تاریخ تقریبی را هم میتوان خواند یعنی در اول برج فروردین سایه روی خط D تغییر مکان پیدا میکند و بتدریج روزهای بعد سایه در فاصله مابین خط D و خط برج دوم بهار یعنی تصویر مدار $۱۱^{\circ}, ۲۹'$ تغییر مکان پیدا میکند و هر چه به برج دوم نزدیکتر شویم سایه بخط برج دوم نزدیکتر میگردد در اول برج دوم بهار روی این خط تغییر مکان پیدا میکند و همین طور الی آخر.

شاخص ممکن است سوراخ دایره‌ای شکل کوچکی باشد که روی یک سطح متصل بدستگاه

۱- Tropique du Cancer; Tropic of cancer.

۲- Tropique du Capricorne; Tropic of capricorn.

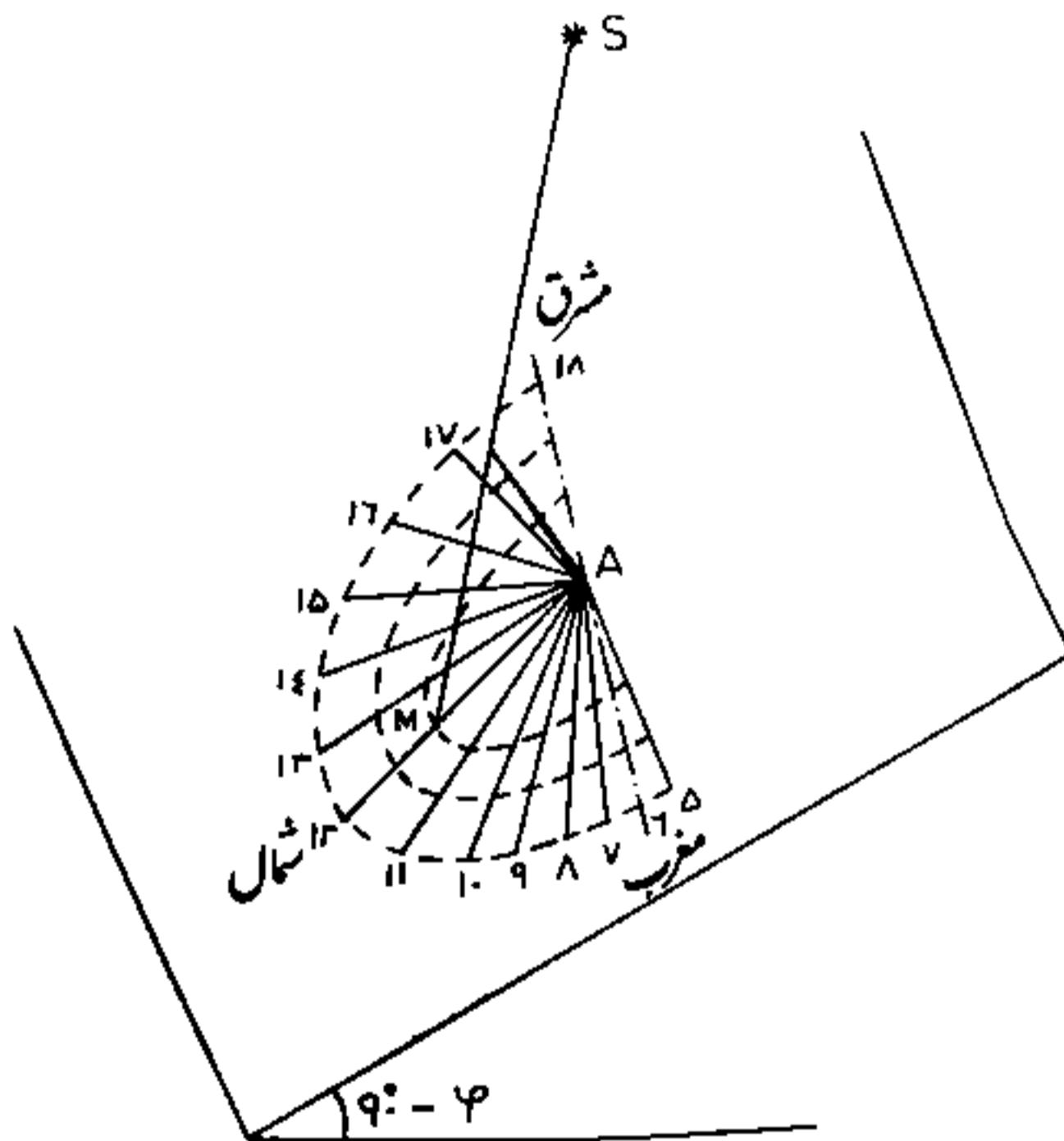
۳- Arcs des signes; Arcs of signs.

تعبیه نموده باشند و در اینحالت شعاع نورانی خورشید که از سوراخ مذکور میگذرد روی صفحه دستگاه لکه‌رشدن کوچکی بشکل بیضی خواهد بود که مرکز آن نقطه 'A' است. ممکن است شاخص را انتهای يك میله فلزی انتخاب کنند که میله بموارات مجور عالم روی صفحه دستگاه نصب شده باشد در اینحالت سایه میله روی خطوط ساعت صفحه دستگاه قرار میگیرد و انتهای سایه نقطه 'A' را مشخص میکنند و بر حسب دقتی که در تنظیم این ساعت بکار رفته باشد عقادیر زمان خوانده شده روی آن ممکن است تا چند دقیقه و یا حتی تا چند ثانیه دقت برسد. هنر ساختن ساعتیای آفتابی اکنون به علت عدم لزوم و عدم استعمال آنها از بین رفته است و در قدیم این کار توسط هنرمندان قابل و با سبکهای مخصوص انجام میگرفت که روی آنها در کتابهای مخصوص ساعتیای آفتابی بتفصیل مذکور است و فقط در اینجا باختصار اصول نمونه‌های مختلف ساعتیای آفتابی را ذکر میکنیم.

ساعت آفتابی استوائی : ساده‌ترین ساعتیای آفتابی استوائی است . در

ساعت استوائی صفحه دستگاه صفحه استوا است که با صفحه افق مکان زاویه $90^\circ - \varphi$ را میسازد φ عرض جغرافیائی مکان است) و شاخص بوسیله نوك میله (A) که عمود بر صفحه دستگاه میباشد مشخص میشود (شکل ۶۳) میله (A) که عمود بر صفحه استوا است در امتداد محور عالم میباشد پس خطوط ساعتی همه از نقطه A میگذرند و زاویه مابین دو خط ساعتی همان زاویه مستطبه فرجه دوایر ساعتی میباشد پس زوایای مابین دو خط ساعتی که يك ساعت با هم اختلاف داشته باشند برابر با 15° خواهد بود سایه میله در ظهر حقیقی در امتداد نصف النهار است پس اگر خط AM فصل مشترك صفحات استوا و نصف النهار مکان باشد هنگامیکه سایه در امتداد AM قرار داشته باشد ظهر حقیقی است و بمبداء AM و در دو طرف آن خطوطی روی صفحه دستگاه رسم میکنیم که با هم زوایای 15° بسازند و روی خط AM عدد ۱۲ و روی خطوطی که در جهت مغرب میرود بترتیب اعداد ۱۱ و ۱۰ و و ۵ و ۴ و ۳ و ۲ و ۱ را مینویسیم و روی خطوطی که بطرف مشرق میروند بترتیب اعداد ۱۳ و ۱۴ و ۱۵ و را مینویسند و اگر بخواهند با دقت بیشتر ساعت را بخوانند هر يك از تقسیمات را به ۶ یا ۱۲ قسمت میکنند در اینحالت فاصله هر دو خط ساعتی ۱۰ و یا ۵ دقیقه خواهد بود و از روی مکان سایه زمان خورشیدی حقیقی خوانده میشود خط [D] یعنی تصویر استوا در این دستگاه به بینهایت میرود و خطوط بروج در این دستگاه دوائر متحد المرکز اند که مرکز مشترکشان A میباشد زیرا این خطوط تماویر مخروطی مدارات روی صفحه تصویر میباشد و چون در اینجا صفحه تصویر موازی استوا یعنی عمود بر محور مخروطهای مصور است پس تصاویر دایره

میباشند و چون وقتی خورشید در نقطه انقلاب تابستانی است زاویه شعاع واصل بخورشید با صفحه استوا برابر ϵ میباشد پس اگر طول میله OA مساوی d باشد از مثلث قائم الزاویه OAM نتیجه میشود که شعاع این دایره برابر است با $r = d \cdot \cot \epsilon$ چون $\cot \epsilon = 2/30$ پس شعاع دایره E برابر است با $d \cdot 2/30$ و بهین طریق شعاعهای دایره مربوط به بروج دیگر بترتیب برابرند با $d \cdot 2/70$ و $d \cdot 4/90$ واضح است که درجه بندیهای فوق که بر روی قسمت بالائی صفحه دستگاه رسم شده است فقط در ایام بهار و تابستان قابل استفاده است و در ایام پاییز و زمستان که میل خورشید منفی است یعنی خورشید زیر صفحه استوا واقع است روی

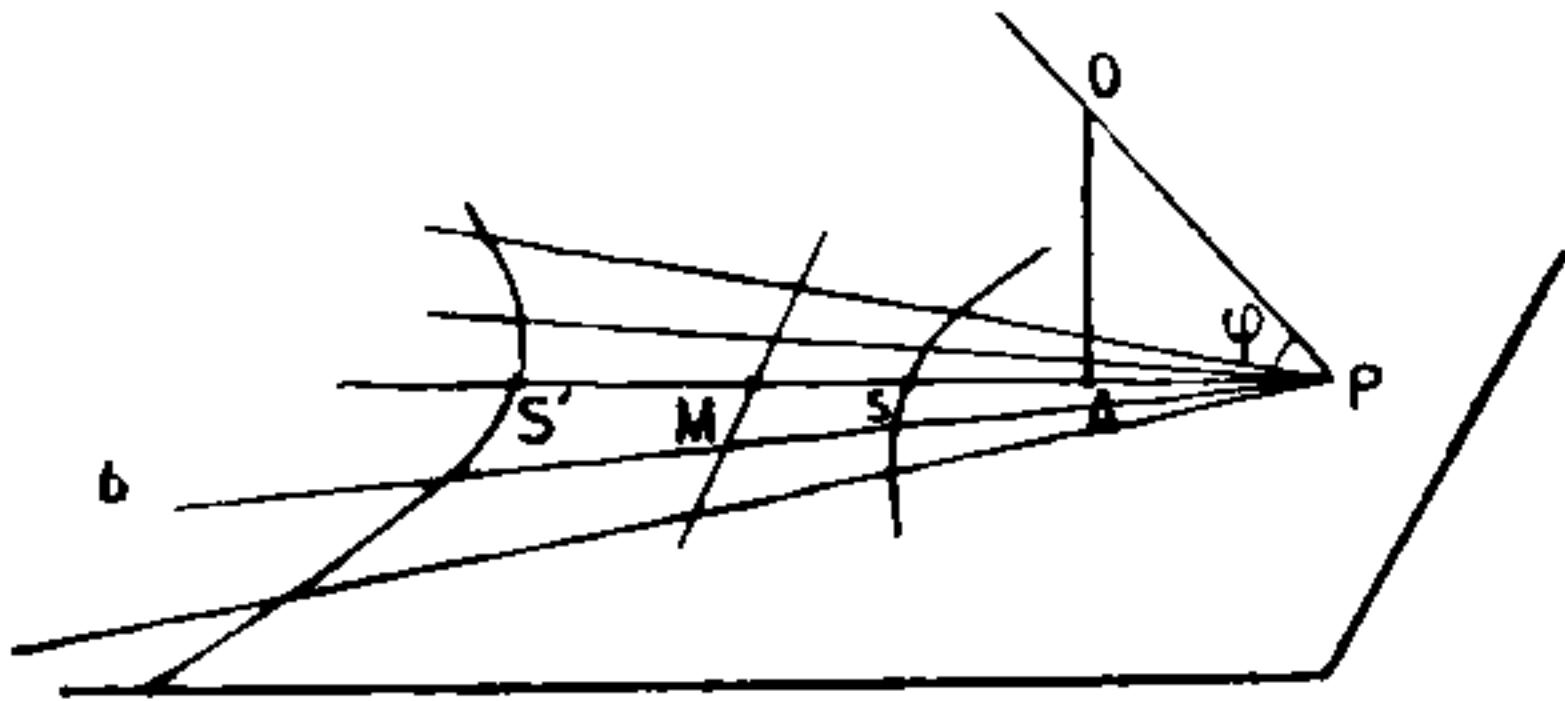


(شکل ۶۳)

صفحه تاریک است و اشعه آفتاب بدان نمیرسد که سایه‌ای وجود داشته باشد ولی میتوان همان درجه بندی را در زیر صفحه درست نمود و میله دیگر را مانند AO' در امتداد همان میله در زیر صفحه کار گذاشت و در ایام پاییز و زمستان از درجات زیر صفحه استفاده نمود با این دستگاه در هر لحظه از روز بشرط آنکه ابر نباشد میتوان زمان خورشیدی حقیقی را معلوم

نمود و ضمناً تاریخ تقریبی آن روز نیز بدست میآید.

ساعت آفتابی افقی : در این دستگاه صفحه تصویر افقی است و میله (O) عمود بر آن نصب شده است (شکل ۶۴) و رأس (A) میله شاخص دستگاه است و سایه میله (A) روی صفحه دستگاه میافتد اگر از نقطه (A) خطی موازی محور عالم رسم کنیم تا در نقطه P صفحه را قطع کند خطوط ساعتی عمده از نقطه P میگذرد و خط AP امتداد شمال و جنوب را مشخص

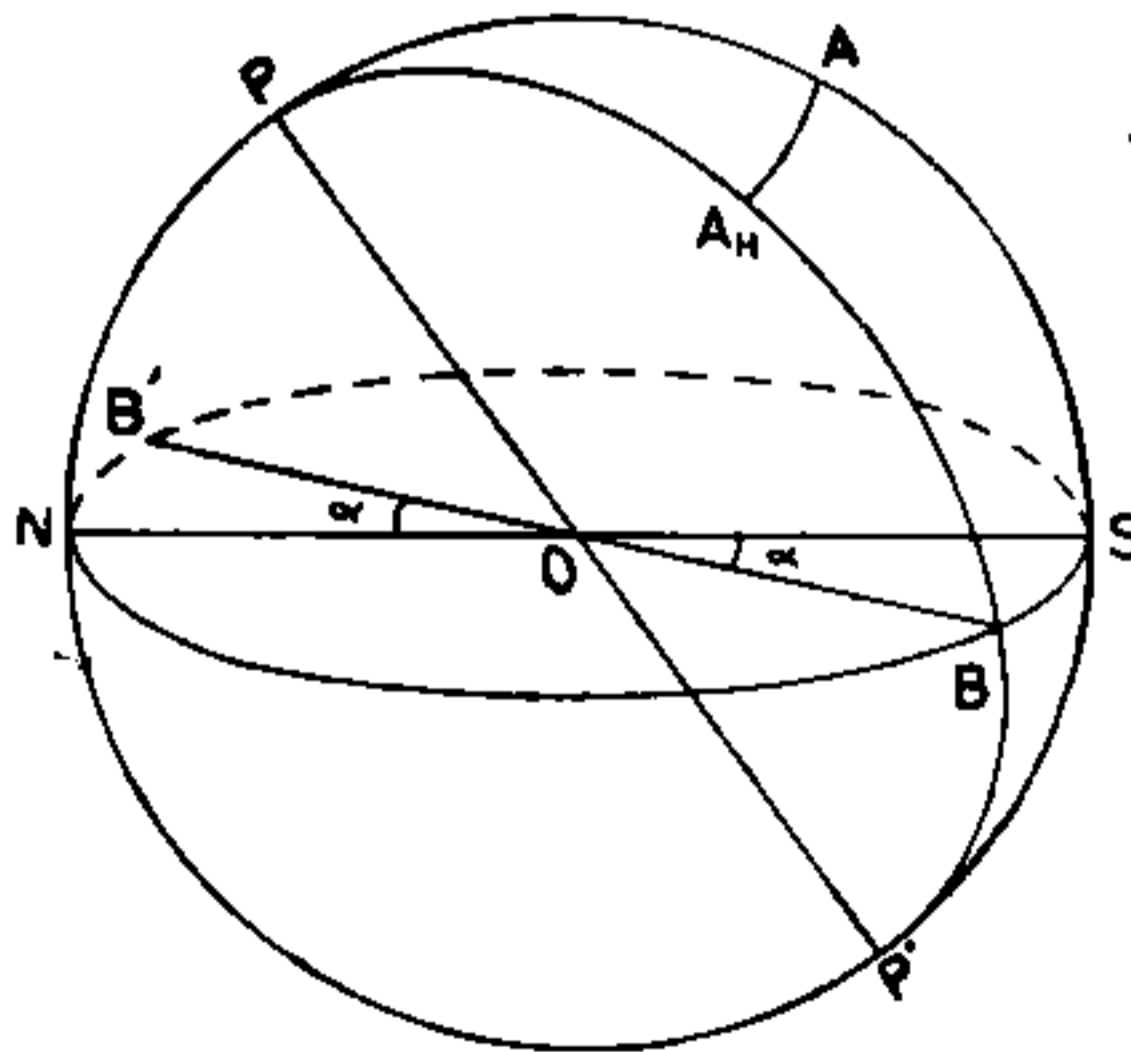


(شکل ۶۴)

میکنند زیرا صفحه‌ایکه بر خط قائم (OA) و محور عالم میگذرد صفحه نصف النهاره‌کان است. تصویر صفحه استوا روی صفحه تصویر و یا به بیان دیگر خط برج اول خطی است عمود بر PA و فاصله $d.tg\phi$ از نقطه A زیرا اگر صفحه استوا را که از نقطه (A) عمود بر (OP) رسم میشود امتداد دهیم تا در D صفحه افق را قطع کند D تصویر مخروطی دایره استوا بر مرکز تصویر O میباشد و اگر در M خط AP را قطع کند خط MO بر OP عمود بوده و زاویه‌اش با OA برابر ϕ میباشد پس داریم $MA = d.tg\phi$ و ضمناً خط D بر MA عمود است زیرا D فصل مشترک صفحه استوا و افق است بنابراین بترتیب بر OA و OP عمود است بنابراین D بر صفحه این دو خط عمود است و چون خط PAM در صفحه این دو خط واقع است پس D بر MA عمود میباشد و چون نصف زاویه رأس مخروط مصور مدار رأس السرطان که ضمناً مخروط مصور رأس الجدی نیز میباشد برابر است با $۳۳'$ و ۶۶° پس در مکانهاییکه عرض جغرافیائی آنها یعنی ϕ کمتر از مقدار فوق باشد مانند ایران و اکثر ممالک اروپا و غیره تصاویر این مدارها هذلولی میباشد و خط AM محور تقارن این هذلولی

است و يك شاخه آن مربوط به مدار راس السرطان و شاخه ديگر مربوط به مدار راس الجدى است و خطوط ساير بروج نيز در اين حال همه هذلولي مي باشند S و S' رئوس شاخه هاي هذلولي مربوط به مدار راس السرطان و راس الجدى در فاصله هاي $d.tg(\varphi - \epsilon)$ و $d.tg(\varphi + \epsilon)$ مي باشند و اين نتايج بسهولت از مثلثهاي قائم الزاويه OAS و OAS' حاصل ميشوند و از اين مقادير ميتوان اندازه ϵ را استخراج نمود يعني با اندازه گرفتن طول سايه در هنگام انقلاب در ظهر حقيقي از هريك از دو عبارت فوق مقدار ϵ بدست مي آيد و ضمناً طولهاي AS و AS' بترتيب کوتاهترين و بلندترين سايه ميله در لحظات ظهر حقيقي مي باشند و از اينرو ميتوان باوقاتي که خورشيد در انقلاب مي باشد پي برد . قديما با عمين روش مقدار ϵ يعني زاويه مابين دايره البروج و استوا را بدست مي آوردند و براي دقت جواب در شبستان مساجد و يا كليساها خط نصف النهار را از پاي خط قائم مار بر روزني که به گنبد و ياطاق شبستان تعبیه ميشد رسم مينمودند و با اندازه گيري فاصله لکه نوراني تا پاي خط قائم مذکور در ظهر روز انقلاب تابستاني و يا انقلاب زمستاني و محاسبه عبارات مذکور مقدار ϵ را با دقت زياد حساب مي کردند و اين عمل تا قرن هفده ميلادي ادامه داشت و تغييرات ساليانه ϵ که قبلاً ذکر شد بدینوسيله روشن گرديد .

طرز مدرج کردن صفحه ساعت آفتابي افقي : براي مدرج کردن صفحه ساعت



افقي اگر Pb تصوير يك دايره ساعتی (شکل ۶۴) باشد و اگر فرض كنيم كه شاخص O بوسيله ميله OP مشخص شده باشد هنگاميكه خورشيد در صفحه دايره ساعتی مربوط به خط ساعتی Pb قرار گيرد سايه OP روی خط Pb منطبق خواهد شد پس خطوط ساعتی تصاویر محور عالم روی صفحه افق مکان است بفرض

(شکل ۶۵)

آنکه مرکز تصویر در هر ساعت، نقطه حامل خورشید روی کره سماوی باشد .
 اگر A موضع خورشید در نصف النهار مکان باشد (شکل ۶۵) و تصویر محور عالم را
 روی صفحه افق مکان به SN نمایش دهیم SN موازی PM شکل ۶۴ میباشد و عوقی که
 خورشید روی دایره ساعتی مربوط به خط ساعتی pl قرار گیرد تصویر محور عالم روی
 صفحه افق خط BOB' میباشد که به موازی pb شکل ۶۴ است و زاویه $\alpha = BOB' = NOB'$
 برابر با زاویه PM و pb میباشد و زاویه α برابر با قوس BS است و از روی مثلث
 قائم الزویه $PIIS$ که در آن $\widehat{PS} = 90^\circ - \varphi$ و $\widehat{P} = H$ و $\widehat{S} = 90^\circ$ خواهیم داشت .

$$tg\alpha = \sin\varphi tgH$$

و باروش قرسیمی میتوان رابطه فوق را حل کرده و زاویه α را بر حسب H تعیین نمود
 فرض کنیم که D تصویر صفحه نصف النهار روی صفحه افقی دستگاہ بوده و PM تصویر
 نصف النهار مکان باشد (شکل ۶۶) روی امتداد خط PM نقطه‌ای مانند O' چنان اختیار
 میکنیم که داشته باشیم .

$$\frac{MO'}{PM} = \sin\varphi$$

حال اگر خط $O'A$

را طوری رسم کنیم که با

$O'M$ زاویه H بسازد

و مثلث قائم الزویه $O'MA$

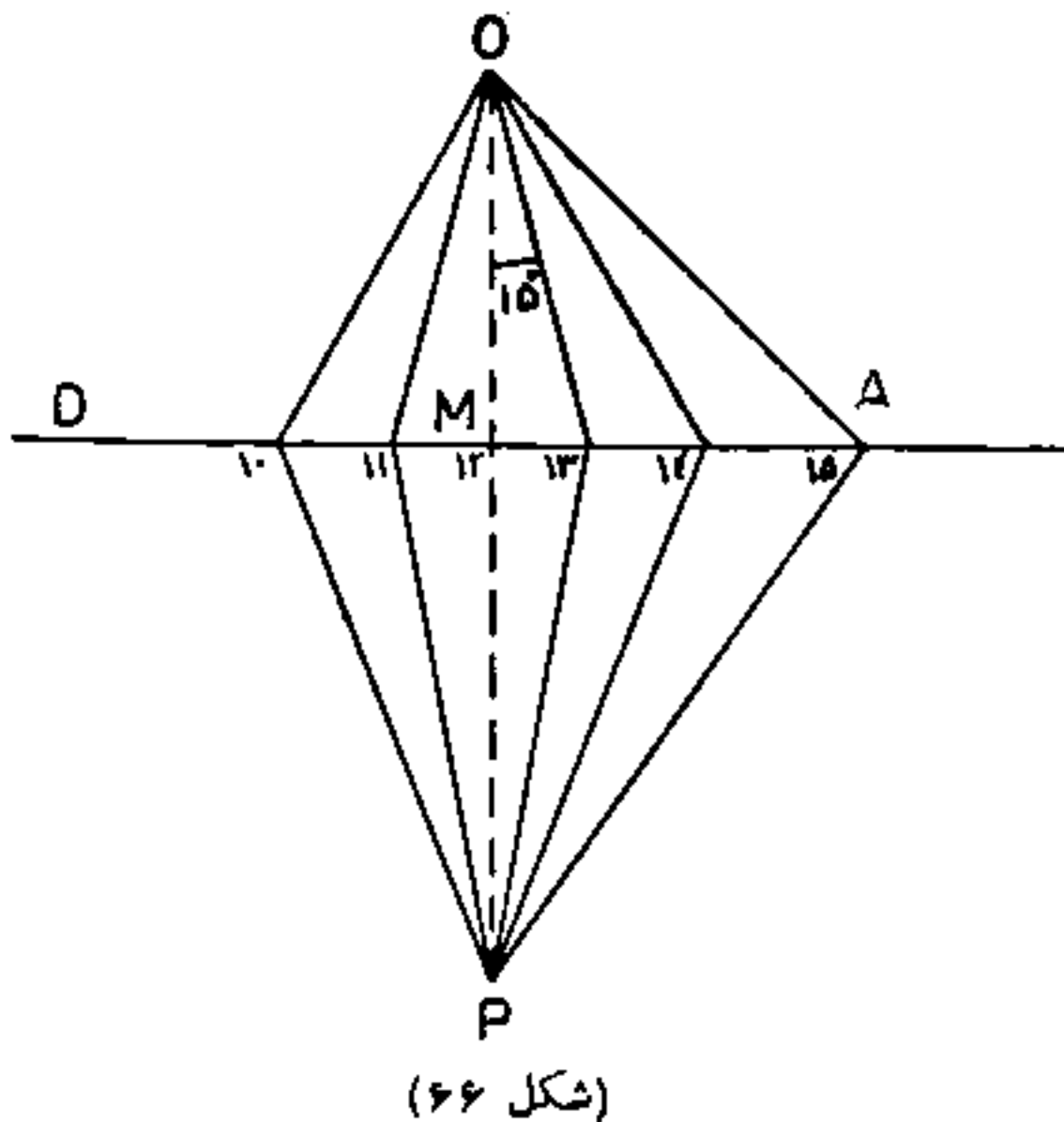
داریم .

$$\frac{MA}{MO'} = tgH$$

و همچنین از مثلث

قائم الزویه PMA داریم

$$\frac{MA}{PM} = tg\widehat{MPA}$$



(شکل ۶۶)

اگر رابطه اخیر را بر رابطه قبلی تقسیم کنیم خواهیم داشت $tg\widehat{MPA} = \sin\varphi tgH = tg\alpha$
 پس معلوم میشود که خط PA خط ساعتی مربوط به زاویه ساعتی H میباشد پس برای

ترسیم خطوط ساعتی کافی است که از نقطه O' و بمبده ضلع $O'M$ زوایای 15° را متوالیا در دو طرف رسم کنیم تا اضلاع آنها خط A را قطع کند خطوطی که از نقطه P به نقاط تقاطع رسم میشود خطوط ساعتی میباشد و اگر بخواهیم اجزاء ساعت (مثلاً ده دقیقه و یا پنج دقیقه) را روی دستگاه بچوانیم هر یک از زوایای مرسوم که بر اس O' میباشد مثلاً به 6 یا 12 قسمت مساوی تقسیم کرده و خطوط ساعتی نظیر آنها را با وصل کردن نقطه P به نقاط نظیر روی خط D بدست میآوریم.

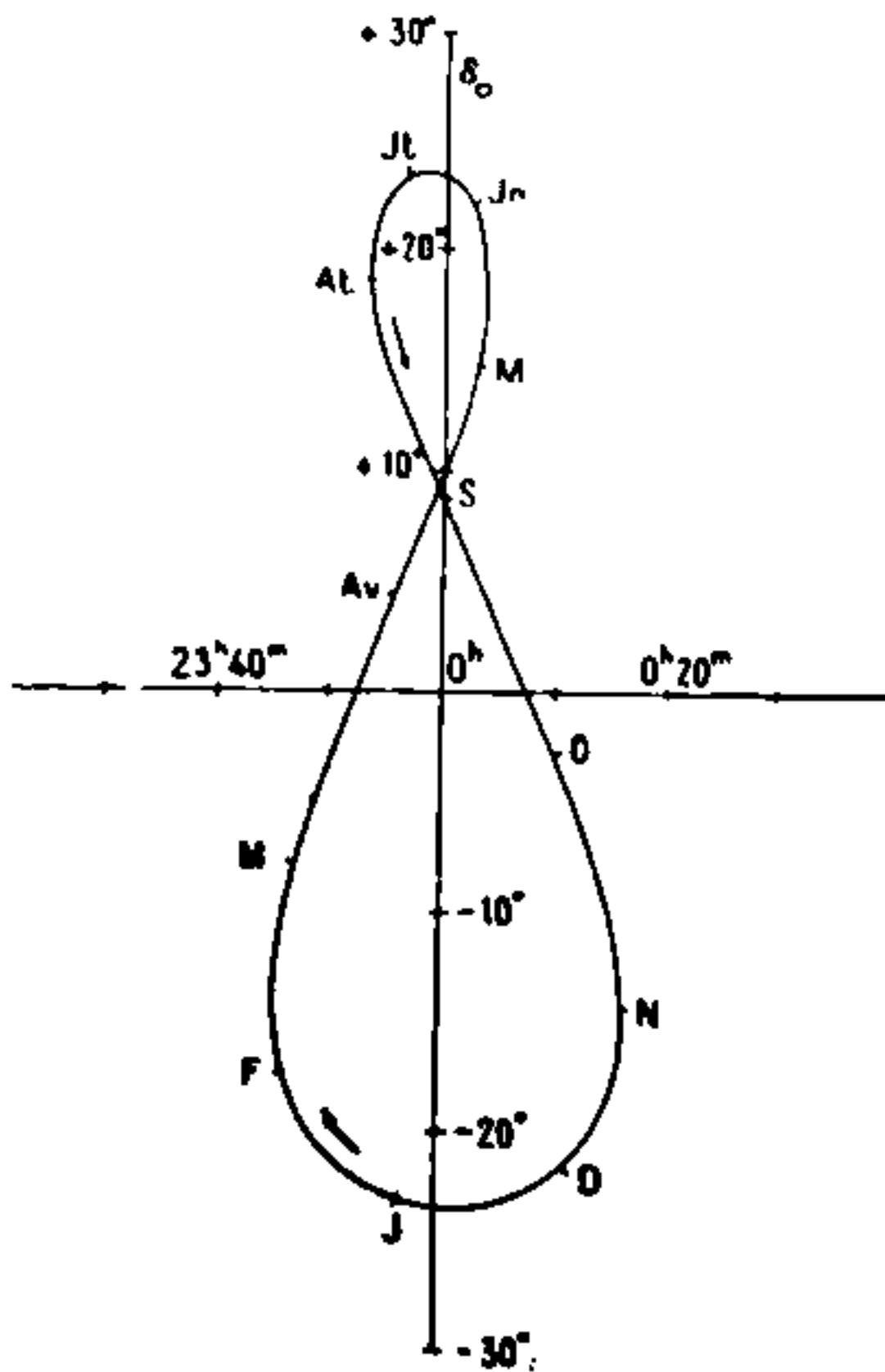
ساعت‌های آفتابی قائم : در ساعت‌های آفتابی قائم صفحه دستگاه را در امتداد صفحه نصف‌النهار مکان اختیار میکنند و در اینحال ساعت یا شرقی و یا غربی است بر حسب آنکه روی شرقی و یا غربی صفحه مدرج شده باشد. در این ساعت خطوط ساعتی موازی یکدیگر و موازی محور عالم خواهند بود زیرا در این حالت صفحه تصویر موازی محور عالم است و آنرا در بینهایت قطع میکند پس خطوط ساعتی که از نقطه برخورد محور عالم با صفحه میگذرند موازی خواهند شد و در این دستگاه شاخص را يك میله موازی محور عالم اختیار میکنند این میله موازی صفحه دستگاه نیز میباشد و سایه آن روی صفحه در ساعت‌های مختلف روی خطوط ساعتی مبادتد و در این دستگاه تصویر استوا خطی عمود بر خط‌های ساعتی میباشد یعنی زاویه آن با افق باندازه 90° است.

اگر صفحه دستگاه صفحه قائم عمود بر نصف‌النهار مکان باشد و شاخص را بوسیله میله‌ای موازی محور عالم که بدستگاه نصب شده باشد مشخص کنیم در این حال خطوط ساعتی از محل برخورد میله با صفحه میگذرند و تصویر استوا بر صفحه خطی افقی خواهد بود. همچنین ممکن است صفحه قائم در امتداد دلخواهی قرار بگیرد در اینحال ساعت را ساعت میل دار نامند و خطوط ساعتی از محل برخورد محور عالم با صفحه تصویر میگذرد و تصویر استوا خطی است که یا صفحه افق زاویه‌ای کمتر از 90° میسازد. در تمام این حالات باید خطوط ساعتی و تصویر استوا و خطوط بروج را با استفاده از قضایای تصویر مخروطی روی صفحه تصویر رسم نموده و سپس از آن استفاده کرد.

ساعت آفتابی برای تعیین زمان متوسط : میتوان ساعت آفتابی را قسمی مجهز نمود که برای تعیین زمان متوسط و یا زمان رسمی قابل استفاده باشد.

فرض کنیم که روی کره سماوی محلی S مرتفع خورشید در لحظه ظهر متوسط باشد. مختصات ساعتی S عبارتند از $H = -E$ و $\delta = \delta_0$ این مقادیر در ایام سال تغییر میکند و مکان نقطه S روی کره سماوی منحنی است تقریباً شکل 8 که بر مدارات دایره‌السرطان

وراس الجدی مماس میباشد و آنرا نصف النهار زمان متوسط نامند و میتوان تصویر مخروطی آنرا روی صفحه ساعت آفتابی بدست آورد و در نتیجه يك منحنی روی صفحه دستگاه بدست میآید (شکل ۶۷) و در هر روز موقعی که سایه شاخص روی این منحنی قرار گیرد ظهر متوسط مکان است و میتوان برای ساعات دیگر متوسط منحنی های متناظر رسم نمود و چنانچه صفحه ساعت آفتابی بنین ترتیب با این منحنی ها مدرج شده باشد از روی آن میتوان زمان متوسط را در هر وقت روز خواند .



(شکل ۶۷)

۵۴ تبدیل زمان

نجومی محلی بزمان

بین المللی و بالعکس :

در شماره ۴۸ نشان

دادیم که مدت شبانه روز

متوسط نجومی بر حسب

شبانه روز متوسط خورشیدی

چنین است .

= يك شبانه روز متوسط نجومی

$$= 1 - \frac{0.00027304}{0.9972696}$$

$$= 0.99972696$$

بر حسب شبانه روز

متوسط خورشیدی و بطوریکه

میدانیم يك شبانه روز

نجومی عبارتست از مدت

زمان موجود دابین دو عبور

متوالی نقطه ان نصف النهار

مکان و شبانه روز خورشیدی

مدت زمان موجود بین دو عبور متوالی خورشید از نصف النهار مکان است و در یکسال اعتدالی

خورشید از نقطه γ پس از یک دور حرکت ظاهری روی دایرة البروج مجدداً به نقطه γ میرسد

و این حرکت عکس حرکت یومی است پس تعداد شبانه روزهای خورشیدی یکسال اعتدالی

درست يك واحد کمتر از تعداد شبانه روزهای نجومی در یکسال اعتدالی میباشد این مطلب در باره تعداد شبانه روزهای متوسط خورشیدی و شبانه روزهای متوسط نجومی نیز صادق است و چون مقدار هر شبانه روز نجومی باندازه $۰/۰۰۲۷۳۰۴$ از يك شبانه روز خورشیدی کوتاهتر است پس تعداد روزهایی که این مقدار تشکیل يك شبانه روز میدهد یعنی تعداد شبانه روز نجومی متوسط در یکسال اعتدالی عبارتست از :

$$a = \frac{1}{0.0027304} = 366/24 \quad \text{شبانه روز متوسط نجومی}$$

بنابراین تعداد شبانه روز متوسط خورشیدی در یکسال اعتدالی عبارتست از:

$$366/24 - 1 = 365/24 \quad \text{شبانه روز متوسط خورشیدی}$$

و مقدار يك شبانه روز خورشیدی متوسط بر حسب مقدار شبانه روز متوسط نجومی عبارتست از :

$$1 : 0.9972696 = 1/0.0027379 \quad \text{روز نجومی}$$

عکس عدد $۰/۰۰۲۷۳۸۹$ درست برابر $۳۶۵/۲۴$ که همان نتیجه است که قبلاً گرفته شد. حال میخواهیم طرز تبدیل زمان نجومی را بزمان بین المللی و بالعکس بدست بیاوریم مثال - فرض کنیم که در يك لحظه از روز اول فروردین ۱۳۴۷ در نقطه ای طول

جغرافیائی $(L = -۳,۳۱, ۴/۵۰)$ زمان نجومی برابر با $۲۳/۹۲, ۳,۴۷$ باشد و میخواهیم

زمان بین المللی را در این لحظه بدست بیاوریم اصول عمل همانست که در شماره ۴۸ ذکر شد یعنی ابتدا با افزون L بر زمان نجومی محلی زمان نجومی گرینویچ را بدست میآوریم سپس مدتی که در آنروز از ساعت صفر زمان بین المللی تا آن لحظه سپری شده است بر حسب زمان نجومی بدست میآوریم بدین طریق که زمان نجومی گرینویچ را در ساعت صفر زمان بین المللی از زمان نجومی لحظه مورد نظر یعنی نتیجه عمل قبل کم میکنیم (زمان نجومی در ساعت صفر زمان بین المللی هر روز در تقاویم نجومی هر سال موجود است) حال باید نتیجه را بر حسب

زمان متوسط خورشیدی تبدیل کرد یعنی باید نتیجه را در عدد $\frac{1}{366/24} - 1$ ضرب نمود و

یا آنکه از نتیجه حاصل $\frac{1}{366/24}$ آنگاه کم کرد روش عمل بشرح زیر است :

$$\text{زمان نجومی در مکان مورد مطالعه} = \begin{array}{r} \text{h} \quad \text{m} \quad \text{s} \\ ۳ \quad ۳۷ \quad ۲۳/۹۲ \end{array}$$

$$+ \begin{array}{r} L = -۳ \quad ۳۱ \quad ۴/۵۰ \\ \quad \quad ۱۶ \quad ۱۹/۴۲ \end{array}$$

$$+ \begin{array}{r} \text{h} \\ ۲۴ \end{array}$$

$$- \begin{array}{r} \text{m} \quad \text{s} \\ ۱۱ \quad ۵۴ \quad ۱۷/۲۶ \\ ۱۲ \quad ۲۲ \quad ۲/۱۶ \end{array}$$

$$- \begin{array}{r} \text{تصحیح} \\ ۳۶۶/۲۵ \end{array} = \begin{array}{r} ۲ \quad ۱/۵۷ \\ ۱۲ \quad ۲۰ \quad ۰/۵۹ \end{array} \text{ (T.U)}$$

حال عمل عکس آنرا شرح میدهم مثلاً فرض کنیم که بخواهیم زمان نجومی را در

نقطه فوق الذکر در لحظه‌ایکه زمان بین‌المللی ۱۲, ۲۰, ۰/۵۹ میباشد بدست آوریم. ابتدا

این زمان را بر حسب زمان نجومی بدست می‌آوریم با ضرب کردن آن در عدد $(1 + \frac{365}{24})$

یعنی کافی است که بر زمان بین‌المللی لحظه مورد نظر تصحیح مربوط را که برابر با $\frac{365}{24}$

این مقدار میباشد اضافه کنیم سپس باید بر آن زمان نجومی گرینویچ را در ساعت حفر زمان بین‌المللی بی‌اقرائیم تا زمان نجومی گرینویچ حاصل شود و از نتیجه حاصل طریق جغرافیائی مکان را کم کنیم تا زمان نجومی مکان در آن لحظه بدست آید شرح عمل بصورت زیر است:

$$(T.U) = \begin{array}{r} \text{h} \quad \text{m} \quad \text{s} \\ ۱۲ \quad ۲۰ \quad ۰/۵۹ \end{array}$$

$$+ \begin{array}{r} ۲ \quad ۱/۵۷ \\ \text{تصحیح مربوط به} \\ ۳۶۵/۲۴ \end{array}$$

$$+ \begin{array}{r} \text{زمان نجومی گرینویچ در صفر زمان بین‌المللی} \\ ۱۱ \quad ۵۴ \quad ۱۷/۲۶ \end{array}$$

$$+ \begin{array}{r} -L = \frac{۳ \quad ۳۱ \quad ۴/۵۰}{\text{h} \quad \text{m} \quad \text{s}} \end{array}$$

$$= \begin{array}{r} \text{زمان نجومی در نقطه مورد نظر} \\ ۳ \quad ۴۷ \quad ۲۳/۹۲ \end{array}$$

تصحیهای مربوط به تبدیل زمان متوسط خورشیدی بزمان نجومی متوسط و بالعکس

را حساب کرده در جداولی مینویسند جداول شماره VII و VIII این کتاب همان جداول مورد نظر میباشد.

جدول I تبدیل درجه و دقیقه به ثانیه

۳۳۸

دقیقه‌ها	۰°	۱°	۲°	۳°	۴°	۵°	درجه‌ها	
۰'	۰"	۳۶۰۰"	۷۲۰۰"	۱۰۸۰۰"	۱۴۴۰۰"	۱۸۰۰۰"	۰°	۰"
۱	۶۰	۳۶۶۰	۷۲۶۰	۱۰۸۶۰	۱۴۴۶۰	۱۸۰۶۰	۶	۳۱۶۰۰
۲	۱۲۰	۳۷۲۰	۷۳۲۰	۱۰۹۲۰	۱۴۵۲۰	۱۸۱۲۰	۱۲	۴۳۲۰۰
۳	۱۸۰	۳۷۸۰	۷۳۸۰	۱۰۹۸۰	۱۴۵۸۰	۱۸۱۸۰	۱۸	۵۴۸۰۰
۴	۲۴۰	۳۸۴۰	۷۴۴۰	۱۱۰۴۰	۱۴۶۴۰	۱۸۲۴۰	۲۴	۶۶۴۰۰
۵	۳۰۰	۳۹۰۰	۷۵۰۰	۱۱۱۰۰	۱۴۷۰۰	۱۸۳۰۰	۳۰	۷۸۰۰۰
۶	۳۶۰	۳۹۶۰	۷۵۶۰	۱۱۱۶۰	۱۴۷۶۰	۱۸۳۶۰	۳۶	۸۹۶۰۰
۷	۴۲۰	۴۰۲۰	۷۶۲۰	۱۱۲۲۰	۱۴۸۲۰	۱۸۴۲۰	۴۲	۱۰۱۲۰۰
۸	۴۸۰	۴۰۸۰	۷۶۸۰	۱۱۲۸۰	۱۴۸۸۰	۱۸۴۸۰	۴۸	۱۱۲۸۰۰
۹	۵۴۰	۴۱۴۰	۷۷۴۰	۱۱۳۴۰	۱۴۹۴۰	۱۸۵۴۰	۵۴	۱۲۴۴۰۰
۱۰	۶۰۰	۴۲۰۰	۷۸۰۰	۱۱۴۰۰	۱۵۰۰۰	۱۸۶۰۰	۶۰	۱۳۶۰۰۰
۱۱	۶۶۰	۴۲۶۰	۷۸۶۰	۱۱۴۶۰	۱۵۰۶۰	۱۸۶۶۰	۶۶	۱۴۷۶۰۰
۱۲	۷۲۰	۴۳۲۰	۷۹۲۰	۱۱۵۲۰	۱۵۱۲۰	۱۸۷۲۰	۷۲	۱۵۹۲۰۰
۱۳	۷۸۰	۴۳۸۰	۷۹۸۰	۱۱۵۸۰	۱۵۱۸۰	۱۸۷۸۰	۷۸	۱۷۰۸۰۰
۱۴	۸۴۰	۴۴۴۰	۸۰۴۰	۱۱۶۴۰	۱۵۲۴۰	۱۸۸۴۰	۸۴	۱۸۲۴۰۰
۱۵	۹۰۰	۴۵۰۰	۸۱۰۰	۱۱۷۰۰	۱۵۳۰۰	۱۸۹۰۰	۹۰	۱۹۴۰۰۰
۱۶	۹۶۰	۴۵۶۰	۸۱۶۰	۱۱۷۶۰	۱۵۳۶۰	۱۸۹۶۰	۹۶	۲۰۵۶۰۰
۱۷	۱۰۲۰	۴۶۲۰	۸۲۲۰	۱۱۸۲۰	۱۵۴۲۰	۱۹۰۲۰	۱۰۲	۲۱۷۲۰۰
۱۸	۱۰۸۰	۴۶۸۰	۸۲۸۰	۱۱۸۸۰	۱۵۴۸۰	۱۹۰۸۰	۱۰۸	۲۲۸۸۰۰
۱۹	۱۱۴۰	۴۷۴۰	۸۳۴۰	۱۱۹۴۰	۱۵۵۴۰	۱۹۱۴۰	۱۱۴	۲۴۰۴۰۰
۲۰	۱۲۰۰	۴۸۰۰	۸۴۰۰	۱۲۰۰۰	۱۵۶۰۰	۱۹۲۰۰	۱۲۰	۲۵۲۰۰۰
۲۱	۱۲۶۰	۴۸۶۰	۸۴۶۰	۱۲۰۶۰	۱۵۶۶۰	۱۹۲۶۰	۱۲۶	۲۶۳۶۰۰
۲۲	۱۳۲۰	۴۹۲۰	۸۵۲۰	۱۲۱۲۰	۱۵۷۲۰	۱۹۳۲۰	۱۳۲	۲۷۵۲۰۰
۲۳	۱۳۸۰	۴۹۸۰	۸۵۸۰	۱۲۱۸۰	۱۵۷۸۰	۱۹۳۸۰	۱۳۸	۲۸۶۸۰۰
۲۴	۱۴۴۰	۵۰۴۰	۸۶۴۰	۱۲۲۴۰	۱۵۸۴۰	۱۹۴۴۰	۱۴۴	۲۹۸۴۰۰
۲۵	۱۵۰۰	۵۱۰۰	۸۷۰۰	۱۲۳۰۰	۱۵۹۰۰	۱۹۵۰۰	۱۵۰	۳۱۰۰۰۰
۲۶	۱۵۶۰	۵۱۶۰	۸۷۶۰	۱۲۳۶۰	۱۵۹۶۰	۱۹۵۶۰	۱۵۶	۳۲۱۶۰۰
۲۷	۱۶۲۰	۵۲۲۰	۸۸۲۰	۱۲۴۲۰	۱۶۰۲۰	۱۹۶۲۰	۱۶۲	۳۳۳۲۰۰
۲۸	۱۶۸۰	۵۲۸۰	۸۸۸۰	۱۲۴۸۰	۱۶۰۸۰	۱۹۶۸۰	۱۶۸	۳۴۴۸۰۰
۲۹	۱۷۴۰	۵۳۴۰	۸۹۴۰	۱۲۵۴۰	۱۶۱۴۰	۱۹۷۴۰	۱۷۴	۳۵۶۴۰۰
۳۰	۱۸۰۰	۵۴۰۰	۹۰۰۰	۱۲۶۰۰	۱۶۲۰۰	۱۹۸۰۰	۱۸۰	۳۶۸۰۰۰

جدول I تبدیل درجه و دقیقه به ثانیه

دقیقه‌ها	۰°	۱°	۲°	۳°	۴°	۵°	درجه‌ها	
۳۱	۱۸۶۰	۵۴۶۰	۹۰۶۰	۱۲۶۶۰	۱۶۲۲۶۰	۱۹۸۸۶۰	۱۸۶	۶۶۹۹۶۰۰
۳۲	۱۹۲۰	۵۵۲۰	۹۱۲۰	۱۲۷۲۰	۱۶۳۲۰	۱۹۹۲۰	۱۹۲	۶۹۹۱۲۰۰
۳۳	۱۹۸۰	۵۵۸۰	۹۱۸۰	۱۲۷۸۰	۱۶۳۸۰	۱۹۹۸۰	۱۹۸	۷۱۲۸۰۰۰
۳۴	۲۰۴۰	۵۶۴۰	۹۲۴۰	۱۲۸۴۰	۱۶۴۴۰	۲۰۰۴۰	۲۰۴	۷۳۴۴۰۰۰
۳۵	۲۱۰۰	۵۷۰۰	۹۳۰۰	۱۲۹۰۰	۱۶۵۰۰	۲۰۱۰۰	۲۱۰	۷۵۶۰۰۰۰
۳۶	۲۱۶۰	۵۷۶۰	۹۳۶۰	۱۲۹۶۰	۱۶۵۶۰	۲۰۱۶۰	۲۱۶	۷۷۷۶۰۰۰
۳۷	۲۲۲۰	۵۸۲۰	۹۴۲۰	۱۳۰۲۰	۱۶۶۲۰	۲۰۲۲۰	۲۲۲	۷۹۹۲۰۰۰
۳۸	۲۲۸۰	۵۸۸۰	۹۴۸۰	۱۳۰۸۰	۱۶۶۸۰	۲۰۲۸۰	۲۲۸	۸۲۰۸۰۰۰
۳۹	۲۳۴۰	۵۹۴۰	۹۵۴۰	۱۳۱۴۰	۱۶۷۴۰	۲۰۳۴۰	۲۳۴	۸۴۲۴۰۰۰
۴۰	۲۴۰۰	۶۰۰۰	۹۶۰۰	۱۳۲۰۰	۱۶۸۰۰	۲۰۴۰۰	۲۴۰	۸۶۴۰۰۰۰
۴۱	۲۴۶۰	۶۰۶۰	۹۶۶۰	۱۳۲۶۰	۱۶۸۶۰	۲۰۴۶۰	۲۴۶	۸۸۵۶۰۰۰
۴۲	۲۵۲۰	۶۱۲۰	۹۷۲۰	۱۳۳۲۰	۱۶۹۲۰	۲۰۵۲۰	۲۵۲	۹۰۷۲۰۰۰
۴۳	۲۵۸۰	۶۱۸۰	۹۷۸۰	۱۳۳۸۰	۱۶۹۸۰	۲۰۵۸۰	۲۵۸	۹۲۸۸۰۰۰
۴۴	۲۶۴۰	۶۲۴۰	۹۸۴۰	۱۳۴۴۰	۱۷۰۴۰	۲۰۶۴۰	۲۶۴	۹۵۰۴۰۰۰
۴۵	۲۷۰۰	۶۳۰۰	۹۹۰۰	۱۳۵۰۰	۱۷۱۰۰	۲۰۷۰۰	۲۷۰	۹۷۲۰۰۰۰
۴۶	۲۷۶۰	۶۳۶۰	۹۹۶۰	۱۳۵۶۰	۱۷۱۶۰	۲۰۷۶۰	۲۷۶	۹۹۳۶۰۰۰
۴۷	۲۸۲۰	۶۴۲۰	۱۰۰۲۰	۱۳۶۲۰	۱۷۲۲۰	۲۰۸۲۰	۲۸۲	۱۰۱۵۲۰۰۰
۴۸	۲۸۸۰	۶۴۸۰	۱۰۰۸۰	۱۳۶۸۰	۱۷۲۸۰	۲۰۸۸۰	۲۸۸	۱۰۳۶۸۰۰۰
۴۹	۲۹۴۰	۶۵۴۰	۱۰۱۴۰	۱۳۷۴۰	۱۷۳۴۰	۲۰۹۴۰	۲۹۴	۱۰۵۸۴۰۰۰
۵۰	۳۰۰۰	۶۶۰۰	۱۰۲۰۰	۱۳۸۰۰	۱۷۴۰۰	۲۱۰۰۰	۳۰۰	۱۰۸۰۰۰۰۰
۵۱	۳۰۶۰	۶۶۶۰	۱۰۲۶۰	۱۳۸۶۰	۱۷۴۶۰	۲۱۰۶۰	۳۰۶	۱۱۰۱۶۰۰۰
۵۲	۳۱۲۰	۶۷۲۰	۱۰۳۲۰	۱۳۹۲۰	۱۷۵۲۰	۲۱۱۲۰	۳۱۲	۱۱۲۳۲۰۰۰
۵۳	۳۱۸۰	۶۷۸۰	۱۰۳۸۰	۱۳۹۸۰	۱۷۵۸۰	۲۱۱۸۰	۳۱۸	۱۱۴۴۸۰۰۰
۵۴	۳۲۴۰	۶۸۴۰	۱۰۴۴۰	۱۴۰۴۰	۱۷۶۴۰	۲۱۲۴۰	۳۲۴	۱۱۶۶۴۰۰۰
۵۵	۳۳۰۰	۶۹۰۰	۱۰۵۰۰	۱۴۱۰۰	۱۷۷۰۰	۲۱۳۰۰	۳۳۰	۱۱۸۸۰۰۰۰
۵۶	۳۳۶۰	۶۹۶۰	۱۰۵۶۰	۱۴۱۶۰	۱۷۷۶۰	۲۱۳۶۰	۳۳۶	۱۲۰۹۶۰۰۰
۵۷	۳۴۲۰	۷۰۲۰	۱۰۶۲۰	۱۴۲۲۰	۱۷۸۲۰	۲۱۴۲۰	۳۴۲	۱۲۳۱۲۰۰۰
۵۸	۳۴۸۰	۷۰۸۰	۱۰۶۸۰	۱۴۲۸۰	۱۷۸۸۰	۲۱۴۸۰	۳۴۸	۱۲۵۲۸۰۰۰
۵۹	۳۵۴۰	۷۱۴۰	۱۰۷۴۰	۱۴۳۴۰	۱۷۹۴۰	۲۱۵۴۰	۳۵۴	۱۲۷۴۴۰۰۰
۶۰	۳۶۰۰	۷۲۰۰	۱۰۸۰۰	۱۴۴۰۰	۱۸۰۰۰	۲۱۶۰۰	۳۶۰	۱۲۹۶۰۰۰۰

جدول II تبدیل درجه به رادیان

۳۴۰

۰°	./.....	۳۰°	./۵۲۳ ۵۹۸۸	۶۰°	۱/۰۴۷ ۱۹۷۶
۱	۰۱۷ ۳۵۳۳	۳۱	۵۴۱ ۰۵۲۱	۶۱	۰۶۴ ۶۵۰۸
۲	۰۳۴ ۹۰۶۶	۳۲	۵۵۸ ۵۰۵۴	۶۲	۰۸۲ ۱۰۴۱
۳	۰۵۲ ۳۵۹۹	۳۳	۵۷۵ ۹۵۸۷	۶۳	۰۹۹ ۵۵۷۴
۴	۰۶۹ ۸۱۳۲	۳۴	۵۹۳ ۴۱۱۹	۶۴	۱۱۷ ۰۱۰۷
۵	۰۸۷ ۲۶۶۵	۳۵	۶۱۰ ۸۶۵۲	۶۵	۱۳۴ ۴۶۴۰
۶	۱۰۴ ۷۱۹۸	۳۶	۶۲۸ ۳۱۸۵	۶۶	۱۵۱ ۹۱۷۳
۷	۱۲۲ ۱۷۳۰	۳۷	۶۴۵ ۷۷۱۸	۶۷	۱۶۹ ۳۷۰۶
۸	۱۳۹ ۶۲۶۳	۳۸	۶۶۳ ۲۲۵۱	۶۸	۱۸۶ ۸۰۳۹
۹	۱۵۷ ۰۷۹۶	۳۹	۶۸۰ ۶۷۸۴	۶۹	۲۰۴ ۲۷۷۲
۱۰	۱۷۴ ۵۳۲۹	۴۰	۶۹۸ ۱۲۱۷	۷۰	۲۲۱ ۷۳۰۵
۱۱	۱۹۱ ۹۸۶۲	۴۱	۷۱۵ ۵۸۵۰	۷۱	۲۳۹ ۱۸۳۸
۱۲	۲۰۹ ۴۳۹۵	۴۲	۷۳۳ ۰۳۸۳	۷۲	۲۵۶ ۶۳۷۱
۱۳	۲۲۶ ۸۹۲۸	۴۳	۷۵۰ ۴۹۱۶	۷۳	۲۷۴ ۰۹۰۴
۱۴	۲۴۴ ۳۴۶۱	۴۴	۷۶۷ ۹۴۴۹	۷۴	۲۹۱ ۵۴۳۶
۱۵	۲۶۱ ۷۹۹۴	۴۵	۷۸۵ ۳۹۸۲	۷۵	۳۰۸ ۹۹۶۹
۱۶	۲۷۹ ۲۵۲۷	۴۶	۸۰۲ ۸۵۱۵	۷۶	۳۲۶ ۴۵۰۲
۱۷	۲۹۶ ۷۰۶۰	۴۷	۸۲۰ ۳۰۴۷	۷۷	۳۴۳ ۹۰۳۵
۱۸	۳۱۴ ۱۵۹۳	۴۸	۸۳۷ ۷۵۸۰	۷۸	۳۶۱ ۳۵۶۸
۱۹	۳۳۱ ۶۱۲۶	۴۹	۸۵۵ ۲۱۱۳	۷۹	۳۷۸ ۸۱۰۱
۲۰	۳۴۹ ۰۶۵۹	۵۰	۸۷۲ ۶۶۴۶	۸۰	۳۹۶ ۲۶۳۴
۲۱	۳۶۶ ۵۱۹۱	۵۱	۸۹۰ ۱۱۷۹	۸۱	۴۱۳ ۷۱۶۷
۲۲	۳۸۳ ۹۷۲۴	۵۲	۹۰۷ ۵۷۱۲	۸۲	۴۳۱ ۱۷۰۰
۲۳	۴۰۱ ۴۲۵۷	۵۳	۹۲۵ ۰۲۴۵	۸۳	۴۴۸ ۶۲۳۳
۲۴	۴۱۸ ۸۷۹۰	۵۴	۹۴۲ ۴۷۷۸	۸۴	۴۶۶ ۰۷۶۶
۲۵	۴۳۶ ۳۳۲۳	۵۵	۹۵۹ ۹۳۱۱	۸۵	۴۸۳ ۵۲۹۹
۲۶	۴۵۳ ۷۸۵۶	۵۶	۹۷۷ ۳۸۴۴	۸۶	۵۰۰ ۹۸۳۲
۲۷	۴۷۱ ۲۳۸۹	۵۷	۰/۹۹۴ ۸۳۷۷	۸۷	۵۱۸ ۴۳۶۴
۲۸	۴۸۸ ۶۹۲۲	۵۸	۱/۰۱۲ ۲۹۱۰	۸۸	۵۳۵ ۸۸۹۷
۲۹	۵۰۶ ۱۴۵۵	۵۹	۱/۰۲۹ ۷۴۴۳	۸۹	۵۵۳ ۳۴۳۰
۳۰	./۵۲۳ ۵۹۸۸	۶۰	۱/۰۴۷ ۱۹۷۶	۹۰	۱/۵۷۰ ۷۹۶۳

جدول II تبدیل دقیقه و ثانیه به رادیان

دقیقه				ثانیه							
۰	۰/۰۰۰	۰۰۰۰	۳۰	۰/۰۰۸	۷۲۶۶	۰"	۰/۰۰۰	۰۰۰۰	۳۰"	۰/۰۰۰	۱۴۵۴
۱	۰۰۰	۲۹۰۹	۳۱	۰۰۹	۰۱۷۵	۱	۰۰۴	۰۰۴۸	۳۱	۰/۰۰۰	۱۵۰۳
۲	۰۰۰	۵۸۱۸	۳۲	۰۰۹	۳۰۸۴	۲	۰۰۹	۰۰۹۷	۳۲	۰/۰۰۰	۱۵۵۱
۳	۰۰۰	۸۷۲۷	۳۳	۰۰۹	۵۹۹۳	۳	۰۱۴	۰۱۴۵	۳۳	۰/۰۰۰	۱۶۰۰
۴	۰۰۱	۱۶۳۶	۳۴	۰۰۹	۸۹۰۲	۴	۰۱۹	۰۱۹۴	۳۴	۰/۰۰۰	۱۶۴۸
۵	۰۰۱	۲۴۴۴	۳۵	۰۱۰	۱۸۱۱	۵	۰۲۴	۰۲۴۲	۳۵	۰/۰۰۰	۱۶۹۷
۶	۰۰۱	۳۲۵۳	۳۶	۰۱۰	۴۷۲۰	۶	۰۲۹	۰۲۹۱	۳۶	۰/۰۰۰	۱۷۴۵
۷	۰۰۲	۰۳۶۲	۳۷	۰۱۰	۷۶۲۹	۷	۰۳۴	۰۳۳۹	۳۷	۰/۰۰۰	۱۷۹۴
۸	۰۰۲	۳۲۷۱	۳۸	۰۱۱	۰۵۳۸	۸	۰۳۸	۰۳۸۸	۳۸	۰/۰۰۰	۱۸۴۲
۹	۰۰۲	۶۱۸۰	۳۹	۰۱۱	۳۴۴۶	۹	۰۴۳	۰۴۳۶	۳۹	۰/۰۰۰	۱۸۹۱
۱۰	۰۰۲	۹۰۸۹	۴۰	۰۱۱	۶۳۵۵	۱۰	۰۴۸	۰۴۸۵	۴۰	۰/۰۰۰	۱۹۳۹
۱۱	۰۰۳	۱۹۹۸	۴۱	۰۱۱	۹۲۶۴	۱۱	۰۵۳	۰۵۳۳	۴۱	۰/۰۰۰	۱۹۸۸
۱۲	۰۰۳	۲۹۰۷	۴۲	۰۱۲	۲۱۷۳	۱۲	۰۵۸	۰۵۸۲	۴۲	۰/۰۰۰	۲۰۳۶
۱۳	۰۰۳	۳۸۱۵	۴۳	۰۱۲	۵۰۸۲	۱۳	۰۶۳	۰۶۳۰	۴۳	۰/۰۰۰	۲۰۸۵
۱۴	۰۰۴	۰۷۲۴	۴۴	۰۱۲	۷۹۹۱	۱۴	۰۶۷	۰۶۷۹	۴۴	۰/۰۰۰	۲۱۳۳
۱۵	۰۰۴	۳۶۳۳	۴۵	۰۱۲	۰۹۰۰	۱۵	۰۷۲	۰۷۲۷	۴۵	۰/۰۰۰	۲۱۸۲
۱۶	۰۰۴	۶۵۴۲	۴۶	۰۱۳	۳۸۰۹	۱۶	۰۷۷	۰۷۷۶	۴۶	۰/۰۰۰	۲۲۳۰
۱۷	۰۰۴	۹۴۵۱	۴۷	۰۱۳	۶۷۱۷	۱۷	۰۸۲	۰۸۲۴	۴۷	۰/۰۰۰	۲۲۷۹
۱۸	۰۰۵	۲۳۶۰	۴۸	۰۱۳	۹۶۲۶	۱۸	۰۸۷	۰۸۷۳	۴۸	۰/۰۰۰	۲۳۲۷
۱۹	۰۰۵	۵۲۶۹	۴۹	۰۱۴	۲۵۳۵	۱۹	۰۹۲	۰۹۲۱	۴۹	۰/۰۰۰	۲۳۷۶
۲۰	۰۰۵	۸۱۷۸	۵۰	۰۱۴	۵۴۴۴	۲۰	۰۹۷	۰۹۷۰	۵۰	۰/۰۰۰	۲۴۲۴
۲۱	۰۰۶	۱۰۸۷	۵۱	۰۱۴	۸۳۵۳	۲۱	۱۰۱	۱۰۱۸	۵۱	۰/۰۰۰	۲۴۷۳
۲۲	۰۰۶	۳۹۹۵	۵۲	۰۱۵	۱۲۶۲	۲۲	۱۰۶	۱۰۶۷	۵۲	۰/۰۰۰	۲۵۲۱
۲۳	۰۰۶	۶۹۰۴	۵۳	۰۱۵	۴۱۷۱	۲۳	۱۱۱	۱۱۱۵	۵۳	۰/۰۰۰	۲۵۷۰
۲۴	۰۰۶	۹۸۱۳	۵۴	۰۱۵	۷۰۸۰	۲۴	۱۱۶	۱۱۶۴	۵۴	۰/۰۰۰	۲۶۱۸
۲۵	۰۰۷	۲۷۲۲	۵۵	۰۱۵	۹۹۸۹	۲۵	۱۲۱	۱۲۱۲	۵۵	۰/۰۰۰	۲۶۶۶
۲۶	۰۰۷	۵۶۳۱	۵۶	۰۱۶	۲۸۹۷	۲۶	۱۲۶	۱۲۶۱	۵۶	۰/۰۰۰	۲۷۱۵
۲۷	۰۰۷	۸۵۴۰	۵۷	۰۱۶	۵۸۰۶	۲۷	۱۳۰	۱۳۰۹	۵۷	۰/۰۰۰	۲۷۶۳
۲۸	۰۰۸	۱۴۴۹	۵۸	۰۱۶	۸۷۱۵	۲۸	۱۳۵	۱۳۵۷	۵۸	۰/۰۰۰	۲۸۱۲
۲۹	۰۰۸	۴۳۵۸	۵۹	۰۱۷	۱۶۲۴	۲۹	۱۴۰	۱۴۰۶	۵۹	۰/۰۰۰	۲۸۶۰
۳۰	۰/۰۰۸	۷۲۶۶	۶۰	۰/۰۱۷	۴۵۳۳	۳۰	۰/۰۰۰	۱۴۵۴	۶۰	۰/۰۰۰	۲۹۰۹

جدول III تبدیل درجه و دقیقه واحد به ساعت

۴۴۴

درجه					دقیقه					
°	h	m	h	m	°	h	m	h	m	
۳۵°	۲	۲۰	۷۰°	۴	۴۰	۱	۰	۳۵'	۲	۲۰
۳۶	۲	۲۴	۷۱	۴	۴۴	۱	۰	۳۶	۲	۲۴
۳۷	۲	۲۸	۷۲	۴	۴۸	۲	۰	۳۷	۲	۲۸
۳۸	۲	۳۲	۷۳	۴	۵۲	۲	۰	۳۸	۲	۳۲
۳۹	۲	۳۶	۷۴	۴	۵۶	۴	۰	۳۹	۲	۳۶
۴۰	۲	۴۰	۷۵	۵	۰	۵	۰	۴۰	۲	۴۰
۴۱	۲	۴۴	۷۶	۵	۴	۶	۰	۴۱	۲	۴۴
۴۲	۲	۴۸	۷۷	۵	۸	۷	۰	۴۲	۲	۴۸
۴۳	۲	۵۲	۷۸	۵	۱۲	۸	۰	۴۳	۲	۵۲
۴۴	۲	۵۶	۷۹	۵	۱۶	۹	۰	۴۴	۲	۵۶
۴۵	۳	۰	۸۰	۵	۲۰	۱۰	۰	۴۵	۳	۰
۴۶	۳	۴	۸۱	۵	۲۴	۱۱	۰	۴۶	۳	۴
۴۷	۳	۸	۸۲	۵	۲۸	۱۲	۰	۴۷	۳	۸
۴۸	۳	۱۲	۸۳	۵	۳۲	۱۳	۰	۴۸	۳	۱۲
۴۹	۳	۱۶	۸۴	۵	۳۶	۱۴	۰	۴۹	۳	۱۶
۵۰	۳	۲۰	۸۵	۵	۴۰	۱۵	۰	۵۰	۳	۲۰
۵۱	۳	۲۴	۸۶	۵	۴۴	۱۶	۰	۵۱	۳	۲۴
۵۲	۳	۲۸	۸۷	۵	۴۸	۱۷	۰	۵۲	۳	۲۸
۵۳	۳	۳۲	۸۸	۵	۵۲	۱۸	۰	۵۳	۳	۳۲
۵۴	۳	۳۶	۸۹	۵	۵۶	۱۹	۰	۵۴	۳	۳۶
۵۵	۳	۴۰	۹۰	۶	۰	۲۰	۰	۵۵	۳	۴۰
۵۶	۳	۴۴	۹۱	۶	۴	۲۱	۰	۵۶	۳	۴۴
۵۷	۳	۴۸	۹۲	۶	۸	۲۲	۰	۵۷	۳	۴۸
۵۸	۳	۵۲	۹۳	۶	۱۲	۲۳	۰	۵۸	۳	۵۲
۵۹	۳	۵۶	۹۴	۶	۱۶	۲۴	۰	۵۹	۳	۵۶
۶۰	۴	۰	۹۵	۶	۲۰	۲۵	۰	۶۰	۴	۰
۶۱	۴	۴	۹۶	۶	۲۴	۲۶	۰	۶۱	۴	۴
۶۲	۴	۸	۹۷	۶	۲۸	۲۷	۰	۶۲	۴	۸
۶۳	۴	۱۲	۹۸	۶	۳۲	۲۸	۰	۶۳	۴	۱۲
۶۴	۴	۱۶	۹۹	۶	۳۶	۲۹	۰	۶۴	۴	۱۶
۶۵	۴	۲۰	۱۰۰	۶	۴۰	۳۰	۰	۶۵	۴	۲۰
۶۶	۴	۲۴	۲۰۰	۱۳	۲۰	۳۱	۰	۶۶	۴	۲۴
۶۷	۴	۲۸	۳۰۰	۲۰	۰	۳۲	۰	۶۷	۴	۲۸
۶۸	۴	۳۲				۳۳	۰	۶۸	۴	۳۲
۶۹	۴	۳۶				۳۴	۰	۶۹	۴	۳۶
۷۰	۴	۴۰				۳۵	۰	۷۰	۴	۴۰

جدول III تبدیل ثانیہ و اعشار ثانیہ بواحد ساعت

ثانیہ		اعشار ثانیہ			
۰"	۰/۰۰۰	۳۰"	۲/۰۰۰	۰"/۰	۰/۰۰۰
۱	۰/۰۶۷	۳۱	۲/۰۶۷	۰/۱	۰/۰۰۷
۲	۰/۱۳۳	۳۲	۲/۱۳۳	۰/۲	۰/۰۱۳
۳	۰/۲۰۰	۳۳	۲/۲۰۰	۰/۳	۰/۰۲۰
۴	۰/۲۶۷	۳۴	۲/۲۶۷	۰/۴	۰/۰۲۷
۵	۰/۳۳۳	۳۵	۲/۳۳۳	۰/۵	۰/۰۳۳
۶	۰/۴۰۰	۳۶	۲/۴۰۰	۰/۶	۰/۰۴۰
۷	۰/۴۶۷	۳۷	۲/۴۶۷	۰/۷	۰/۰۴۷
۸	۰/۵۳۳	۳۸	۲/۵۳۳	۰/۸	۰/۰۵۳
۹	۰/۶۰۰	۳۹	۲/۶۰۰	۰/۹	۰/۰۶۰
۱۰	۰/۶۶۷	۴۰	۲/۶۶۷	۱/۰	۰/۰۶۷
۱۱	۰/۷۳۳	۴۱	۲/۷۳۳		
۱۲	۰/۸۰۰	۴۲	۲/۸۰۰		
۱۳	۰/۸۶۷	۴۳	۲/۸۶۷		
۱۴	۰/۹۳۳	۴۴	۲/۹۳۳		
۱۵	۱/۰۰۰	۴۵	۳/۰۰۰		
۱۶	۱/۰۶۷	۴۶	۳/۰۶۷		
۱۷	۱/۱۳۳	۴۷	۳/۱۳۳		
۱۸	۱/۲۰۰	۴۸	۳/۲۰۰		
۱۹	۱/۲۶۷	۴۹	۳/۲۶۷		
۲۰	۱/۳۳۳	۵۰	۳/۳۳۳		
۲۱	۱/۴۰۰	۵۱	۳/۴۰۰		
۲۲	۱/۴۶۷	۵۲	۳/۴۶۷		
۲۳	۱/۵۳۳	۵۳	۳/۵۳۳		
۲۴	۱/۶۰۰	۵۴	۳/۶۰۰		
۲۵	۱/۶۶۷	۵۵	۳/۶۶۷		
۲۶	۱/۷۳۳	۵۶	۳/۷۳۳		
۲۷	۱/۸۰۰	۵۷	۳/۸۰۰		
۲۸	۱/۸۶۷	۵۸	۳/۸۶۷		
۲۹	۱/۹۳۳	۵۹	۳/۹۳۳		
۳۰	۲/۰۰۰	۶۰	۴/۰۰۰		

جدول IV تبدیل واحد ساعت قوس به واحد درجه

۳۴۴

ساعات		دقیقه ها		دقیقه ها		ثانیه ها		ثانیه ها	
h	°	m	° "	m	° ' "	° "	' "	° "	' "
۰	۰	۰	۰	۳۰	۷' ۳۰"	۰	۰	۳۰"	۷' ۳۰"
۱	۱۵	۱	۰ ۱۵	۳۱	۷ ۴۵	۱	۱۵	۳۱	۷ ۴۵
۲	۳۰	۲	۰ ۳۰	۳۲	۸ ۰	۲	۳۰	۳۲	۸ ۰
۳	۴۵	۳	۰ ۴۵	۳۳	۸ ۱۵	۳	۴۵	۳۳	۸ ۱۵
۴	۶۰	۴	۱ ۰	۳۴	۸ ۳۰	۴	۱ ۰	۳۴	۸ ۳۰
۵	۷۵	۵	۱ ۱۵	۳۵	۸ ۴۵	۵	۱ ۱۵	۳۵	۸ ۴۵
۶	۹۰	۶	۱ ۳۰	۳۶	۹ ۰	۶	۱ ۳۰	۳۶	۹ ۰
۷	۱۰۵	۷	۱ ۴۵	۳۷	۹ ۱۵	۷	۱ ۴۵	۳۷	۹ ۱۵
۸	۱۲۰	۸	۲ ۰	۳۸	۹ ۳۰	۸	۲ ۰	۳۸	۹ ۳۰
۹	۱۳۵	۹	۲ ۱۵	۳۹	۹ ۴۵	۹	۲ ۱۵	۳۹	۹ ۴۵
۱۰	۱۵۰	۱۰	۲ ۳۰	۴۰	۱۰ ۰	۱۰	۲ ۳۰	۴۰	۱۰ ۰
۱۱	۱۶۵	۱۱	۲ ۴۵	۴۱	۱۰ ۱۵	۱۱	۲ ۴۵	۴۱	۱۰ ۱۵
۱۲	۱۸۰	۱۲	۳ ۰	۴۲	۱۰ ۳۰	۱۲	۳ ۰	۴۲	۱۰ ۳۰
۱۳	۱۹۵	۱۳	۳ ۱۵	۴۳	۱۰ ۴۵	۱۳	۳ ۱۵	۴۳	۱۰ ۴۵
۱۴	۲۱۰	۱۴	۳ ۳۰	۴۴	۱۱ ۰	۱۴	۳ ۳۰	۴۴	۱۱ ۰
۱۵	۲۲۵	۱۵	۳ ۴۵	۴۵	۱۱ ۱۵	۱۵	۳ ۴۵	۴۵	۱۱ ۱۵
۱۶	۲۴۰	۱۶	۴ ۰	۴۶	۱۱ ۳۰	۱۶	۴ ۰	۴۶	۱۱ ۳۰
۱۷	۲۵۵	۱۷	۴ ۱۵	۴۷	۱۱ ۴۵	۱۷	۴ ۱۵	۴۷	۱۱ ۴۵
۱۸	۲۷۰	۱۸	۴ ۳۰	۴۸	۱۲ ۰	۱۸	۴ ۳۰	۴۸	۱۲ ۰
۱۹	۲۸۵	۱۹	۴ ۴۵	۴۹	۱۲ ۱۵	۱۹	۴ ۴۵	۴۹	۱۲ ۱۵
۲۰	۳۰۰	۲۰	۵ ۰	۵۰	۱۲ ۳۰	۲۰	۵ ۰	۵۰	۱۲ ۳۰
۲۱	۳۱۵	۲۱	۵ ۱۵	۵۱	۱۲ ۴۵	۲۱	۵ ۱۵	۵۱	۱۲ ۴۵
۲۲	۳۳۰	۲۲	۵ ۳۰	۵۲	۱۳ ۰	۲۲	۵ ۳۰	۵۲	۱۳ ۰
۲۳	۳۴۵	۲۳	۵ ۴۵	۵۳	۱۳ ۱۵	۲۳	۵ ۴۵	۵۳	۱۳ ۱۵
۲۴	۳۶۰	۲۴	۶ ۰	۵۴	۱۳ ۳۰	۲۴	۶ ۰	۵۴	۱۳ ۳۰
		۲۵	۶ ۱۵	۵۵	۱۳ ۴۵	۲۵	۶ ۱۵	۵۵	۱۳ ۴۵
		۲۶	۶ ۳۰	۵۶	۱۴ ۰	۲۶	۶ ۳۰	۵۶	۱۴ ۰
		۲۷	۶ ۴۵	۵۷	۱۴ ۱۵	۲۷	۶ ۴۵	۵۷	۱۴ ۱۵
		۲۸	۷ ۰	۵۸	۱۴ ۳۰	۲۸	۷ ۰	۵۸	۱۴ ۳۰
		۲۹	۷ ۱۵	۵۹	۱۴ ۴۵	۲۹	۷ ۱۵	۵۹	۱۴ ۴۵
		۳۰	۷ ۳۰	۶۰	۱۵ ۰	۳۰	۷ ۳۰	۶۰	۱۵ ۰

اعشار ثابته							
۰/۰۰	۰"/۰۰	۰/۲۵	۳"/۷۵	۰/۵۰	۷"/۵۰	۰/۷۵	۱۱"/۲۵
۰/۰۱	۰/۱۵	۰/۲۶	۳/۹۰	۰/۵۱	۷/۶۵	۰/۷۶	۱۱/۴۰
۰/۰۲	۰/۳۰	۰/۲۷	۴/۰۵	۰/۵۲	۷/۸۰	۰/۷۷	۱۱/۵۵
۰/۰۳	۰/۴۵	۰/۲۸	۴/۲۰	۰/۵۳	۷/۹۵	۰/۷۸	۱۱/۷۰
۰/۰۴	۰/۶۰	۰/۲۹	۴/۳۵	۰/۵۴	۸/۱۰	۰/۷۹	۱۱/۸۵
۰/۰۵	۰/۷۵	۰/۳۰	۴/۵۰	۰/۵۵	۸/۲۵	۰/۸۰	۱۲/۰۰
۰/۰۶	۰/۹۰	۰/۳۱	۴/۶۵	۰/۵۶	۸/۴۰	۰/۸۱	۱۲/۱۵
۰/۰۷	۱/۰۵	۰/۳۲	۴/۸۰	۰/۵۷	۸/۵۵	۰/۸۲	۱۲/۳۰
۰/۰۸	۱/۲۰	۰/۳۳	۴/۹۵	۰/۵۸	۸/۷۰	۰/۸۳	۱۲/۴۵
۰/۰۹	۱/۳۵	۰/۳۴	۵/۱۰	۰/۵۹	۸/۸۵	۰/۸۴	۱۲/۶۰
۰/۱۰	۱/۵۰	۰/۳۵	۵/۲۵	۰/۶۰	۹/۰۰	۰/۸۵	۱۲/۷۵
۰/۱۱	۱/۶۵	۰/۳۶	۵/۴۰	۰/۶۱	۹/۱۵	۰/۸۶	۱۲/۹۰
۰/۱۲	۱/۸۰	۰/۳۷	۵/۵۵	۰/۶۲	۹/۳۰	۰/۸۷	۱۳/۰۵
۰/۱۳	۱/۹۵	۰/۳۸	۵/۷۰	۰/۶۳	۹/۴۵	۰/۸۸	۱۳/۲۰
۰/۱۴	۲/۱۰	۰/۳۹	۵/۸۵	۰/۶۴	۹/۶۰	۰/۸۹	۱۳/۳۵
۰/۱۵	۲/۲۵	۰/۴۰	۶/۰۰	۰/۶۵	۹/۷۵	۰/۹۰	۱۳/۵۰
۰/۱۶	۲/۴۰	۰/۴۱	۶/۱۵	۰/۶۶	۹/۹۰	۰/۹۱	۱۳/۶۵
۰/۱۷	۲/۵۵	۰/۴۲	۶/۳۰	۰/۶۷	۱۰/۰۵	۰/۹۲	۱۳/۸۰
۰/۱۸	۲/۷۰	۰/۴۳	۶/۴۵	۰/۶۸	۱۰/۲۰	۰/۹۳	۱۳/۹۵
۰/۱۹	۲/۸۵	۰/۴۴	۶/۶۰	۰/۶۹	۱۰/۳۵	۰/۹۴	۱۴/۱۰
۰/۲۰	۳/۰۰	۰/۴۵	۶/۷۵	۰/۷۰	۱۰/۵۰	۰/۹۵	۱۴/۲۵
۰/۲۱	۳/۱۵	۰/۴۶	۶/۹۰	۰/۷۱	۱۰/۶۵	۰/۹۶	۱۴/۴۰
۰/۲۲	۳/۳۰	۰/۴۷	۷/۰۵	۰/۷۲	۱۰/۸۰	۰/۹۷	۱۴/۵۵
۰/۲۳	۳/۴۵	۰/۴۸	۷/۲۰	۰/۷۳	۱۰/۹۵	۰/۹۸	۱۴/۷۰
۰/۲۴	۳/۶۰	۰/۴۹	۷/۳۵	۰/۷۴	۱۱/۱۰	۰/۹۹	۱۴/۸۵
۰/۲۵	۳/۷۵	۰/۵۰	۷/۵۰	۰/۷۵	۱۱/۲۵	۱/۰۰	۱۵/۰۰

جدول V تفاسل $X - \sin X$ از $X = 0$ تا $X = 1.000$

X	X - sin X	X	X - sin X	X	X - sin X	X	X - sin X
0.00	0.0000	25.00	0.0910	50.00	0.1490	75.00	0.1952
1.00	0.1000	26.00	0.1099	51.00	0.1520	76.00	0.1972
2.00	0.1000	27.00	0.1207	52.00	0.1551	77.00	0.1988
3.00	0.1000	28.00	0.1316	53.00	0.1582	78.00	0.1999
4.00	0.1000	29.00	0.1426	54.00	0.1617	79.00	0.2001
5.00	0.1000	30.00	0.1536	55.00	0.1652	80.00	0.2006
6.00	0.1001	31.00	0.1647	56.00	0.1688	81.00	0.2012
7.00	0.1001	32.00	0.1758	57.00	0.1725	82.00	0.2019
8.00	0.1002	33.00	0.1870	58.00	0.1762	83.00	0.2026
9.00	0.1003	34.00	0.1982	59.00	0.1800	84.00	0.2032
10.00	0.1004	35.00	0.2095	60.00	0.1838	85.00	0.2039
11.00	0.1005	36.00	0.2208	61.00	0.1877	86.00	0.2046
12.00	0.1007	37.00	0.2322	62.00	0.1917	87.00	0.2053
13.00	0.1009	38.00	0.2436	63.00	0.1957	88.00	0.2060
14.00	0.1011	39.00	0.2551	64.00	0.1998	89.00	0.2067
15.00	0.1013	40.00	0.2666	65.00	0.2039	90.00	0.2074
16.00	0.1016	41.00	0.2781	66.00	0.2081	91.00	0.2081
17.00	0.1019	42.00	0.2897	67.00	0.2123	92.00	0.2088
18.00	0.1022	43.00	0.3013	68.00	0.2165	93.00	0.2095
19.00	0.1027	44.00	0.3129	69.00	0.2207	94.00	0.2102
20.00	0.1031	45.00	0.3245	70.00	0.2250	95.00	0.2109
21.00	0.1036	46.00	0.3361	71.00	0.2292	96.00	0.2116
22.00	0.1042	47.00	0.3477	72.00	0.2335	97.00	0.2123
23.00	0.1048	48.00	0.3593	73.00	0.2378	98.00	0.2130
24.00	0.1054	49.00	0.3709	74.00	0.2421	99.00	0.2137
25.00	0.1061	50.00	0.3825	75.00	0.2464	1.0000	0.2144

جدول V تفاسل $X - \sin X$ از $X = 1.0000''$ تا $X = 2.0000''$ ۴۴۷

X	X - sin X	X	X - sin X	X	X - sin X	X	X - sin X
1.0000''	1''/917	122.00''	7''/950	50.00''	13''/218	175.00''	20''/987
1.0100''	4/039	123.00''	7/823	51.00''	13/4.4	176.00''	21/349
1.0200''	2/127	124.00''	8/022	52.00''	13/752	177.00''	21/713
1.0300''	4/280	125.00''	8/214	53.00''	14/027	178.00''	22/085
1.0400''	4/409	126.00''	8/408	54.00''	14/302	179.00''	22/459
1.0500''	2/324	127.00''	8/605	55.00''	14/584	180.00''	22/828
1.0600''	4/995	128.00''	8/805	56.00''	14/868	181.00''	23/200
1.0700''	4/798	129.00''	9/008	57.00''	15/156	182.00''	23/577
1.0800''	4/934	130.00''	9/214	58.00''	15/447	183.00''	23/998
1.0900''	5/072	131.00''	9/424	59.00''	15/742	184.00''	24/394
1.1000''	5/212	132.00''	9/636	60.00''	16/041	185.00''	24/794
1.1100''	5/357	133.00''	9/852	61.00''	16/342	186.00''	25/198
1.1200''	5/503	134.00''	10/071	62.00''	16/645	187.00''	25/606
1.1300''	5/652	135.00''	10/293	63.00''	16/950	188.00''	26/019
1.1400''	5/803	136.00''	10/518	64.00''	17/257	189.00''	26/436
1.1500''	5/957	137.00''	10/747	65.00''	17/567	190.00''	26/858
1.1600''	6/114	138.00''	10/979	66.00''	17/879	191.00''	27/284
1.1700''	6/272	139.00''	11/214	67.00''	18/194	192.00''	27/715
1.1800''	6/435	140.00''	11/452	68.00''	18/511	193.00''	28/150
1.1900''	6/600	141.00''	11/694	69.00''	18/830	194.00''	28/589
1.2000''	6/768	142.00''	11/940	70.00''	19/151	195.00''	29/032
1.2100''	6/939	143.00''	12/188	71.00''	19/474	196.00''	29/479
1.2200''	7/112	144.00''	12/439	72.00''	19/800	197.00''	29/929
1.2300''	7/288	145.00''	12/693	73.00''	20/127	198.00''	30/382
1.2400''	8/468	146.00''	12/950	74.00''	20/457	199.00''	30/837
1.2500''	7/650	147.00''	13/211	75.00''	20/789	200.00''	31/295

جدول VI تفاسل $\lg X - X$ از $X = 0$ تا $X = 1000$

X	$\lg X - X$	X	$\lg X - X$	X	$\lg X - X$	X	$\lg X - X$
0	0	25	122	50	98	75	307
1	0	26	128	51	104	76	314
2	0	27	134	52	110	77	321
3	0	28	140	53	116	78	328
4	0	29	146	54	122	79	335
5	0	30	152	55	128	80	342
6	0	31	158	56	134	81	349
7	0	32	164	57	140	82	356
8	0	33	170	58	146	83	363
9	0	34	176	59	152	84	370
10	0	35	182	60	158	85	377
11	0	36	188	61	164	86	384
12	0	37	194	62	170	87	391
13	0	38	200	63	176	88	398
14	0	39	206	64	182	89	405
15	0	40	212	65	188	90	412
16	0	41	218	66	194	91	419
17	0	42	224	67	200	92	426
18	0	43	230	68	206	93	433
19	0	44	236	69	212	94	440
20	0	45	242	70	218	95	447
21	0	46	248	71	224	96	454
22	0	47	254	72	230	97	461
23	0	48	260	73	236	98	468
24	0	49	266	74	242	99	475
25	0	50	272	75	248	100	482

۴۰. جدول VII تبدیل زمان متوسط نجومی به زمان متوسط خورشیدی

ساعات			دقیقه‌ها		دقیقه‌ها		ثانیه‌ها		ثانیه‌ها	
h	m	s	m	s	m	s	s	s	s	s
۰	۰	۰/۰۰۰	۰	۰/۰۰۰	۳۰	۴/۹۱۵	۰	۰/۰۰۰	۳۰	۰/۰۸۲
۱	۰	۹/۸۳۰	۱	۰/۱۶۴	۳۱	۵/۰۷۹	۱	۰/۰۰۳	۳۱	۰/۰۸۵
۲	۰	۱۹/۶۵۹	۲	۰/۳۲۸	۳۲	۵/۲۴۲	۲	۰/۰۰۵	۳۲	۰/۰۸۷
۳	۰	۲۹/۴۸۹	۳	۰/۴۹۱	۳۳	۵/۴۰۶	۳	۰/۰۰۸	۳۳	۰/۰۹۰
۴	۰	۳۹/۳۱۸	۴	۰/۶۵۵	۳۴	۵/۵۷۰	۴	۰/۰۱۱	۳۴	۰/۰۹۳
۵	۰	۴۹/۱۴۸	۵	۰/۸۱۹	۳۵	۵/۷۳۴	۵	۰/۰۱۴	۳۵	۰/۰۹۶
۶	۰	۵۸/۹۷۷	۶	۰/۹۸۳	۳۶	۵/۸۹۸	۶	۰/۰۱۶	۳۶	۰/۰۹۸
۷	۱	۸/۸۰۷	۷	۱/۱۴۷	۳۷	۶/۰۶۲	۷	۰/۰۱۹	۳۷	۰/۱۰۱
۸	۱	۱۸/۶۳۶	۸	۱/۳۱۱	۳۸	۶/۲۲۵	۸	۰/۰۲۲	۳۸	۰/۱۰۴
۹	۱	۲۸/۴۶۶	۹	۱/۴۷۴	۳۹	۶/۳۸۹	۹	۰/۰۲۵	۳۹	۰/۱۰۶
۱۰	۱	۳۸/۲۹۶	۱۰	۱/۶۳۸	۴۰	۶/۵۵۳	۱۰	۰/۰۲۷	۴۰	۰/۱۰۹
۱۱	۱	۴۸/۱۲۵	۱۱	۱/۸۰۲	۴۱	۶/۷۱۷	۱۱	۰/۰۳۰	۴۱	۰/۱۱۲
۱۲	۱	۵۷/۹۵۵	۱۲	۱/۹۶۶	۴۲	۶/۸۸۱	۱۲	۰/۰۳۳	۴۲	۰/۱۱۵
۱۳	۲	۷/۷۸۴	۱۳	۲/۱۳۰	۴۳	۷/۰۴۵	۱۳	۰/۰۳۵	۴۳	۰/۱۱۷
۱۴	۲	۱۷/۶۱۴	۱۴	۲/۲۹۴	۴۴	۷/۲۰۸	۱۴	۰/۰۳۸	۴۴	۰/۱۲۰
۱۵	۲	۲۷/۴۴۳	۱۵	۲/۴۵۷	۴۵	۷/۳۷۲	۱۵	۰/۰۴۱	۴۵	۰/۱۲۳
۱۶	۲	۳۷/۲۷۳	۱۶	۲/۶۲۱	۴۶	۷/۵۳۶	۱۶	۰/۰۴۴	۴۶	۰/۱۲۶
۱۷	۲	۴۷/۱۰۲	۱۷	۲/۷۸۵	۴۷	۷/۷۰۰	۱۷	۰/۰۴۶	۴۷	۰/۱۲۸
۱۸	۲	۵۶/۹۳۲	۱۸	۲/۹۴۹	۴۸	۷/۸۶۴	۱۸	۰/۰۴۹	۴۸	۰/۱۳۱
۱۹	۳	۶/۷۶۲	۱۹	۲/۱۱۳	۴۹	۸/۰۲۷	۱۹	۰/۰۵۲	۴۹	۰/۱۳۴
۲۰	۳	۱۶/۵۹۱	۲۰	۲/۲۷۷	۵۰	۸/۱۹۱	۲۰	۰/۰۵۵	۵۰	۰/۱۳۷
۲۱	۳	۲۶/۴۲۱	۲۱	۲/۴۴۰	۵۱	۸/۳۵۵	۲۱	۰/۰۵۷	۵۱	۰/۱۳۹
۲۲	۳	۳۶/۲۵۰	۲۲	۲/۶۰۴	۵۲	۸/۵۱۹	۲۲	۰/۰۶۰	۵۲	۰/۱۴۲
۲۳	۳	۴۶/۰۸۰	۲۳	۲/۷۶۸	۵۳	۸/۶۸۳	۲۳	۰/۰۶۳	۵۳	۰/۱۴۵
۲۴	۳	۵۵/۹۱۰	۲۴	۲/۹۳۲	۵۴	۸/۸۴۷	۲۴	۰/۰۶۶	۵۴	۰/۱۴۷
			۲۵	۳/۰۹۶	۵۵	۹/۰۱۰	۲۵	۰/۰۶۸	۵۵	۰/۱۵۰
			۲۶	۳/۲۵۹	۵۶	۹/۱۷۴	۲۶	۰/۰۷۱	۵۶	۰/۱۵۳
			۲۷	۳/۴۲۳	۵۷	۹/۳۳۸	۲۷	۰/۰۷۴	۵۷	۰/۱۵۶
			۲۸	۳/۵۸۷	۵۸	۹/۵۰۲	۲۸	۰/۰۷۶	۵۸	۰/۱۵۸
			۲۹	۳/۷۵۱	۵۹	۹/۶۶۶	۲۹	۰/۰۷۹	۵۹	۰/۱۶۱
			۳۰	۳/۹۱۵	۶۰	۹/۸۳۰	۳۰	۰/۰۸۲	۶۰	۰/۱۶۴

برای تعیین زمان متوسط خورشیدی مقدار تصحیح مربوطه را باید از زمان متوسط نجومی کم نمود

جدول VIII تبدیل زمان متوسط خورشیدی به زمان متوسط نجومی ۲۵۱

ساعات		دقیقه‌ها		دقیقه‌ها		ثانیه‌ها		ثانیه‌ها	
h	m	h	s	h	s	s	S	S	S
۰	۰	۰	۰	۳۰	۴/۹۲۸	۰	۰/۰۰۰	۳۰	۰/۰۸۲
۱	۰	۱	۰	۳۱	۵/۰۹۳	۱	۰/۰۰۳	۳۱	۰/۰۸۵
۲	۰	۲	۰	۳۲	۵/۲۵۷	۲	۰/۰۰۵	۳۲	۰/۰۸۸
۳	۰	۳	۰	۳۳	۵/۴۲۱	۳	۰/۰۰۸	۳۳	۰/۰۹۰
۴	۰	۴	۰	۳۴	۵/۵۸۵	۴	۰/۰۱۱	۳۴	۰/۰۹۳
۵	۰	۵	۰	۳۵	۵/۷۵۰	۵	۰/۰۱۴	۳۵	۰/۰۹۶
۶	۰	۶	۰	۳۶	۵/۹۱۴	۶	۰/۰۱۶	۳۶	۰/۰۹۹
۷	۱	۷	۱	۳۷	۶/۰۷۸	۷	۰/۰۱۹	۳۷	۰/۱۰۱
۸	۱	۸	۱	۳۸	۶/۲۴۲	۸	۰/۰۲۲	۳۸	۰/۱۰۴
۹	۱	۹	۱	۳۹	۶/۴۰۷	۹	۰/۰۲۵	۳۹	۰/۱۰۷
۱۰	۱	۱۰	۱	۴۰	۶/۵۷۱	۱۰	۰/۰۲۷	۴۰	۰/۱۱۰
۱۱	۱	۱۱	۱	۴۱	۶/۷۳۵	۱۱	۰/۰۳۰	۴۱	۰/۱۱۲
۱۲	۱	۱۲	۱	۴۲	۶/۹۰۰	۱۲	۰/۰۳۳	۴۲	۰/۱۱۵
۱۳	۲	۱۳	۲	۴۳	۷/۰۶۴	۱۳	۰/۰۳۶	۴۳	۰/۱۱۸
۱۴	۲	۱۴	۲	۴۴	۷/۲۲۸	۱۴	۰/۰۳۸	۴۴	۰/۱۲۰
۱۵	۲	۱۵	۲	۴۵	۷/۳۹۲	۱۵	۰/۰۴۱	۴۵	۰/۱۲۳
۱۶	۲	۱۶	۲	۴۶	۷/۵۵۷	۱۶	۰/۰۴۴	۴۶	۰/۱۲۶
۱۷	۲	۱۷	۲	۴۷	۷/۷۲۱	۱۷	۰/۰۴۷	۴۷	۰/۱۲۹
۱۸	۲	۱۸	۲	۴۸	۷/۸۸۵	۱۸	۰/۰۴۹	۴۸	۰/۱۳۱
۱۹	۳	۱۹	۳	۴۹	۸/۰۴۹	۱۹	۰/۰۵۲	۴۹	۰/۱۳۴
۲۰	۳	۲۰	۳	۵۰	۸/۲۱۴	۲۰	۰/۰۵۵	۵۰	۰/۱۳۷
۲۱	۳	۲۱	۳	۵۱	۸/۳۷۸	۲۱	۰/۰۵۷	۵۱	۰/۱۴۰
۲۲	۳	۲۲	۳	۵۲	۸/۵۴۲	۲۲	۰/۰۶۰	۵۲	۰/۱۴۲
۲۳	۳	۲۳	۳	۵۳	۸/۷۰۷	۲۳	۰/۰۶۳	۵۳	۰/۱۴۵
۲۴	۳	۲۴	۳	۵۴	۸/۸۷۱	۲۴	۰/۰۶۶	۵۴	۰/۱۴۸
		۲۵	۴	۵۵	۹/۰۳۵	۲۵	۰/۰۶۸	۵۵	۰/۱۵۱
		۲۶	۴	۵۶	۹/۱۹۹	۲۶	۰/۰۷۱	۵۶	۰/۱۵۳
		۲۷	۴	۵۷	۹/۳۶۴	۲۷	۰/۰۷۴	۵۷	۰/۱۵۶
		۲۸	۴	۵۸	۹/۵۲۸	۲۸	۰/۰۷۷	۵۸	۰/۱۵۹
		۲۹	۴	۵۹	۹/۶۹۲	۲۹	۰/۰۷۹	۵۹	۰/۱۶۲
		۳۰	۴	۶۰	۹/۸۵۶	۳۰	۰/۰۸۲	۶۰	۰/۱۶۴

برای تعیین زمان متوسط نجومی باید بر زمان متوسط خورشیدی مقدار تصحیح مربوطه را اضافه نمود

جدول IX قوس نیمروز: در جدول زیر قوس داده شده است و قوس نیمروز عبارتست از $h + \varphi$

اگر φ و h علامت باشند و $h - \varphi$ میباشد اگر φ و h مختلف علامه باشند

φ	0°		2°		4°		6°		8°		10°		12°		14°		16°		18°		20°		22°	
	h	m	h	m	h	m	h	m	h	m	h	m	h	m	h	m	h	m	h	m	h	m	h	m
0
4	.	.	1	.	1	.	2	.	2	.	3	.	3	.	4	.	5	.	5	.	6	.	6	.
8	.	.	1	.	2	.	3	.	5	.	6	.	7	.	8	.	9	.	10	.	12	.	13	.
12	.	.	2	.	3	.	5	.	7	.	9	.	10	.	12	.	14	.	16	.	18	.	20	.
16	.	.	2	.	5	.	7	.	9	.	12	.	14	.	16	.	19	.	21	.	24	.	27	.
20	.	.	3	.	6	.	9	.	12	.	15	.	18	.	21	.	24	.	27	.	30	.	34	.
22	.	.	3	.	6	.	10	.	13	.	16	.	20	.	23	.	27	.	30	.	34	.	38	.
24	.	.	4	.	7	.	11	.	14	.	18	.	22	.	26	.	30	.	33	.	37	.	41	.
26	.	.	4	.	8	.	12	.	16	.	20	.	24	.	28	.	32	.	36	.	41	.	45	.
28	.	.	4	.	9	.	13	.	17	.	22	.	26	.	30	.	35	.	40	.	45	.	50	.
30	.	.	5	.	9	.	14	.	19	.	23	.	28	.	33	.	38	.	43	.	49	.	54	.
32	.	.	5	.	10	.	15	.	20	.	25	.	31	.	36	.	41	.	47	.	53	.	58	.
34	.	.	5	.	11	.	16	.	22	.	27	.	33	.	39	.	45	.	51	.	57	.	1	3
36	.	.	6	.	12	.	18	.	23	.	29	.	35	.	42	.	48	.	55	.	1	1	1	8
38	.	.	6	.	13	.	19	.	25	.	32	.	38	.	45	.	52	.	59	.	1	6	1	14
40	.	.	7	.	13	.	20	.	27	.	34	.	41	.	48	.	56	.	1	3	1	11	1	19
42	.	.	7	.	14	.	22	.	29	.	37	.	44	.	52	.	1	8	1	17	1	17	1	25
44	.	.	8	.	15	.	23	.	31	.	39	.	47	.	56	.	1	13	1	22	1	22	1	32
45	.	.	8	.	16	.	24	.	32	.	41	.	49	.	58	.	1	16	1	25	1	25	1	35
46	.	.	8	.	17	.	25	.	33	.	42	.	51	.	1	19	1	29	1	39	1	39	1	42
47	.	.	9	.	17	.	26	.	35	.	44	.	53	.	2	1	12	1	32	1	32	1	44	1
48	.	.	9	.	18	.	27	.	36	.	45	.	55	.	2	14	1	35	1	35	1	47	1	47
49	.	.	9	.	18	.	28	.	37	.	47	.	57	.	2	17	1	38	1	39	1	51	1	51
50	.	.	10	.	19	.	29	.	39	.	49	.	1	20	1	31	1	42	1	42	1	55	1	55
51	.	.	10	.	20	.	30	.	40	.	50	.	1	1	12	1	35	1	47	1	47	2	-	
52	.	.	10	.	21	.	31	.	41	.	52	.	2	1	14	1	38	1	51	1	51	2	5	
53	.	.	11	.	21	.	32	.	43	.	54	.	2	6	17	1	42	1	56	1	56	2	10	
54	.	.	11	.	22	.	33	.	45	.	56	.	3	1	20	1	46	1	59	1	59	2	15	
55	.	.	11	.	23	.	35	.	46	.	58	.	3	11	23	1	51	1	51	1	51	2	21	
56	.	.	12	.	24	.	36	.	48	.	1	1	13	1	27	1	55	1	55	2	11	2	27	
57	.	.	12	.	25	.	37	.	50	.	3	1	16	1	30	1	58	2	1	2	16	2	34	
58	.	.	13	.	26	.	39	.	52	.	4	1	19	1	34	1	61	2	5	2	22	2	41	
59	.	.	13	.	27	.	40	.	54	.	5	1	23	1	38	1	64	2	11	2	29	2	49	
60	.	.	14	.	28	.	42	.	56	.	6	11	26	1	42	1	67	2	17	2	36	2	58	
61	.	.	14	.	29	.	44	.	58	.	7	1	30	1	47	2	5	2	24	2	44	2	67	
62	.	.	15	.	30	.	46	.	1	1	17	1	34	1	52	2	11	2	31	2	52	2	78	
63	.	.	16	.	32	.	48	.	3	1	21	1	39	1	57	2	17	2	38	2	2	2	90	
64	.	.	16	.	33	.	50	.	5	1	25	1	43	2	2	2	47	2	13	2	13	2	111	
65	.	.	17	.	34	.	52	.	10	1	29	1	48	2	9	2	57	2	25	2	25	2	133	

دنباله جدول XI

۳۵۶

روز	E	آبان	E	آذر	E	دی	E	بهمن	E	اسفند	E
	m s		m s		m s		m s		m s		m s
۱	- ۷ ۴۲	۱	- ۱۵ ۴۰	۱	- ۱۳ ۴۷	۱	- ۱ ۱۶	۱	+ ۱۱ ۲۳	۱	+ ۱۳ ۴۹
۲	- ۸ ۳	۲	- ۱۵ ۴۸	۲	- ۱۳ ۳۰	۲	- ۰ ۴۶	۲	+ ۱۱ ۳۹	۲	+ ۱۳ ۴۲
۳	- ۸ ۲۳	۳	- ۱۵ ۵۵	۳	- ۱۳ ۱۳	۳	- ۰ ۱۶	۳	+ ۱۱ ۵۵	۳	+ ۱۳ ۳۴
۴	- ۸ ۴۴	۴	- ۱۶ ۱	۴	- ۱۲ ۵۵	۴	+ ۰ ۱۴	۴	+ ۱۲ ۱۰	۴	+ ۱۳ ۲۶
۵	- ۹ ۴	۵	- ۱۶ ۶	۵	- ۱۲ ۳۶	۵	+ ۰ ۴۲	۵	+ ۱۲ ۲۴	۵	+ ۱۳ ۱۸
۶	- ۹ ۲۴	۶	- ۱۶ ۱۱	۶	- ۱۲ ۱۷	۶	+ ۱ ۱۳	۶	+ ۱۲ ۳۷	۶	+ ۱۳ ۹
۷	- ۹ ۴۴	۷	- ۱۶ ۱۵	۷	- ۱۱ ۵۶	۷	+ ۱ ۴۲	۷	+ ۱۲ ۵۰	۷	+ ۱۳ ۵۹
۸	- ۱۰ ۴	۸	- ۱۶ ۱۹	۸	- ۱۱ ۳۵	۸	+ ۲ ۱۲	۸	+ ۱۳ ۲	۸	+ ۱۳ ۴۸
۹	- ۱۰ ۲۳	۹	- ۱۶ ۲۱	۹	- ۱۱ ۱۴	۹	+ ۲ ۴۱	۹	+ ۱۳ ۱۳	۹	+ ۱۳ ۳۸
۱۰	- ۱۰ ۴۲	۱۰	- ۱۶ ۲۳	۱۰	- ۱۰ ۵۲	۱۰	+ ۳ ۹	۱۰	+ ۱۳ ۲۳	۱۰	+ ۱۳ ۲۶
۱۱	- ۱۱ ۱	۱۱	- ۱۶ ۲۴	۱۱	- ۱۰ ۲۹	۱۱	+ ۳ ۳۸	۱۱	+ ۱۳ ۳۲	۱۱	+ ۱۳ ۱۴
۱۲	- ۱۱ ۲۰	۱۲	- ۱۶ ۲۴	۱۲	- ۱۰ ۵	۱۲	+ ۴ ۶	۱۲	+ ۱۳ ۴۰	۱۲	+ ۱۳ ۲
۱۳	- ۱۱ ۳۸	۱۳	- ۱۶ ۲۳	۱۳	- ۹ ۴۱	۱۳	+ ۴ ۳۴	۱۳	+ ۱۳ ۴۸	۱۳	+ ۱۱ ۴۹
۱۴	- ۱۱ ۵۵	۱۴	- ۱۶ ۲۲	۱۴	- ۹ ۱۶	۱۴	+ ۵ ۱	۱۴	+ ۱۳ ۵۵	۱۴	+ ۱۱ ۳۶
۱۵	- ۱۲ ۱۳	۱۵	- ۱۶ ۲۰	۱۵	- ۸ ۵۱	۱۵	+ ۵ ۲۸	۱۵	+ ۱۴ ۱	۱۵	+ ۱۱ ۲۲
۱۶	- ۱۲ ۳۰	۱۶	- ۱۶ ۱۷	۱۶	- ۸ ۲۶	۱۶	+ ۵ ۵۵	۱۶	+ ۱۴ ۶	۱۶	+ ۱۱ ۷
۱۷	- ۱۲ ۴۶	۱۷	- ۱۶ ۱۳	۱۷	- ۷ ۵۹	۱۷	+ ۶ ۳۱	۱۷	+ ۱۴ ۱۰	۱۷	+ ۱۰ ۵۳
۱۸	- ۱۳ ۲	۱۸	- ۱۶ ۸	۱۸	- ۷ ۳۳	۱۸	+ ۶ ۴۷	۱۸	+ ۱۴ ۱۴	۱۸	+ ۱۰ ۳۸
۱۹	- ۱۳ ۱۸	۱۹	- ۱۶ ۲	۱۹	- ۷ ۶	۱۹	+ ۷ ۱۲	۱۹	+ ۱۴ ۱۶	۱۹	+ ۱۰ ۲۲
۲۰	- ۱۳ ۳۳	۲۰	- ۱۵ ۵۶	۲۰	- ۶ ۳۸	۲۰	+ ۷ ۳۵	۲۰	+ ۱۴ ۱۸	۲۰	+ ۱۰ ۷
۲۱	- ۱۳ ۴۷	۲۱	- ۱۵ ۴۸	۲۱	- ۶ ۱۰	۲۱	+ ۸ ۰	۲۱	+ ۱۴ ۱۹	۲۱	+ ۹ ۵۱
۲۲	- ۱۴ ۱	۲۲	- ۱۵ ۴۰	۲۲	- ۵ ۴۲	۲۲	+ ۸ ۲۳	۲۲	+ ۱۴ ۱۹	۲۲	+ ۹ ۳۴
۲۳	- ۱۴ ۱۵	۲۳	- ۱۵ ۳۱	۲۳	- ۵ ۱۳	۲۳	+ ۸ ۴۶	۲۳	+ ۱۴ ۱۹	۲۳	+ ۹ ۱۷
۲۴	- ۱۴ ۲۸	۲۴	- ۱۵ ۲۱	۲۴	- ۴ ۴۴	۲۴	+ ۹ ۸	۲۴	+ ۱۴ ۱۸	۲۴	+ ۹ ۱
۲۵	- ۱۴ ۴۰	۲۵	- ۱۵ ۱۰	۲۵	- ۴ ۱۵	۲۵	+ ۹ ۲۹	۲۵	+ ۱۴ ۱۶	۲۵	+ ۸ ۴۳
۲۶	- ۱۴ ۵۱	۲۶	- ۱۴ ۵۸	۲۶	- ۳ ۴۶	۲۶	+ ۹ ۵۰	۲۶	+ ۱۴ ۱۳	۲۶	+ ۸ ۲۶
۲۷	- ۱۵ ۲	۲۷	- ۱۴ ۴۶	۲۷	- ۳ ۱۶	۲۷	+ ۱۰ ۱۰	۲۷	+ ۱۴ ۹	۲۷	+ ۸ ۸
۲۸	- ۱۵ ۱۳	۲۸	- ۱۴ ۳۲	۲۸	- ۲ ۴۶	۲۸	+ ۱۰ ۲۹	۲۸	+ ۱۴ ۵	۲۸	+ ۷ ۵۱
۲۹	- ۱۵ ۲۳	۲۹	- ۱۴ ۱۸	۲۹	- ۲ ۱۶	۲۹	+ ۱۰ ۴۸	۲۹	+ ۱۴ ۰	۲۹	+ ۷ ۳۳
۳۰	- ۱۵ ۳۲	۳۰	- ۱۴ ۳	۳۰	- ۱ ۴۶	۳۰	+ ۱۱ ۶	۳۰	+ ۱۳ ۵۵		

h

مثلا برای تعیین ظهر حقیقی در ایران مقدار E را در $L + ۱۲$ از جدول فوق تعیین نموده و زمان

h

قانونی لحظه ظهر عبارتست از $۱۵/۵ + L + E$

جدول XI برای سال ۱۳۴۷ تنظیم شده است ولی این جدول را بطور تقریب برای سالهای دیگر

نیز میتوان بکاربرد و در اینحال حد اکثر تقریب کمتر از ۳۰ ثانیه است

لطفاً قبل از مطالعه غلط ها را اصلاح فرمائید

صفحه	سطر	غلط	دوست
۲	۱۲	OX	oxy
۲	۲۴	\widehat{MA}	\widehat{MA}'
۵	۸	زاویای	زاویای
۹	۲	$(A+B+C)$	$\sphericalangle (A+B+C)$
۱۰	۲	مسطه	مسطحه
۱۱	۸	xoy,	x,oy
۱۵	۴	خاص	حاصل
۱۵	۲۱	$\sin B \cos C \cos A$	$\sin B \sin C \cos A$
۱۶	۱۶	$\sin a \sin b \sin^2 B$	$\sin a \sin c \sin^2 B$
۱۶	۱۷	دوم	سوم
۱۸	۲۴	ضلع C	ضلع c
۲۰	۷	برای مسئله	برای حل مسئله
۲۴	۱۴	-	-

ب		فصلنامه		
درست	غلط	سطر	صفحه	
$\cos \frac{b+c}{2} +$	$\cos \frac{b+c}{2} ($	۱۶	۲۶	
$\frac{\sin p \sin(p-a) \sin(p-b)}{\sin(p-c)}$	$\frac{\sin \frac{p}{2} \sin \frac{p-a}{2} \sin \frac{p-b}{2}}{\sin \frac{p-c}{2}}$	۶	۲۸	
متمايز	مستقل	۱۰	۲۹	
$\operatorname{tg} \frac{A}{2}$	$\operatorname{tg} \frac{a}{2}$	۱۱	۳۴	
تعيين	تعيين	۱۰	۳۷	
\cos	\cos	۱۵	۳۸	
\cos	\cos	۱۶	۳۸	
فرض ميکنيم	فرض ميکنم	۴	۴۷	
يا شش	شش	۱۸	۴۷	
مشخص	مشخص	۱۲	۴۷	
ميکرن	ميکرن	۵	۴۸	
h	h	۱۹	۵۰	
h	h	۱۹	۵۰	

۵۴ ۲ و ۳ و ۴ اين سطرها حذف شود و بجای آن چنين نوشته شود

با $|x| < \frac{\pi}{2}$ باشد سری فوق طبق قانون

دالامبر همگراست پس حد $\left| \frac{u_{n+1}}{u_n} \right|$ برابر

است با $\frac{4}{9}x^2$ که کوچکتر است از $\frac{4}{9}$

پس بازاا جميع مقادير $|x| < \frac{\pi}{2}$ ميتوان

نوشت $\frac{4}{9}x^2 = q < \left| \frac{u_{u+1}}{u_u} \right|$ و اگر از

ملفوظات

ج

درست	غلط	سطر	صفحه
جمله سوم ببعدها این سری را حذف کنیم قدر مطلق مجموع جملات حذف شده از $\frac{q u_n }{1-q} = \frac{4 x^5 }{3(9-4x^2)}$ کمتر است و اگر $ x < 1$ باشد قدر مطلق خطا کوچکتر از $\frac{4 x^5 }{15}$ خواهد بود پس اگر از جمله دوم ببعدها را حذف کنیم قدر مطلق خطا کوچکتر است از $\frac{ x^2 }{3} + \frac{4 x^5 }{15}$ در حدود 3422^n می باشد	در حدود 3422^n	۱۷	۵۷
$x - \sin x$	$x \sin x$	۱۹	۵۷
$\frac{a^5}{120}$	$\frac{a^5}{24}$	۱	۵۹
$\frac{a^5}{120} < \frac{(0.02)^5}{120} < 4 \times 10^{-11}$ $< (10^{-5})^n = 0.00001$	این سطر حذف شود و بجای چنین نوشته شود	۲	۵۹
باید	باید	۱۷	۵۹
خطوط	خطوط	۱	۶۰
متغیر	متغیر	۲۰	۶۰
0.00005	در شکل 0.00005		۶۲
نمود	مود	۱۰	۶۴
اینحال	اینحال	۱۲	۶۴
\hat{PAB}	\hat{PAV}	۲۱	۶۴

صفحه	سطر	غلط	درست
۶۵	۱۹	Z., Y., X.	Z., Y., X.
۶۶	۱۱	مشخص	مشخص
۶۹	۲۰	r^2	r^2
		۴	۲
۷۱	۷ و ۵	$y \lg \theta$	$y \lg \theta$
۸۰	۹ و ۸	m_0	m_0
۸۱	۹ و ۸	یعنی هیچیک از ستارگانیکه ... وجود ندارد	(بسته‌شای عده‌ای از ستارگان که همواره دیده میشوند و به ستارگان دور قطبی موسومند)
۸۱	۱۵	این	آنرا
۸۱	۲۴	نبتون	ارانوس
۸۱	۲۶	پلوتون نهادند	نبتون نهادند و بعد از آن سیاره پلوتون نیز کشف گردید
۸۲	۱	کوچک	کوچک می نامند
۸۳		سطر آخر فوالذکر	فوق الذکر
۸۴	یکر ۷	cassiopeia	Hercules
۸۴	یکر ۱۰	Hercules	cassiopeia
۸۵	یکر ۱۸	یاره اسب	پاره اسب
۸۶	سطر آخر	Bridanus	Eridanus
۸۷	یکر ۱۲	شیر	گرگ
۸۸	۹	کامبریج	کامبریج و
۸۹	۱۱	Boötes	Boötes

غلطنامہ

۵

دوست	غلط	سطر	صفحہ
Herdsman	Herdsmen	۱۱	۸۹
(cri)	(eri)	۱۴	۸۹
خداوند کرسی	برزانو نشسته	۶	۹۰
پارہ	پارہ	۶	۹۱
گرگ	شیر	۴	۹۲
Wolf	Walf	۴	۹۲
خاص	خاص :	۱	۹۵
است	است یا	۷	۹۵
رشا	رشار	۱۹	۹۵
نقطہ	قطہ	۱۸	۱۰۰
\widehat{AiP}	$\widehat{A_iP}$	۱۲	۱۰۷
$\vec{OA_i} \cdot \vec{OP} = x_i x_0 + y_i y_0 + z_i z_0$	$\vec{OA_i} \cdot \vec{OP} = x_i x_0 + y_i y_0 + z_i z_0$	۱۴	۱۰۷
$x_i \frac{z_0}{\cos l} + y_i \frac{y_0}{\cos l} + z_i \frac{z_0}{\cos l}$	$x \frac{x_0}{\cos l} + y \frac{y_0}{\cos l} + z \frac{z_0}{\cos l}$	۱۶	۱۰۷
مسیر	سبر	۱	۱۰۹
لحظات	لحظات	۳	۱۰۹
کوچکی	کمی	۱۱	۱۱۰
شکل ۳۰	شکل ۲۹	۱۷	۱۱۳
در امتداد	دامتداد	۲۰	۱۱۳

صفحه	سطر	غایط	درست	غلطنامه
۱۱۳	۳-	Est	Est. East	
۱۱۴	۶	نقطه حاصل	نقطه حاصل	
۱۱۴	۶	سماوی	سماوی میگذرد	
۱۱۴	۷	(شکل ۳۰)	(شکل ۳۰ مکرر)	
۱۱۴	۸	A به	A میباشد به	
۱۱۴	شکل	(شکل ۳۰)	(شکل ۳۰ مکرر)	
۱۱۵	۳	زاویه	زاویه ساعتی	
۱۱۵	۱۱	ستاره A را	ستاره A	
۱۱۶	۱۳	ستگاه	دستگاه	
۱۱۷	شکل	در شکل جای حروف B و D تعویض شود		
۱۱۷	۲۰	zA =	ZC =	
۱۱۸	۳	a _r +	a _r -	
۱۱۸	۱۷	نصف النهار	نصف النهار	
۱۲۰	۲۰	ستارگان	ستارگان را	
۱۲۲	۱۷	عقربه	زائد است حذف شود	
۱۲۳	۲۲	سطح	صفحه	
۱۲۳	۲۴	ناقص	ناقص است	
۱۲۷	۲۳	نشانه‌ها	نشانه‌ها	
۱۲۸	۱۶	سرصفحه	۲۷	

فهرست

صفحه	سطر	عناوین	درست
۱۲۸	۱۰	۳۷	۲۷
۱۳۰	۴	زاویه	زمان
۱۳۲	۸۷	نوار	نار
۱۳۹	۲۰	\sin	\sin
۱۳۴	۱۷	کره	کره
۱۴۵	۳	./.....۲۴۵	./.....۲۴۵
۱۴۶	۲۷	جغرافیائی	طول جغرافیائی
۱۴۷	۱۱	بعدو	بعدو
۱۴۸	۱	$P'Z_1Z_2$	PZ_1Z_2
۱۵۳	۱۱	و یا	و یا
۱۵۷	۹	$\sin \theta$	$\sin S$
۱۶۳	۳۷	سرصفحه	۳۶
۱۶۸	۹	دوم بهمین طریق حاصل میشود	دوم حاصل میشود
۱۸۰	۷	ستارگان	ستارگانی
۱۸۱	۱	برزان نوشته	خداوند کرسی
۱۸۱	۲	خورشد	خورشید
۱۸۲	۱۹	۸۲۶	۸" / ۲۶
۱۸۳	۱۲	$\delta' \gamma$	$\gamma' \gamma$
۱۸۳	۲۵	celesial	celestial
۱۸۵	۲۴	$\delta \delta'$	$\delta' \delta$

ح

صفحه	سطر	غلطاد	رست	غلطنامه
۱۸۷	۱۱	رضد	رصد	
۱۸۸	۲۶ و ۲۷	سطر ۲۶ حذف شود و سطر ۲۷ نیز تا کلمه «ودر» حذف گردد		
۱۹۰	۱۵	x'	oxy	
۱۹۰	۱۷	$h, h' = \frac{bb' \times b}{a}$	$s, s' = \frac{bb' \times b}{a}$	
۱۹۱	۸	سطح POS از سطح مثلث TOS	سطح مثلث TOS از سطح POS	
۱۹۱	۱۴	$\frac{2\pi}{A}$	$\frac{2\pi}{A}$	
۱۹۴	۱۱	$s = \frac{a}{r} s_0$	$s = \frac{a}{r} s_0$	
۱۹۶	۲۵	۳۵۱/۴۱	۳۵۳/۴۱	
۱۹۶	زیر سطر ۲۵	باید اضافه شود	۴۴۲/۴۱ ابتدای بهار سال بعد	
۲۰۴	۵	زمان ساعتی	زاویه ساعتی	
۲۰۲	۶	مقدار است	مقداری است	
۲۰۲	۷	مستقیم	مستقیم	
۲۰۷	سر صفحه ۴۸		۴۹	
۲۰۸	سر صفحه ۴۸		۴۹	
۱۲۰	سطر آخر	Linge	Line	
۲۳۱	سطر آخر	Cnomon	Gnomon	

صورت کتبی که در تألیف این کتاب مورد مراجعه قرار گرفته است

- 1- L'Astronomie moderne Robert Tocquet.
 - 2- Astronomie Générale André Danjon (1959)
 - 3- Astrophysique Générale J.C.Pecker.
E.Schatzman (1959)
 - 4- Astronomie stellaire Jean Delhaye (1953)
 - 5- Yearbook of Astronomy J.G.Porter
 - 6- Connaissance des temps (1958)
 - 7- Grand Larousse Encyclopédique
- ۸- التفهیم لاوائل صناعة التنجیم ابوریحان محمد ابن احمد بیرونی





Publication No. 18

Astronomie générale

Tom 1

(*Triangles sphériques; aspect du ciel; mouvement diurne;
systèmes de références et leurs relations; mouvement
apparent du soleil; le temps.*)

Par

Dr . M . A . Saadat

Professeur de L'Université de Meched.

Imprimerie de l'Université de Meched

1968



Publication No. 18

Astronomie générale

Tom 1

(*Triangles sphériques; aspect du ciel; mouvement diurne;
systèmes de références et leurs relations; mouvement
apparent du soleil; le temps.*)

Par

Dr . M . A . Sandat

Professeur de L'Université de Meched.

Imprimerie de l'Université de Meched

1988



دوره کمال

نجوم

جلد اول

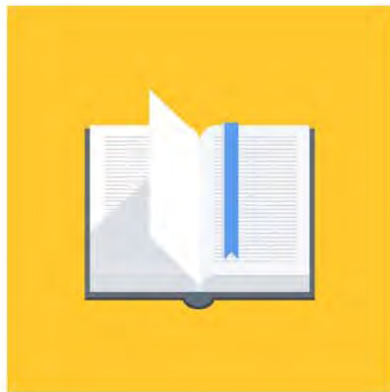
مشات کروی، منظره آسمان، حرکت یومی، دستگاههای مختصات و روابط با این آنها
حرکت ظاهری خورشید، زمان

نگارش

محمد علی سعادت

استاد دانشگاه - دکتر علوم ریاضی

چاپخانه دانشگاه مشهد ۱۳۴۷



آیا می‌دونستید لذت مطالعه و درصد یادگیری با کتاب‌های چاپی بیشتره؟
کارنیل (محبوب‌ترین شبکه موفقیت ایران) بهترین کتاب‌های موفقیت فردی
رو برای همه ایرانیان تهیه کرده

از طریق لینک زیر به کتاب‌ها دسترسی خواهید داشت

www.karnil.com

با کارنیل موفقیت سادست، منتظر شما هستیم

 Karnil  Karnil.com

